

## บทที่ 3

### การออกแบบระบบ

การรู้จำตัวโน้ต คือ การสามารถระบุตัวโน้ตที่ได้ยินจากเสียงเครื่องดนตรีได้ว่าเป็นโน้ตตัวอะไร ซึ่งเป็นงานที่ไม่ยากนักสำหรับนักดูดนตรีที่ได้รับการฝึกฝนมาจนชำนาญ แต่จะเป็นงานที่ค่อนข้างยากสำหรับระบบคอมพิวเตอร์ในการรู้จำและระบุโน้ตดนตรี สำหรับโน้ตดนตรีที่ใช้ในการรู้จำสามารถแบ่งออกได้เป็นสองกลุ่มคือ กลุ่มของโน้ตดนตรีที่เล่นเพียงโน้ตเดียวในเวลาเดียว และกลุ่มของโน้ตดนตรีที่เล่นตั้งแต่สองตัวโน้ตขึ้นไปพร้อมกัน

เนื้อหาของบทนี้ได้นำเสนอการออกแบบและขั้นตอนวิธีการรู้จำตัวโน้ตจากเสียงเครื่องดนตรีไทยด้วยวิธีการใช้ตัวกรองความถี่ โดยมุ่งเน้นไปที่เครื่องดนตรีไทยคือระนาดเอก ซึ่งเป็นเครื่องดนตรีที่เล่นโน้ตได้ทั้งแบบโนโนโฟนิกและแบบโพลีโฟนิก โดยการอิบายถึงรูปแบบโดยรวมของการออกแบบระบบจะได้อิบายในหัวข้อ 3.1 และได้อิบายขั้นตอนวิธีการรู้จำตัวโน้ตอย่างละเอียดในส่วนต่างๆ คือ การประมวลผลเบื้องต้น (Preprocessing) ในหัวข้อ 3.2 อิบายวิธีการออกแบบและการประยุกต์ใช้งานตัวกรองผ่านแอบความถี่ (Bandpass Filtering) ในหัวข้อ 3.3 เนื่องจากโน้ตเสียงระนาดแต่ละตัวมีความเด่นชัดไม่เท่ากันจึงได้มีการเสนอวิธีการชดเชยความเด่นชัดของตัวโน้ตในหัวข้อ 3.4 สำหรับวิธีการตัดสินใจในการระบุตัวโน้ต (Notes Selection) และการทำโพสโพร์เชลชิ้ง (Post-processing) เพื่อให้ได้ผลลัพธ์ของการระบุตัวโน้ต จะได้กล่าวในหัวข้อ 3.5 และหัวข้อ 3.6 และสำหรับวิธีการแบ่งช่วงเสียงโน้ตต่อเนื่องที่ใช้ในระบบที่นำเสนจะได้อิบายในหัวข้อ 3.7 และสุดท้ายคือหัวข้อ 3.8 เป็นการสรุปเนื้อหาของบทนี้

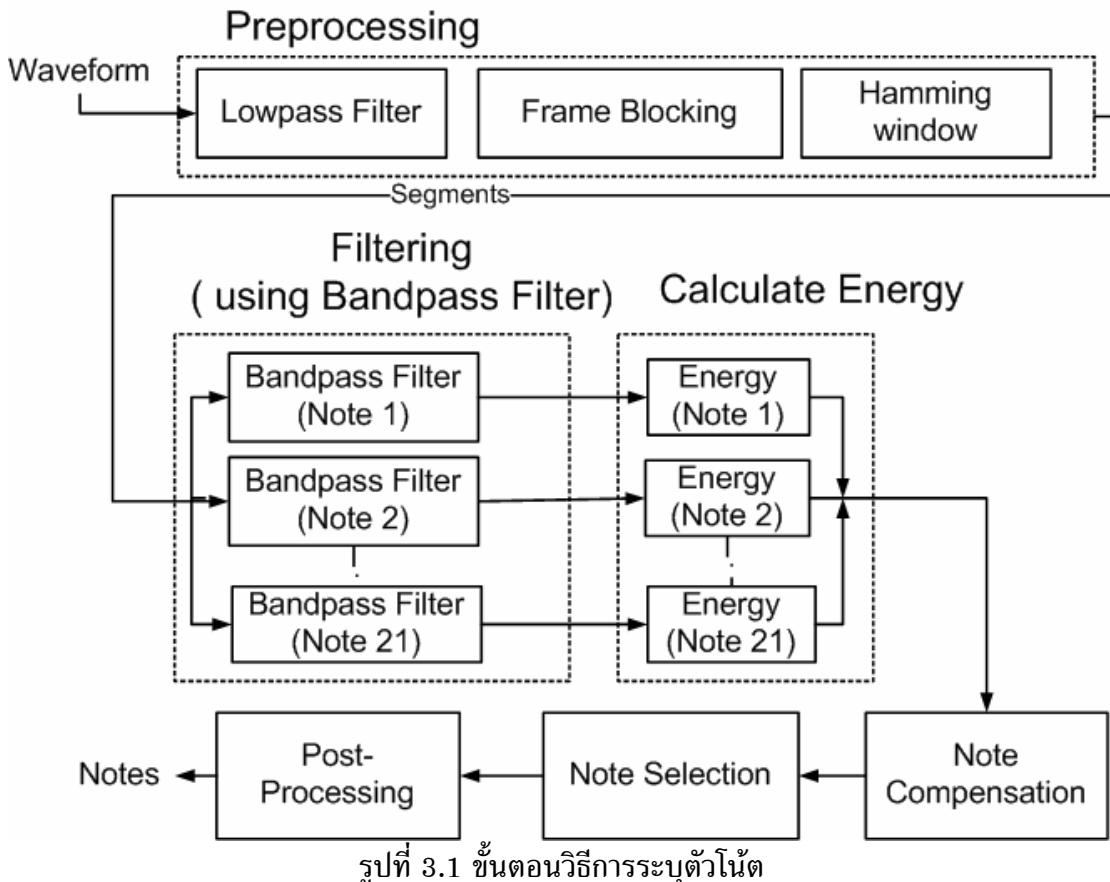
#### 3.1 ภาพรวมของการออกแบบระบบ

เนื่องด้วยข้อจำกัดจากวิธีการเล่นระนาดเอก ทำให้กลุ่มของตัวโน้ตที่ใช้ในการรู้จำสำหรับระนาดเอกมีทั้งที่เป็นแบบ Monophonic และแบบ Polyphonic ที่มิ่งไม่เกินสองโน้ต

