



การจำแนกผู้ป่วยจากการกลืนโดยวิธีการวิเคราะห์
ตัญญາณไฟฟ้าจากกล้ามเนื้อและประมวลผลโดยวิธีโครงข่ายประสาท
Classification of Dysphagia Patients Using
Electromyogram Analysis and Neural Network Processing

วรเชษฐ์ อุบลสุตวนิช
Woraches Ubolsutvanich

วิทยานิพนธ์วิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้า
มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์

Master of Engineering Thesis in Electrical Engineering
Prince of Songkla University

2541

A

เลขที่.....	R0645, ๒, ๐๘๔, ๙๒๖๑	๒.๒
Bib Key.....	14d1b9	
..... /		

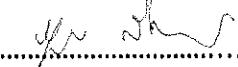
(1)

ชื่อวิทยานิพนธ์ การจำแนกผู้มีปัญหาการกลืนโดยวิธีการวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้าจากกล้ามเนื้อ
และประมวลผลโดยวิธีโครงข่ายประสาท

ผู้เขียน นาย วรเชษฐ์ อุบลสุตรวนิช
สาขาวิชา วิศวกรรมไฟฟ้า

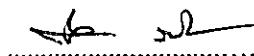
คณะกรรมการที่ปรึกษา

.....ประธานกรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. ชุติกุล ถีมสกุล)

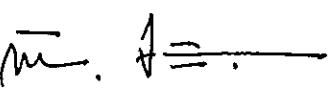
.....กรรมการ
(รองศาสตราจารย์นพ. วิทูร ลีลาภานนิตย์)

.....กรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ นุญเจริญ วงศ์กิตติคีกษา)

.....กรรมการ
(รองศาสตราจารย์ ดร. มนัส ตั้งวงศ์ศิริปัต)

.....กรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. พิจิตร วาณิชาภิชาติ)

บันทึกวิทยาลัย มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์ อนุมัติให้นับวิทยานิพนธ์เป็นบันทึกบันทึปีส่วน
หนึ่งของการศึกษา ตามหลักสูตรวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้า

.....
(รองศาสตราจารย์ ดร. ก้าน จันทร์พรหมนา)

คณบดีบันทึกวิทยาลัย

ชื่อวิทยานิพนธ์ การจำแนกผู้มีปัญหาการกลืนโดยวิธีการวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้าจากกล้ามเนื้อและประมวลผลโดยวิธีโครงข่ายประสาท

ผู้เขียน นาย วรเชษฐ์ อุบลศุตรวนิช

สาขาวิชา วิศวกรรมไฟฟ้า

ปีการศึกษา 2541

บทคัดย่อ

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้กล่าวถึงการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืนโดยวิธีการวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้าจากกล้ามเนื้อที่ใช้ในการกลืน ซึ่งในขั้นต้น จำเป็นต้องพิจารณาหากกล้ามเนื้อบริเวณที่จะใช้ในการตรวจจับสัญญาณ จากการวิเคราะห์เบื้องต้นพบว่า กลุ่มกล้ามเนื้อด้านหลัง และ กลุ่มกล้ามเนื้อกลาง มีความเหมาะสมที่จะนำมาใช้ในการบันทึกสัญญาณไฟฟ้าเพื่อใช้ในการจำแนกหาผู้มีความผิดปกติ โดยทำการบันทึกสัญญาณไฟฟ้าจากกล้ามเนื้อจากอาสาสมัครปกติจำนวน 50 คน และอาสาสมัครผิดปกติจำนวน 30 คน ขณะทำการบันทึกสัญญาณไฟฟ้าก็ได้มีการตั้งค่าสัญญาณไฟฟ้าที่ได้มามาวิเคราะห์ตัววิธีการทำงานของกล้ามเนื้อ ครั้งละปริมาณ 5 มิลลิลิตร จากนั้นนำสัญญาณไฟฟ้าที่ได้มามาวิเคราะห์ตัววิธีการทำงานของกล้ามเนื้อ ค่าสูงสุดของค่าความหนาแน่นของกล้ามเนื้อที่สามารถใช้จำแนกหาความผิดปกติได้ ซึ่งวิธีการทำงานคณิตศาสตร์ที่ใช้ในการวิเคราะห์มี 5 วิธีด้วยกันดังนี้

- 1) วิเคราะห์ที่เทือกขาช่วงเวลาของการกลืน
- 2) วิเคราะห์จากค่าความหนาแน่นของกล้ามเนื้อที่ค่าความถี่มีค่า
- 3) วิเคราะห์จากค่าสูงสุดของค่าความหนาแน่นของกล้ามเนื้อที่ค่าความถี่มีค่า
- 4) วิเคราะห์โดยหาค่าสัมประสิทธิ์ของอัตราเรตซ์ฟโนเดล
- 5) วิเคราะห์โดยวิธีการหาค่าสัมประสิทธิ์ของสัญญาณในช่วงการกลืน

โดยผลที่ได้จากการวิธีการทำงานคณิตศาสตร์จะถูก拿来ไปใช้เป็นลักษณะเด่นของการจำแนกหาผู้มีความผิดปกติด้วยวิธีการโครงข่ายประสาท พบว่าการวิเคราะห์ที่เทือกขาช่วงเวลาของการกลืน ให้ผลลัพธ์ที่สุดไม่ว่าจะเป็นการวิเคราะห์สัญญาณจากกลุ่มกล้ามเนื้อด้านหลังหรือโดยใช้ผลการจำแนกถูกต้องประมาณ 98% และ 96% ตามลำดับและถ้าใช้ช่วงเวลาของการกลืนจากสัญญาณของกลุ่มกล้ามเนื้อด้านหลังและคอร์วัมกันก็จะทำให้สามารถจำแนกได้ถูกต้อง 100% สำหรับวิธีอื่นๆอีก 4 วิธี พบว่าในภาพรวมการวิเคราะห์จากสัญญาณไฟฟ้า กลุ่มกล้ามเนื้อกลางจะให้ผลเป็นที่น่าพอใจกว่าวิเคราะห์จากสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้ามเนื้อด้านหลัง โดยการวิเคราะห์หาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกล้ามเนื้อที่ค่าความถี่มีค่า ค่าสัมประสิทธิ์ของอัตราเรตซ์ฟโนเดลให้ผลการจำแนกได้ถูกต้อง 90% และการวิเคราะห์หาค่าสัมประสิทธิ์ของอัตราเรตซ์ฟโนเดลให้ผลการจำแนกได้ถูกต้อง 94% นอกจากนี้เมื่อนำลักษณะเด่นจากวิธีการวิเคราะห์ในวิธี 2-4 สำหรับสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้ามเนื้อด้านหลัง หรือ วิธี 2-5 สำหรับสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้ามเนื้อ คือประมาณ 97% ให้ผลการจำแนกถูกต้อง 100%

(3)

Thesis Tittle Classification of Dysphagia Patients Using Electromyogram Analysis and Neural Network Processing
Author Mr. Woraches Ubolsutvanich
Major Program Electrical Engineering
Academic Year 1998

Abstract

This thesis describes the classification of dysphagia patients using electromyogram analysis. The electromyograms were recorded from tongue muscle and neck muscle of 50 normal subjects and 30 dysphagia patients. The Subjects swallowed 5 ml of water while the EMG was detected. Each electromyogram records were analysed in order to most appropriate mathematical model by 5 various methods as following

- 1) Time Interval of Swallowing
- 2) Power Spectral Density at Median Frequency
- 3) Maximum of Power Spectral Density
- 4) Coefficient of Autoregressive Model
- 5) Power of Signal

Parameters analysed from the mathematical models would be used to classify the abnormal subjects by using the neural network. The results showed that the time interval of swallowing from tongue muscles and neck muscles could correctly identify 98% and 96% respectively. Moreover, combination of the time interval of swallowing from both muscle groups could correctly identify 100%. Other analysis models show that the result of classification from neck muscle is better than that from tongue muscle. The maximum of power spectral density for tongue muscle groups could correctly identify 90% and the coefficient of autoregressive model for neck muscle groups could correctly identify 94%. However a combination of methods 2-4 for tongue muscle signal or a combination of methods 2-5 for neck muscle signal could correctly identify 100%

กิตติกรรมประกาศ

ขอแสดงคำขอบพระคุณศูนย์ช่วยศาสตราจารย์ ดร. ชูศักดิ์ ลิ่มสกุล ประธานกรรมการที่ปรึกษา และรองศาสตราจารย์ นพ. วิทูร ลีลาภานิชย์ อาจารย์ที่ปรึกษาร่วมที่ได้ให้คำแนะนำเป็นอย่างดี รวมทั้งกรุณาให้คำชี้แนะตลอดทั้งความรู้ทั้งหลายทั้งทางด้านวิศวกรรมศาสตร์และทางด้านการแพทย์ ช่วยเหลือในการอภิการช้อมูลและการสนับสนุนอีกหลายประการ ตลอดจนกรุณาช่วยตรวจสอบแก้ไขวิทยานิพนธ์ดำเนินไปอย่างสมบูรณ์

ขอขอบพระคุณ ศูนย์ช่วยศาสตราจารย์บุญเจริญ วงศ์กิตติศึกษา ในการให้คำปรึกษาและความช่วยเหลือที่สำคัญต่องานวิจัย ตลอดจนกรุณาช่วยตรวจสอบแก้ไขวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ จนทำให้วิทยานิพนธ์ดำเนินไปอย่างสมบูรณ์

ขอขอบพระคุณ รศ. ดร. ภนัส สังวรศิลป์ และ ผศ. ดร. พิฤต วัฒนาภิชาติ ที่ให้คำปรึกษาและกรุณาช่วยตรวจสอบแก้ไขวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ จนกระทั่งบรรลุวัตถุประสงค์

ขอบพระคุณคณาจารย์ และ เจ้าหน้าที่ในภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า ทุกท่านต่อการให้คำปรึกษาและความช่วยเหลือที่สำคัญ จนกระทั่งงานสำเร็จดุลลั่ง

สุดท้ายนี้ข้าพเจ้าขอն้อมระลึกถึงพระคุณ คุณ บิชา นารดา ที่ส่งเสริมให้กำลังใจและอุปถัมป์ทางค้านการศึกษามาโดยตลอดจนประสบความสำเร็จ

วราษฎร์ อุบลสุครวนิช

สารบัญ	หน้า
บทคัดย่อ.....	(3)
Abstract.....	(4)
กิตติกรรมประกาศ.....	(5)
สารบัญ.....	(6)
รายการตาราง.....	(8)
รายการภาพประกอบ.....	(11)
 บทที่	
1 บทนำ.....	1
1.1 ความสำคัญและที่มาของทัวร์อวิจัย.....	1
1.2 วัตถุประสงค์.....	2
1.3 ขอบเขตของการวิจัย.....	2
1.4 ข้อตอนและวิธีการดำเนินการวิจัย.....	3
1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ.....	3
2 การกลืน ปัญหาการกลืน และงานวิจัยที่คล้ายคลึง.....	4
2.1 การกลืน.....	4
2.2 ปัญหาการกลืน.....	6
2.3 การวิจัยที่คล้ายคลึง.....	7
2.4 การศึกษาวิจัยที่ผ่านมากของภาควิชา วิศวกรรมไฟฟ้า.....	15
3 สมการคณิตศาสตร์ที่ใช้ในการจำแนก.....	17
3.1 การวิเคราะห์เพื่อหาช่วงเวลา.....	20
3.2 การวิเคราะห์หากความนานแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่เดียน.....	24
3.3 การวิเคราะห์หากค่าสูงสุดของค่าความนานแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม.....	27
3.4 การวิเคราะห์โดยหากค่าสัมประสิทธิ์ของออโตรีเกรสซีฟไมเนค.....	29
3.5 การวิเคราะห์ค่ากำลังของสัญญาณในช่วงการกลืน.....	35

บทที่	
4 ผลการทดลองการใช้รีดีการทางคณิตศาสตร์.....	39
4.1 ผลการคำนวณหาค่าช่วงเวลาของการกีน.....	42
4.2 ผลการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียน...	46
4.3 ผลการคำนวณหาค่าสูงสุดของค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม.....	48
4.4 ผลการคำนวณหาค่าสัมประสิทธิ์ของออ โตรีเกรสซีฟโนแมลด.....	49
4.5 ผลการคำนวณหาค่ากำลังของสัญญาณไฟฟ้าช่วงการกีน.....	54
5 การจำแนกผู้มีปัญหาการกีนโดยวิธีโครงข่ายประชากร.....	61
5.1 ผลการจำแนกตัวอย่างโครงข่ายประชากรกับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณ หาช่วงเวลาของการกีน.....	61
5.2 ผลการจำแนกตัวอย่างโครงข่ายประชากรกับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณ หาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียน.....	64
5.3 ผลการจำแนกตัวอย่างโครงข่ายประชากรกับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณ หาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม.....	69
5.4 ผลการจำแนกตัวอย่างโครงข่ายประชากรกับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณ หาสัมประสิทธิ์ออ โตรีเกรสซีฟโนแมลด.....	73
5.4 ผลการจำแนกตัวอย่างโครงข่ายประชากรกับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณ หาค่ากำลังช่วงการกีน.....	85
6 การวิเคราะห์และสรุปผล.....	89
ภาคผนวก.....	102
บรรณานุกรม.....	107
ประวัติผู้เขียน.....	109

รายการตาราง

ตาราง	หน้า
2-1 ทดสอบเงื่อนไขในการจำแนก (ผู้มีปัญหาการกลืนสำหรับกลไกช่วงการเคี้ยวอาหาร).....	13
2-2 ทดสอบเงื่อนไขในการจำแนก (ผู้มีปัญหาการกลืนสำหรับกลไกช่วงการกลืนอาหาร).....	14
2-3 ทดสอบเงื่อนไขในการจำแนกผลที่ได้จากการจำแนกกลไกช่วงการเคี้ยว จะกลืน.....	14
4-1 ทดสอบช่วงเวลาการกลืนที่ได้จากการสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้ามเนื้อดัน.....	44
4-2 ทดสอบช่วงเวลาการกลืนที่ได้จากการสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้ามเนื้อคอ.....	45
5-1 ก ทดสอบน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้โครงข่ายประสาทกับพารามิเตอร์ที่ได้ จากการคำนวณช่วงเวลาในการกลืนของสัญญาณกล้ามเนื้อดัน.....	62
5-1 ข ทดสอบน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้โครงข่ายประสาทกับพารามิเตอร์ที่ได้ จากการคำนวณช่วงเวลาในการกลืนของสัญญาณกล้ามเนื้อคอ.....	62
5-2 ก ทดสอบผลการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืนด้วยโครงข่ายประสาทโดยใช้ พารามิเตอร์ที่ได้จากการช่วงเวลาในการกลืนของกลุ่มกล้ามเนื้อดัน.....	63
5-2 ข ทดสอบผลการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืนด้วยโครงข่ายประสาทโดยใช้ พารามิเตอร์ที่ได้จากการช่วงเวลาในการกลืนของกลุ่มกล้ามเนื้อคอ.....	64
5-3 ก ทดสอบน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้โครงข่ายประสาทกับพารามิเตอร์ที่ได้จากการหา ค่าความหนาแน่นเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียนของสัญญาณกล้ามเนื้อดัน.....	65
5-3 ข ทดสอบน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้โครงข่ายประสาทกับพารามิเตอร์ที่ได้จากการหา ค่าความหนาแน่นเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียนของสัญญาณกล้ามเนื้อคอ.....	66
5-4 ก ทดสอบผลการทดสอบโครงข่ายประสาทกับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณ หากค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียนของ สัญญาณกล้ามเนื้อดัน.....	67
5-4 ข ทดสอบผลการทดสอบโครงข่ายประสาทกับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณ หากค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียนของ สัญญาณกล้ามเนื้อคอ.....	68

5-5 ก	๕๙ ทดสอบน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้โครงข่ายประชาทักษะพารามิเตอร์ที่ได้จากการ หาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียนของ สัญญาณกล้ามเนื้อดิน.....	69
5-5 ข	๖๐ ทดสอบน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้โครงข่ายประชาทักษะพารามิเตอร์ที่ได้จากการ หาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียนของ สัญญาณกล้ามเนื้อคอก.....	70
5-6 ก	๖๑ ๕๙ ทดสอบผลการทดสอบโครงข่ายประชาทักษะพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณหา ค่าหาค่าสูงสุดความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมของสัญญาณกล้ามเนื้อดิน.....	71
5-6 ข	๖๒ ๖๐ ๖๑ ๖๒ ทดสอบผลการทดสอบโครงข่ายประชาทักษะพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณหา ค่าหาค่าสูงสุดความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมของสัญญาณกล้ามเนื้อคอก.....	72
5-7 ก1	๖๓ ๖๑ ๖๒ ๖๓ ทดสอบผลการเรียนรู้ด้วยโครงข่ายประชาทักษะพารามิเตอร์ของอโตรีเกรสซีฟ ลำดับที่ 1 ของสัญญาณกล้ามเนื้อดิน.....	73
5-7 ก2	๖๔ ๖๒ ๖๓ ๖๔ ทดสอบผลการเรียนรู้ด้วยโครงข่ายประชาทักษะพารามิเตอร์ของอโตรีเกรสซีฟ ลำดับที่ 3 ของสัญญาณกล้ามเนื้อดิน.....	74
5-7 ก3	๖๕ ๖๓ ๖๔ ๖๕ ทดสอบผลการเรียนรู้ด้วยโครงข่ายประชาทักษะพารามิเตอร์ของอโตรีเกรสซีฟ ลำดับที่ 5 ของสัญญาณกล้ามเนื้อดิน.....	75
5-7 ช1	๖๖ ๖๔ ๖๕ ๖๖ ทดสอบน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ด้วยโครงข่ายประชาทักษะพารามิเตอร์ของ อโตรีเกรสซีฟลำดับที่ 1 ของสัญญาณกล้ามเนื้อคอก.....	76
5-7 ช2	๖๗ ๖๕ ๖๖ ๖๗ ทดสอบน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ด้วยโครงข่ายประชาทักษะพารามิเตอร์ของ อโตรีเกรสซีฟลำดับที่ 3 ของสัญญาณกล้ามเนื้อคอก.....	77
5-7 ช3	๖๘ ๖๖ ๖๗ ๖๘ ทดสอบน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ด้วยโครงข่ายประชาทักษะพารามิเตอร์ของ อโตรีเกรสซีฟลำดับที่ 5 ของสัญญาณกล้ามเนื้อคอก.....	78
5-8 ก1	๖๙ ๖๗ ๖๘ ๖๙ ทดสอบผลการทดสอบโครงข่ายประชาทักษะด้วยสัมประสิทธิ์ของ อโตรีเกรสซีฟลำดับที่ 1 ของสัญญาณกล้ามเนื้อดิน.....	79
5-8 ก2	๗๐ ๖๘ ๖๙ ๗๐ ทดสอบผลการทดสอบโครงข่ายประชาทักษะด้วยสัมประสิทธิ์ของ อโตรีเกรสซีฟลำดับที่ 3 ของสัญญาณกล้ามเนื้อดิน.....	80
5-8 ก3	๗๑ ๖๙ ๗๐ ๗๑ ทดสอบผลการทดสอบโครงข่ายประชาทักษะด้วยสัมประสิทธิ์ของ อโตรีเกรสซีฟลำดับที่ 5 ของสัญญาณกล้ามเนื้อดิน.....	81
5-8 ช1	๗๒ ๖๙ ๗๐ ๗๑ ทดสอบผลการทดสอบโครงข่ายประชาทักษะด้วยสัมประสิทธิ์ของ อโตรีเกรสซีฟลำดับที่ 1 ของสัญญาณกล้ามเนื้อคอก.....	82

