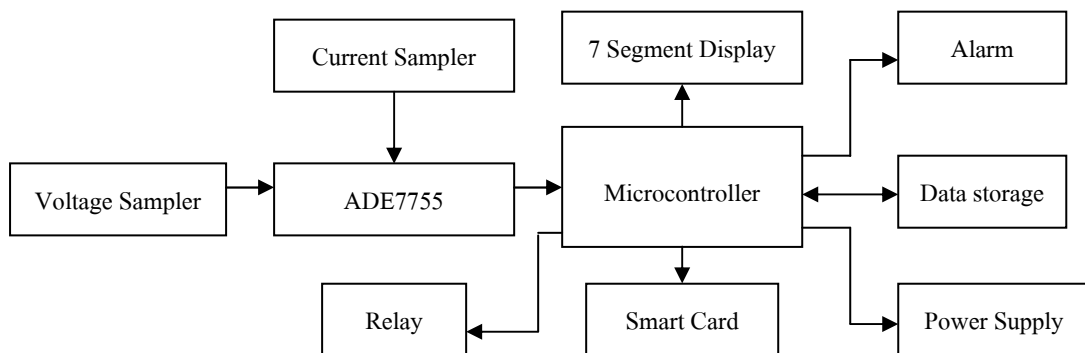


### บทที่ 3

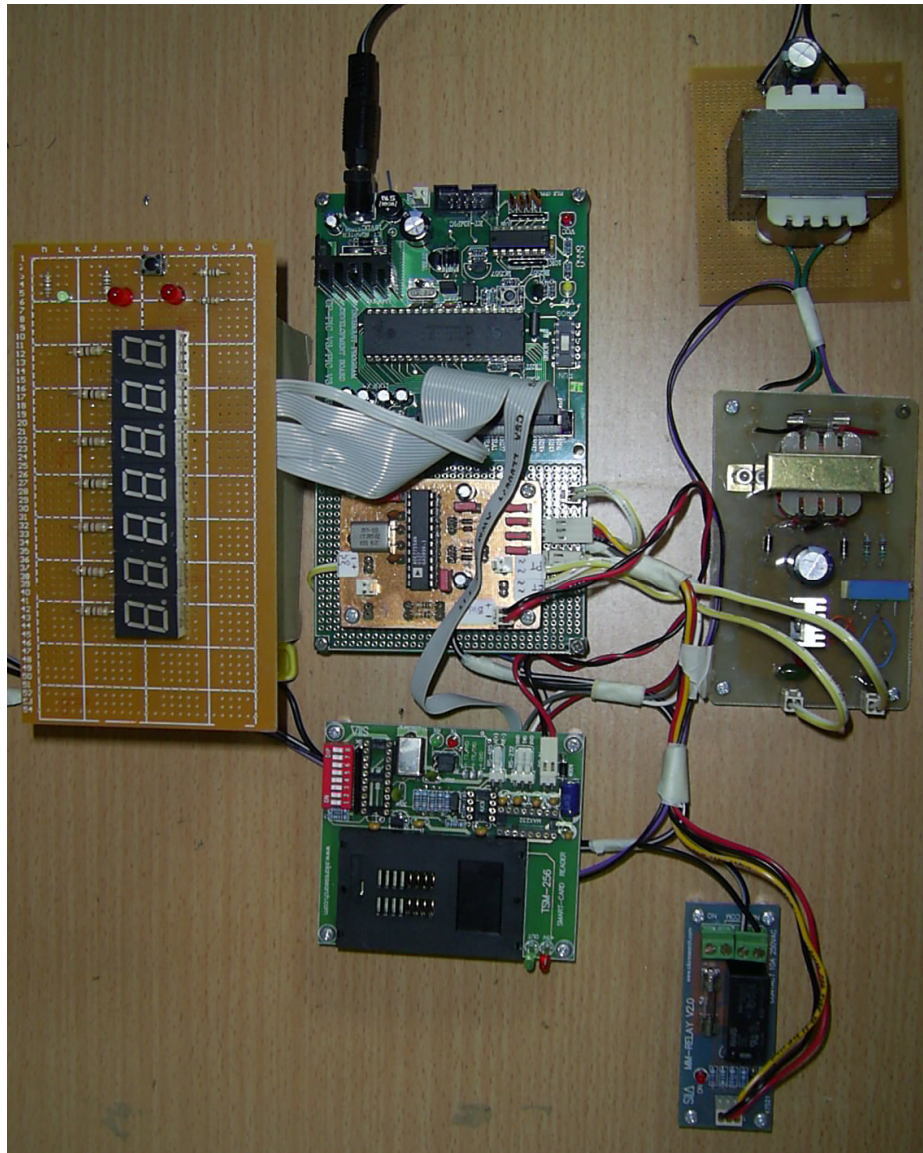
#### การออกแบบเครื่องวัดไฟฟ้าแบบชำระเงินล่วงหน้าชนิด 1 เฟส

โครงสร้างและหลักการทำงานของเครื่องวัดพลังงานไฟฟ้าดังกล่าวประกอบด้วยภาพประกอบที่ 3-1 ภาพประกอบที่ 3-2 และภาพประกอบที่ 3-3 ประกอบด้วยวงจรรวมสำเร็จของบริษัท Analog devices เบอร์ ADE7755 รับสัญญาณกระแส (Current Sampler) และสัญญาณแรงดัน (Voltage Sampler) เพื่อแปลงค่าผลคูณของสัญญาณแรงดันและสัญญาณกระแสให้เป็นความถี่ (Product-to-frequency converter) ผลลัพธ์ที่ได้จาก ADE7755 จะเป็นสัญญาณพัลส์แล้วส่งต่อไปให้ไมโครคอนโทรลเลอร์คำนวณค่าการใช้พลังงาน และแสดงผลที่ 7 Segment Display ในลำดับต่อไป