ภาพรวมของระบบจะแบ่งการทำงานหลักได้เป็น 2 ส่วนด้วยกันคือ ส่วนของระบุตัวโน้ต (Note Identifier) และ ส่วนของการแบ่งช่วงเสียงโน้ตต่อเนื่อง (Note Boundary Detector) ดังที่เคยได้แสดงในรูปที่ 1.3 สำหรับผลลัพธ์ที่ได้จากการแบ่งช่วงโน้ตเสียงต่อเนื่องจะถูกนำมาป้อนเป็นข้อมูลให้กับส่วนของการระบุตัวโน้ตเพื่อนำไปใช้งานต่อไป

สำหรับขั้นตอนที่ใช้ในการระบุตัวโน้ต (Note Identifier) แบ่งได้เป็น 5 ขั้นตอน คือ การประมวลผลเบื้องต้น (Preprocessing), การกรองผ่านแอบความถี่ (Bandpass Filtering), การชดเชยค่าความเด่นชัดของตัวโน้ต (Note Compensation), กระบวนการตัดสินใจเลือกโน้ตใน

แต่ละส่วนย่อย (Note Selection) และกระบวนการทำโพสต์processing (Post-processing) ดังแสดงในรูปที่ 3.1



### 3.2 การประมวลผลเบื้องต้น (Preprocessing)

การประมวลผลเบื้องต้นเป็นการปรับข้อมูลของเสียงให้เหมาะสมสำหรับการประมวลผลในขั้นต่อไป สำหรับขั้นตอนการประมวลผลเบื้องต้นในงานวิจัยนี้ประกอบไปด้วยการกรองผ่านความถี่ต่ำ (Lowpass Filter) การแบ่งข้อมูลสัญญาณเสียงออกเป็นส่วนย่อย (Frame Blocking) และ การลดขอบด้วยฟังก์ชันหน้าต่าง (Window Function)

#### 3.2.1 การกรองผ่านความถี่ต่ำ

การกรองทางความถี่เป็นการกรองความถี่ในช่วงที่ไม่ต้องการออกโดยในวิทยานิพนธ์นี้ได้اقتัดตัวกรองแบบดิจิตอล ในขั้นตอนนี้ได้ใช้ตัวกรองผ่านความถี่ต่ำเพื่อใช้ในการลดสัญญาณรบกวนที่อาจจะเกิดขึ้น เนื่องจากความถี่ของโน้ตระนาดที่มีค่าสูงสุดไม่เกิน 1,400 เฮิรตซ์ ดังนั้นจึงกำหนดช่วงของความถี่คัทออฟ (cutoff frequency) เท่ากับ 1,400 เฮิรตซ์

### 3.2.2 การแบ่งเป็นส่วนย่อย

การแบ่งเป็นส่วนย่อย หรือ การแบ่งเป็นเฟรม (Frame) เป็นการแบ่งสัญญาณเสียงออกเป็นช่วงเวลาสั้น ๆ ซึ่งทำให้คุณสมบัติของสัญญาณเสียงไม่มีการเปลี่ยนแปลงหรือมีการเปลี่ยนแปลงตามเวลาน้อยมาก ในการทดลองนี้ได้กำหนดความยาวของเฟรม (Frame Size) เท่ากับ 100 มิลลิวินาทีและมีการขับเฟรม (Frame Rate) เท่ากับ 10 มิลลิวินาที

### 3.2.3 การลดขอบด้วยฟังก์ชันหน้าต่าง

เนื่องจากการแบ่งข้อมูลออกเป็นเฟรมย่อยจะทำให้เกิดความไม่ต่อเนื่องตรงช่วงรอยต่อ หรือขอบของแต่ละเฟรม ดังนั้นจึงทำการลดขอบด้วยฟังก์ชันหน้าต่าง (Window Function) เพื่อเป็นการปรับสัญญาณให้ราบรื่นเรียบและลดผลกระทบที่เกิดจากการแบ่งเป็นเฟรมย่อย สำหรับในการทดลองนี้ได้ใช้ฟังก์ชันหน้าต่างแบบ Symmetric Hamming

## 3.3 การกรองผ่านແບນຄວາມຖີ່ (Bandpass Filtering)

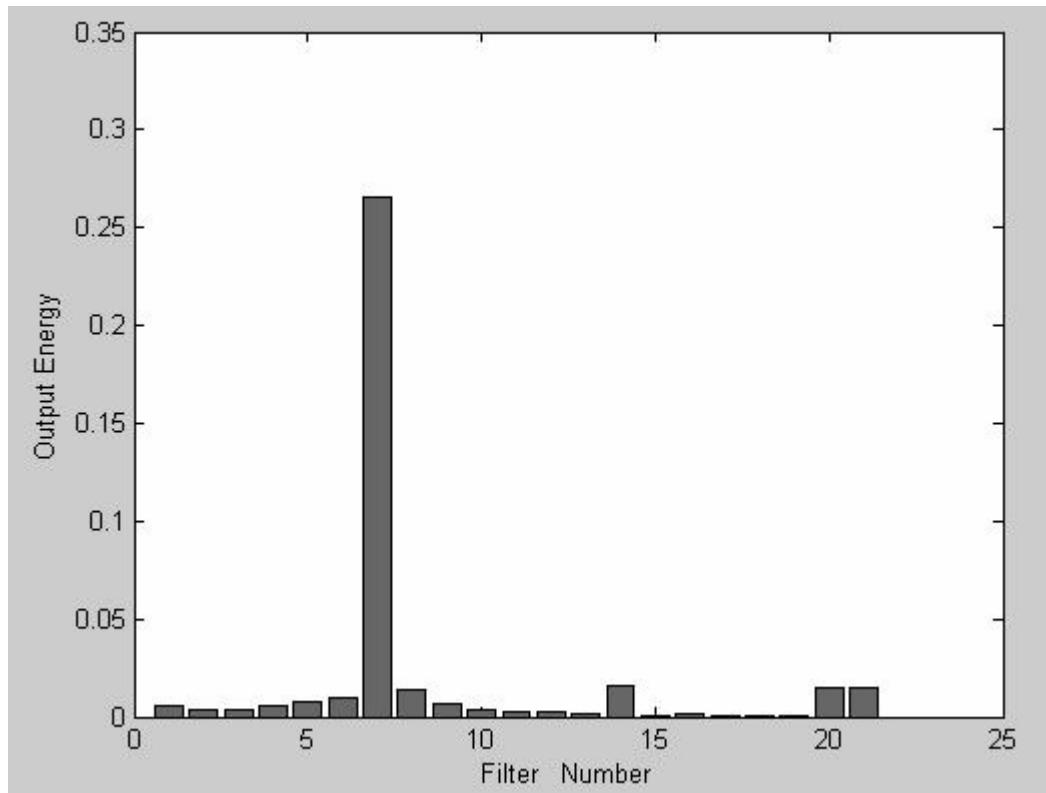
การกรองผ่านແບນຄວາມຖີ່ຈະຍອມໃຫ້ຂອມສัญญาณຄວາມຖີ່ທີ່ອູ່ໃນຊ່ວງທີ່ຕ້ອງການຜ່ານແລະກຳຈັດສัญญาณຄວາມຖີ່ທີ່ໄມ່ຕ້ອງການອອກໄປ ໃນຂັ້ນຕອນນີ້ໄດ້ອອກແບນຕົວກຮອງຜ່ານແບນຄວາມຖີ່ທັງໝາດ 21 ຕັ້ງຕາມຈຳນວນຂອງຕົວໂນັດທີ່ມີໃນຮະນາດເອກ ເນື່ອຈາກຄວາມຖີ່ຂອງໂນັດເສີຍຮະນາດແຕ່ລະຕົວຈາຈະມີຄ່າໄໝເທົກກັນ ດັ່ງນັ້ນຈຶ່ງຕ້ອງກຳນົດກິດຕົວກຮອງຜ່ານແບນຄວາມຖີ່ໃນໂນັດເສີຍເພື່ອນຳໃຊ້ໃນການອອກແບນຕົວກຮອງຜ່ານແບນຄວາມຖີ່