5-8x2	ทดสอบผลการทดสอบ โครงข่ายประชาที่ด้วยสัมประสิทธิ์ของ ออโตรีเกอร์เซ็นล่าดับที่ 3 ของสัญญาณกล้ามเนื้อคอด.....	83
5-8x3	ทดสอบผลการทดสอบ โครงข่ายประชาที่ด้วยสัมประสิทธิ์ของ ออโตรีเกอร์เซ็นล่าดับที่ 5 ของสัญญาณกล้ามเนื้อคอด.....	84
5-9ก	ทดสอบน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ด้วยโครงข่ายประชาทั่วไปที่มีโครงสร้าง คำนวณหาคำลั่งของสัญญาณช่วงการกลืนของสัญญาณกล้ามเนื้อดื่น.....	85
5-9ข	ทดสอบน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ด้วยโครงข่ายประชาทั่วไปที่มีโครงสร้าง คำนวณหาคำลั่งของสัญญาณช่วงการกลืนของสัญญาณกล้ามเนื้อคอด.....	86
5-10ก	ทดสอบผลการทดสอบ โครงข่ายประชาทั่วไปที่มีโครงสร้าง คำนวณหาคำลั่งของสัญญาณช่วงการกลืนของกลุ่มกล้ามเนื้อดื่น.....	87
5-10ข	ทดสอบผลการทดสอบ โครงข่ายประชาที่ด้วยหารานิเตอร์ได้จากการหาคำลั่ง ของสัญญาณช่วงการกลืนของกลุ่มกล้ามเนื้อดื่น.....	88
6-1ก	ทดสอบการเปรียบเทียบผลการจำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืนโดยใช้โครงข่าย ประชาทั่วไปที่มีโครงสร้าง คำนวณทางคณิตศาสตร์ต่างๆของ สัญญาณไนฟ์ไก่คุ่มกล้ามเนื้อดื่น.....	89
6-1ข	ทดสอบการเปรียบเทียบผลการจำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืนโดยใช้โครงข่าย ประชาทั่วไปที่มีโครงสร้าง คำนวณทางคณิตศาสตร์ต่างๆของ สัญญาณไนฟ์ไก่คุ่มกล้ามเนื้อคอด.....	91
6-2ก	ทดสอบน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ด้วยหารานิเตอร์ของช่วงเวลาของการกลืน ของสัญญาณดื่นกับคอด.....	94
6-2ข	ทดสอบผลการจำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืนโดยหารานิเตอร์ช่วงเวลาของการ กลืนของสัญญาณดื่นกับคอด.....	95
6-3ก	ทดสอบน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ด้วยโครงข่ายประชาครั้งที่ 2 จากหารานิเตอร์หลายๆวิธีของกลุ่มกล้ามเนื้อดื่น.....	98
6-3ข	ทดสอบน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ด้วยโครงข่ายประชาครั้งที่ 2 จากหารานิเตอร์หลายๆวิธีของกลุ่มกล้ามเนื้อคอด.....	98
6-4	ทดสอบผลการจำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืนโดยใช้ผลจาก โครงข่ายประชา ในหัวข้อ 5.2, 5.3, 5.4 ของสัญญาณดื่น และหัวข้อ 5.2, 5.3, 5.4 และ 5.5 ของสัญญาณ ค่อนมาเป็นอินพุตในการจำแนกด้วยโครงข่ายประชา.....	98

รายการภาคประกอบ

ภาคประกอบ	หน้า
2-1 ทดสอบกลไกการกลืน.....	5
2-2 การใช้ Ultra-Miniature Accelerometer ทดสอบริเวลาสำหรับและวัดแรงดึงที่โคนลิ้นจากสายยาง.....	7
2-3 ทดสอบลักษณะการทำงานของฟืชช์ล็อกจิก.....	8
2-4 (ก) ทดสอบการจำแนกกลุ่มโดยใช้ค่าขนาดของอัตราการเร่ง.....	9
2-4(ข) ทดสอบการจำแนกกลุ่มโดยใช้ความดันของการกลืน.....	9
2-4(ค) ทดสอบการจำแนกกลุ่มโดยใช้ค่าการแปลงของจำนวนครั้งที่พยายามกลืน.....	9
2-5 ทดสอบการเปรียบเทียบการจำแนกโดยใช้ลักษณะฟืชช์ล็อกจิก.....	10
2-6 ทดสอบวิธีวัดแรงดันของลิ้นในการเคลื่อนที่ไปด้านข้าง.....	11
2-7 ทดสอบอุปกรณ์ในการวัดแรงดันของลิ้นในการเคลื่อนที่ไปข้างหน้า.....	11
2-8 ทดสอบการวัดแรงดันที่เกี่ยวข้องร่วมกับโภกโดยใช้ตัวแปลงโนลดเซล.....	12
2-9 ทดสอบวิธีการจับสัญญาณในช่วงการกลืนอาหารค่าน้ำนม.....	12
2-10 ทดสอบผลของสัญญาณที่ได้จากการสาบวัดที่ไม่คิดปกติในด้านการกลืน.....	12
2-11 ทดสอบผลของสัญญาณที่ได้จากการสาบวัดที่คิดปกติในด้านการกลืน.....	13
3-1 ทดสอบตัวอย่างสัญญาณไฟฟ้าของลิ้นเนื้อลิ้นและการเกือกช่วงของข้อมูล นำไปใช้ในการคำนวณสำหรับวิธีที่ 2,3,4 และ 5.....	19
3-2 ผังงานทดสอบการคำนวณหากำลังของสัญญาณ.....	21
3-3 แผนภาพลักษณะการคำนวณหากำลังของสัญญาณในช่วง ตัวแปรนั่งความถี่ 1-75	22
3-4 ทดสอบตัวอย่างค่ากำลังของสัญญาณที่คำนวณได้จากโปรแกรมโดย สัญญาณไฟฟ้าจากกล้ามเนื้อวิลลกมนะดังภาพประกอบ 3-1	23
3-5 ผังงานทดสอบการคำนวณหากา水量หนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม ที่ความถี่มีเดียน.....	25
3-6 แผนภาพลักษณะการคำนวณหากา水量หนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม ที่ความถี่มีเดียน	26
3-7 ทดสอบตัวอย่างที่ได้จากการคำนวณหากา水量หนาแน่นของกำลังเชิง สเปกตรัมที่ความถี่มีเดียน.....	27

3-8	ผังงานการคำนวณหาค่าสูงสุดของค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงเสปกตรัม.....	28
3-9	แผนภาพนล็อกของโปรแกรมการคำนวณหาค่าสูงสุดของค่า ความหนาแน่นของกำลังเชิงเสปกตรัม.....	29
3-10	แสดงตัวอย่างค่าที่ได้จากการคำนวณหาค่าสูงสุดของค่า ความหนาแน่นแน่นของกำลังเชิงเสปกตรัม.....	30
3-11	ผังงานการคำนวณหาสัมประสิทธิ์ของออโตรีเกรสซีฟ.....	32
3-12	แผนภาพนล็อกของโปรแกรมการคำนวณหาค่าสัมประสิทธิ์ ของออโตรีเกรสซีฟโนเคน.....	33
3-13	แสดงตัวอย่างค่าที่ได้จากการคำนวณหาค่าสัมประสิทธิ์ ออโตรีเกรสซีฟที่ค่าลำดับที่ 1-10 ตามลำดับ.....	34
3-14	ผังงานการคำนวณหาค่ากำลังของสัญญาณในช่วงการกลืน.....	36
3-15	แผนภาพนล็อกของโปรแกรมการคำนวณหาค่ากำลังของสัญญาณในช่วงการกลืน...	37
3-16	แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่ากำลังของสัญญาณในช่วงการกลืน.....	38
4-1	คำแนะนำการติดอิเลคโทรดบริเวณลำคอของอาสาสมัคร.....	39
4-2	แผนภาพอุปกรณ์ที่ใช้ในการบันทึกสัญญาณ ไฟฟ้าและวิเคราะห์สัญญาณ ไฟฟ้า...	40
4-3	แสดงสัญญาณ ไฟฟ้าของกลุ่มกล้ามเนื้อคืนของคนปกติ(อาสาสมัครคนที่ 1).....	41
4-4	แสดงสัญญาณ ไฟฟ้าของกลุ่มกล้ามเนื้อคืนของผู้มีปัญหาการกลืน (อาสาสมัครคนที่ 51).....	41
4-5	แสดงสัญญาณ ไฟฟ้าของกลุ่มกล้ามเนื้อคือของคนปกติ(อาสาสมัครคนที่ 1).....	41
4-6	แสดงสัญญาณ ไฟฟ้าของกลุ่มกล้ามเนื้อคือของคนพิคปิกติ(อาสาสมัครคนที่ 51)...	41
4-7	แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงเสปกตรัม ในตำแหน่งความถี่ 1-75 ของสัญญาณกลุ่มกล้ามเนื้อคืนของคนปกติ.....	42
4-8	แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงเสปกตรัม ในตำแหน่งความถี่ 1-75 ของสัญญาณกลุ่มกล้ามเนื้อคืนของผู้มีปัญหาการกลืน....	42
4-9	แสดงตัวอย่างที่ได้จากการคำนวณหาค่าความหนาแน่นกำลังเชิงเสปกตรัม ในตำแหน่งความถี่ 1-75 ของสัญญาณ ไฟฟ้ากลุ่มกล้ามเนื้อคือของคนปกติ.....	43
4-10	แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่ากำลังของสัญญาณ ไฟฟ้า ในตำแหน่งความถี่ 1-75 กลุ่มกล้ามเนื้อคือของผู้มีปัญหาการกลืน.....	43
4-11	แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงเสปกตรัม ที่ความถี่เดียวกับของสัญญาณ ไฟฟ้ากลุ่มกล้ามเนื้อคืนของคนปกติ.....	46

5-1	โครงสร้างและส่วนประกอบของชุดประสาท.....	56
5-2	แสดงโครงสร้างของแบบจำลองการแพทย์ด้วย.....	57
6-1	แสดงแผนภาพล็อกการวิเคราะห์โครงข่ายประสาทกับพารามิเตอร์ที่ได้จาก การคำนวณช่วงเวลาของสัญญาณลีนกับค่า.....	94
6-2	แสดงแผนภาพล็อกการวิเคราะห์โครงข่ายประสาทครั้งที่ 2 กับพารามิเตอร์ ทางคณิตศาสตร์หลายวิธี.....	97
ก1	แสดงหน้าต่างส่วน Front Panel.....	102
ก2	แสดงหน้าต่างบล็อกโปรแกรม.....	104
ก3	แสดงบล็อกโปรแกรมคณิตศาสตร์ Sine.....	105
ก4	แสดง!!แสดงส่วน!!แสดงกราฟคอนโทรล.....	105
ก5	แสดงผลจากการทำงานโปรแกรม Sine.....	106

บทที่ 1

บทนำ

1.1 ความสำคัญและที่มาของหัวข้อวิจัย

ปัจจุบันพบผู้ป่วยที่มีปัญหาการกิน (Dysphagia) จำนวนมาก โดยเฉพาะในผู้ป่วยที่สูงอายุ , ผู้ประสบอุบัติเหตุ และ กลุ่มนักกินที่มีอาชีวภัยกรรมซึ่งผู้ป่วยที่มีปัญหาการกินจะมีอาการกลืนลำบาก หรือ ไม่สามารถกินได้เลย ใน การตรวจวินิจฉัยผู้ที่มีปัญหาการกิน แพทย์จะใช้วิธีการวัดแรงดันในหลอดอาหาร และ การเอ็กซเรย์ (X-ray) ซึ่งต้องใช้เวลานาน และเป็นอันตรายต่อผู้ป่วยเนื่องจากรังสีอัลตราซาวด์

การวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้ามเนื้อที่ใช้ในการกิน น่าจะนำมาใช้ในการจำแนกผู้ป่วยกับคนปกติได้ ซึ่งถ้าวิธีการวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้ามเนื้อสามารถใช้ได้ผลก็จะทำให้ได้วิธีการตรวจวินิจฉัยที่ประยุกต์เวลาและปลอดภัยต่อผู้ป่วย

งานวิจัยนี้เป็นการศึกษาเพื่อวิเคราะห์อุปกรณ์ทางกายภาพและ สมการที่เหมาะสมที่สามารถนำมาใช้ในการวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้ามเนื้อเพื่อจำแนกระหว่างผู้ที่มีปัญหาการกินและคนปกติ เพื่อช่วยแพทย์ให้สามารถทำการวินิจฉัย ได้แม่นยำขึ้น ประยุกต์เวลา และปลอดภัยต่อผู้ป่วย กว่าวิธีเดิม ซึ่งในปัจจุบันงานวิจัยในเรื่องการจำแนกหาผู้ที่มีปัญหาการกิน โดยการวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้าจากกล้ามเนื้อโดยตรง ยังไม่มีการวิจัยขึ้นทั้งในประเทศไทยและ ต่างประเทศ มีแต่งานวิจัยการจำแนกหาผู้ที่มีปัญหาการกิน โดยใช้การวิเคราะห์ทางค้านการวัดกลไกทางชีวภาพ (Biomachanic Measurment) ซึ่งผลที่ได้ยังไม่คงไม่แม่นยำเพียงพอ จึงได้ทำการศึกษาวิธีการในการวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้ากล้ามเนื้อ จากการวิจัยในลักษณะไกส์เดียงกัน โดยเริ่มต้นศึกษาขั้นตอน และ ขบวนการในการกินอาหาร เพื่อศึกษาหากกลุ่มสัญญาณไฟฟ้ากล้ามเนื้อที่จะนำมาใช้ในการวิเคราะห์สัญญาณ การวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้ากล้ามเนื้อจะต้องหารือทางคอมพิวเตอร์ ที่สามารถจำแนกลักษณะเด่นของสัญญาณไฟฟ้าที่ได้จากกล้ามเนื้อที่ใช้ในการกิน เมื่อได้วิธีการ หรืออัลกอริธึมทางคอมพิวเตอร์ที่เหมาะสมแล้วนำมาเขียนโปรแกรมด้วยซอฟต์แวร์ซึ่ง LabVIEW for Windows V 3.0 แล้วนำผล หรือค่าพารามิเตอร์ ที่ได้ มาใช้ในการจำแนกหาผู้ที่มีปัญหาการกิน ด้วยวิธีการทางโครงข่ายประสาท (Neural Network) ในลำดับต่อไป

1.2 วัตถุประสงค์

- 1.2.1 เพื่อศึกษาและวิเคราะห์ลักษณะสัญญาณไฟฟ้ากล้ามเนื้อ ที่เกี่ยวข้องกับการกลืน ในคนปกติและผู้ป่วยที่มีปัญหาการกลืน สำหรับวิเคราะห์หาข้อแตกต่างระหว่างผู้ป่วย และคนปกติ
- 1.2.2 เพื่อเป็นแนวทางในการพัฒนาระบบจำแนกผู้ที่มีปัญหาในการกลืน

1.3 ขอบเขตของการวิจัย

- 1.3.1 วัดสัญญาณไฟฟ้าจากกล้ามกล้ามเนื้อคอ และลิ้นของคนปกติและคนที่มีอาการพิດปักติ ด้านการกลืน ในขณะที่กลืนน้ำ ปริมาณ 5 มิลลิลิตร โดยใช้อาสาสมัครที่เป็นผู้ป่วยที่มีปัญหาการกลืนและคนปกติอย่างละ ไม่น้อยกว่า 30 คน
- 1.3.2 ศึกษาหารายละเอียดของสัญญาณไฟฟ้าจากกล้ามกล้ามเนื้อที่จับได้ในข้อ 1.3.1 โดยใช้วิธีการทางคณิตศาสตร์ดังต่อไปนี้

- 1) วิเคราะห์เพื่อหาช่วงเวลาของ การกลืน (Time Interval of Swallowing)
- 2) วิเคราะห์จากค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงスペกตรัมที่ความถี่มีเดียน (Power Spectral Density at Median Frequency)
- 3) วิเคราะห์จากค่าสูงสุดของค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงスペกตรัม (Maximum of Power Spectral Density)
- 4) วิเคราะห์โดยหาค่าสัมประสิทธิ์ของขอโตรีเกรสซีฟโมเดล (Coefficient of Autoregressive Model)
- 5) วิเคราะห์โดยวิธีการหากำลังของสัญญาณในช่วงการกลืน (Power of Signal)

- 1.3.3 ศึกษาจำแนกข้อมูลและ หารายละเอียดที่ได้ในข้อ 1.3.2 ระหว่างคนปกติและผู้ป่วย โดยอาศัยวิธีการทางโครงข่ายประสาท เพื่อใช้ในการแยกผู้ป่วยออกจาก คนปกติ
- 1.3.4 สรุปพารามิเตอร์ และวิธีการที่ได้ผลดีที่สุดเพื่อนำไปใช้ตรวจหาผู้ที่มีปัญหาการกลืน

1.4 ขั้นตอนและวิธีดำเนินการวิจัย

- 1.4.1 ศึกษาค้นคว้าเพื่อให้ทราบถึงแหล่งสัญญาณต่างๆ ที่เกี่ยวกับการกลืน
- 1.4.2 ศึกษาและหาแนวทางตรวจขับสัญญาณไปไฟฟ้ากล้ามเนื้อ
- 1.4.3 ทำการบันทึกสัญญาณไฟฟ้ากล้ามเนื้อ ที่เกี่ยวข้องกับการกลืนจากอาสาสมัครในขณะที่กลืนน้ำปริมาณ 5 มิลลิลิตร โดยใช้จำนวนอาสาสมัครคนปอกติ และ อาสาสมัครที่มีปัญหาการกลืนอย่างละเอียดกว่า 30 คน
- 1.4.4 นำสัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้ามเนื้อที่ได้จาก ข้อ 1.4.3 มาศึกษาวิเคราะห์โดยวิธีการวิเคราะห์สัญญาณเพื่อหาหารายละเอียดของสัญญาณไฟฟ้า ช่วงเวลาของการกลืน, วิเคราะห์จากค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม ที่ความถี่มีเดียน, วิเคราะห์จากค่าสูงสุดของค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม, วิเคราะห์โดยวิธีทางสังประสิทธิ์ของօอโตรีสซิฟไมโคร, วิเคราะห์โดยวิธีการหากำลังของสัญญาณไฟฟ้า ในช่วงการกลืน
- 1.4.5 นำข้อมูลที่ได้ในข้อ 1.4.4 มาศึกษาเพื่อทำการจำแนกผู้ป่วย ออกจากคนปกติโดยใช้วิธีโครงสร้างประชากร
- 1.4.6 นำผลที่ได้ในข้อ 1.4.5 มาสรุปหัววิธีการที่ดีที่สุด ในการจำแนกหาผู้มีความผิดปกติ ในด้านการกลืน
- 1.4.7 เผยแพร่วิทยานิพนธ์