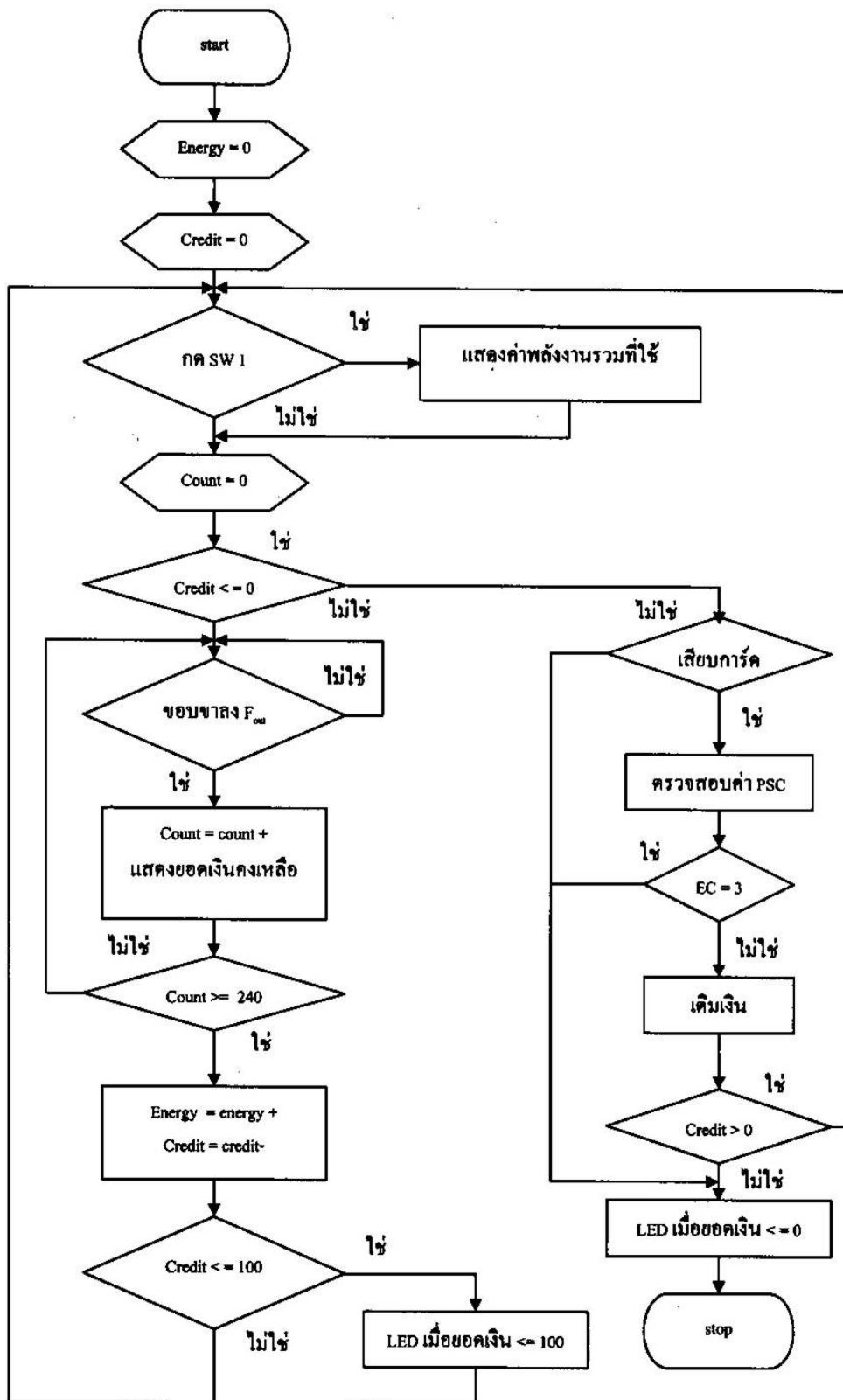
สำหรับการเติมเงินค่าใช้พลังงานไฟฟ้าจะเติมผ่านบัตรสมาร์ทการ์ด เมื่อผู้ใช้ไฟฟ้าใช้พลังงานจนยอดเงินในเครื่องวัดใกล้จะหมดจะมีสัญญาณเตือน (Alarm) ถ้าผู้ใช้ไฟฟ้าใช้พลังงานจนยอดเงินหมดโดยไม่มีการเติมเงินเพิ่มรีเลย์ (Relay) จะตัดวงจรจ่ายพลังงานไฟฟ้าออกทันที



ภาพประกอบที่ 3-1 โครงสร้างของเครื่องวัดไฟฟ้าแบบชำระเงินล่วงหน้าชนิด 1 เฟส



ภาพประกอบ 3-2 วงจรเครื่องวัดพลังงานไฟฟ้า

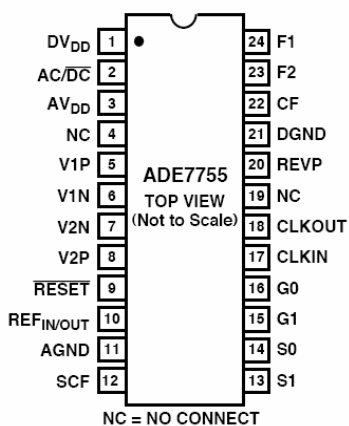


ภาพประกอบที่ 3-3 แผนภูมิสายงานการทำงานของเครื่องวัด

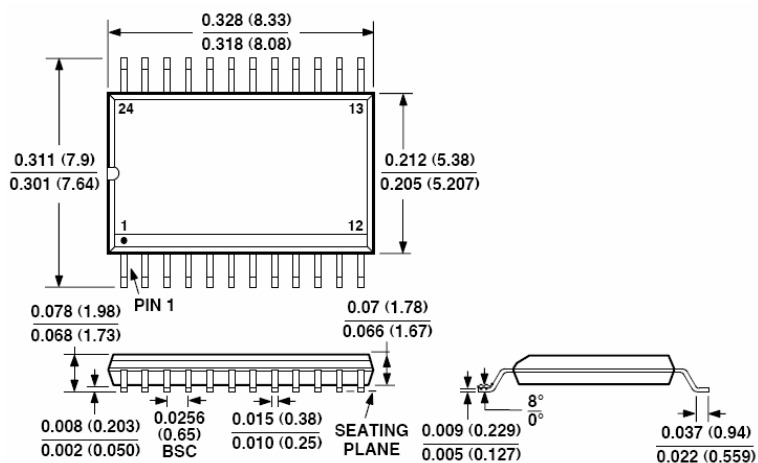
### 3.1 วงจรรวมสำเร็จ ADE7755

3.1.1 วงจรรวมสำเร็จ ADE7755 ทำหน้าที่แปลงค่าผลคูณของสัญญาณแรงดัน และสัญญาณกระแส ดังภาพประกอบที่ 3-4 และภาพประกอบที่ 3-5 ในการการคำนวณค่าพลังงานมี อัตราการชั่งตัวอย่าง 900,000 ตัวอย่างต่อวินาที แปลงค่าเป็นสัญญาณดิจิทัล 16 บิตด้วย กระบวนการซิกมา-เดลต้า ภายใน ADE7755 มีวงจรกรองสัญญาณบรรจุไว้แล้ว ผลลัพธ์ที่ได้จาก ADE7755 จะเป็นสัญญาณพัลส์แล้วส่งต่อไปให้ไมโครคอนโทรลเลอร์คำนวณเพื่อแสดงผล และตัด ยอดเงินค่าใช้จ่ายพลังงานไฟฟ้าในลำดับต่อไป