ສໍາຫຼັບຄຸນສົມບັດພື້ນຮູານຂອງຕົວກຮອງທີ່ໃຊ້ມີຄ່າດັ່ງນີ້ຕີ້ອ ໜົນດົງຂອງຕົວກຮອງກຳນົດເປັນ Elliptic, Passband Attenuation = 1 dB, Stopband Attenuation = 50 dB, ລຳດັບຂອງຕົວກຮອງເທົກກັນ 3 ແລະມີຄ່າລຳດັບຕົວກຮອງເທົກກັນ 4 ສໍາຫຼັບໂນັດທີ່ 14, 20, 21 ສໍາຫຼັບຕົວກຮອງຜ່ານແບນຄວາມຖີ່ທີ່ໃຊ້ນີ້ໄດ້ກຳນົດໄວ້ຄຸນລັກຜະດັງແສດງໃນຮູບທີ່ 2.11 ແລະກຳນົດຄ່າຊ່ວງຜ່ານແບນຄວາມຖີ່ດັງແສດງໃນ ຕາຮາງທີ່ 3-1

ตารางที่ 3-1 การกำหนดค่าของตัวกรองผ่านແບຄວາມຄື

ลำดับของตัวกรอง	ความถี่ (Hz)				
	$f_{notes}$	$f_{pass1}$	$f_{pass2}$	$f_{stop1}$	$f_{stop2}$
1	171	166	172	156.3	181.6
2	192	190	194	181.6	201.2
3	208	207	211	199.2	218.8
4	227	224	229	214.8	238.3
5	256	253	258	244.1	267.6
6	280	279	283	271.5	291
7	312	310	315	300.8	324.2
8	344	342	347	334	355.5
9	376	374	379	365.2	388.7
10	424	421	426	412.1	435.5
11	456	454	459	445.3	468.7
12	512	509	514	500	523.4
13	568	566	571	556.6	580.1
14	632	627	636	619.1	642.6
15	688	685	690	675.8	699.2
16	760	757	762	748	771.5
17	848	845	850	835.9	859.4
18	928	925	930	916	939.5
19	1041	1038	1043	1029	1053
20	1161	1157	1166	1150	1174
21	1265	1260	1270	1252	1277

สัญญาณเสียงในแต่ละเฟรมต้องผ่านตัวกรองผ่านແບຄວາມຄືทั้ง 21 ตัวตามที่ได้ออกแบบไว้ ซึ่งผลลัพธ์ที่ได้จากตัวกรองแต่ละตัว จะมีค่าไม่เท่ากันขึ้นอยู่กับความถี่ที่มีอยู่ในแต่ละเฟรมย่อย ซึ่งถ้าความถี่ของสัญญาณเสียงในเฟรมอยู่ในช่วงผ่านของตัวกรองผ่านແບຄວາມຄືมากจะทำให้ผลลัพธ์ที่ได้มีค่าสูงตามไปด้วย แต่ถ้าหากค่าความถี่ของสัญญาณเสียงอยู่นอกช่วงผ่านของตัวกรองผ่านແບຄວາມຄື ค่าผลลัพธ์ที่ได้จะน้อยลง ตัวอย่างผลลัพธ์ที่ได้จากการป้อนสัญญาณเสียงของโน๊ตตัวที่ 7 เข้าไปยังตัวกรองผ่านແບຄວາມຄືทั้ง 21 ตัวแสดงไว้ในรูปที่ 3.2



รูปที่ 3.2 ตัวอย่างผลลัพธ์ของ Output Energy ที่ได้จากการป้อนสัญญาณเสียงของโน้ตตัวที่ 7 เข้าไปยังตัวกรองผ่านแบบความถี่ทั้ง 21 ตัว

### 3.4 การชดเชยค่าความเด่นชัดของตัวโน้ต (Note Compensation)

เนื่องจากตัวโน้ตแต่ละตัวจะมีค่าความเด่นชัดไม่เท่ากัน ซึ่งทั้งนี้เกิดขึ้นมาได้จากหลายปัจจัย เช่น ระยะห่างที่แตกต่างกันระหว่างลูกระนาดกับไมโครโฟนที่ใช้ในการบันทึกเสียง, ความดังของโน้ตแต่ละตัว เป็นต้น ดังนั้นเพื่อให้การอ้างอิงความเด่นชัดของโน้ตแต่ละอยู่ในระดับมาตรฐานเดียวกัน จึงต้องมีการชดเชยค่าความเด่นชัดของโน้ตแต่ละตัว