1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

- 1.5.1 ทราบถึงวิธีการวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้ามเนื้อต้นและคือที่มีลักษณะแตกต่างระหว่างผู้ที่มีปัญหาการกลืน และ คนปกติ
- 1.5.2 สามารถนำเทคนิคการวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้าระบบตรวจวินิจฉัย ผู้ป่วยที่มีปัญหา การกลืน
- 1.5.3 สามารถใช้เป็นข้อมูลพื้นฐานสำหรับยึดที่สนับสนุน ในการวิจัยในลักษณะที่ใกล้เคียงกันต่อไป

บทที่ 2

การกลืน ปัญหาการกลืน และงานวิจัยที่คล้ายคลึง

งานวิจัยนี้เริ่มต้นศึกษากระบวนการของการกลืน (Deglutition) ในแต่ละขั้นตอนการทำงานของกล้ามเนื้อที่ใช้ในการกลืนของคนปกติ เพื่อหากรุ่นของกล้ามเนื้อที่สามารถให้สัญญาณไฟฟ้ากล้ามเนื้อที่เหมาะสมที่จะนำมาใช้ในการคำนวณทางคณิตศาสตร์

2.1 การกลืน

มนุษย์มีความจำเป็นต้องได้รับอาหาร เมื่อรับประทานอาหาร อาหารจะผ่านช่วงการบดและเคลื่อนไหวกลุ่มกล้ามเนื้อต่างๆ เช่น กระวนการที่นำอาหาร ผ่านจากช่องปากสู่กระเพาะอาหาร ช่วงการกลืนจะเกิดจากการบีบตัว (Contraction) และการคลายตัว (Relaxation) ของกล้ามเนื้ออาทิเช่น กลุ่มด้านล่าง เพื่อผลักดันอาหารในช่องปากเข้าสู่ช่องคอ หลอดอาหาร กระเพาะอาหาร ตามลำดับกล้ามเนื้อที่เกี่ยวข้องกับการกลืนได้แก่

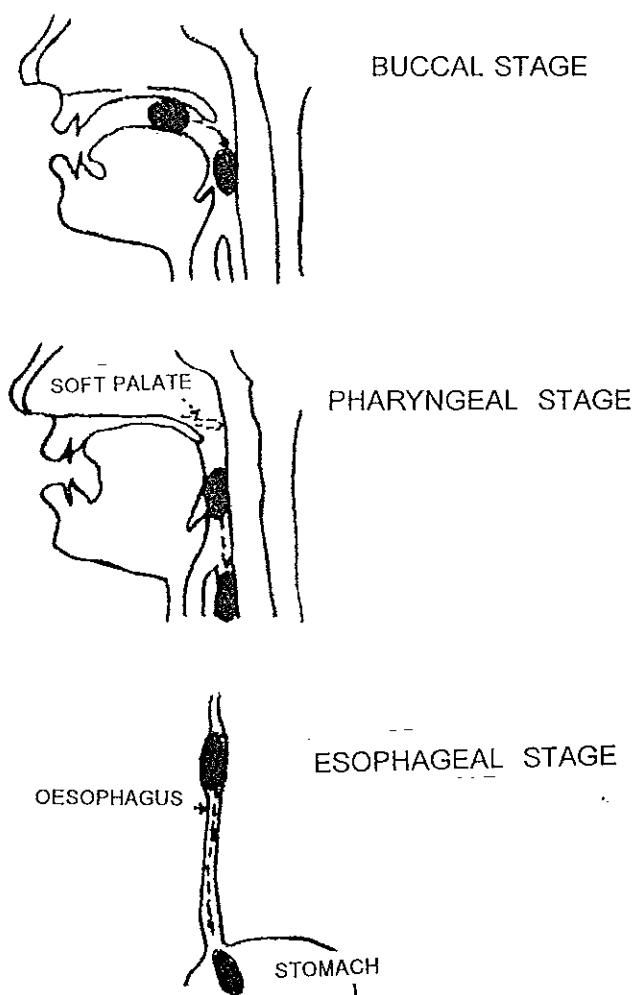
- กล้ามเนื้อของริมฝีปากและกล้ามเนื้อของแก้ม (Muscles of Mouth)
- กล้ามเนื้อกลืน (Muscles of Tongue)
- กล้ามเนื้อของ การบดเคี้ยว (Muscles of Mastication)
- กล้ามเนื้อของกระดูกไห้ออย (Suprathyroid Muscles)
- กล้ามเนื้อของช่องคอ (Muscles of the Pharynx)
- กล้ามเนื้อที่ยกเหดานอ่อน (Palatal Muscles)
- กล้ามเนื้อที่ยกกล่องเสียง (Extralaryngeal Muscles)
- กล้ามเนื้อที่ปิดทางเข้ากล่องเสียง (Intrinsic Laryngeal Muscles)

การกลืนเป็นช่วงการที่กลับซึ่งกันจะเกี่ยวข้องหั้งกลไกที่ทำตามความต้องใจและ กลไกของรีเฟลกซ์ ซึ่งสามารถแบ่งกลไกของการกลืนออกได้เป็น 3 ขั้นตอนดังภาพประกอบ 2-1 ซึ่งมีรายละเอียดดังต่อไปนี้

1) ขั้นตอนเริ่มต้นการกลืน (Buccal Stage) ขั้นตอนนี้อาหารจะถูกกลุ่มกล้ามเนื้อที่อยู่ในช่องปาก กับน้ำลาย ให้เป็นก้อน เรียกว่า โบลัส (Bolus) ส่วนหน้าของลิ้นจะเคลื่อนไปชิดกับเหดานปาก ผลักก้อนโบลัสไปด้านหลังผ่านส่วนโคนลิ้น เข้าสู่ช่องคอ

2) ขั้นตอนการกลืนอาหารผ่านช่องคอ (Pharyngeal Stage) ก้อนโนบลัชจากช่องปากจะเคลื่อนผ่านบริเวณช่องคอ แล้วถูกหลักดันไปยังหลอดอาหาร เมื่อก้อนโนบลัชเคลื่อนมาถึงบริเวณช่องคอส่วนล่าง (Hypopharynx) กระดูกไฮoid (Hyoid Bone) และกระดูกกล่องเสียง (Laryngeal Cartilage) จะมีการยกตัวขึ้นสูง และไปข้างหน้า ขณะที่ปูรูดหลอดอาหารส่วนบน เกิดการคลายตัว การยกของกระดูกไฮอยและกล่องเสียงหลอดอาหารส่วนบนจะถูกขีดออก ทำให้เกิดช่องว่างบริเวณช่องคอส่วนล่างกว้างขึ้น ก้อนโนบลัช จึงสามารถผ่านช่องคอ และปูรูดหลอดอาหารส่วนบนลงสู่หลอดอาหารส่วนบน (Upper Esophagus) ได้สะดวก

3) ขั้นตอนการนำอาหารสู่กระเพาะอาหารทางหลอดอาหาร (Esophageal Stage) อาหารในหลอดอาหารส่วนศีนจะถูกนำสู่กระเพาะอาหาร โดยกลีนการบีบตัว (Peristaltic Wave)



ภาพประกอบ 2-1 แสดงกลีนในการกลืน

2.2 ปัญหาการกลืน

จากกลไกปกติของการกลืนจะอาศัยแรงนีบบัดของกล้ามเนื้อ เพื่อไม่ให้อาหารจากช่องปากสู่ช่องคอและลงสู่หลอดอาหาร และขณะเดียวกันอวัยวะบริเวณคออันໄด้แก่กระดูกไฮอย (Hyoïd) และกระดูกอ่อนไทรอย (Thyroid Cartilage) ที่จะเคลื่อนตัวเพื่อเตรียมที่จะให้ก้อนโนดูลัสเคลื่อนผ่านได้สะดวก การเคลื่อนที่ดังกล่าววนนี้ยังช่วยการคลายตัวของกล้ามเนื้อ Cricopharyngeous ซึ่งทำหน้าที่เป็นบูรณาการระหว่างช่องคอส่วนล่าง(Hypopharynx) และหลอดอาหาร การยกตัวและการเคลื่อนตัวไปข้างหน้าของกระดูกไฮอย และกระดูกอ่อนไทรอย ต้องอาศัยกล้ามเนื้อดินและกล้ามเนื้อคอทั้งส่วนที่อยู่เหนือกระดูกไฮอย และใต้กระดูกไทรอย หากกล้ามเนื้อเหล่านี้ทำงานผิดปกติ หรือ อ่อนแรง ก็จะทำให้การยกตัว และเคลื่อนตัวไปข้างหน้าของกระดูกไฮอย และกระดูกอ่อนไทรอยไม่ได้ ทำให้อาหารผ่านลงสู่หลอดอาหาร ไม่สะดวก เกิดอาการกลืนลำบาก และขึ้นรุนแรงเกิดการสำลัก (Aspiration and Penetration) อาการกลืนลำบาก นี้มีโอกาสพบมากในผู้สูงอายุ และได้รับคำแนะนำจากแพทย์ผู้เชี่ยวชาญของโรงพยาบาลส่งขลานครินทร์ว่าในการรักษาที่ผ่านมา ได้พบว่าผู้มีปัญหาในด้านการกลืน ส่วนมากเกิดความผิดปกติของกลไกการกลืนขึ้นตอนที่ 2 ดังนั้นในงานวิจัยนี้จะจับสัญญาณให้ใจจากกลุ่มกล้ามเนื้อดินและกลุ่มกล้ามเนื้อคอ

ในการวินิจฉัยว่าผู้ป่วยมีปัญหาการกลืนหรือไม่ แพทย์ผู้เชี่ยวชาญจะใช้เครื่องมานอนเมทรี ช่วยในการวินิจฉัย โดยการสอดใส่ตัวตรวจวัดความดันเข้าทางจมูกค่านคอไปยังหลอดอาหารเพื่อถูกความดันในช่องคอ และ หลอดอาหารในขณะที่ผู้ป่วยกลืนอาหาร นอกจากเครื่องมานอนเมทรีแล้ว แพทย์ผู้เชี่ยวชาญอาจใช้เครื่องอึกเซร์ ถ่ายภาพในขณะที่ผู้ป่วยกลืนน้ำลาย หรือแปลงเพื่อถ่วงเวลา นิการเปิดหรือไม่ในขณะที่กลืน ดังนั้นในงานวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ การวินิจฉัยทางคลินิกของอาสาสมัครแต่ละคนว่ามีอาการผิดปกติในการกลืนหรือไม่นั้นจะวินิจฉัยโดยแพทย์ผู้เชี่ยวชาญซึ่งอาศัยเครื่องมือทั้งสองอย่างดังกล่าวมาแล้วข้างต้น

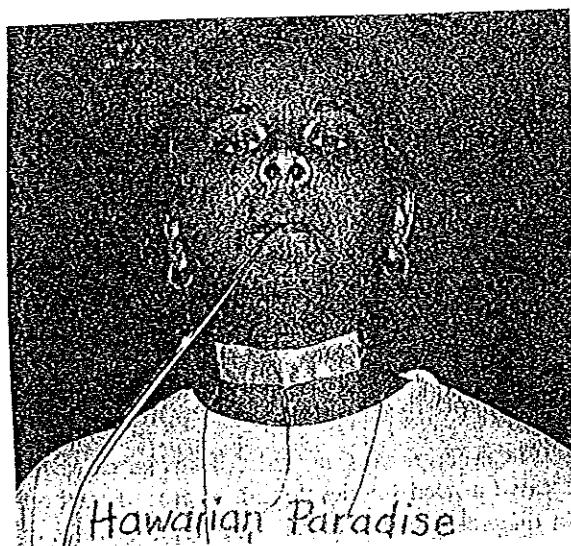
จะเห็นว่าในปัจจุบัน เครื่องมือที่ใช้ช่วยในการวินิจฉัยผู้ป่วยที่มีปัญหาการกลืนนี้ 2 ประเภท คือ เครื่องมานอนเมทรี ซึ่งเวลาใช้จะต้องสอดใส่ตัวตรวจวัดเข้าไปในหลอดอาหารผ่านทางจมูก ทำให้ผู้ป่วยได้รับความรำคาญ เจ็บปวด และใช้เวลานาน เครื่องมืออีกชนิดหนึ่งที่ใช้คือเครื่องอึกเซร์ ซึ่งมีความเสียงต่อการรับรังสีอึกเซร์ของผู้ป่วย และแพทย์ ดังนั้นถ้าสามารถ นำวิธีการวิเคราะห์คลื่นไฟฟ้าจากกล้ามเนื้อที่เกี่ยวข้องกับการกลืน มาช่วยในการวินิจฉัยอาการผิดปกติได้ ก็จะช่วยทำให้ผู้ป่วยไม่ต้องเจ็บปวด ลดการพยายามรับสี และประหมัดเวลา

2.3 การวิจัยที่คล้ายคลึง

จากการศึกษาเอกสารทางวิชาการที่เกี่ยวข้องกับวิธีการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืนได้พบว่าได้มีการศึกษาการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืนขึ้นในต่างประเทศโดยมีรายละเอียดดังต่อไปนี้

1. Srikanth Suryanarayanan et al., 1995 ศึกษา A Fuzzy Logic Diagnosis System For Classification of Pharyngeal Dysphagia เป็นการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืนโดยการนำเทคนิคพื้นที่ฟลูอิจิก (Fuzzy Logic) มาช่วยในการจำแนกหาผู้เสี่ยงต่อการสำลัก (Aspiration) แบ่งการจำแนกออกเป็น 4 กลุ่มคือ กลุ่มผู้ที่มีปัญหาการกลืน ติดปอกตีขึ้นรุนแรง ('Severe Dysphagia') , กลุ่มผู้มีปัญหาการกลืนขึ้นปานกลาง ('Moderate Dysphagia') , กลุ่มผู้มีปัญหาการกลืนขึ้นอ่อน ('Mild Dysphagia') และกลุ่มผู้ไม่มีปัญหาการกลืน (Normal) โดยดำเนินการศึกษาการกลืนในช่วงการเคี้ยวอาหารในปาก (Oral Phase)

ในการพัฒนาวิธีวัดสำหรับช่วงการเคี้ยวอาหารในปาก โดยการวัดแรงดันที่โคนลิ้นชี้งใช้สายยางเป็นอุปกรณ์ในการดูดนำ แล้วช่วงการกลืนอาหารผ่านช่องคอ โดยใช้ Ultra-Miniature Accelerometer แตะบริเวณต่อมไหรองยด์ ที่ลำคออาสาสมัคร ตั้งภาพประกอบ 2-2

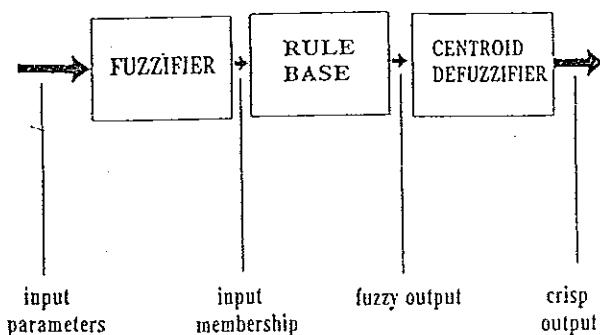


ภาพประกอบ 2-2 การใช้ Ultra-Miniature Accelerometer แตะบริเวณลำคอและวัดแรงดันที่โคนลิ้นจากสายยาง

และใช้หลักการฟิชชี่ล็อกอิก ในการจำแนกโดยใช้พารามิเตอร์ ดังต่อไปนี้

- 1) ค่า พีคทูพีค ของสัญญาณอัตราการเร่ง (Acceleration)
- 2) ค่าขนาดของแรงดันที่วัดได้จากการกลืน
- 3) จำนวนความพยายามในการกลืน

การทำงานของฟิชชี่ล็อกอิก แสดงดังภาพประกอบ 2-3



ภาพประกอบ 2-3 แสดงหลักการทำงานของฟิชชี่ล็อกอิก

จากภาพประกอบ 2-3 แสดงหลักการทำงานของฟิชชี่ล็อกอิก โดยแบ่งการทำงานเป็น 3 ส่วน ด้วยกัน โดย Fuzzifier จะทำการแปลงค่าพารามิเตอร์ ที่เข้ามาให้อยู่ในรูปของความสัมพันธ์ดังนี้

$$\mu_a(x) = \frac{1}{1+e^{\pm(\alpha_x+\beta)}} \quad (2-1)$$

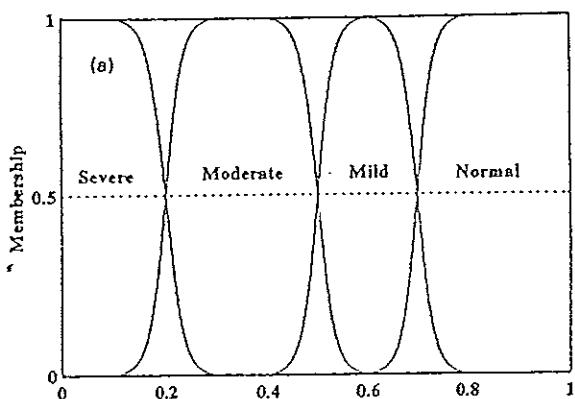
เมื่อ x เป็นตัวแปรของค่าที่ได้จากการวัดพารามิเตอร์ต่างๆ

a แทนค่าที่ต้องการหาสัมพันธ์

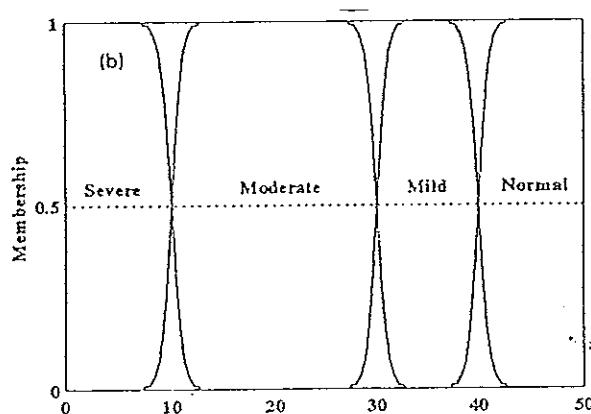
α และ β เป็นค่าคงที่

$\mu_a(x)$ แทนความสัมพันธ์ของฟิชชี่ล็อกอิก

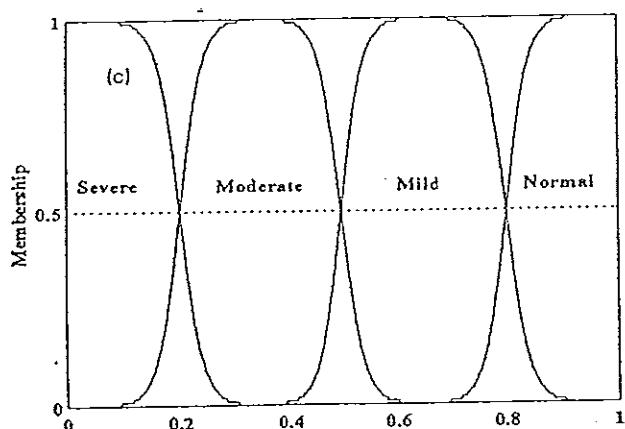
หลังจากนั้นค่า $\mu_a(x)$ จะถูกนำไปบวกกับค่าต่างๆ ที่กำหนดไว้ และจะได้อาต์พุต ของฟิชชี่ ค่าอาต์พุตที่จะถูกแปลงให้เป็นค่าที่สามารถเข้าใจได้ การจำแนกค่าต่างๆ ของผู้มีปัญหา การกลืนโดยใช้ค่าพารามิเตอร์ดังกล่าวมาแล้วแสดงในภาพประกอบ 2-4(ก),(ข) และ (ค)