#### PIN CONFIGURATION



ภาพประกอบที่ 3-4 การวางขา ADE7755



ภาพประกอบที่ 3-5 ขนาดหน่วยเป็นนิ้วและมิลลิเมตร

### 3.2 ส่วนตรวจวัดพลังงานไฟฟ้า

ในงานวิจัยนี้จะออกแบบเครื่องวัดพลังงานให้มีผลการวัดค่าเป็นหน่วยกิโลวัตต์-ชั่วโมง เพื่อให้สอดคล้องกับหน่วยที่ใช้ประเมินค่าใช้จ่ายค่าพลังงานไฟฟ้า โดยมีเงื่อนไขการออกแบบสำหรับการวัดแรงดัน 220 โวลต์ ความถี่ 50 เฮิร์ตซ์ กระแสพิกัด 40 แอมแปร์ ( $I_b = 5 \text{ A}$ ) กำหนดผลการวัด 100 พัลส์ต่อกิโลวัตต์-ชั่วโมง (imp/kWh) ในการดำเนินงานจะทำการซัดตัวอย่างสัญญาณกระแสผ่านช่องสัญญาณ 1 และซัดตัวอย่างแรงดันผ่านช่องสัญญาณ 2 สำหรับวงจรการคำนวณค่าพลังงานไฟฟ้าที่ใช้แสดงตามภาพประกอบที่ 3-6 และภาพประกอบที่ 3-7

- คำนวณความถี่ต่อกิโลวัตต์-ชั่วโมง

$$100 \text{ imp / hour} = \frac{100}{3600} \text{ sec} = 0.027777 \text{ Hz / kW} \quad (3-1)$$

- ที่พิกัดกระแส  $I_b$  (5A) จะได้พิกัดกำลังไฟฟ้า =  $220 \text{ V} \times 5 \text{ A} = 1.1 \text{ kW}$  (3-2)

- ค่าความถี่ F1 และ F2 ที่  $I_b = 1.1 \times 0.027777 \text{ Hz} = 0.0305555 \text{ Hz}$  (3-3)

- การออกแบบส่วนตรวจวัดพลังงาน

ตามมาตรฐาน IEC 61036 (2000-09) สำหรับมาตรวัดชั้น 1 และชั้น 2 จะต้องออกแบบให้รองรับพิสัยการวัดกระแสได้ตั้งแต่ 5%  $I_b$  จนถึง  $I_{MAX}$  สำหรับการออกแบบในงานวิจัยนี้จะใช้ 2%  $I_b$  จนถึง  $I_{MAX}$  หรือวัดค่าได้ 400% (100 mA ถึง 40 A) โดยสัญญาณด้านออกของ ADE7755 สามารถหาได้จากการคูณกันของสัญญาณแรงดันสองสัญญาณ (Channel 1 และ Channel 2) แล้วทำการแยกเอาค่าสัญญาณของกำลังไฟฟ้าจริงออกจากค่าของสัญญาณกำลังไฟฟ้าชั่วขณะได้โดยการใช้วงจรกรองความถี่ต่ำผ่าน (low-pass filters) สัญญาณที่ได้จะถูกส่งต่อไปยังส่วนของการแปลงสัญญาณดิจิทัลเป็นความถี่ (Digital-to-frequency converter) ซึ่งจะทำให้การผลิตความถี่ออกมาที่ช่องสัญญาณ F1 และ F2 ดังนั้นจะได้สัญญาณขาออกตามสมการ

$$Freq = \frac{8.06 \times V1 \times V2 \times Gain \times F_{1-4}}{V_{REF}^2} \quad (3-4)$$

ในการออกแบบจะใช้แรงดันสูงสุด  $\pm 470 \text{ mV}$  ที่ช่องสัญญาณ V1 และแรงดันสูงสุด  $\pm 660 \text{ mV}$  ที่ช่องสัญญาณ V2 จากตาราง 1 ในภาคผนวก จะได้ค่า

$G0 = G1 = 0$  และ  $Gain = 1$

จากตาราง 2 ในภาคผนวก ตารางเลือกค่าความถี่  $F_{1-4}$  ทำการเลือกค่า

$F_{1-4} = 1.7 \text{ Hz}$

$S0 = S1 = 0$

$V1 =$  ค่าประสิทธิผล (Root mean square) ของ  $470 \text{ mV} = 0.47 / \sqrt{2}$

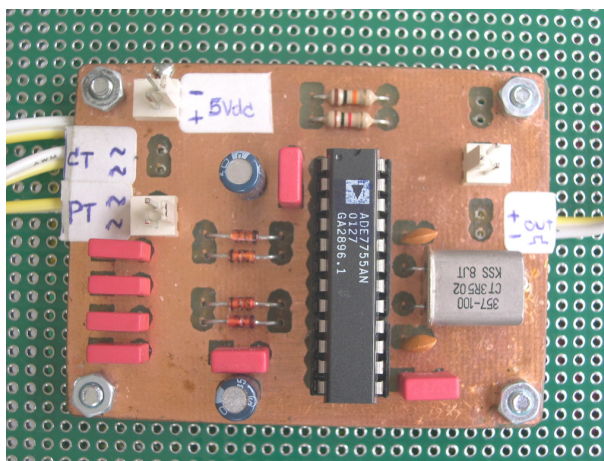
$V2 =$  ค่าประสิทธิผล (Root mean square) ของ  $660 \text{ mV} = 0.66 / \sqrt{2}$