สำหรับในการออกแบบระบบบูรณาจั้นได้เสนอวิธีการชดเชยค่าความเด่นชัดของโน้ตแต่ละตัว ซึ่งแสดงอยู่ในรูปของค่าสัมประสิทธิ์ชดเชย ( $\mu$ ) โดยค่าสัมประสิทธิ์ชดเชยของโน้ตแต่ละตัวสามารถหาค่าได้จากส่วนกลับของค่าความเด่นชัดเฉลี่ยของโน้ตตัวนั้น ( $\bar{E}$ ) และค่าความเด่นชัดเฉลี่ยของตัวโน้ตแต่ละตัวสามารถหาค่าได้จาก ค่าเฉลี่ยความเด่นชัดของโน้ตตัวนั้นจากไฟล์เสียงแบบ Monophonic ทั้งหมดที่ใช้ในการทดลอง ดังแสดงในสมการที่ (3-1), (3-2) และ (3-3) ตามลำดับ

$$\hat{E}_k = \mu_k E_k \quad ; 1 \leq k \leq 21 \quad (3-1)$$

$$\mu_k = \frac{1}{E_k} \quad (3-2)$$

$$\bar{E}_k = \frac{\left( \sum_{m=1}^M \sum_{n=1}^N E_k(m,n) \right)}{M \times N} \quad (3-3)$$

โดยที่

$E_k$  คือ ค่าความเด่นชัดของตัวโน๊ตที่  $k$  ก่อนการซัดเชย

$\hat{E}_k$  คือ ค่าความเด่นชัดของตัวโน๊ตที่  $k$  หลังการซัดเชย

$\mu_k$  คือ ค่าสัมประสิทธิ์ชดเชยของตัวโน๊ตที่  $k$

$\bar{E}_k$  คือ ค่าความเด่นชัดเฉลี่ยของตัวโน๊ตที่  $k$

$M$  คือ จำนวนไฟล์เสียงทั้งหมดของตัวโน๊ตที่  $k$

$N$  คือ จำนวนเฟรมเสียงทั้งหมดในไฟล์เสียงลำดับที่  $m$

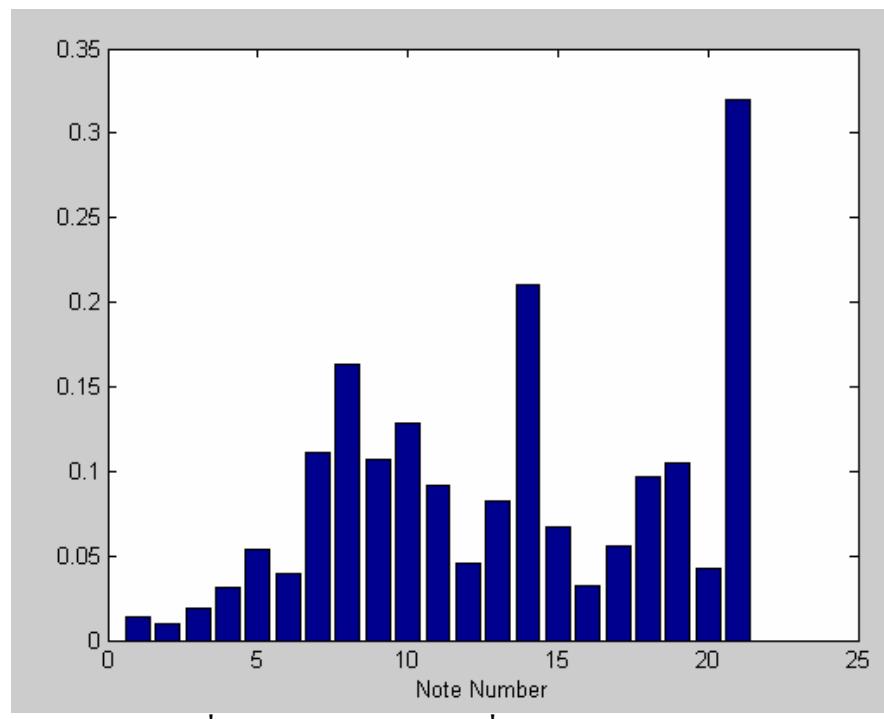
สำหรับผลลัพธ์ของค่าความเด่นชัดเฉลี่ยของแต่ละตัวโน๊ตและค่าสัมประสิทธิ์ชดเชยของโน๊ตแต่ละตัว ที่ใช้ได้ใช้งานในระบบบูรณาจาร์ที่ได้นำเสนอในนี้มีค่าดังตารางที่ 3-2 และแสดงผลเปรียบเทียบได้ดังรูปที่ 3.3 และรูปที่ 3.4

ตารางที่ 3-2 ค่าความเด่นชัดเฉลี่ยและค่าสัมประสิทธิ์ชดเชยของแต่ละตัวโน๊ต

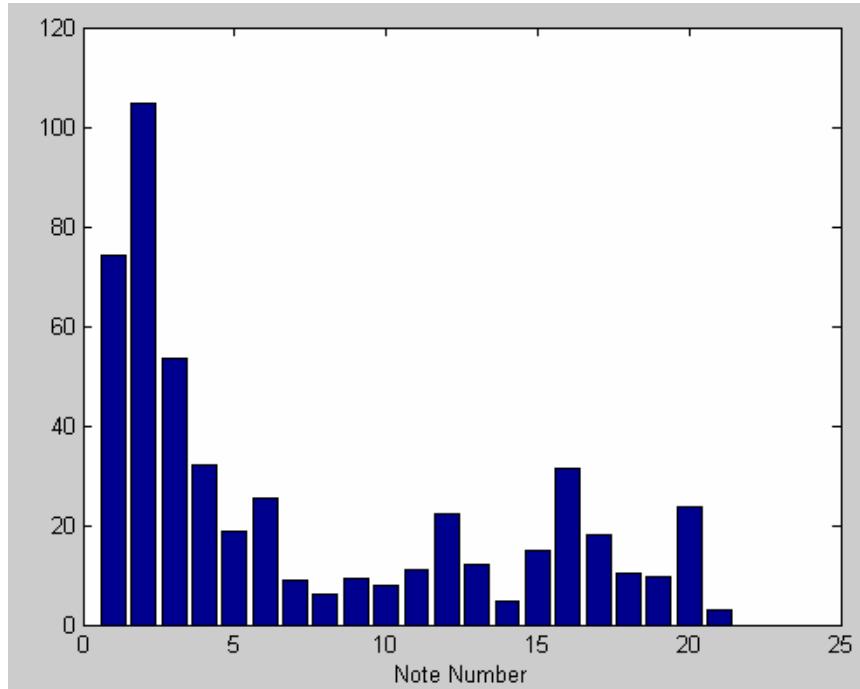
ตัวโน๊ตที่	ค่าความเด่นชัดเฉลี่ย	ค่าสัมประสิทธิ์ชดเชย
1	0.0135	74.1797
2	0.0095	104.7386
3	0.0187	53.4791
4	0.0312	32.0096
5	0.0535	18.6936
6	0.0396	25.2746
7	0.1114	8.9787
8	0.1633	6.1231
9	0.1073	9.3212
10	0.1281	7.8088
11	0.0918	10.8905
12	0.0452	22.1270