ภาพประกอบ 2-4(ก) แสดงการจำแนกคุณภาพโดยใช้ค่าขนาดของอัตราการเร่ง

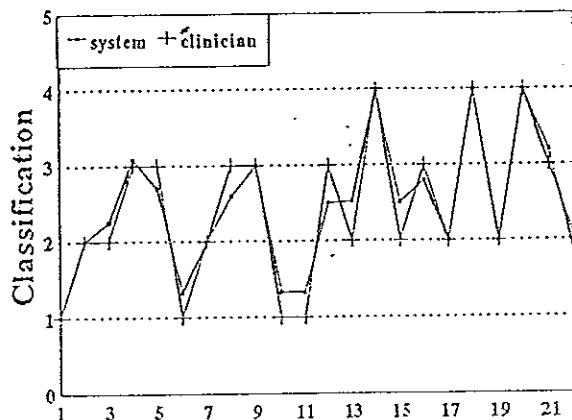


ภาพประกอบ 2-4(ข) แสดงการจำแนกคุณภาพโดยใช้ความดันของการเคลื่อน



ภาพประกอบ 2-4(ค) แสดงการจำแนกคุณภาพโดยใช้การแปลงของจำนวนครั้งที่พยายามเคลื่อน [$f = (8 - \text{จำนวนครั้งที่พยายามเคลื่อน})/7$]

จากภาพประกอบ 2-4(ก), (ง),(ค) แสดงการจำแนกโดยใช้ หลักการฟื้นฟูจิต สำหรับค่าพารามิเตอร์ที่ได้จากการวัดขนาดของอัตราการเร่ง, ความคันของการกลืน, และจำนวนครั้งที่พยายามกลืนตามลำดับ แล้วนำผลที่ได้จากการจำแนกด้วย ฟื้นฟูจิตกับภาพถือศรีษะ เพื่อเปรียบเทียบกับการวินิจฉัยในคลินิก ดังภาพประกอบ 2-5



ภาพประกอบ 2-5 แสดงการเปรียบเทียบการจำแนกโดยใช้หลักการฟื้นฟูจิต กับ การวินิจฉัยโดยแพทย์

จากภาพประกอบ 2-5 พบว่าในการจำแนกโดยใช้ฟื้นฟูจิตกับจำนวนผู้เข้าทำการทดสอบจำนวน 22 คน เมื่อเปรียบเทียบกับผลการวินิจฉัยโดยแพทย์ พบว่าการจำแนกโดยใช้ ฟื้นฟูจิต จะให้ผลการประเมินต่ำกว่าที่แพทย์ทำการวินิจฉัยจำนวน 2 คน และประเมินสูงกว่าที่แพทย์ทำการวินิจฉัย จำนวน 2 คน เช่นกัน

2. Narender P. Reddy et al., 1994 ศึกษา Toward Classification of Dysphagia Patients Using Biomechanical Measurements เป็นการจำแนกผู้ที่มีปัญหาการกลืนโดยการใช้ผลที่ได้จากการวัดกลไกทางชีวภาพ (Biomechanical) มาช่วยในการจำแนกหาผู้เดี่ยงต่อการสำลัก โดยแบ่งเป็นกลุ่มต่างๆ ดังนี้ กลุ่มผู้ที่มีปัญหาการกลืนผิดปกติขั้นรุนแรง, กลุ่มผู้ที่มีปัญหาการกลืนขั้นปานกลาง, กลุ่มผู้ที่มีปัญหาการกลืนขั้นอ่อน, กลุ่มผู้ไม่มีปัญหาการกลืน

การศึกษาทางด้านกลไกทางชีวภาพแบ่งเป็น 2 ช่วงดังต่อไปนี้

- 1) ช่วงการเคี้ยวอาหารในปาก
- 2) ช่วงการกลืนอาหารผ่านช่องคอ

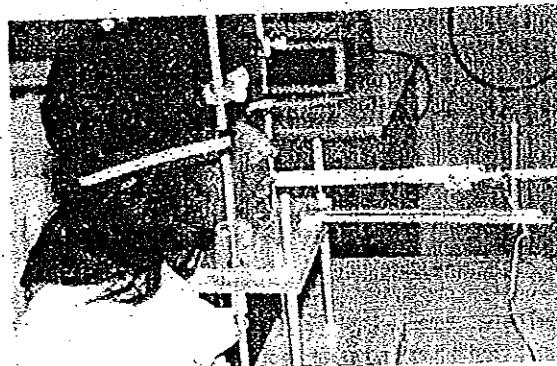
การวัดกลไกทางชีวภาพของช่วงการเคลื่อนไหวอาหารในปาก

ในช่วงนี้จะใช้ค่า พารามิเตอร์ ดังต่อไปนี้ ในการจำแนกผู้ป่วยจากการกลืน

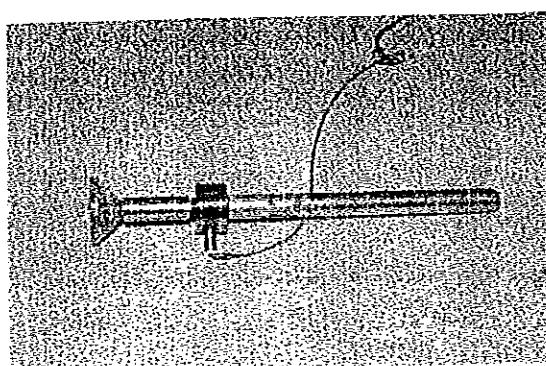
- 1) แรงดันในการปิดริมฝีปาก (Lip Closure Pressure)
- 2) แรงในการดันรินฝีปาก (Lip Pulling Force)
- 3) แรงดันของลิ้นในการเคลื่อนที่ไปด้านข้าง (Tongue Thrust in The Two Lateral Directions)
- 4) แรงดันของลิ้นไปข้างหน้า (Forward Tongue Thrust)
- 5) แรงดันในการดูดคำ (Swallow Suction Pressure)

ซึ่งค่าพารามิเตอร์ดังกล่าวได้จากเครื่องมือในการตรวจจับ ดังภาพประกอบ 2-6 ,2-7 และ

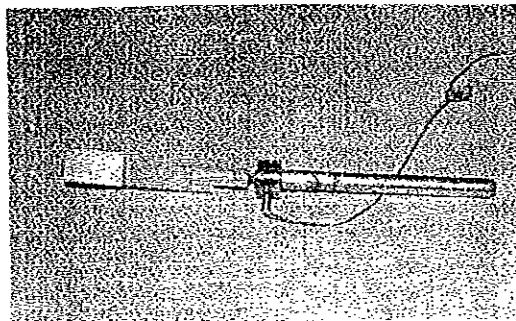
2-8



ภาพประกอบ 2-6 แสดงวิธีการวัดแรงดันของลิ้นในการเคลื่อนที่ไปด้านข้าง

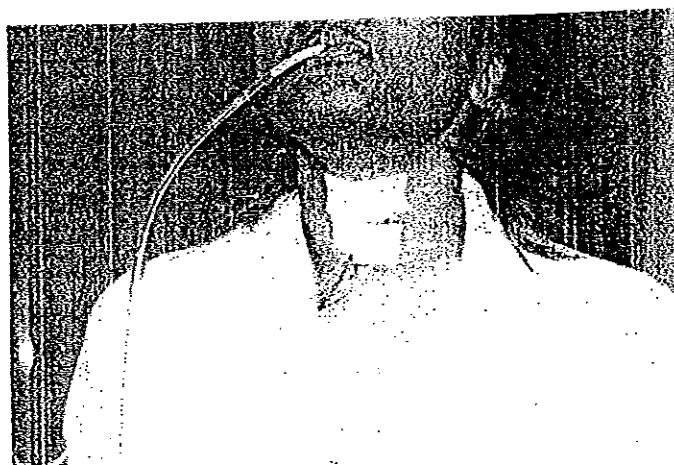


ภาพประกอบ 2-7 แสดงอุปกรณ์ในการวัดแรงดันของลิ้นในการเคลื่อนไปข้างหน้าโดยใช้ตัวแปลงโนลด์เซล (Load Cell Transducer) สำหรับแปลงแรงดันให้เป็นสัญญาณไฟฟ้า

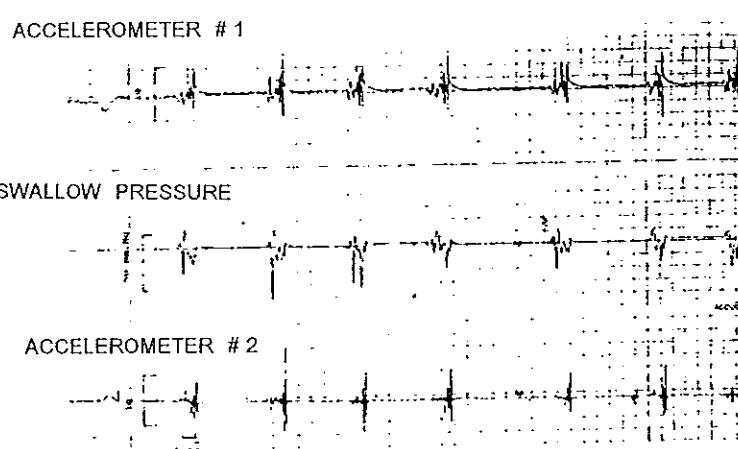


ภาพประกอบ 2-8 แสดงการวัดแรงดันที่เกี่ยวข้องริบส์ปีกปากโดยใช้ตัวแปลงโนลด์เซล การวัดกลไกทางชีวภาพของช่วงการกลืนอาหารผ่านลำคอ

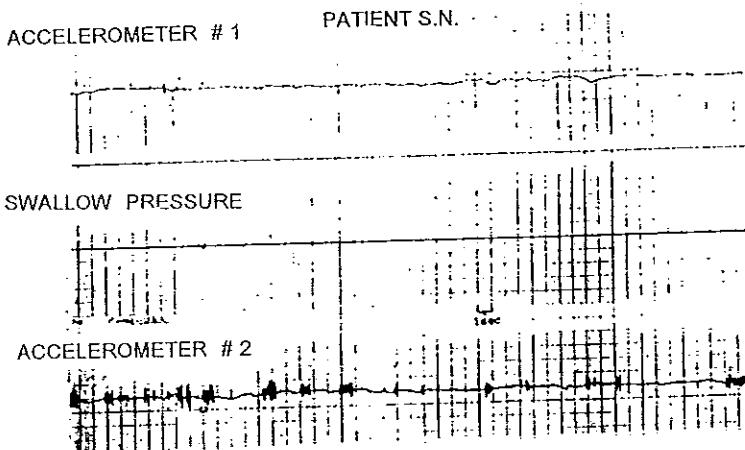
โดยใช้ Ultraminiature Accelerometers 2 ตัวแต่ละตัวที่พิวนันงบริเวณลำคอ และวัดแรงดันน้ำคั่วยกลอดสายยางดังแสดงในภาพประกอบ 2-9 โดยสัญญาณที่ได้แสดงในภาพประกอบ 2-10 และภาพประกอบ 2-11 ตามลำดับ



ภาพประกอบ 2-9 แสดงวิธีการจับสัญญาณในช่วงการกลืนอาหารผ่านลำคอ



ภาพประกอบ 2-10 แสดงผลของสัญญาณที่ได้จากอสาสมัครที่ไม่ศึกปักคิในด้านการกลืน



ภาพประกอบ 2-11 แสดงผลของสัญญาณที่ได้จากผู้ป่วยที่ศักดิ์ปักษ์ในด้านการกิน

จากค่าพารามิเตอร์ ที่ได้จากการวัดกลไกทางชีวภาพของช่วงการเคี้ยวอาหาร และ ช่วง การกินอาหารผ่านลำคอ นำมาจำแนกคุณลักษณะ ดังนี้ วิธีการโดยใช้หลักการดังนี้

สำหรับวิธีการกลไกทางชีวภาพของช่วงการเคี้ยวอาหาร แบ่งการจำแนกเป็น 4 กลุ่มดังนี้คือ ปกติ , ศักดิ์ปักษ์ขึ้นอ่อน , ศักดิ์ปักษ์ขึ้นปานกลาง และศักดิ์ปักษ์ขึ้นรุนแรง โดยกำหนดเงื่อนไขดัง ตารางค่อไปนี้
 ตาราง 2-1 !!แสดงเงื่อนไขในการจำแนก(ผู้มีปัญหาการกินสำหรับกลไกช่วงการเคี้ยวอาหาร)
 เมื่อให้ LP แทน แรงดันรินฟีปาก และ TT แทนแรงดันในการเคลื่อนที่ของลิ้นทุกพิเศษ

การจำแนกคุณลักษณะ	เงื่อนไขการจำแนก
ก) ปกติ	มีช่วง [$LP \geq 70 \text{ mmHg}$] และหรือ [$TT \geq 250 \text{ g}$]
ข) ศักดิ์ปักษ์ขึ้นอ่อน	[$15 \text{ mmHg} < LP < 70 \text{ mmHg}$] และ/หรือ [$125 \text{ g} < TT < 250 \text{ g}$]
ค) ศักดิ์ปักษ์ขึ้นปานกลาง	[$5 \text{ mmHg} < LP < 15 \text{ mmHg}$] และ/หรือ [$20 \text{ g} < TT \leq 125 \text{ g}$]
จ) ศักดิ์ปักษ์ขึ้นรุนแรง	[$LP \leq 5 \text{ mmHg}$] และ/หรือ [$TT < 20 \text{ g}$]

สำหรับวิธีกลไกทางชีวภาพของช่วงการกินอาหารผ่านลำคอ แบ่งการจำแนกเป็น 4 กลุ่ม ดังนี้คือ ปกติ , ศักดิ์ปักษ์ขึ้นอ่อน , ศักดิ์ปักษ์ขึ้นปานกลาง และศักดิ์ปักษ์ขึ้นรุนแรง โดยกำหนดเงื่อนไข ดังตารางค่อไปนี้

ตาราง 2-1 !!สอดส่องเงื่อนไขในการจำแนก (ผู้มีปัญหาการกลืนลำบาก ไกช่วงการกลืนอาหาร)

เมื่อให้ AP แบบ รูปร่างของสัญญาณอัตราการเร่ง , AM แทน ขนาดของอัตราการเร่ง,

SP แทน แรงดันในการดูดด้น และ NA แทน จำนวนครั้งที่หายานกลืน

การจำแนกกลุ่ม	เงื่อนไขในการจำแนก
ก) ปกติ	[Normal AP] และ [$AM \geq 0.7 \text{ g}$] และ [$SP \geq 40 \text{ mmHg}$] และ [$NA = 1$]
ข) ผิดปกติขึ้นอ่อน	[Normal AP] และ [$NA < 2$] และ [$0.5g < AM < 0.7g$] และ/หรือ [$SP < 40 \text{ mmHg}$]
ค) ผิดปกติขึ้นรุนแรง	[Slightly Distorted AP] และ/หรือ [$2 < NA, 4$] หรือ [$0.2g < AM < 0.5g$] และ/หรือ [$SP < 30 \text{ mmHg}$]
ง) ผิดปกติขึ้นรุนแรง	[$AP < 0.2g$] และ/หรือ [$Na \geq 4$] หรือ [$AM < 0.2g$] หรือ [$SP < 10 \text{ mmHg}$] และ [$SP \text{ Monophasic}$]

ถ้าว่านาฬิกาการจำแนกทั้ง 2 ส่วนคือ ผลที่ได้จากการจำแนกกลไกช่วงการเคี้ยวอาหาร และผลที่ได้จากการจำแนกกลไกช่วงอาหาร ช่วงการกลืนอาหารผ่านลำคอ นาเป็นข้อมูลในการจำแนก อีกครั้งหนึ่ง โดยกำหนดเงื่อนไขการจำแนกกลุ่มดังตารางต่อไปนี้

ตาราง 2-3 !!สอดส่องเงื่อนไขในการจำแนก ผลที่ได้จากการจำแนกกลไกช่วงอาหารเคี้ยวและกลืน

การจำแนกกลุ่ม	เงื่อนไขในการจำแนก
ก) ปกติ	ปกติทั้งช่วงการเคี้ยวอาหารและการกลืนอาหารผ่านลำคอ
ข) ผิดปกติขึ้นอ่อน	[ปกติทั้งช่วงการเคี้ยวอาหารและผิดปกติขึ้นอ่อนในช่วงการกลืนอาหารผ่านลำคอ] หรือ [ผิดปกติขึ้นอ่อนในช่วงการเคี้ยวอาหารและปกติในช่วงการกลืนอาหารผ่านลำคอ] หรือ [ผิดปกติขึ้นอ่อนทั้งในช่วงการเคี้ยวอาหารและช่วงการกลืนอาหารผ่านลำคอ]
ค) ผิดปกติขึ้นรุนแรง	[ผิดปกติขึ้นปานกลางในช่วงการเคี้ยวอาหาร และ ผิดปกติขึ้นอ่อนหรือปกติในช่วงการกลืนอาหารผ่านลำคอ] หรือ [ผิดปกติขึ้นปานกลางในช่วงการเคี้ยวอาหารและผิดปกติขึ้นปานกลางในช่วงการกลืนอาหารผ่านลำคอ] หรือ [ผิดปกติขึ้นรุนแรงในช่วงการเคี้ยวอาหารและผิดปกติขึ้นอ่อนในช่วงการกลืนอาหารผ่านลำคอ]
ง) ผิดปกติขึ้นรุนแรง	[ผิดปกติขึ้นรุนแรงในช่วงการเคี้ยวอาหาร และ ผิดปกติขึ้นปานกลางในช่วงการกลืนอาหารผ่านลำคอ] หรือ [ผิดปกติขึ้นรุนแรงในช่วงการกลืนอาหารผ่านลำคอ]

จากผลการจำแนกกลุ่มจะได้ว่าสามารถจำแนกได้ถูกต้องจำนวน 21 คน จากกลุ่มตัวอย่าง 36 คน

2.4 การศึกษาวิจัยที่ผ่านมาที่ภาควิชา วิศวกรรมไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์