$V_{REF} = 2.5 \text{ V}$

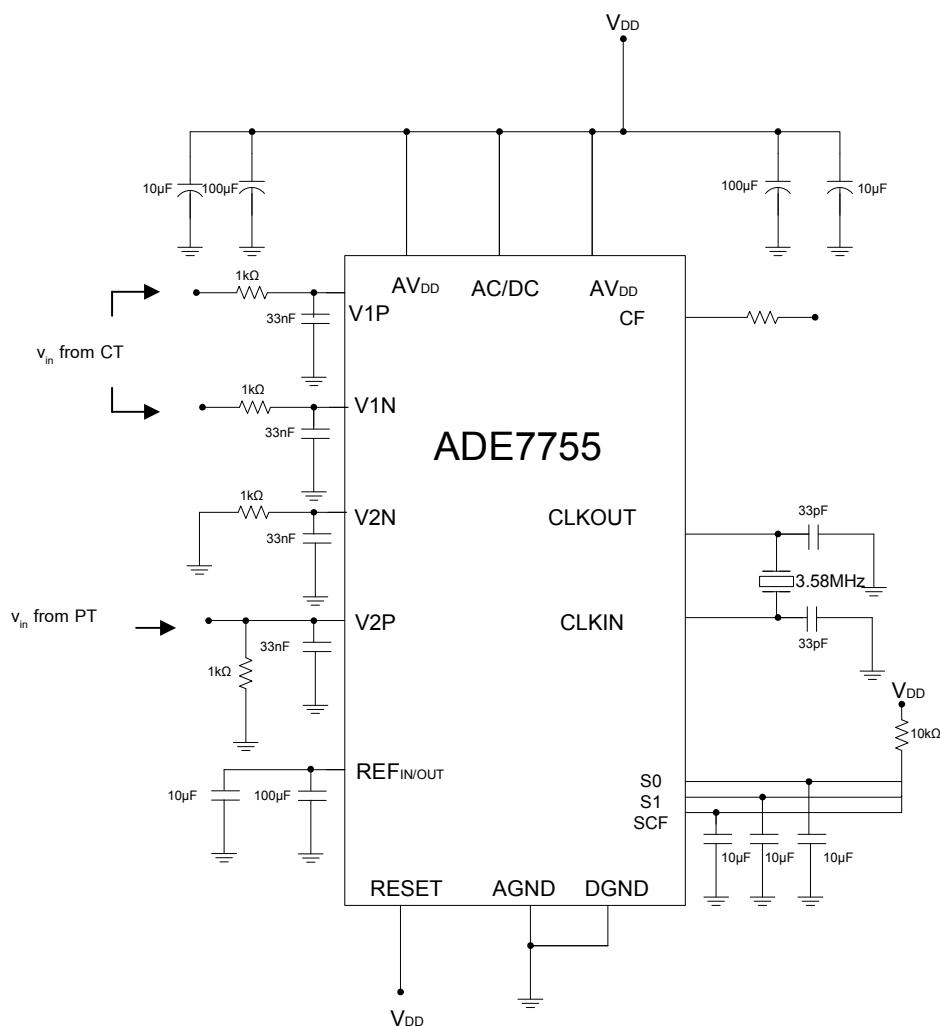
จากสมการ(3-4) จะได้

$$Freq = \frac{8.06 \times 0.47 \times 0.66 \times 1 \times 1.7}{\sqrt{2} \times \sqrt{2} \times 2.5^2} = 0.34 \text{ Hz} \quad (3-5)$$

- ค่าความถี่ขาออก CF ใช้ค่าความถี่ช่วงความถี่สูง โดยกำหนดค่า  $SCF = 1, S1 = S0 = 0$   
แล้วเปิดตาราง 4 ในภาคผนวก จะได้ CF (Meter constant) คือ  $128 \times F1 = 12,800 \text{ imp/kWh}$



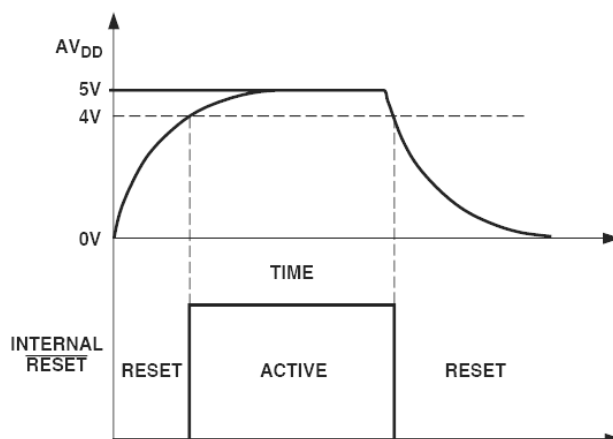
ภาพประกอบที่ 3-6 วงจรส่วนตรวจวัดพลังงาน



ภาพประกอบที่ 3-7 วงจรการคำนวณค่าพลังงานไฟฟ้า

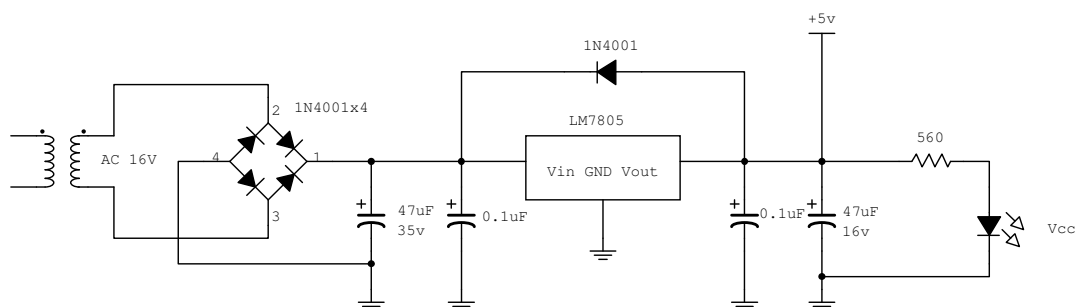
### 3.3 แหล่งจ่ายไฟ (Power Supply)

วงจรรวมสำเร็จ ADE7755 จะทำงานต่อเนื่องได้จะต้องใช้แหล่งจ่ายไฟตรงคงค่าแรงดัน ดังภาพประกอบที่ 3-8 โดยทำหน้าที่เปลี่ยนแรงดันจากไฟสลับ 220 โวลต์ เป็นแรงดันไฟตรงคงค่า ต่ำขนาด 4 โวลต์  $\pm 5\%$  เพราะถ้ามีแรงดันไฟฟ้าต่ำกว่านี้ ADE7755 จะทำการรีเซ็ตค่า (reset) และ แหล่งจ่ายไฟนี้จะต้องมีความถูกต้องแน่นอนในการเพิ่มหรือลดกำลังไฟฟ้า



ภาพประกอบที่ 3-8 แรงดันไฟฟ้าที่จ่ายให้วงจรรวมสำเร็จ ADE7755

สำหรับแหล่งจ่ายไฟที่ใช้ในเครื่องวัดที่ใช้ ดังภาพประกอบที่ 3-9 จะประกอบด้วยวงจร Rectifier แบบ Bridge พร้อมทั้งวงจร Filter และ Regulator ขนาด +5V เบอร์ LM7805