ตารางที่ 3-2 (ต่อ) ค่าความเด่นชัดเฉลี่ยและค่าสัมประสิทธิ์ชดเชยของแต่ละตัวโน้ต

ตัวโน้ตที่	ค่าความเด่นชัดเฉลี่ย	ค่าสัมประสิทธิ์ชดเชย
13	0.0821	12.1814
14	0.2104	4.7537
15	0.0673	14.8527
16	0.0319	31.3468
17	0.0556	17.9720
18	0.0965	10.3677
19	0.1053	9.4992
20	0.0425	23.5179
21	0.3194	3.1305



รูปที่ 3.3 ค่าความเด่นชัดเฉลี่ยของตัวโน้ตแต่ละตัว



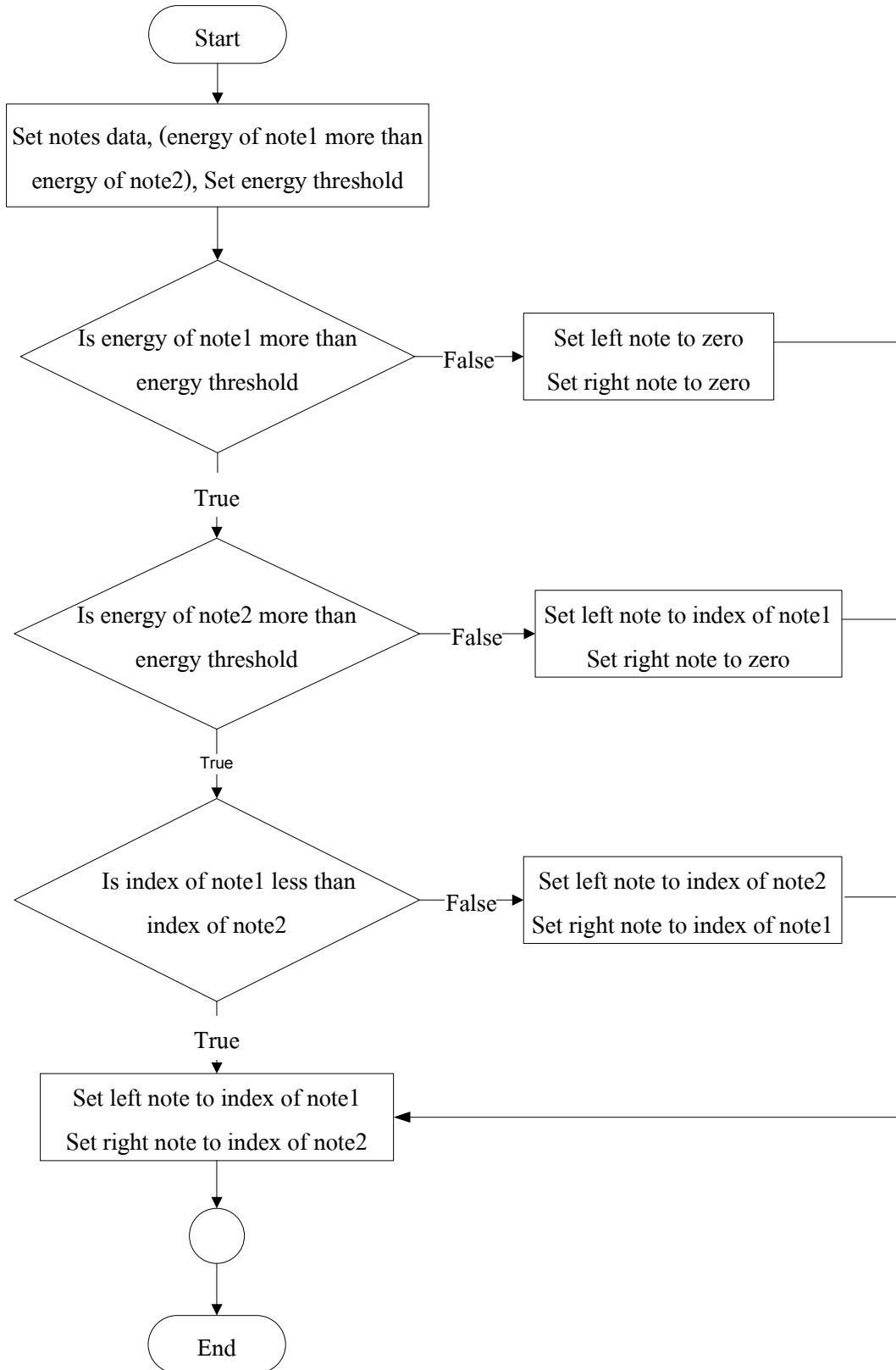
รูปที่ 3.4 ค่าล้มประลิทธ์ชดเชยของตัวโน้ตแต่ละตัว

### 3.5 การตัดสินใจระบุตัวโน้ต (Note Selection)

การตัดสินใจระบุโน้ตในแต่ละเฟรม จะเป็นการพิจารณาว่า โน้ตที่อยู่ในเฟรมควรเป็นโน้ตตัวใด ซึ่งด้วยข้อจำกัดของการเล่นระนาดເອກ ทำให้โน้ตที่สามารถเป็นไปได้นั้น มีได้ไม่เกิน 2 ตัว โน้ตในแต่ละเฟรมของข้อมูลเสียง สำหรับเทคนิคที่ใช้ในการพิจารณาตัดสินใจเลือกตัวโน้ตนั้นได้ นำเสนอด้วยกัน 2 วิธีคือ การใช้ค่าพลังงานอ้างอิง (Energy Threshold) และ การใช้โครงข่าย ประสาทเทียมในการตัดสินใจ