1. เกลิมชัย แซ่ลิม , 1995 ศึกษา Selection of Features in Electromyogram for Detection of Swallowing เป็นการศึกษาหาคุณสมบัติ ของสัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้ามเนื้อ เพื่อตรวจจับสัญญาณที่บ่งบอกการกลืน โดยการวิเคราะห์ข้อมูลจากสัญญาณไฟฟ้ากล้ามเนื้อด้านนี้ ของอาสาสมัครขณะทำกิจกรรมต่างๆดังนี้

- 1) กิจกรรมกลืนน้ำลาย
- 2) กิจกรรมกลืนน้ำคำเด็ก
- 3) กิจกรรมกลืนน้ำคำโトイ
- 4) กิจกรรมเคี้ยวแล้วกลืน
- 5) กิจกรรมการพูด

นำข้อมูลสัญญาณไฟฟ้าที่ได้ขณะทำกิจกรรมต่างๆมาศึกษา เปรียบเทียบว่ามีความสัมพันธ์ กับสัญญาณกลืนอย่างไร แล้ววิธีการทางคณิตศาสตร์ เพื่อใช้ในการตรวจจับสัญญาณไฟฟ้าที่บ่งบอกการกลืน โดยใช้วิธีการทางคณิตศาสตร์ดังค่อไปนี้

- 1) การหาค่าหารากที่สอง ของสัญญาณไฟฟ้า
- 2) การหาค่าเบี่ยงเบนมาตรฐาน
- 3) การวิเคราะห์ใช้ Fast Fourier Transform (FFT)
- 4) การวิเคราะห์โดยใช้ Autoregressive
- 5) การหาค่าเฉลี่ยของสัญญาณ

ผลที่ได้พบว่า การใช้วิธีการทางคณิตศาสตร์ดังกล่าวของสัญญาณไฟฟ้าให้ผลการตรวจจับสัญญาณที่บ่งบอกการกลืน จากกลุ่มกล้ามเนื้อด้านนี้ของอาสาสมัครขณะทำกิจกรรมเคี้ยวแล้วกลืนได้ดีที่สุด

2. พรษัย พฤกษ์ภารานนท์ , 1996 ศึกษาวิจัยการออกแบบ และ สร้างเครื่องต้นแบบเครื่องกระตุ้นไฟฟ้าเชิงลำดับ เพื่อใช้สำหรับผู้ป่วยที่มีปัญหาการกลืน อันเนื่องจากกล้ามเนื้อได้戕 แยกกล้ามเนื้อคือไม่สามารถทำงานได้ตามปกติ โดยให้เครื่องกระตุ้นไฟฟ้าเชิงลำดับกระตุ้นกล้ามเนื้อได้ตามและกล้ามเนื้อคือ ขณะที่ผู้ป่วยกำลังกลืนเพื่อให้การกลืนเป็นปกติ ตามลำดับขั้นตอน ที่ถูกต้อง

การวิจัยเริ่มจากการศึกษาการทำงานของกล้ามเนื้อในการกัด และการทากลืน และต้องหาสมการทางคณิตศาสตร์ที่สามารถตรวจขับจุดกลืนจากสัญญาณกล้ามเนื้อ เพื่อหาจุดเริ่มต้นของการกัด เมื่อได้จุดเริ่มต้นการกัดแล้ว ก็จะทำการส่งสัญญาณกระตุนไปยังตุนกล้านเนื้อให้หางและกล้ามเนื้อคอ ขณะกัดสัญญาณกระตุนจะทำให้เกิดการยกตัวและเคลื่อนไปข้างหน้าของกระดูกไฮอยด์(Hyoid) และกระดูกอ่อนไทรอย (Thyroid Cartilage) ซึ่งช่วยให้สามารถกัดได้ การทำงานของเครื่องกระตุนไฟฟ้าชิ้งค์ดับจะทำงานโดยอัตโนมัติโดยส่งสัญญาณกระตุนออกไป ถ้าเมื่อผู้ป่วยมีการกัดเห่านั้น สัญญาณกระตุนที่ใช้จะเป็นแบบ Twin Peak Pulse ที่มีระยะห่างระหว่างพัดส์ 75 ไมโครวินาที ขนาดแรงดันของสัญญาณมีค่าประมาณ 0-250 โวลต์

บทที่ 3

สมการคณิตศาสตร์ที่ใช้ในการจำแนก

จากการศึกษาด้านครัวเรือน สาร และ เอกสารทางวิชาการ การจำแนกภาพถ่ายมีปัญหาการกลืนโดยการวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้าจากถ่านเนื้อ (Electromyogram) โดยตรงนี้ไม่มี ดังนั้นจะใช้วิธีการวิเคราะห์ สัญญาณไฟฟ้าจากถ่านเนื้อ ในลักษณะใกล้เคียงกันมาศึกษา จากรายงานและเอกสารทางวิชาการที่เกี่ยวข้อง พบว่ามีวิธีการทางคณิตศาสตร์หลายวิธีการ ที่ถูกนำมาใช้ในการวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้าที่ได้จากถ่านเนื้อ นอกจากนี้ได้พบวิธีการจำแนกที่ถูกนำมาใช้ในการตัดสินใจด้วยชั้นกันซึ่งมีรายละเอียดดังต่อไปนี้

- บทความของ EWAZALEWSKA และพี่น้อง เรื่อง Evaluation of MUAP Shape Irregularity A New Concept of Quantification ลงตีพิมพ์ในวารสาร IEEE Transactions on Biomedical Engineering V 42 , No 6 , June 1995 ศึกษาเทคนิคใหม่ในการประมาณรูปร่างลักษณะของสัญญาณไฟฟ้าจากถ่านเนื้อ EMG ที่เป็น Motor Unit Action Potention (MUAP) เพื่อวิเคราะห์หาลักษณะสัญญาณที่คลาดปกติในเทอมของค่าสัมประสิทธิ์ที่มีความสัมพันธ์ระหว่างจุดยอดของสัญญาณแต่ละจุดและความยาว พิกัดพิกัด ของสัญญาณ

- บทความของFUSFEILD เรื่อง Classification of Electromyogram a Pattern Recognition Method ลงตีพิมพ์ในวารสาร Med & Biol ; Eng & Comput ,p 20 , 1982 ศึกษาเกี่ยวกับการใช้พารามิเตอร์ เช่น Negative Level Crossing , Positive Peak Rate ฯลฯ เพื่อใช้ในการจำแนก สัญญาณ EMG

- บทความของ KNOX และพี่น้อง เรื่อง Classification of Multifunction Surface EMG using Advanced AR Model Representation ลงตีพิมพ์ ในวารสาร Bioengineering , Proceedings of the Northeast Conference , 1994 ศึกษาการใช้ สัมประสิทธิ์ ของออโตรีเกรสเซิฟในการจำแนกสัญญาณไฟฟ้าจากถ่านเนื้อขาส่วนบนของคนพิการ และ คนปกติ

- บทความของ MULAVARA และทีมงาน เรื่อง Frequency Characterization of EMG Activity During Gait ลงตีพิมพ์ในวารสาร Proceedings of the Annual Conference on Engineering in Medicine and Biology , V 15 p 3 1993 ศึกษาการใช้สัมประสิทธิ์ของออโตรีเกรสซีฟ ที่ค่าลำดับตั้งแต่ 8 - 12 เมื่อแบบจำลองแทนสัญญาณไฟฟ้ากล้ามเนื้อของอาสาสมัคร อายุประมาณ 35 ปี ทำกิจกรรมเดินเพื่อนำไปใช้ในการจำแนกสัญญาณไฟฟ้ากล้ามเนื้อระหว่างคนปกติ และผิดปกติ

- บทความของ OMRY PAISS และทีมงาน เรื่อง Autoregressive Modeling of Surface EMG and Its Spectrum with Application to Fatigue ลงตีพิมพ์ในวารสาร IEEE Transactions on Biomedical Engineering , V 34 , N 10, October ,1987 ศึกษาการจำลองสัญญาณไฟฟ้ากล้ามเนื้อ ด้วย ออโตรีเกรสซีฟ ในการนำไปประยุกต์ในการตรวจหาการอ่อนล้าของกล้ามเนื้อ

- บทความของ ROBERTO MERLETTI และทีมงาน เรื่อง On-Line Monitoring of the Median Frequency of the Surface EMG Power Spectrum ลงตีพิมพ์ในวารสาร IEEE Transaction On Biomedical Engineering , V 32 , No 1 , Jan 1985 ศึกษาการสร้างเครื่องมือและอัลกอริธึมในการคำนวณหาความถี่เม็ดเดี่ยน เพื่อจะแสดงค่าความถี่เม็ดเดี่ยนตลอดเวลา

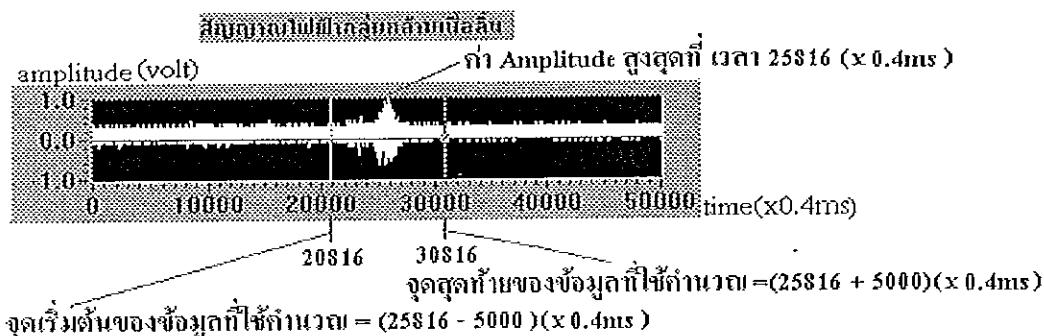
- บทความของ TOHRU KIRYU และทีมงาน เรื่อง AR Modeling of Myoelectric Interference Signals During a Ramp Contraction ลงตีพิมพ์ในวารสาร IEEE Transactions on Biomedical Engineering , V 41 , N 11 , November , 1994 ศึกษาการจำลองสัญญาณ Electromyogram ด้วยค่าสัมประสิทธิ์ของออโตรีเกรสซีฟ

- บทความของ YEAP และทีมงาน เรื่อง ECG Beat Classification by a Neural Network ลงตีพิมพ์ในวารสาร Annual International Conference of the IEEE Engineering in Medicine and Biology Society , V 12 , No 3 ,1990 ศึกษาการจำแนก ระหว่างสัญญาณ ECG ที่มีลักษณะ Ectopic และปกติโดยใช้วิธีการโครงข่ายประสาท

จากบทความดังกล่าวข้างต้นนี้ จะใช้วิธีการคำนวณทางคณิตศาสตร์ มาพิจารณาสัญญาณไฟฟ้าที่ในแกนเวลา และแกนความถี่ เพื่อหาลักษณะเด่นของสัญญาณไฟฟ้าจากกล้ามเนื้อด้าน กลางกอุ่นกล้ามเนื้อคือ ขณะทำกิจกรรมกลืนน้ำ แล้วนำผลหรือค่าหารามิเตอร์ที่ได้ไปทำการจำแนก ด้วยวิธีโครงข่ายประสาทดังนั้นจึงพิจารณาเลือกวิธีการคำนวณทางคณิตศาสตร์ ที่ไห้ผลการคำนวณ มีลักษณะเด่นชัดพอที่ทำการจำแนกได้ดังนี้

- 1) วิเคราะห์ที่อิเล็กทรอนิกส์
- 2) วิเคราะห์จากค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงเส้นที่ความถี่ไม่เด่น
- 3) วิเคราะห์จากค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงเส้น
- 4) วิเคราะห์ค่าสัมประสิทธิ์ของอัตราระดับไฟฟ้าในช่วงการกลืน
- 5) วิเคราะห์โดยวิธีการหาทำงของสัญญาณไฟฟ้าในช่วงการกลืน

โดยวิธีการคำนวณทั้ง 5 วิธี จะนำประยุกต์ใช้กับสัญญาณไฟฟ้าที่ได้จากการกลืนนี้ ล้วนแล้วกุ่นกล้านเนื้อคอด โดยจะทำการเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์ด้วยโปรแกรม LabVIEW for Windows Version 3.0 (ดูรายละเอียดลักษณะการเขียนโปรแกรมในภาคหน้า) โปรแกรมที่เขียนขึ้นจะให้คุณใช้ทำการอ่านไฟในข้อมูลที่ผู้ใช้กำหนด จากนั้นโปรแกรมจะนำข้อมูลทั้งหมด 50000 จุด มาคำนวณสำหรับวิธีการหาช่วงเวลาการกลืนโดยแบ่งเป็นช่วงๆ ช่วงละ 1000 จุดทั้งหมด 50 ช่วง เริ่มตั้งแต่จุดเริ่มต้น และ เลื่อนตำแหน่งไปทีละ 1000 จุด ส่วนวิธีอื่นโปรแกรมจะนำข้อมูลจำนวน 10000 จุด จากข้อมูลทั้งหมด 50000 จุดมาคำนวณเป็นช่วงๆ ช่วงละ 200 จุด โดยจะเลือกช่วงของข้อมูลอัตโนมัติ เริ่มจากจุดก่อนถึงจุดที่ใช้คำนวณไฟฟ้าสูงสุด 5000 จุด ไปจนถึงตำแหน่งที่ต่อไปหลังจากจุดที่ใช้คำนวณไฟฟ้าสูงสุด 5000 จุด เช่นกัน ดังตัวอย่างสัญญาณไฟฟ้าจากการกลืนนี้



ภาพประกอบ 3-1 แสดงตัวอย่างสัญญาณไฟฟ้าของกล้านนี้อีกนึ่ง และการเลือกช่วงของข้อมูลมาใช้ในการคำนวณสำหรับวิธีที่ 2,3,4 และ 5

จากการภาพประกอบ 3-1 แสดงสัญญาณไฟฟ้าของกล้านนี้ที่ใช้ในการกลืนและการเลือกช่วงของข้อมูลมาใช้ในการคำนวณ การเลือกช่วงข้อมูลเริ่มจากเลือกตำแหน่งที่สัญญาณไฟฟ้ามีค่าขนาดสูงสุด คือ ที่ตำแหน่ง 25816 โปรแกรมจะคำนวณหาตำแหน่งเริ่มต้นข้อมูล ก่อนตำแหน่งที่ขนาดสูงสุด จำนวน 5000 จุดและหาตำแหน่งสุดท้ายคือ หลังตำแหน่งที่ขนาดสูงสุดจำนวน 5000 จุด ดังนี้

ตำแหน่ง เริ่มต้นข้อมูล คือ $25816 - 5000 = 20816$ และ

ตำแหน่งสุดท้ายข้อมูล คือ $25816 + 5000 = 30816$

เมื่อเดือกข้อมูลที่จะใช้คำนวณแล้ว โปรแกรมจะคำนวณหาค่าในแต่ละวิชีที่จะนำมาประยุกต์ใช้ในการคำนวณ ซึ่งวิชีคำนวณมีรายละเอียดดังต่อไปนี้

3.1 การวิเคราะห์เพื่อหาช่วงเวลา

ในการศึกษาเรื่อง ที่เกี่ยวกับสัญญาณไฟฟ้าถาวรเนื้อ ซึ่งจะมีลักษณะเป็นสัญญาณสุ่ม ดังนั้นการวิเคราะห์ จะใช้วิธีการหากำลังของสัญญาณไฟฟ้าถาวรเนื้อ การหากำลังของสัญญาณ นอกจากจะหาจากสัญญาณไฟฟ้าถาวรเนื้อ ในแคนเวลากล่าวข้างสามารถหา กำลังของสัญญาณไฟฟ้าได้จากค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงスペกตรัม [$S_{xx}(f)$] โดยสามารถเขียนความสัมพันธ์ได้ดังนี้

$$S_{xx}(f) = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{X^*(f) X(f)}{T} = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{|X(f)|^2}{T} \quad (3-1)$$

กำหนดให้

$X(f)$ = Fourier Transform ของสัญญาณไฟฟ้า $x(t)$

$X^*(f)$ = Complex Conjugate of $X(f)$

จากสมการจะเห็นว่า $X(f)$ คือ Fourier Transform ของสัญญาณไฟฟ้า $x(t)$ ซึ่งสามารถคำนวณค่า $X(f)$ ได้จากการดังนี้

$$X(f) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j2\pi ft} dt \quad (3-2)$$

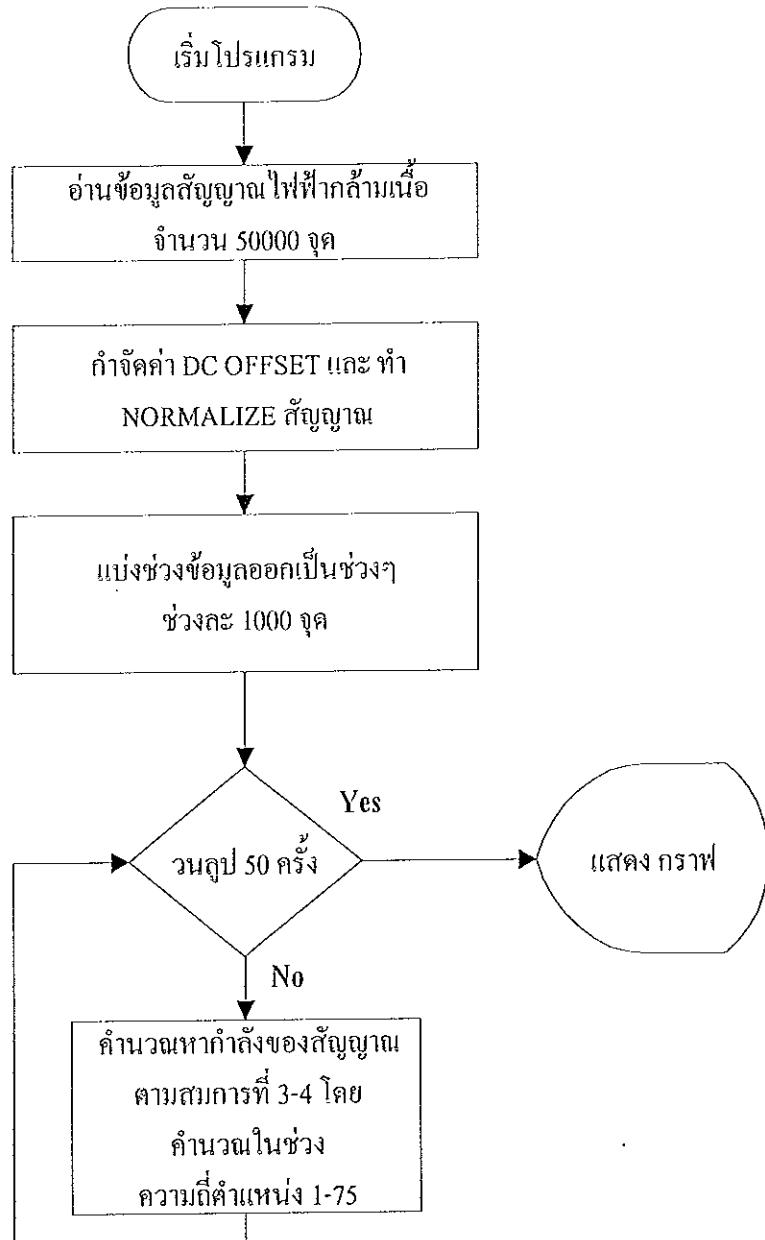
เมื่อได้ค่าความหนาแน่นกำลังเชิงスペกตรัมแล้ว เราสามารถคำนวณหากำลังของสัญญาณได้จากสมการต่อไปนี้