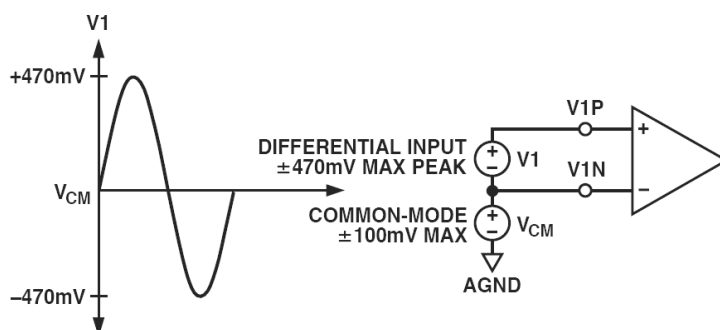


ภาพประกอบที่ 3-9 แสดงส่วนของวงจรแหล่งจ่ายไฟ

### 3.4 สัญญาณกระแส (Current signal)

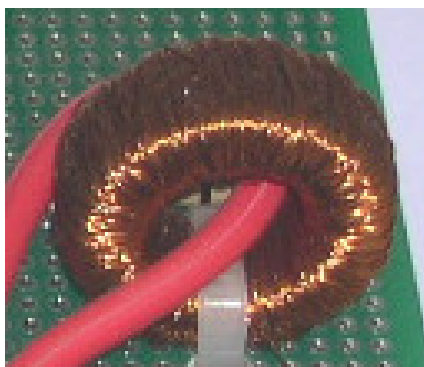
สัญญาณกระแสเป็นสัญญาณในรูปแรงดัน โดยต่อเข้าสู่วงจรรวมสำเร็จ ADE 7755 ที่ช่องสัญญาณ V1 (Channel 1) แรงดันอินพุต VIP จะมีค่าเป็นบวกเมื่อเปรียบเทียบกับ VIN สำหรับแรงดัน VIP จะมีค่าใช้งานสูงสุดไม่เกิน  $\pm 470$  มิลลิโวลต์ ดังแสดงในภาพประกอบที่ 3-10





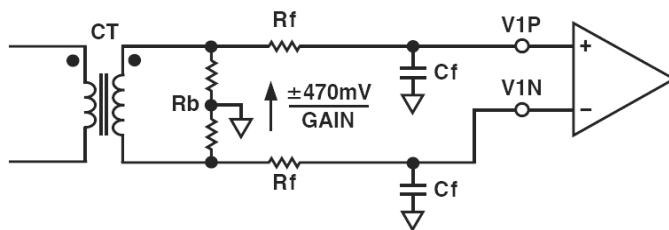
ภาพประกอบที่ 3-10 ระดับสัญญาณสูงสุดของช่องสัญญาณ V1

ในส่วนของการออกแบบตัวตรวจจับสัญญาณกระแสที่ช่องสัญญาณ 1(Channel 1) ดังภาพประกอบที่ 3-11 ใช้หม้อแปลงกระแส หรือ Current transformer (CT) โดยใช้แกนเฟอร์ไรท์ (Ferrite Core) เพราะแกนเฟอร์ไรท์เป็นวัสดุที่มีส่วนผสมของแม่เหล็กทำให้มีความเข้มสนามแม่เหล็กมากกว่าเหล็กและมีความต้านทานสูงจึงช่วยลดการสูญเสียบนแกนเหล็กหรือลดความร้อนจากการเกิดกระแสไหลวนที่ความถี่สูง สำหรับแกนที่ใช้มีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางวงนอก 28 มิลลิเมตร เส้นผ่าศูนย์กลางวงใน 14 มิลลิเมตร มีความหนาของแกน 10 มิลลิเมตร โดยใช้ลวดเบอร์ 42 พันรอบแกนจำนวน 500 รอบ



ภาพประกอบที่ 3-11 Current transformer (CT)

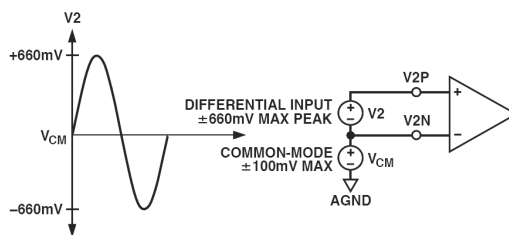
การต่อวงจรช่องสัญญาณ 1(Channel 1) ดังภาพประกอบที่ 3-12 ทางด้านเอาต์พุตของซีที จะต่อกับความต้านทาน  $R_b$  ซึ่งในการออกแบบจำนวนรอบของซีที และความต้านทาน  $R_b$  ต้องเลือกให้เหมาะสมเพื่อให้มีแรงดันเอาต์พุตมีค่าไม่เกิน  $\pm 470$  มิลลิโวลต์ เมื่อจ่ายภาระไฟฟ้าสูงสุด



ภาพประกอบที่ 3-12 การต่อวงจรตรวจจับสัญญาณกระแสที่ช่องสัญญาณ V1 (Channel 1)

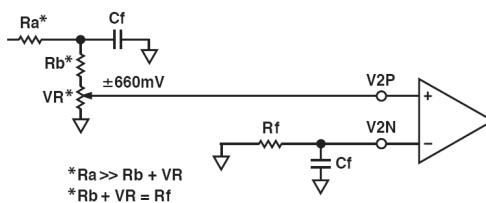
### 3.5 สัญญาณแรงดัน (Voltage Channel)

เป็นสัญญาณแรงดันซึ่งต่อเข้าทางด้านช่อง V2 (Channel 2) ของ วงจรสำเร็จรูป ADE 7755 โดยแรงดันไฟฟ้าที่ใช้งานมีค่าสูงสุดไม่เกิน ± 660 มิลลิโวลต์ โดยเปรียบเทียบแรงดันอินพุตระหว่างขา V2P และ V2N ดังภาพประกอบ 3-13

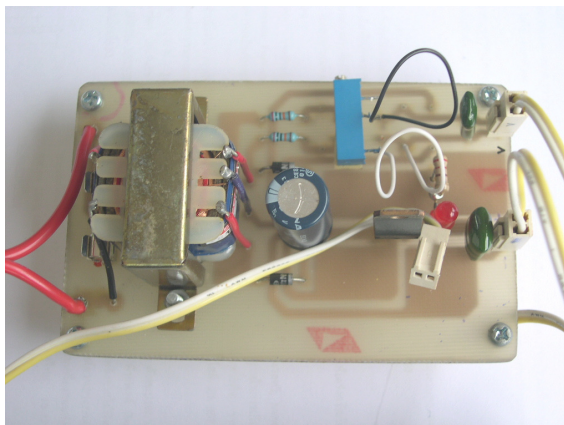


ภาพประกอบ 3-13 สัญญาณแรงดันช่อง V2 (Channel 2)

การต่อวงจรช่องสัญญาณ 2 (Channel 2) ดังภาพประกอบที่ 3-14 ใช้วงจรแบ่งแรงดันให้มีแรงดันเอาต์พุตมีค่าไม่เกิน ±660 มิลลิโวลต์ เมื่อจ่ายภาระไฟฟ้าสูงสุด สำหรับวงจรตรวจวัดสัญญาณแรงดันแสดงตามภาพประกอบที่ 3-15