#### 3.5.1 การใช้ค่าพลังงานอ้างอิง (Energy Threshold)

การใช้ค่าพลังงานอิงในการตัดสินใจเลือกตัวโน้ตนั้นจะพิจารณาค่าพลังงานหรือความเด่นชัดของโน้ตที่ได้หลังจากผ่านตัวกรองผ่านแลบความถี่และได้รับการชดเชยค่าความเด่นชัดแล้ว เนื่องจากข้อจำกัดของการเล่นระนาดເອກทำให้ตัวโน้ตของระนาดເອກมีได้ไม่เกินสองตัวโน้ต ดังนั้น อัลกอริทึม ในการพิจารณาตัวโน้ตในแต่ละเฟรมจึงมีได้ไม่เกิน 2 ตัวและพิจารณาโดยรับและเลือกตัวโน้ตจำนวน 2 ตัวที่มีค่าพลังงานหรือความเด่นชัดสูงสุดและมีค่ามากกว่าค่าพลังงานอ้างอิงที่กำหนดไว้ แต่ถ้าหากค่าพลังงานของตัวโน้ตตัวใดตัวหนึ่งหรือทั้งสองตัวมีค่าน้อยกว่าค่าอ้างอิงที่กำหนดก็จะปฏิเสธการยอมรับโน้ตตัวนั้นไป ดังแสดงในรูปที่ 3.5



รูปที่ 3.5 แผนผังกระบวนการตัดสินใจเลือกโน้ตด้วยการใช้ค่าพลังงานอ้างอิง

### 3.5.2 การใช้โครงข่ายประสาทเทียม

การใช้โครงข่ายประสาทเทียมในการพิจารณาเลือกตัวโน้ตในแต่ละเฟรมนั้น จะใช้เพื่อพิจารณาตัดสินใจว่าโน้ตเสียงที่อยู่ในเฟรมนั้นเป็นโน้ตเสียงแบบใด คือ โน้ตแบบโนโนโฟนิก หรือโน้ตแบบโพลีโฟนิก จากนั้นจึงทำการเลือกและยอมรับตัวโน้ตที่มีค่าพลังงานสูงสุดตามจำนวนที่พิจารณาได้จากโครงข่ายประสาทเทียม

สำหรับโครงข่ายประสาทเทียมที่ได้ออกแบบเพื่อใช้ในการทดสอบมีคุณสมบัติดังนี้คือ

1. กำหนดให้ใช้ Feed-Forward Neural Network ที่มีการเรียนรู้แบบ Backpropagation
2. กำหนดมีจำนวน 21 neurons ในชั้นอินพุต, 2 neurons ในชั้นเอาท์พุต และ มี 1 hidden layer โดยมีจำนวน neuron ที่ใช้ในการทดสอบ อยู่ในช่วง 5-40 neurons
3. กำหนด transfer function (activate function) ที่ใช้ทดสอบคือ Hyperbolic tangent sigmoid (tansig) และ Logarithmic sigmoid (logsig)
4. การกำหนด target output
  - 4.1 tansig กำหนดให้ค่า [1, -1] สำหรับโน้ตเสียงแบบ monophonic และ [-1, 1] สำหรับโน้ตเสียงแบบ polyphonic
  - 4.2 logsig กำหนดให้ค่า [1, 0] สำหรับโน้ตเสียงแบบ monophonic และ [0, 1] สำหรับโน้ตเสียงแบบ polyphonic
5. พิจารณาเลือกผลลัพธ์จากเอาท์พุตที่ได้ว่าเป็นโน้ตแบบ monophonic หรือ โน้ตแบบ polyphonic
6. ข้อมูลที่ใช้ในการสอนระบบโครงข่ายประสาทเทียมได้มาจากข้อมูลจำนวนครึ่งหนึ่ง ของข้อมูลทั้งหมดในฐานข้อมูลเสียงที่ได้จัดทำไว้ในหัวข้อ 4.1 ซึ่งมีรายละเอียดคือ โน้ตเดียวตั้งแต่โน้ตตัวที่ 1 ถึง โน้ตตัวที่ 21 และโน้ตผสมซึ่งเกิดจากตัวที่ 1 ถึงโน้ตตัวที่ 21 รวมมีชุดตัวโน้ตทั้งสิ้น 231 ชุด โดยในแต่ละชุดจะบันทึกชุดละ 25 ไฟล์เสียง รวมเป็นไฟล์เสียงที่ใช้ทั้งหมด 5,775 ไฟล์

เนื่องจากขนาดของอินพุตที่ป้อนเข้ามายังโครงข่ายประสาทเทียมนั้น ถ้าหากมีขนาดที่แตกต่างกันมากจะทำให้มีผลกระทบที่ทำให้มีความผิดพลาดเกิดขึ้นได้มาก ดังนั้นเพื่อลดผลกระทบที่เกิดขึ้นจากการแตกต่างจากขนาดของตัวอินพุตแต่ละตัว ดังนั้นจึงได้ทำการนอร์มอลайซ์อินพุต (Input Normalizing) ก่อนที่จะนำไปใช้งานซึ่งสามารถทำได้ดังสมการที่ (3-4)

$$S_i = \frac{X_i - \text{mean}}{\text{std}} \quad (3-4)$$

โดยที่

$X_i$  คือ ค่าอินพุตก่อนทำการนอร์มอลайซ์

$S_i$  คือ ค่าอินพุตหลังทำการนอร์มอลайซ์

*mean* คือ ค่าเฉลี่ยของอินพุต

*std* คือ ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน(Standard Deviation)

สำหรับค่าเฉลี่ยของอินพุต และ ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานที่ใช้นั้นจะได้มาจากการคำนวณโดยใช้สูตรที่ 3-3 เสียงในแต่ละเฟรมที่ใช้การสอนระบบโครงข่ายประสาทเทียมซึ่งมีค่าดังแสดงในตารางที่ 3-3

ตารางที่ 3-3 ค่าเฉลี่ยอินพุตและส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานของโน้ตเสียงในแต่ละเฟรมที่สอนระบบโครงข่ายประสาทเทียม