$$\bar{x}^2(0) = \int_{-\infty}^{\infty} S_{xx}(f) df \quad (3-3)$$

และสามารถคำนวณหากำลังของสัญญาณในช่วงความถี่ที่สนใจได้จากการดังต่อไปนี้

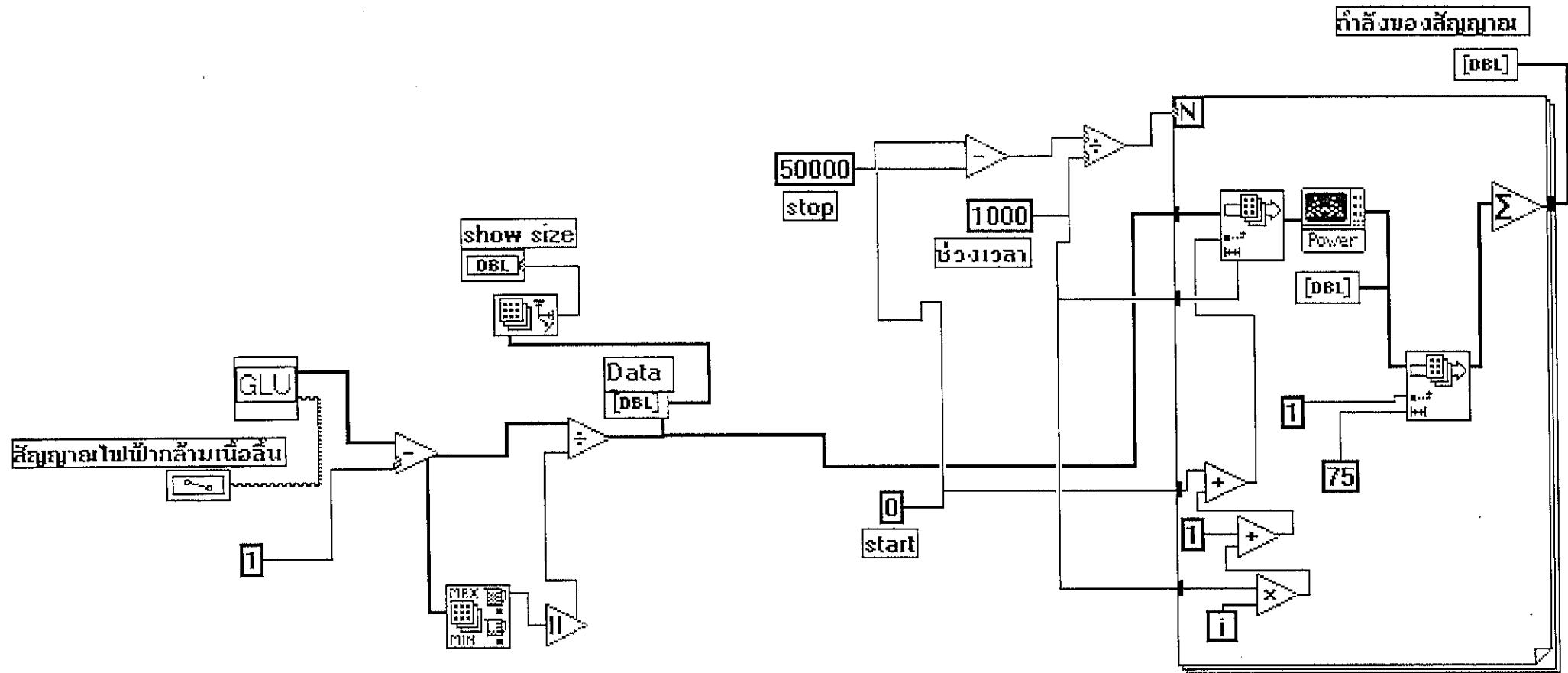
$$\bar{x}_{12}^2(0) = \int_{f_1}^{f_2} S_{xx}(f) df \quad (3-4)$$

จากหลักการข้างต้น นำมาเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์ ด้วยโปรแกรม LabVIEW V 3.0 เพื่อคำนวณหาค่าลังของสัญญาณ โดยมีรายละเอียดของศัษงานของ โปรแกรมดังภาพประกอบ 3-2 จากภาพประกอบ 3-2 สามารถเขียนແນกາພຍສືອກຂອງໂປຣແກຣມໄດ້ດังການປະກອບ 3-3



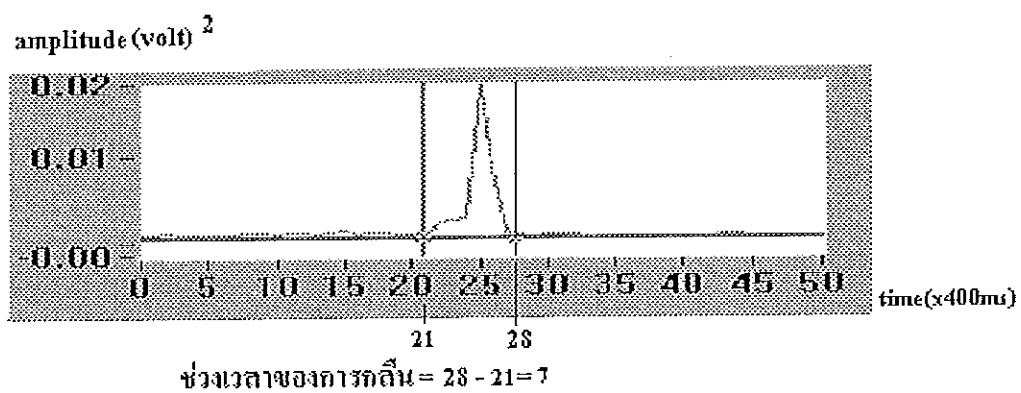
ภาพประกอบ 3-2 ผังงานแสดงการคำนวณหาค่าลังของสัญญาณ

Block Diagram



ภาพประกอบ 3-3 แผนภาพบล็อกการคำนวณหาค่าก้าลังของสัญญาณ ในช่วงต่อๆ กันนี้ 1-75

จากการประกอบ 3-3 แผนภาพบล็อกของโปรแกรมการคำนวณหาค่ากำลังของสัญญาณ ในช่วงตำแหน่งความถี่ 1 -75 การคำนวณจะนำข้อมูลทั้งหมด 50000 จุด นาคำนวณเป็นช่วงๆ ละ 1000 จุด ดังนั้นจะมีการคำนวณ 50 ครั้งซึ่งจะคำนวณค่ากำลังของสัญญาณตามจำนวนข้อมูลที่กำหนด โดยคำนวณตลอดทั้งสัญญาณและค่าที่ได้จากการคำนวณนำมาเพล็อกทราบ ดังตัวอย่าง ในภาพประกอบ 3-4



ภาพประกอบ 3-4 แสดงตัวอย่างค่ากำลังของสัญญาณที่คำนวณได้จากโปรแกรม โดยสัญญาณໄไฟจากกล้องเนื้อวีดีโอมีลักษณะดังภาพประกอบ 3-1

จากการประกอบ 3-4 เราสามารถหาช่วงเวลาในการกลืนจากค่ากำลังของสัญญาณได้ โดยจะเห็นว่า จะมีค่ากำลังของสัญญาณเฉพาะในช่วงที่มีการกลืน ดังนั้นเราสามารถใช้ค่ากำลังของสัญญาณมากำหนดช่วงการกลืนได้โดยจะได้ว่าช่วงของการกลืนอยู่ในช่วง ณ ตำแหน่ง 21 ถึง 28 ซึ่งคำนวณเป็นเวลาจะเท่ากับ 2.8 วินาที

จากการทางคณิตศาสตร์ดังกล่าวข้างต้น จะนำมารวบรวมกับสัญญาณໄไฟฝีกกลุ่มกล้ามเนื้อ แล้ว สัญญาณໄไฟฝีกกลุ่มกล้ามเนื้อ คือ ซึ่งผลจากการทดลองใช้วิธีการดังกล่าวจะนำเสนอในบทต่อไป

3.2 การวิเคราะห์หาความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียน

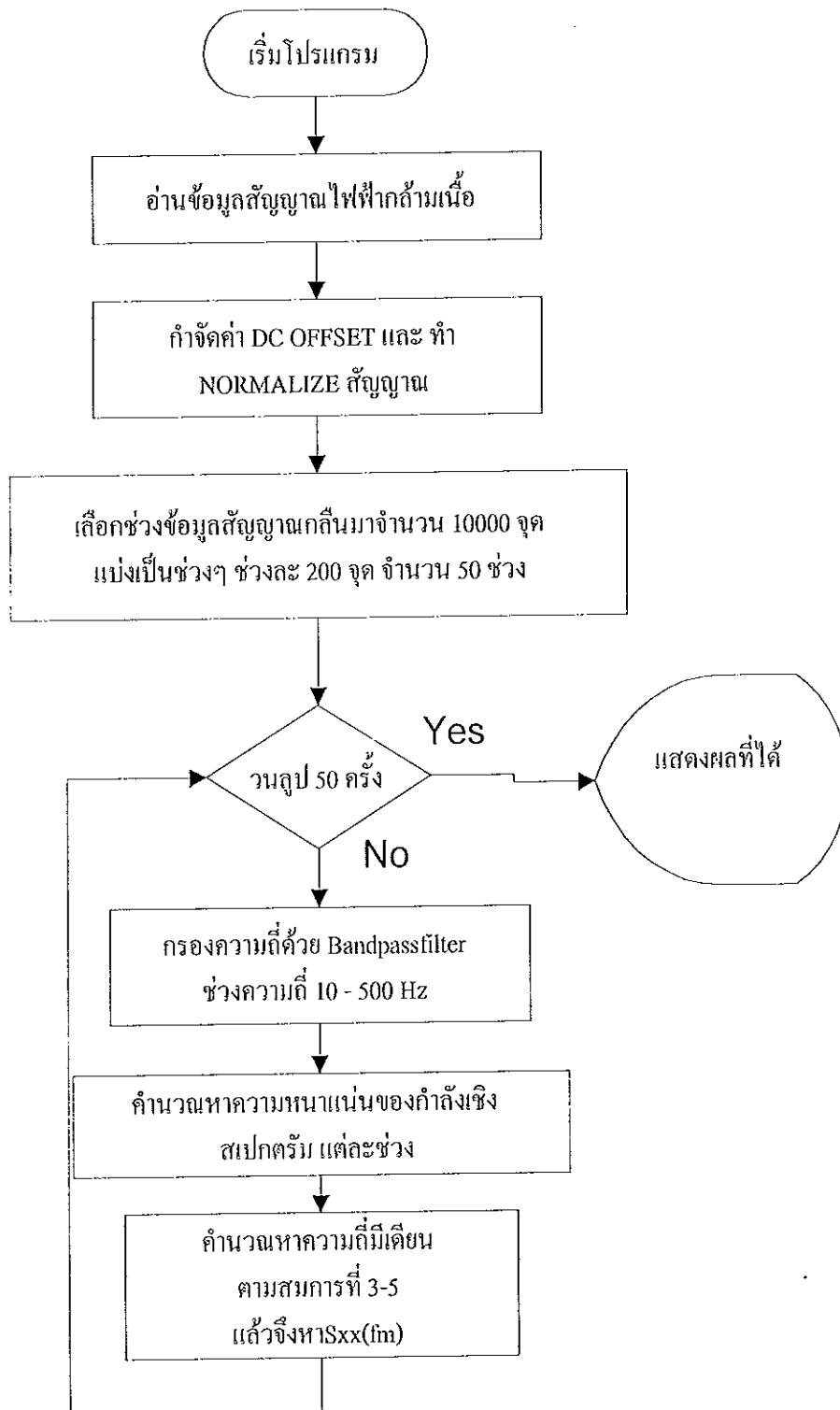
ความถี่มีเดียน (f_m) คือความถี่ที่ทำให้ผลรวมของกำลังของสัญญาณเป็นครึ่งหนึ่ง ของผลรวมของกำลังของสัญญาณทั้งหมดซึ่งมีส่วนการพื้นฐานดังนี้

$$\int_0^{f_m} S_{xx}(f) df = \int_{f_m}^{\infty} S_{xx}(f) df = 1/2 \int_0^{\infty} S_{xx}(f) df \quad (3-5)$$

โดยที่ $S_{xx}(f)$ คือความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่ f โดยที่มีค่าอยู่ในช่วงความถี่ 0 ถึง α

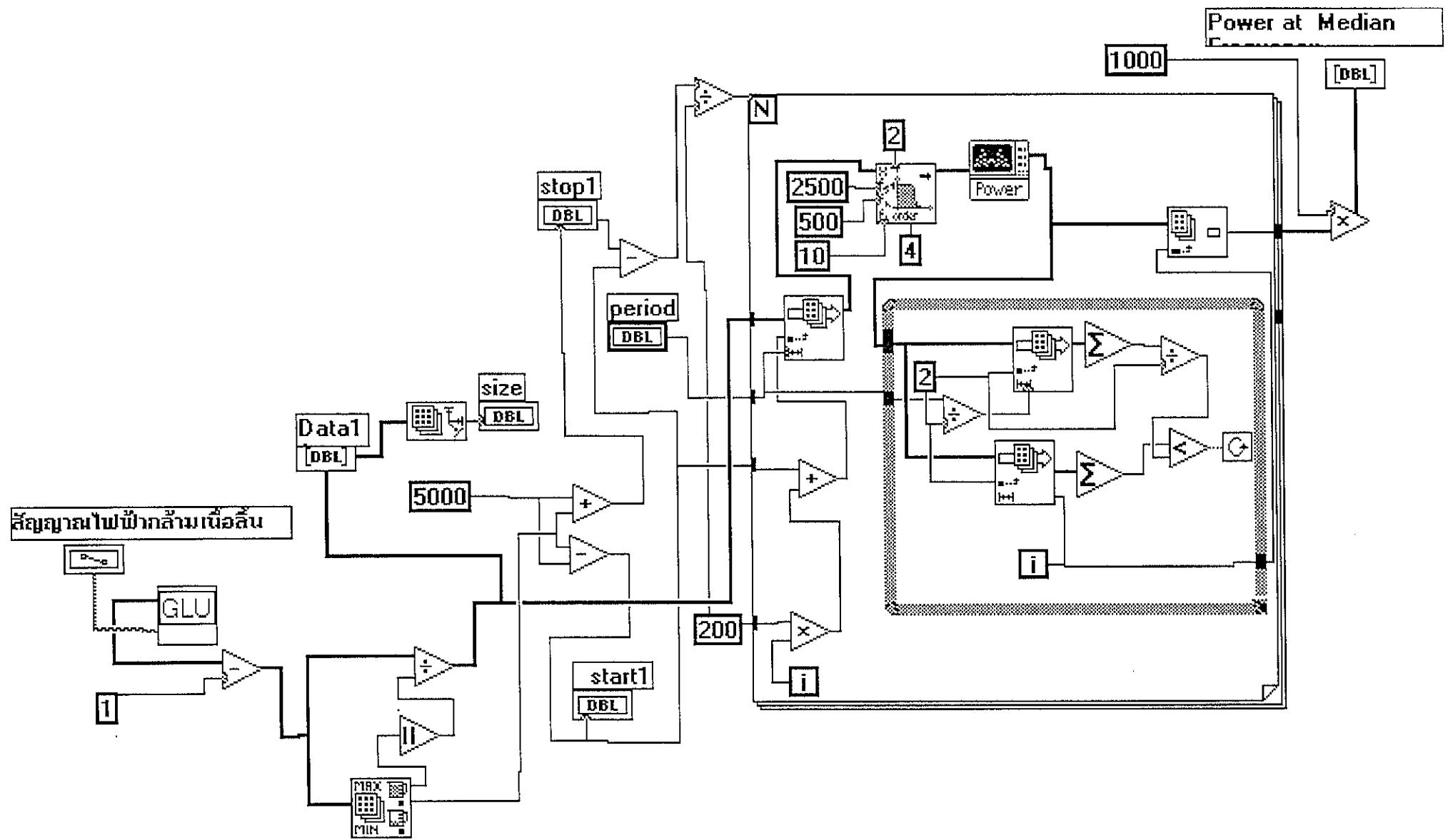
ความถี่มีเดียน (f_m) เป็นการวิเคราะห์ โดยการคำนวณหาค่าความถี่ที่ทำให้กำลังของสเปกตรัมแบ่งเป็น สองส่วนเท่าๆ กัน หลังจากนั้นเมื่อได้ค่า f_m แล้ว ก็จะคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ f_m ดังนั้นจะได้ว่าค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียน เท่ากับ $S_{xx}(f_m)$

จากผลการข้างต้นนำมาเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์ด้วยโปรแกรม LabVIEW V3.0 คำนวณ หาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียน ดังภาพประกอบ 3-5



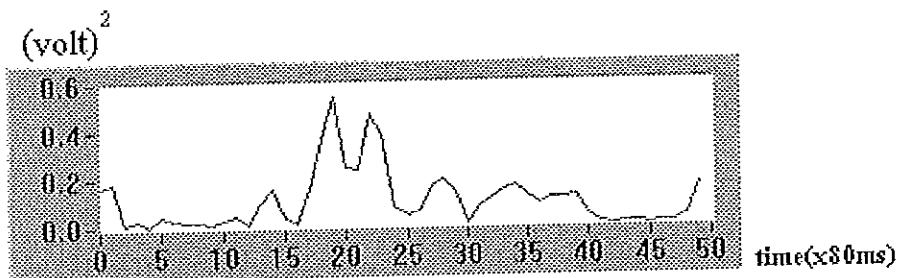
ภาพประกอบ 3-5 ผังงานแสดงการคำนวณหาความหนาแน่น
ของคลังเชิงスペกตรัมที่ความถี่มีเดียน

จากภาพประกอบ 3-5 สามารถเขียนแผนภาพล็อกของโปรแกรมได้ดังภาพประกอบ 3-6



ภาพประกอบ 3-6 แผนภูมิสื่อการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียน

จากภาพประกอบ 3-6 แผนภาพบล็อกของโปรแกรมการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียนของสัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้านเนื้อตื้น จากข้อมูลที่เลือกมาในช่วงของการคลื่นจำนวน 10000 จุด มาตรฐานเป็นช่วงๆละ 200 จุด ดังนี้จะได้ผลการคำนวณ 50 ค่า ตามค่าที่ได้จากการคำนวณนำมาพิสูจน์ต่อในรูปภาพประกอบ 3-7



ภาพประกอบ 3-7 แสดงตัวอย่างที่ได้จากการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลัง เชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียน