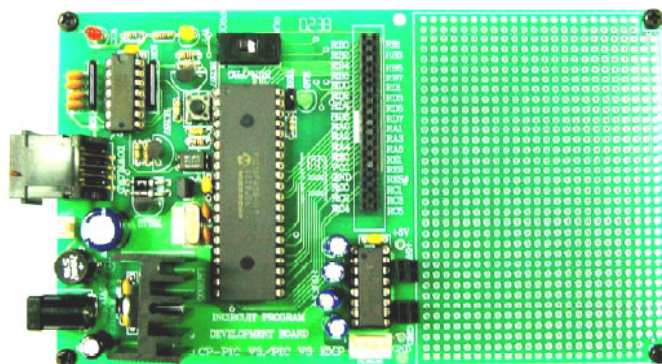
ภาพประกอบ 3-14 การต่อวงจรช่องสัญญาณ 2 (Channel 2)



ภาพประกอบ 3-15 วงจรตรวจวัดสัญญาณแรงดัน

### 3.6 ไมโครคอนโทรลเลอร์

ในงานวิจัยนี้จะใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์ เบอร์ 16F877 ของบริษัท Microchip technology ที่ติดตั้งอยู่บนบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ CP-PIC V3.0 ของบริษัท อีทีที จำกัด ดังภาพประกอบ 3-16 เพิ่มเติมในส่วนวงจรอ่านเขียนบัตรชิปการ์ด สำหรับการแสดงผลใช้ LED ตัวเลข 7 ส่วน 7 หลัก ซึ่งรับข้อมูลจากไมโครคอนโทรลเลอร์



ภาพประกอบ 3-16 ลักษณะของบอร์ด CP-PIC V3.0

### 3.7 การออกแบบสมาร์ตการ์ดรีดเดอร์ (Smart Card Reader)

#### 3.7.1 การออกแบบสมาร์ตการ์ดรีดเดอร์

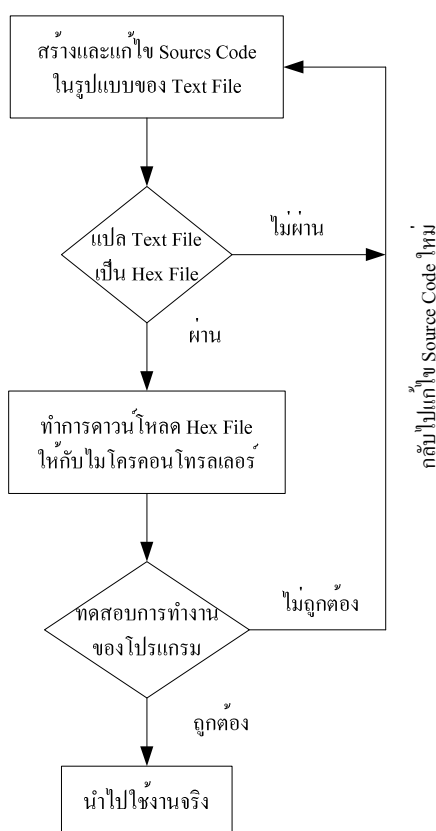
เพื่อลดจำนวนไมโครคอนโทรลเลอร์ ดังนั้นสมาร์ตการ์ดรีดเดอร์จึงออกแบบให้ใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์ PIC16F877 ร่วมกับส่วนประมวลผลการใช้พลังงาน เพราะหน้าที่หลักของ

สมาร์ตการ์ดครีเดออร์จะอยู่ที่ตัวไมโครคอนโทรลเลอร์ ไม่ว่าจะเป็นการสร้างสัญญาณนาฬิกาให้การ์ด รับและเก็บข้อมูล รวมถึงการประมวลผล ซึ่งไมโครคอนโทรลเลอร์ PIC16F877 จะทำหน้าที่นี้ได้ทั้งหมดดังนั้นจึงใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์เพียงตัวเดียว

### 3.7.2 การพัฒนาโปรแกรม

#### 3.7.2.1 โปรแกรมในส่วนการประมวลผลการใช้พลังงาน

ในการแปลงผลค่าพลังงานเป็นสัญญาณพัลส์จะเขียนโปรแกรมเพื่อควบคุมการทำงานภายในไมโครคอนโทรลเลอร์ ซึ่งรับสัญญาณกระตุ้นจากขา  $F_{OUT}$  ของ AD7755 ซึ่งทำการนับที่ขอบขาของพัลส์ และอาศัยการขัดจังหวะของตัวนับ ในการเก็บบันทึกค่าพลังงานไฟฟ้า และทำการลดค่าเงินเพื่อชำระค่าใช้พลังงานต่อไป ในส่วนการเติมเงินจะพัฒนาโดยใช้เทคโนโลยีสมาร์ตการ์ด สำหรับรูปแบบการเขียนโปรแกรม Microcontroller เป็นการเขียนด้วยภาษาซี โดยในการพัฒนาโปรแกรมจะใช้โปรแกรม PIC C Compiler เป็นตัว Compiler สำหรับแปลภาษาที่เราเขียน (TEXT FILE) ให้เป็นภาษาที่ไมโครคอนโทรลเลอร์เข้าใจ (HEX FILE) สำหรับขั้นตอนการพัฒนาโปรแกรมสามารถสรุปเป็นแผนภูมิสายงานได้ดังภาพประกอบ 3-17