ตัวโน้ตที่	ค่าเฉลี่ยอินพุต (Mean)	ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน(SD)
1	0.5546	0.5496
2	0.4004	0.2843
3	0.2928	0.3278
4	0.2730	0.3555
5	0.3163	0.6154
6	0.4062	0.8252
7	0.3108	0.7365
8	0.3679	0.9493
9	0.4693	1.1887
10	0.4142	1.0954
11	0.2817	0.6278
12	0.3487	0.6737
13	0.2708	0.6143
14	0.3329	0.7548
15	0.2629	0.6308
16	0.4277	0.9982
17	0.2870	0.7780
18	0.1673	0.3808
19	0.1695	0.4919
20	0.9411	1.7423
21	0.2210	0.5275

เนื่องจากในสอนโครงข่ายประสาทเทียมในแต่ละครั้งจะมีการกำหนดค่า Weight เริ่มต้นที่แตกต่างกันซึ่งจะส่งผลให้ผลลัพธ์ที่ได้แตกต่างกัน ดังนั้นเพื่อลดความคลาดเคลื่อนที่เกิดขึ้นจึง

ได้ออกแบบและทดสอบหลาย ๆ ครั้งและเลือกผลลัพธ์ที่ดีที่สุดสำหรับโครงข่ายประสาทเทียมแต่ละอันนำไปใช้ในการพิจารณาต่อไป

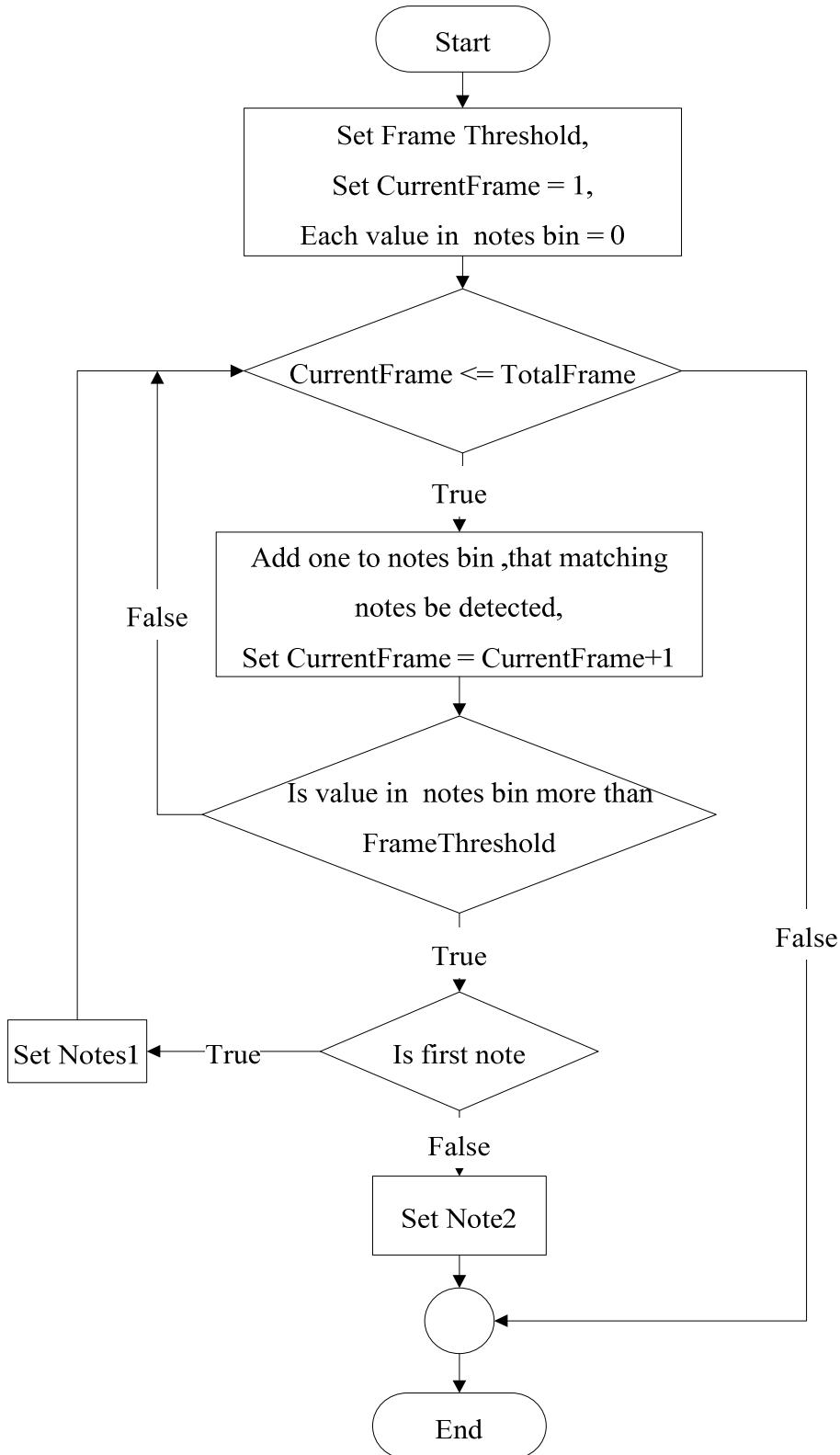
### 3.6 การทำโพสโพรเซสซิ่ง (Post-Processing)

เนื่องจากผลลัพธ์การระบุตัวโน้ตในแต่ละเฟรมอาจจะมีความผิดพลาดไปบ้างในบางเฟรม ดังนั้นจึงต้องมีการตัดสินใจทั้งหมดอีกรอบ เรียกว่าการทำงานนี้ว่า กระบวนการโพสโพรเซสซิ่ง ซึ่ง เป็นการนำเอาผลลัพธ์ข้อมูลตัวโน้ตในแต่ละเฟรมมารวมกันและพิจารณาตัดสินใจว่าผลลัพธ์ โดยรวมทั้งหมดควรเป็นตัวโน้ตตัวใด โดยในการพิจารณาจะใช้หลักการว่าโน้ตที่ระบุได้จะต้องมี ช่วงระยะเวลาหนึ่งเพียงพอ หรือ มีจำนวนเฟรมของโน้ตติดต่อกันมากเพียงพอ ดังแสดงในรูปที่ 3.6