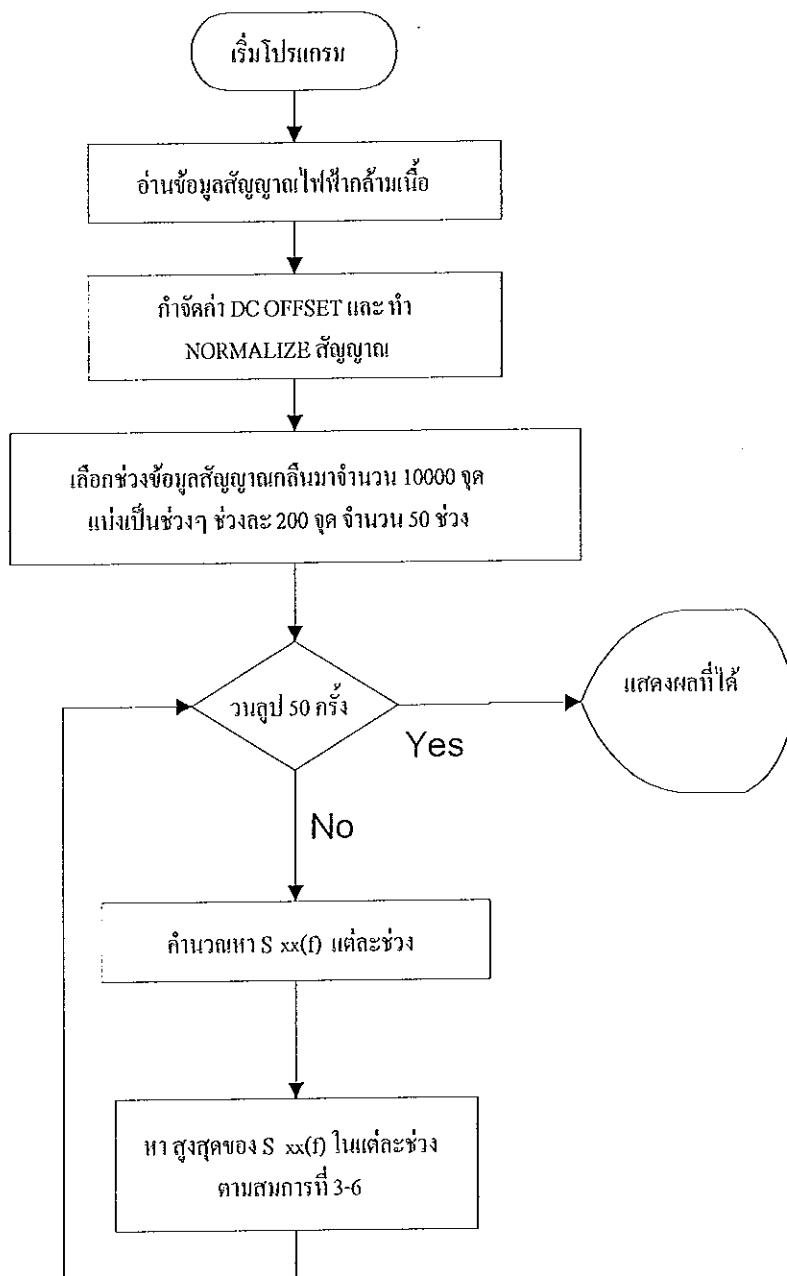
จากวิธีการทางคณิตศาสตร์ ดังกล่าวข้างต้น จะนำไวเคราะห์กับสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อตื้น และ สัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อตื้น ซึ่งผลจากการทดลองใช้วิธีการดังกล่าวจะนำเสนอด้วยต่อไป

3.3 การวิเคราะห์หาค่าสูงสุดของค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม

เป็นการหาค่าสูงสุดของค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม โดยจะคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมของสัญญาณในแต่ละช่วง และสามารถเขียนเป็นสมการได้ดังต่อไปนี้

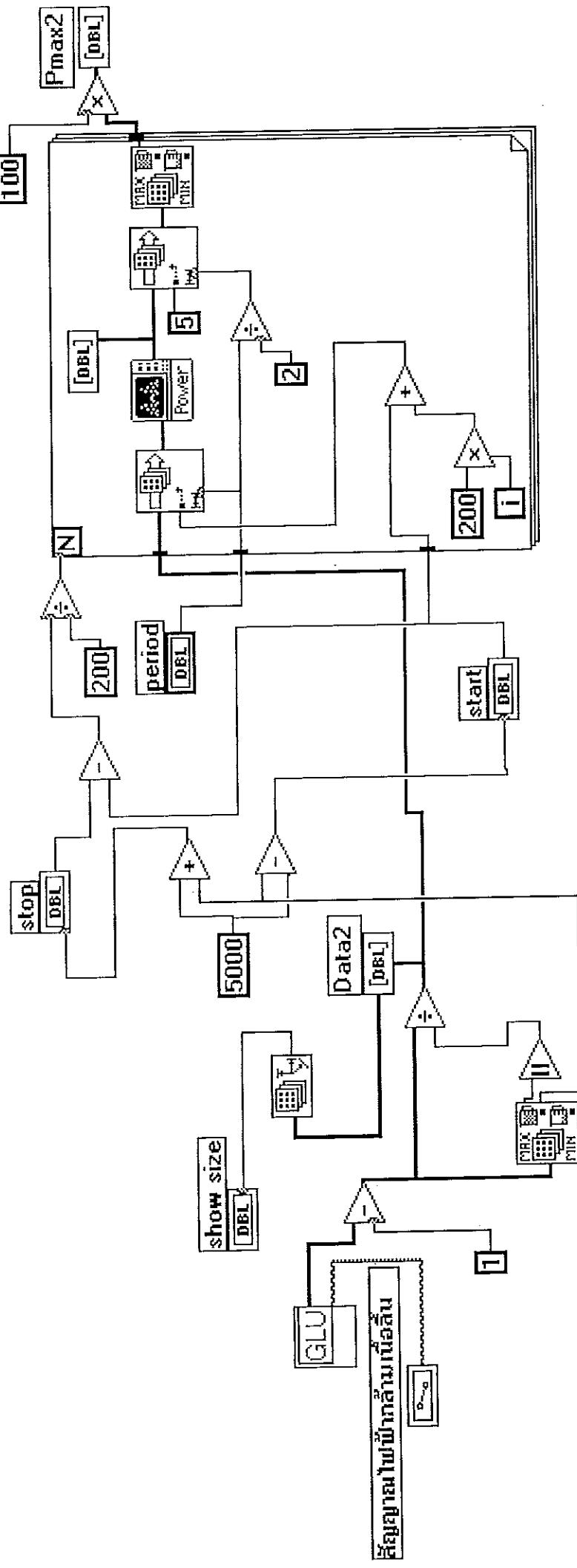
$$\text{Max } S_{xx} = S_{xx}(f) \Big|_{\max} \quad (3-6)$$

กำหนดให้ $S_{xx}(f)$ คือความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม ที่ความถี่ได้จากหลักการข้างต้น นำมาเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์ ด้วยโปรแกรม LabVIEW V 3.0 คำนวณหาค่าสูงสุดของค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม โดยมีผังงานของโปรแกรมดังแสดงในภาพประกอบ 3-8



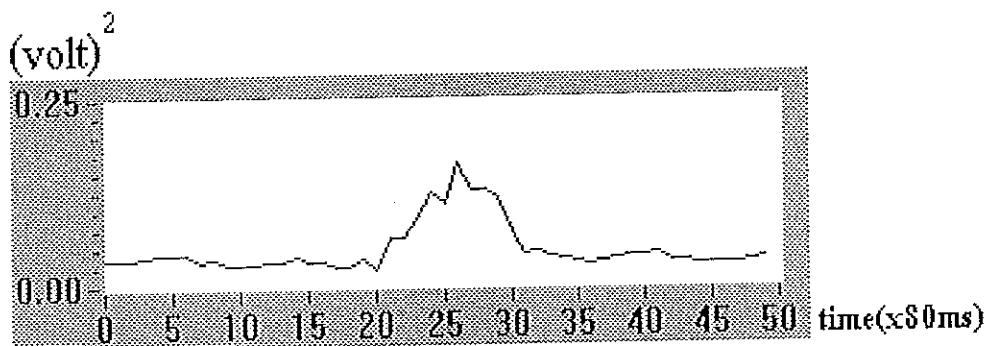
ภาพประกอบ 3-8 ผังงานการคำนวณหาสูงสุดของค่าความหนาแน่น
ของกำลังเชิง周波คู่รับ

จากภาพประกอบ 3-8 สามารถเขียนแผนภาพถือของโปรแกรมได้ดังภาพประกอบ 3-9



ภาพประกอบ 3-9 แผนภูมิสิ่งที่ต้องนำไปทดสอบและการคำนวณหาค่าอุปสรรคของหัววัดตามหน้าบันทึก สำหรับการรัน

จากภาพประกอบ 3-9 แผนภาพแนวลักษณะของโปรแกรมการคำนวณการหาค่าสูงสุดของค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม การคำนวณจะคำนวณจากสัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้องเนื้อเดิม โดยเลือกช่วงอยู่ในช่วงการกลืนมาจำนวน 10000 จุด มาแบ่งคำนวณ เป็นช่วงๆละ 200 จุด ดังนั้นจะคำนวณ 50 ครั้ง ซึ่งค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม ได้จากการคำนวณนำมาพิสูจน์ต่อไป ดังตัวอย่างภาพประกอบ 3-10



ภาพประกอบ 3-10 แสดงตัวอย่างค่าที่ได้จากการคำนวณหาค่าสูงสุดของค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม

จากวิธีการทางคณิตศาสตร์ ดังกล่าวข้างต้น จะนำไวเคราะห์กันสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้อง เนื้อเดิม และ สัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้องเนื้อเดิม ซึ่งผลจากการทดลองใช้วิธีการดังกล่าวจะนำเสนอด้วยบทต่อไป

3.4 การวิเคราะห์ค่าสัมประสิทธิ์ของโตรีเกรสเซ็นโนเมเดล

โดยทั่วไปสัญญาณแarenคอมไดๆ สามารถถูกแทนด้วยสมการของโนเมเดลขอโตรีเกรสเซ็นที่ได้ซึ่งจะมีสมการที่นี้ฐานดังนี้

$$Z(n) = \sum_{k=1}^P a_k Y(n-k) + e(n) \quad (3-7)$$

เมื่อ $Z(n)$ เป็นสัญญาณจำลองที่ได้จากโนเมเดลขอโตรีเกรสเซ็น

a_k เป็นค่าสัมประสิทธิ์ขอโตรีเกรสเซ็น

$e(n)$ เป็นค่าความผิดพลาด

P เป็นอันดับของโนเมเดลขอโตรีเกรสเซ็น

$Y(n-k)$ เป็นสัญญาณจริงที่การสั่นครั้งที่ $n-k$

ความหมายของสมการที่ 3-7 คือ สัญญาณจำลองตัวที่ n จะขึ้นกับค่าของสัญญาณจริงในอดีต ตั้งแต่ตัวที่ $n-1$ จนถึง ตัวที่ $n-p$ ซึ่งสามารถเขียนໄมาในรูปของแบบทริชได้ดังนี้

$$\begin{matrix} \begin{bmatrix} Z_n \\ Z_{n-1} \\ \vdots \\ Z_{n-p} \end{bmatrix} & + & \begin{bmatrix} y_{n-1} & y_{n-2} & \dots & y_{n-p} \end{bmatrix} & \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_p \end{bmatrix} & \begin{bmatrix} e_n \\ e_{n-1} \\ \vdots \\ e_{n-p} \end{bmatrix} \\ \downarrow & & \downarrow & & \downarrow \\ Z & Y & a & e \end{matrix} \quad (3-8)$$

หรือ $Z = Y a + e$

หรือ Z แทน แบบทริชของสัญญาณจำลอง

Y แทน แบบทริชของสัญญาณจริงในอดีต

a แทน แบบทริชของสัมประสิทธิ์ในผลของการคำนวณ

e แทน แบบทริชของค่าความผิดพลาด

ถ้า y_i เป็นสัญญาณจริงที่การสุ่มครั้งที่ i ดังนี้

$$\text{ค่า Least Square ของความผิดพลาด นิ่งค่าเท่ากับ } Q = \sum_{i=0}^{n-1} (y_i - Z_i)^2$$

และจากสมการที่ 3-7 เราสามารถเขียนสมการได้ໄમ່ $Q = \sum_{i=0}^{n-1} [y_i + \sum_{k=1}^p a_k y_{i-k}]^2$ (3-9)

ถ้าใช้การเปลี่ยนแปลงของ Q นิ่งค่าน้อยมากเพื่อให้เป็นกับสัมประสิทธิ์ a_k ดังนี้

$$\frac{\partial Q}{\partial a_1} = \frac{\partial Q}{\partial a_2} = \dots = \frac{\partial Q}{\partial a_{k-1}} = 0 \quad \text{ดังนี้} \quad Y^T Y a = -Y^T y$$

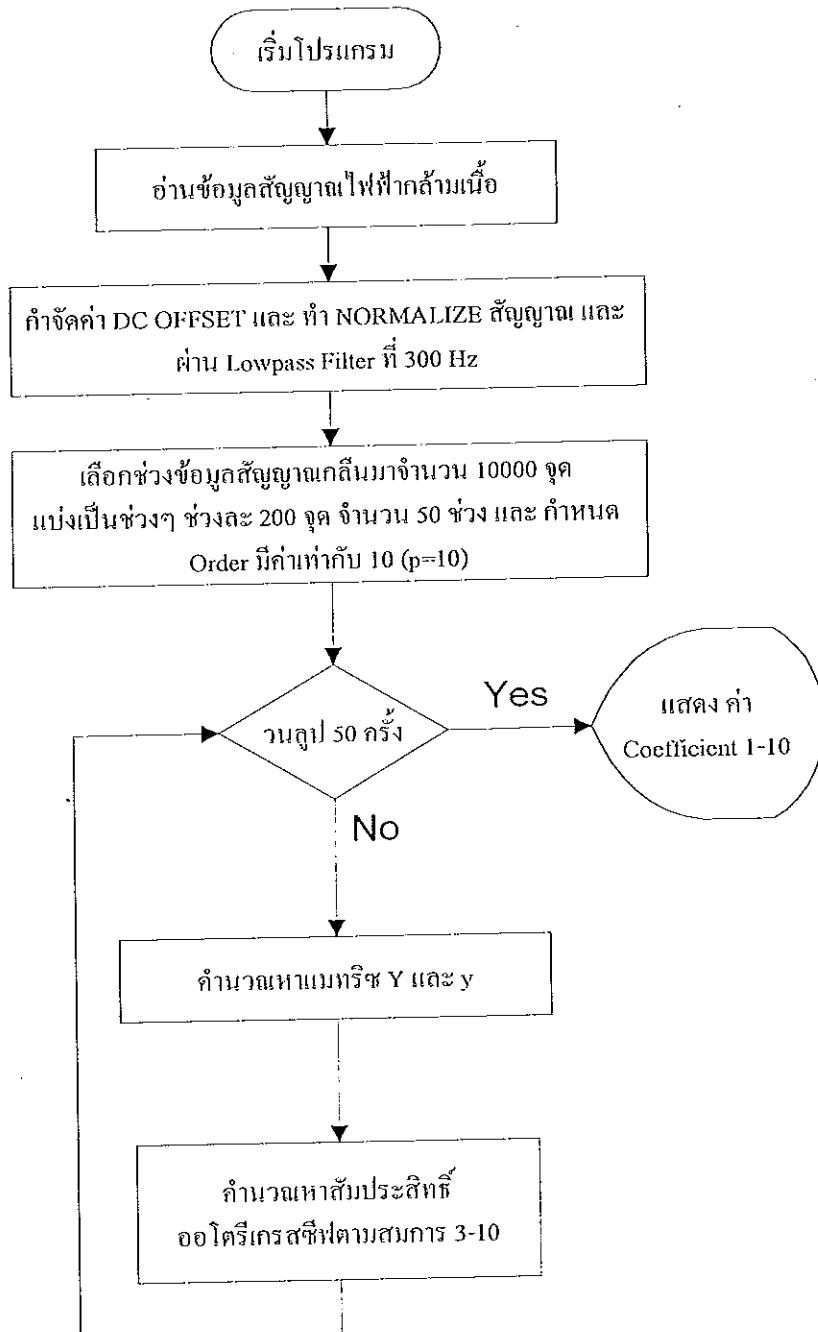
เราสามารถหาค่า สัมประสิทธิ์ ของออโตรีเกรสเซฟ ได้ดังนี้

$$a = -(Y^T Y)^{-1} Y^T y \quad (3-10)$$

เมื่อ Y^T คือ transpose ของ Y

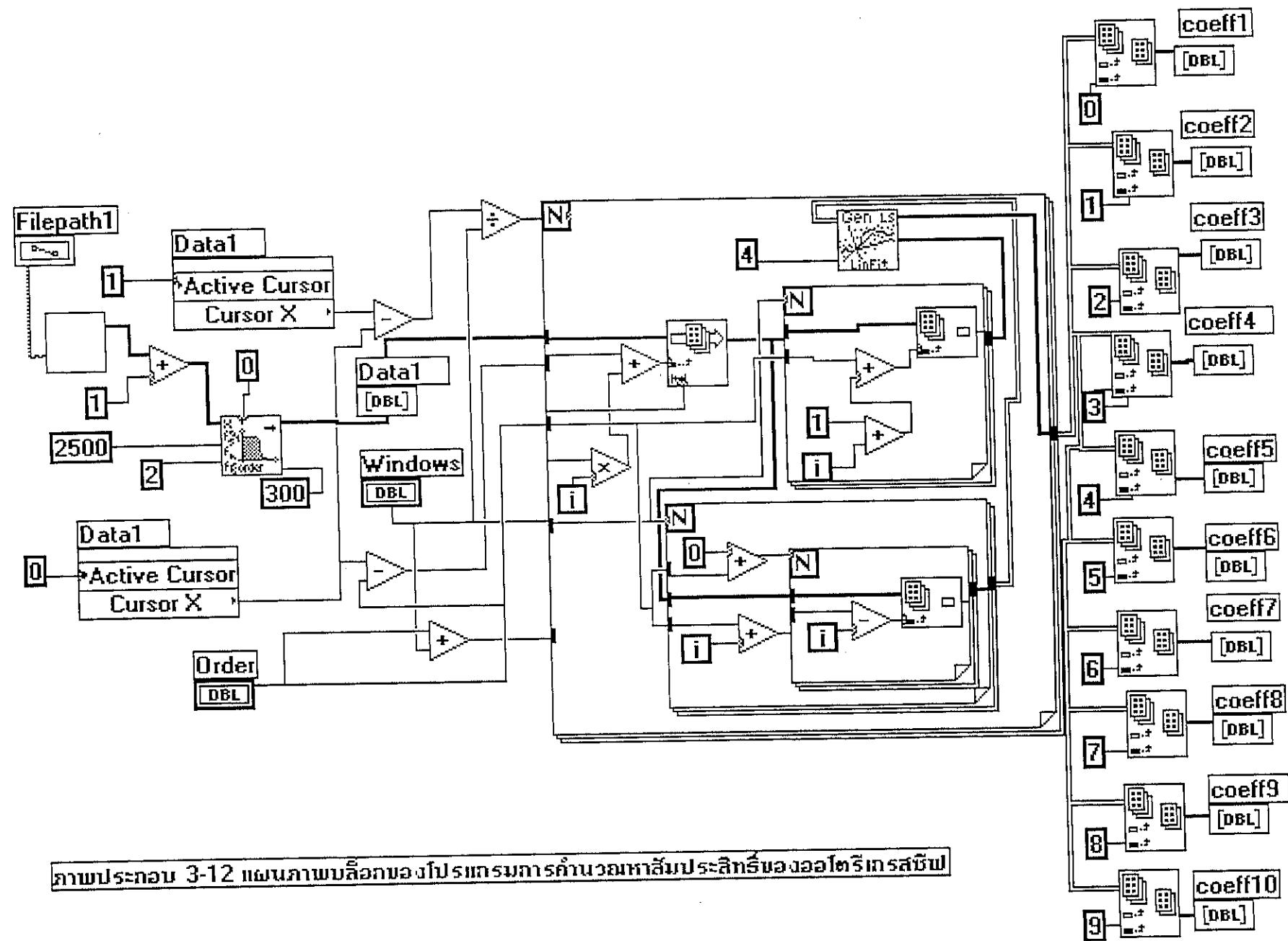
y คือ ค่าของสัญญาณจริงตัวที่ n

จากผลการข้างต้นนำาเขียน โปรแกรมคอมพิวเตอร์ ด้วยโปรแกรม LabVIEW V 3.0 คำนวณหาค่าสัมประสิทธิ์ของออโตรีเกรสเซฟ ดังทั้งงานต่อไปนี้