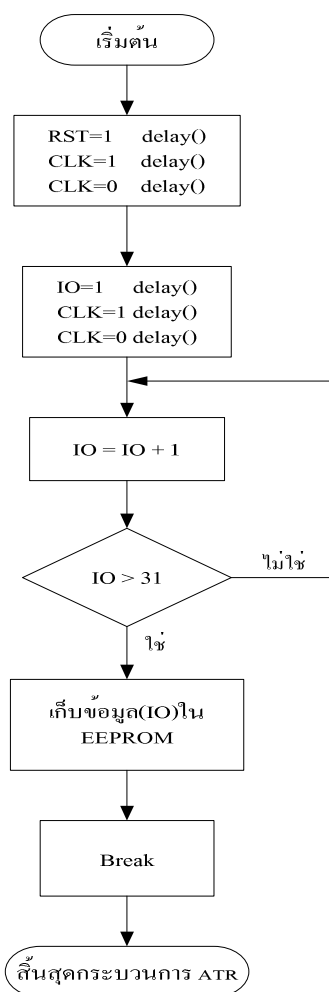


ภาพประกอบ 3-17 แสดงขั้นตอนในการพัฒนาโปรแกรม

### 3.7.2.2 โปรแกรมติดต่อกับบัตรสมาร์ทการ์ด

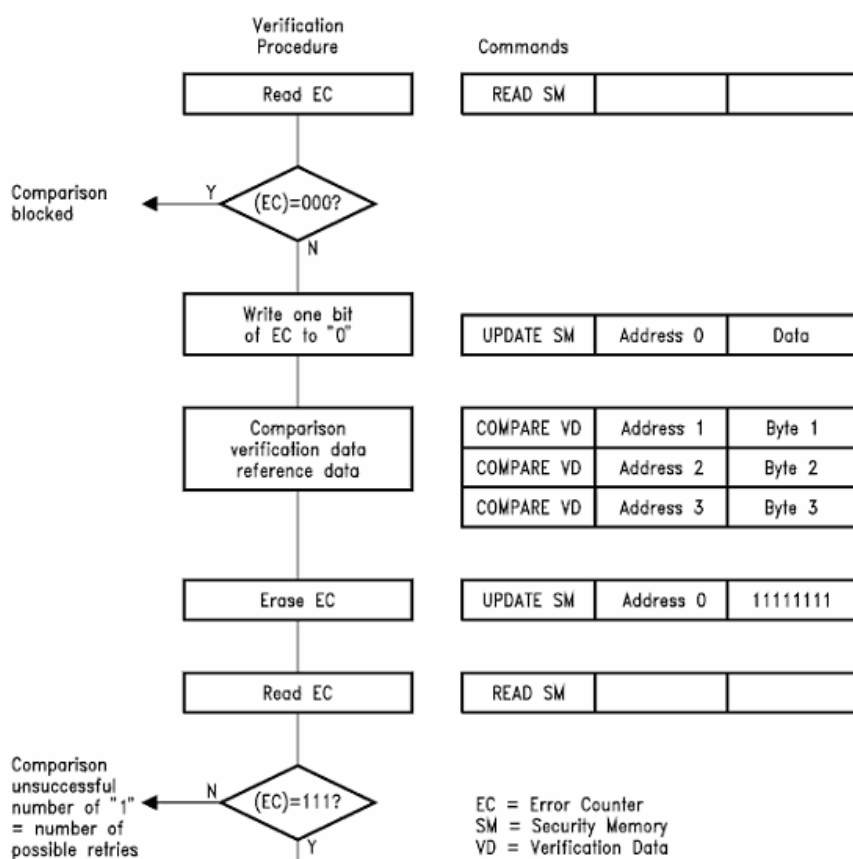
งานวิจัยนี้ใช้ภาษาซีในการพัฒนาโปรแกรม ซึ่งการออกแบบโปรแกรมจะพบปัญหาคือการทำความเข้าใจชุดคำสั่งของผู้ผลิต ตลอดจนโครงสร้างหน่วยความจำข้อมูลของชิปการ์ด ดังนั้นการออกแบบโปรแกรมจึงต้องแยกเขียนคำสั่งในแต่ละส่วนดังต่อไปนี้

- คำสั่ง Card Present คำสั่งนี้เป็นคำสั่งที่ใช้รีเซ็ตชิปการ์ดหลังจากเสียบการ์ดเข้าสู่สมาร์ทการ์ดรีดเดอร์ การรีเซ็ตชิปการ์ดเป็นการเตรียมความพร้อมให้ชิปการ์ดสำหรับการติดต่อกับสื่อสารในลำดับต่อไป ในชุดคำสั่งนี้ยังทำให้ทราบถึงข้อมูลรายละเอียดของการ์ดใบนั้นได้แก่ โปรโตคอลการสื่อสาร ขนาดหน่วยความจำข้อมูล นอกจากนั้นคำสั่ง Card Present ยังใช้สำหรับการทำให้การ์ดกลับมาเริ่มทำงานใหม่เมื่อเกิดข้อผิดพลาดขึ้น สำหรับคำสั่งนี้สามารถอธิบายได้จากภาพประกอบที่ 3-18 แผนภูมิสายงานการทำงาน Reset and Answer to Reset



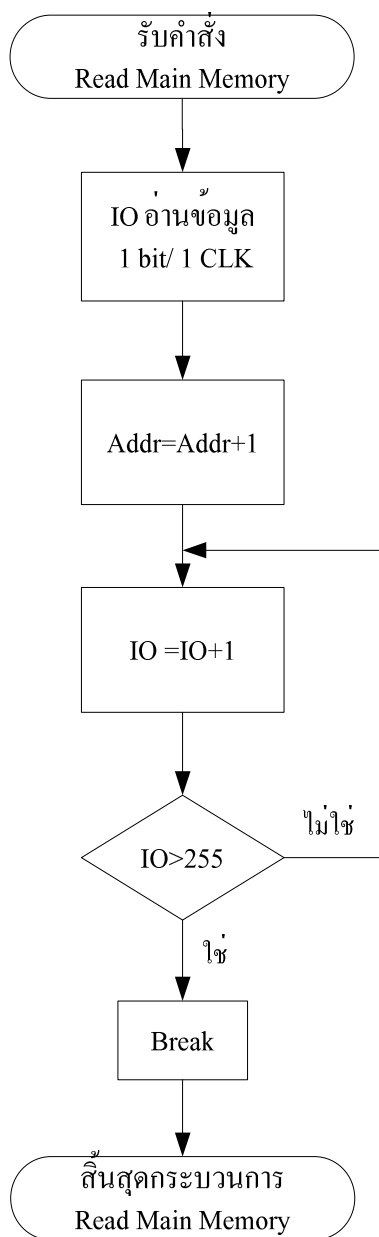
ภาพประกอบที่ 3-18 แผนภูมิสายงานการทำงาน Reset and Answer to Reset

- คำสั่ง Verify PIN เป็นการเขียนคำสั่งควบคุมการแสดงผลผ่านเพื่อขออนุญาตเข้าถึงข้อมูลในบัตร สำหรับ Verify PIN เป็นการทำงานด้วยวงจรถอดภายในชิปเนื่องจากชิปการ์ดที่ใช้ไม่มีโปรเซสเซอร์ช่วยในการประมวลผล ดังนั้นวิธีการ Verify PIN จึงเป็นการตรวจสอบกุญแจรหัส โดยการส่งข้อมูลให้แก่ชิปโดยตรง จึงไม่เหมาะกับการใช้งานที่ต้องการระบบความปลอดภัยสูงการเขียนโปรแกรม Verify PIN อธิบายได้ตามภาพประกอบที่ 3-19