สำหรับในการออกแบบการทดลองที่ได้นำเสนอขึ้นได้กำหนดค่าจำนวนเฟรมอ้างอิง (Frame Threshold) เท่ากับ 4 เฟรม ดังนั้นโน้ตที่ระบุได้จะต้องมีความยาวอย่างน้อยเท่ากับ  $4 \times 10 = 40$  มิลลิวินาที (จำนวนเฟรมอ้างอิง  $\times$  อัตราการขยายเฟรม) ซึ่งหากพิจารณาจากข้อกำหนดเบื้องต้นของ สัญญาณเสียงเพลงที่มีค่า Tempo เป็นจำนวนมากสุดคือ 120 บีตต่อนาที (Beats/Minute) ซึ่งจะ ทำให้โน้ตเพลงแต่ละตัวมีช่วงระยะเวลาดังแสดงในตารางที่ 3-4 ซึ่งจะทำให้ระบบสามารถระบุโน้ต ได้ถึงระดับตัวโน้ตเบ๊ตสามชั้น

ตารางที่ 3-4 ช่วงระยะเวลาของตัวโน้ตเมื่อกำหนดค่า Tempo เท่ากับ 120 บีตต่อนาที

ชนิดของตัวโน้ต	ระยะเวลา (มิลลิวินาที)
ตัวกลม	2000
ตัวขาว	1000
ตัวคำ	500
เบ๊ตหนึ่งชั้น	250
เบ๊ตสองชั้น	125
เบ๊ตสามชั้น	62.5



รูปที่ 3.6 แผนผังกระบวนการทำโพสต์โปรดเซสชัน (Post-processing)

### 3.7 การแบ่งช่วงโน๊ตเสียงแบบต่อเนื่อง (Boundary Detection)

ส่วนของการแบ่งช่วงเสียงโน๊ตต่อเนื่อง จะทำการแบ่งช่วงโน๊ตเสียงที่ได้รับเข้ามาออกเป็นส่วน ๆ ซึ่งแต่ละส่วนจะมีค่าข้อมูลที่จะถูกส่งไปพิจารณาตัดสินใจว่าเป็นโน๊ตตัวใด ดังนั้นความสำคัญของการแบ่งโน๊ตเสียงคือจะทำให้เราทราบได้ว่ามีการเล่นโน๊ตเพลงทั้งหมดเป็นจำนวนกี่ครั้ง โดยที่นำไปแล้วการแบ่งช่วงโน๊ตเสียงที่มีการใช้งานนั้นสามารถทำได้สองอย่างคือ พิจารณาเชิงความถี่ และ พิจารณาเชิงพลังงาน สำหรับในการทดลองที่ได้นำเสนอจะได้ใช้หลักการพิจารณาเชิงพลังงาน โดยใช้การพิจารณาอัตราการเปลี่ยนแปลงพลังงาน (Difference of Energy) ดังแสดงในสมการที่ (3-5) และ (3-6) ตามลำดับ ทั้งนี้เนื่องจากขนาดเอกสารเป็นเครื่องดนตรีที่ใช้การเคาะ ดังนั้นจึงมีค่าการเปลี่ยนแปลงพลังงานค่อนข้างเด่นชัด อย่างไรก็ตามเพื่อความเหมาะสมสมค่าพลังงานอ้างอิงที่ใช้ในการแบ่งช่วงตัวโน๊ตอาจจะต้องเปลี่ยนไปตามลักษณะและแรงเคาะขนาดในแต่ละครั้งที่เล่นระนาด

$$E_i - E_j = \Delta E_{ij} \quad (3-5)$$

$$\Delta E_{ij} > E_{SegThreshold} \quad (3-6)$$

โดยที่

$i$  คือตำแหน่งเฟรมที่  $i$

$j$  คือตำแหน่งของเฟรมที่  $j$  เมื่อ  $j = i + 1$

$E_i$  คือ ค่าพลังงานของเฟรมที่  $i$

$E_j$  คือ ค่าพลังงานของเฟรมที่  $j$

$\Delta E_{ij}$  คือ ค่าความแตกต่างของพลังงานของเฟรมที่  $i$  และเฟรมที่  $j$

$E_{SegThreshold}$  คือ ค่าพลังงานอ้างอิงที่ใช้ในการแบ่งช่วงตัวโน๊ต

### 3.8 สรุป

ในบทนี้ได้นำเสนอวิธีการรู้จำตัวโน๊ตของเสียงระนาดເອົກທີ່ເປັນແບບໂນໂພນິກແລະໂນ້ຕແບບໂພລິໂພນິກທີ່ມີຈຳນວນ 2 ຕັ້ງໂນ້ຕຕາມຂໍອຈັດໂດຍທີ່ໄປຕາມວິທີໃນກາລເລ່ນຮະນາດເອົກ ໂດຍໃຊ້ວິທີກາລຮອງຜ່ານຕົວກອງຜ່ານແດບຄວາມຖື່ນຂຶ້ນທີ່ສູງອອກແບບຕາມຄວາມຖື່ນຂອງໂນ້ຕຮະນາດແຕ່ລະຕັ້ງສໍາຮັບວິທີກາລຕັດສິນໃຈຮຸບຕັ້ງໂນ້ຕນີ້ໄດ້ນຳເສັນດ້ວຍກັນ 2 ແນວດການດ້ວຍກັນດີ່ກາລໃຊ້ຄ່າພລັງງານອ້າງອີງແລະການນຳໂຄຮງໝາຍປະສາທເທີມມາຫ່ວຍໃນກັນຕັດສິນໃຈໃນກາຍອມຮັບທີ່ກົດປົງເສັດຕັ້ງໂນ້ຕຮມື້ງການເສັນຂັ້ນຕອນໃນກາທຳໂພລໂປຣເສື່ອແລະສຸດທ້າຍດີ່ການນຳວິທີກາລຫາຄ່າອັຕາການປັບປຸງແບບພລັງງານເພື່ອນຳມາໃຫ້ໃນແບ່ງແຍກຫຼັງຕັ້ງເພື່ອໃຊ້ສໍາຮັບແບ່ງຫຼັງຕັ້ງໂນ້ຕ

สำหรับเสียงระนาดที่เป็นแบบโน้ตต่อเนื่อง สำหรับผลการทดสอบของการทำงานของระบบที่ได้  
ออกแบบไว้จะได้นำเสนอในบทที่ 4 มีการนำเสนอการพัฒนาโปรแกรมตัวอย่างเพื่อนำไปใช้งาน  
ในบทที่ 5 และสรุปผลในบทที่ 6 ตามลำดับ