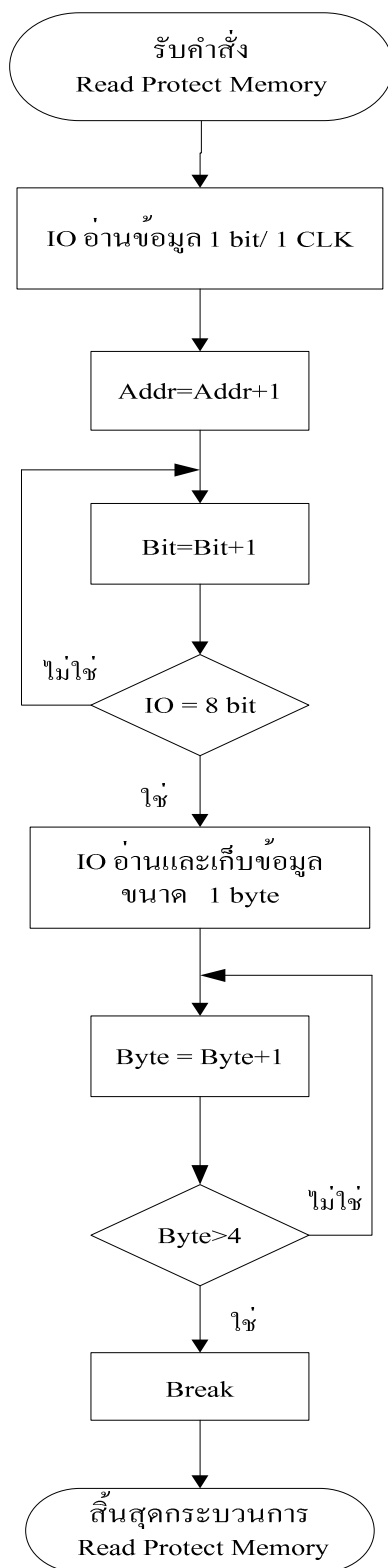


ภาพประกอบที่ 3-19 แผนภูมิสายงานการทำงาน คำสั่ง Verify PIN

- คำสั่งอ่านและเขียนข้อมูล ในการเขียนคำสั่งชุดนี้จะต้องให้ทำงานหลังจากคำสั่ง Verify PIN ผ่านแล้วเท่านั้น ในชิปการ์ด SLE4442 มี main memory 256ไบต์ ซึ่งมี 32ไบต์เป็น protection memory ซึ่งจะเขียนข้อมูลไม่ได้ สำหรับคำสั่งในส่วนนี้แสดงตามภาพประกอบ 3-20 ภาพประกอบ 3-21 และภาพประกอบ 3-22

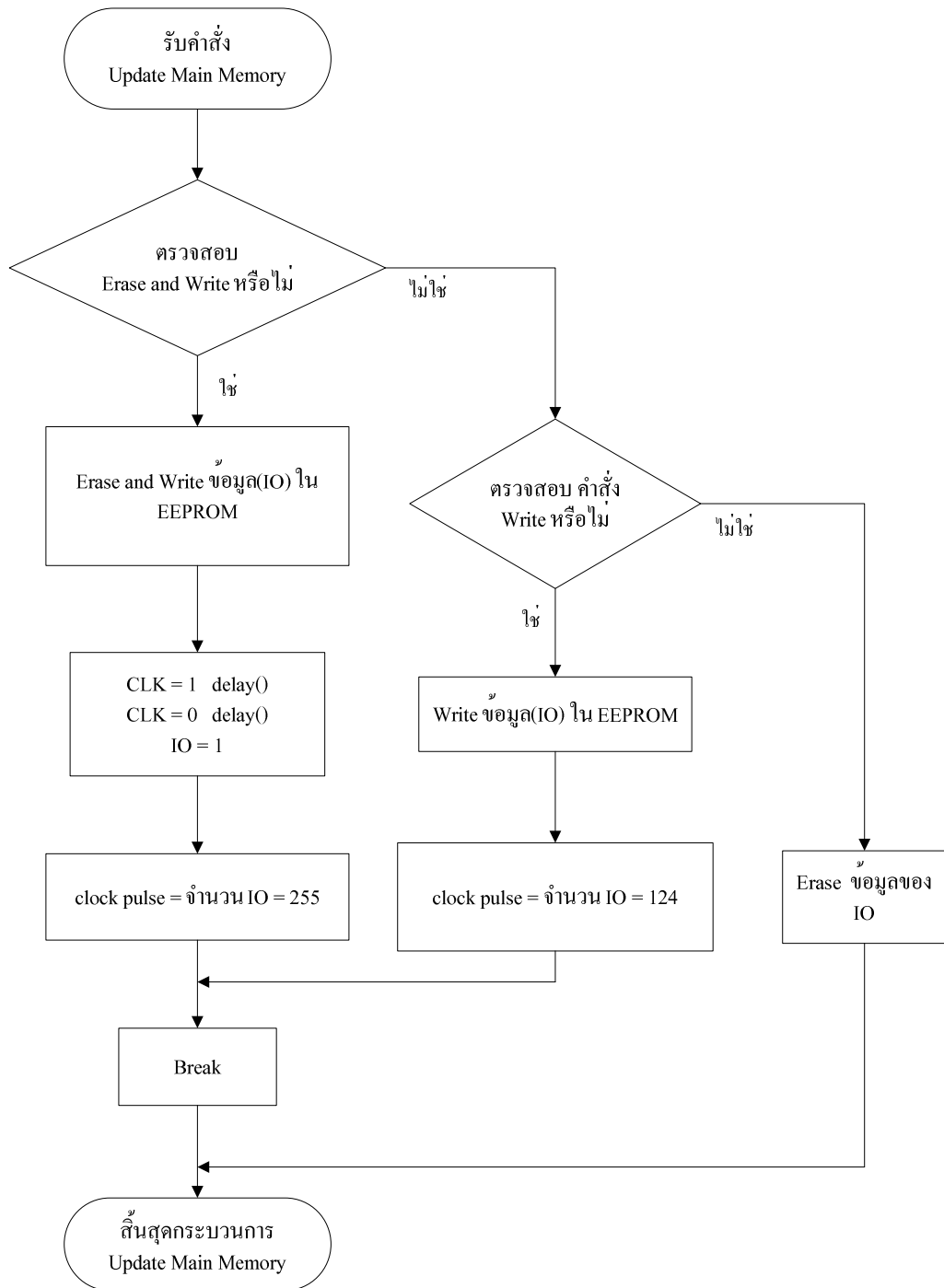


ภาพประกอบ 3-20 แผนภูมิสายงานการทำงาน Read Main Memory



ภาพประกอบ 3-21 แผนภูมิสายงานการทำงาน Read Protect Memory





ภาพประกอบ 3-22 แผนภูมิสายงานการทำงาน Update Main Memory