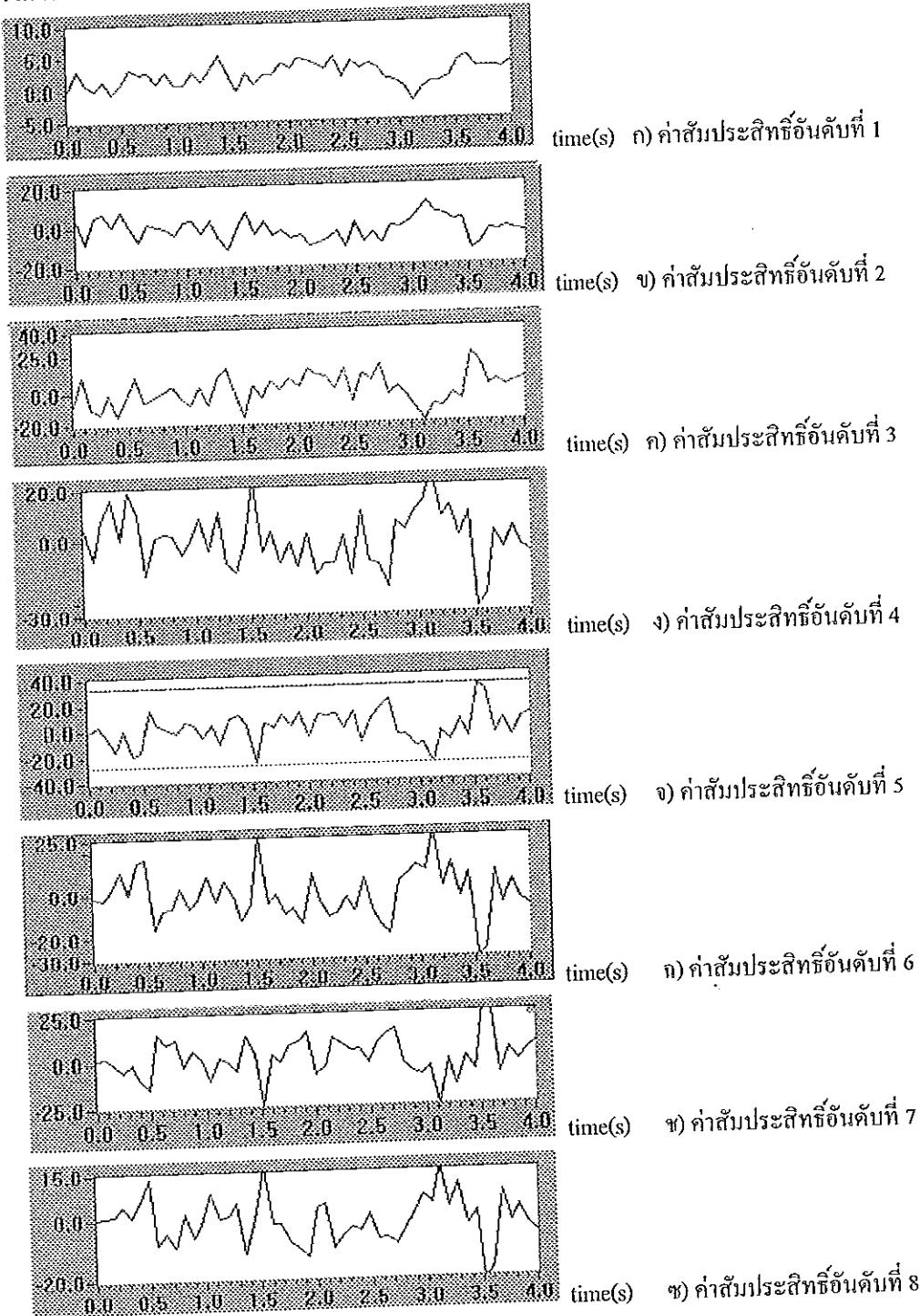
ภาพประกอบ 3-11 ผังงานการคำนวณหาสัมประสิทธิ์ของออโคร์เรลสห์ฟ

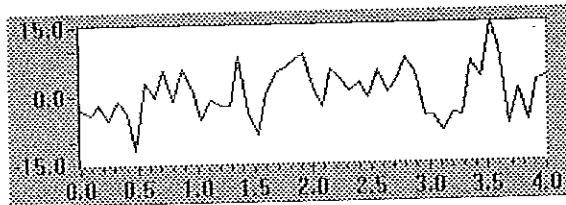
จากภาพประกอบ 3-11 สามารถเขียนແນກພາບດີອົກຂອງໂປຣແກຣມໄດ້ດັ່ງການປະກອບ 3-12



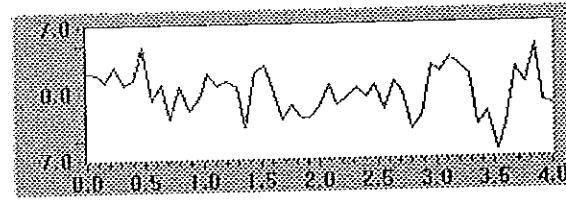
ก้าวประกอบ 3-12 แผนกพัฒนาระบบองค์กรและการดำเนินการด้านความหลากหลายทางชีวภาพ

จากภาพประกอบ 3-12 แผนภาพเหลือกของโปรแกรมการคำนวณการหาค่าสัมประสิทธิ์ของอ็อกซิเจนในเลือดที่ได้จากการจำแนก 10000 จุด แนวบ่งคำนวณ เป็นช่วงๆ ละ 200 จุด ดังนั้นจะคำนวณ 50 ช่วง โดยจะคำนวณค่าสัมประสิทธิ์ของอ็อกซิเจนด้วยเท่ากัน 10 ชั้งจะให้ผลการคำนวณเป็นค่าสัมประสิทธิ์จำนวน 10 ค่า คำนวณลดลงทึ้งสัญญาณ และนำค่าที่ได้จากการคำนวณนำมาเพิ่มต่อรายได้ตัวอย่างภาพประกอบ 3-13





ก) ค่าสัมประสิทธิ์อันดับที่ 9



ก) ค่าสัมประสิทธิ์อันดับที่ 10

ภาพประกอบ 3-13 ก - ญ แสดงตัวอย่างค่าที่ได้จากการคำนวณหาค่าสัมประสิทธิ์ ออโตรีเกรสซีฟที่ค่าลำดับที่ 1-10 ตามลำดับ

จากวิธีการทางคณิตศาสตร์ ดังกล่าวข้างต้น จะนำมาวิเคราะห์กับสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้าน เนื้อดิน และ สัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อคือ ช่องผลจากการทดสอบใช้วิธีการดังกล่าวจะนำเสนอในบทต่อไป

3.5) การวิเคราะห์ค่ากำลังของสัญญาณในช่วงการกลืน

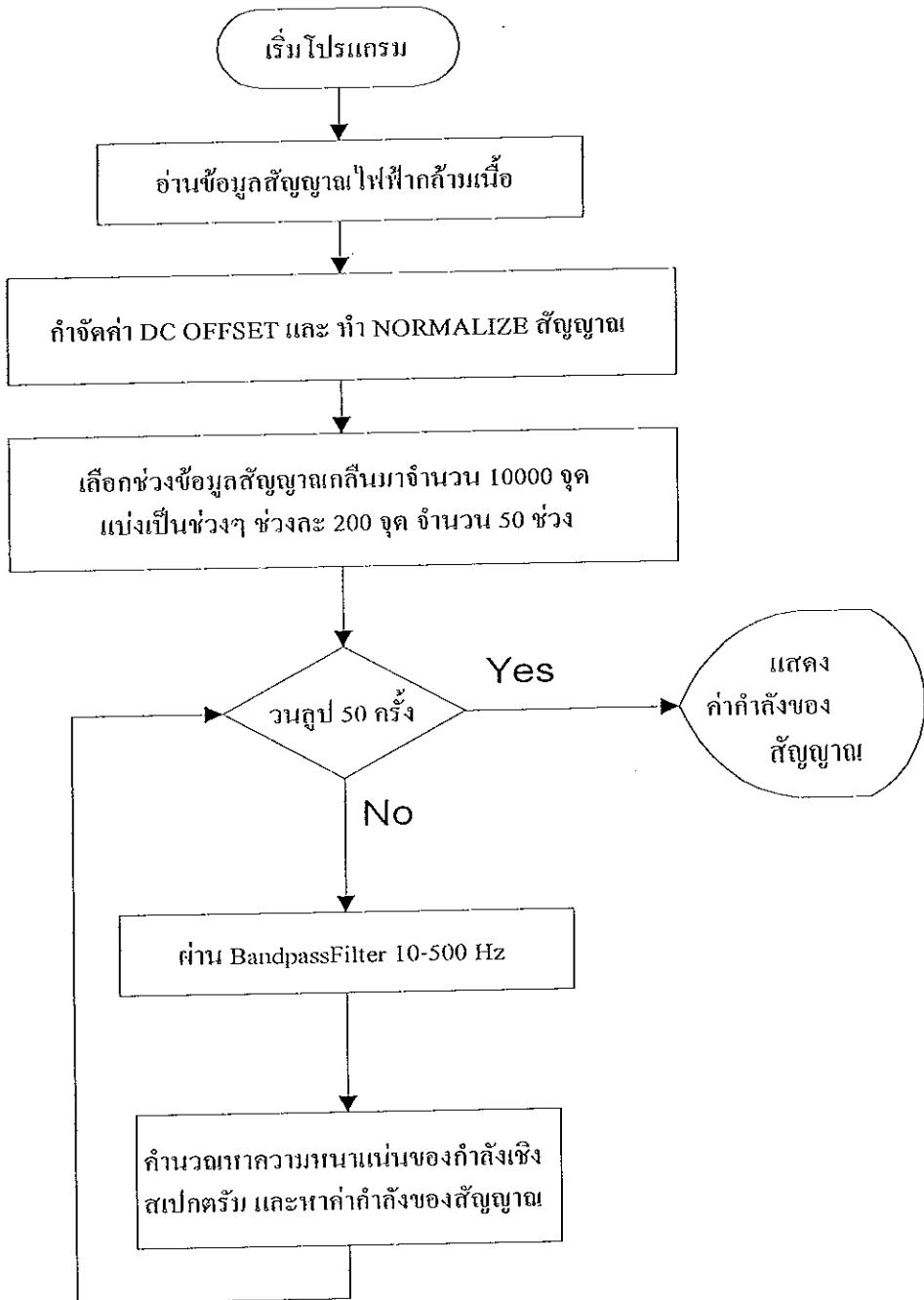
ในการจำแนกกลุ่มนะเด่นของสัญญาณ การคำนวณจะคำนวณหาผลรวมของกำลังของ สัญญาณ เป็นช่วงๆ ดังความสัมพันธ์ต่อไปนี้

$$\text{กำลังของสัญญาณ} = \sum_{i=2}^{n/2} S_{xx}(f) \cdot \Delta f \quad (3-11)$$

ที่อ n คือจำนวนจุดของสัญญาณ $x(t)$ ที่ใช้คำนวณหาค่า $S_{xx}(f)$

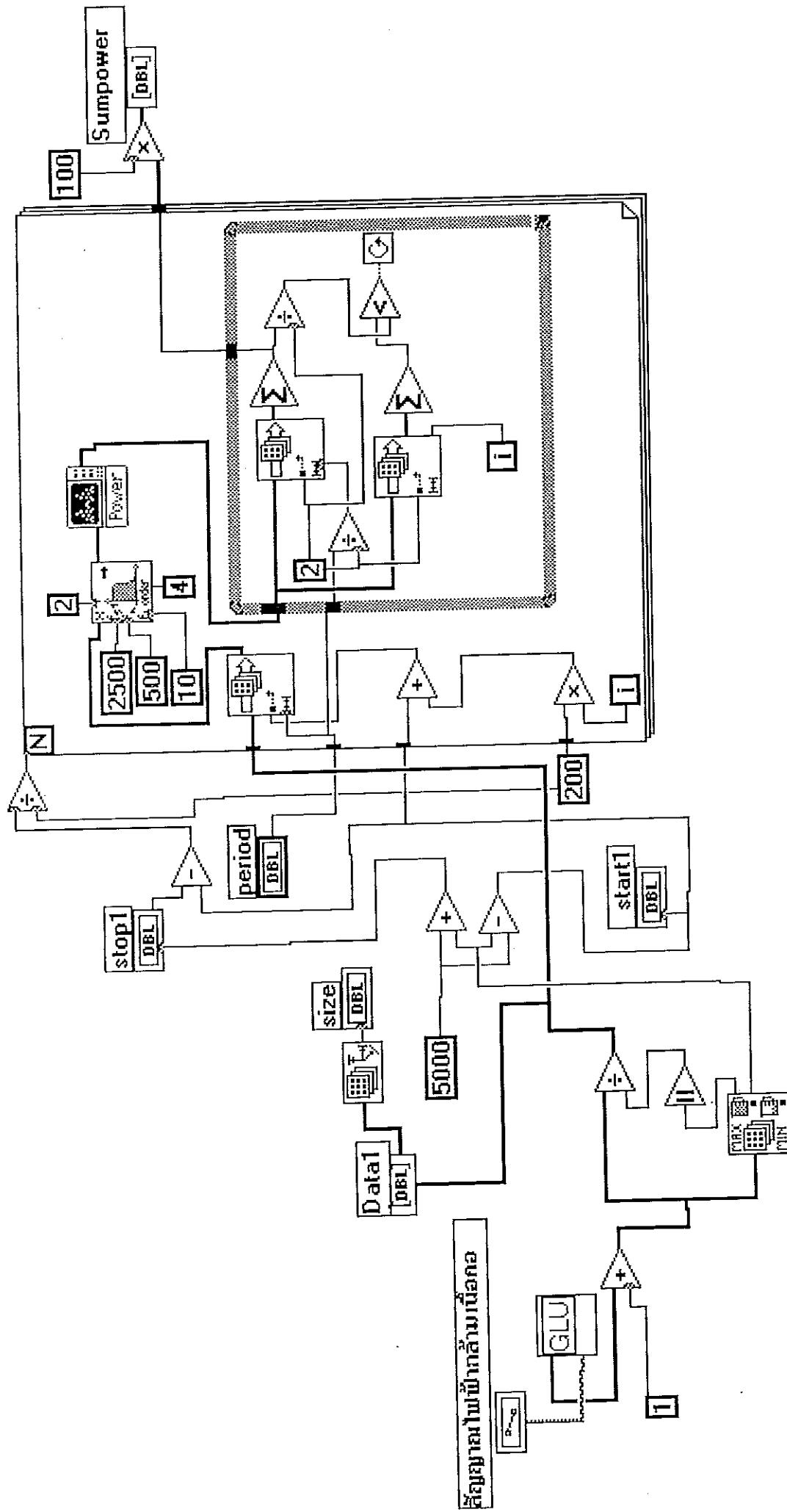
i จะเริ่มต้นที่ค่าเท่ากับ 2 เพื่อตัดค่า ดีซีและความถี่ต่ำมากๆ

จากหลักการข้างต้น นำมาเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์ ด้วยโปรแกรมLabVIEW V3.0 คำนวณหาค่ากำลังสัญญาณไฟฟ้าช่วงการกลืนซึ่งมีวิธีคำนวณมีรายละเอียดดังภาพผังงานดังต่อไปนี้



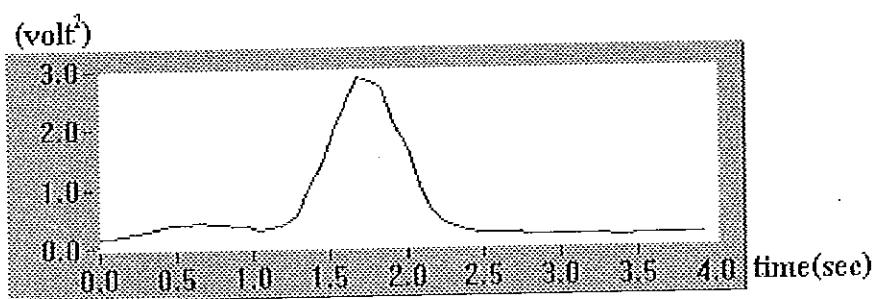
ภาพประกอบที่ 3-14 ผังงานการคำนวณหาค่ากำลังของสัญญาณในช่วงการ กลีน

จากภาพประกอบ 3-14 สามารถเขียนแผนภาพบล็อกของโปรแกรมได้ดังภาพประกอบ 3-15



ภาพประกอบ 3-15 หน้าจอภาพเบื้องต้นของโปรแกรมหาค่าการคำนวณการให้เลี้ยงนาฬิกาไฟฟ้าในห้องการเรียน

จากภาพประกอบ 3-15 แผนภาพล็อกของโปรแกรมการคำนวณการหาค่ากำลังของสัญญาณไฟฟ้าในช่วงการกลืนจากข้อมูลที่ได้จากงานจำนวน 10000 จุด มาแบ่งคำนวณเป็นช่วงๆ ละ 200 จุด ดังนั้นจะคำนวณ 50 ช่วง คำนวณตลอดทั้งสัญญาณในแต่ละช่วง และค่าที่ได้จากการคำนวณนำมาระบบต่อกราฟ ดังตัวอย่างภาพประกอบ 3-16



ภาพประกอบ 3-16 แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่ากำลังของสัญญาณ
ในช่วงการกลืน

จากวิธีการทางคณิตศาสตร์ ดังกล่าวข้างต้น จะนำมาวิเคราะห์กับสัญญาณไฟฟ้ากุ่มกล้านเนื้อถิน และ สัญญาณไฟฟ้ากุ่มกล้านเนื้อคอด ซึ่งผลจากการทดสอบใช้วิธีการตั้งกล่าวจะนำเสนอในบทต่อไป

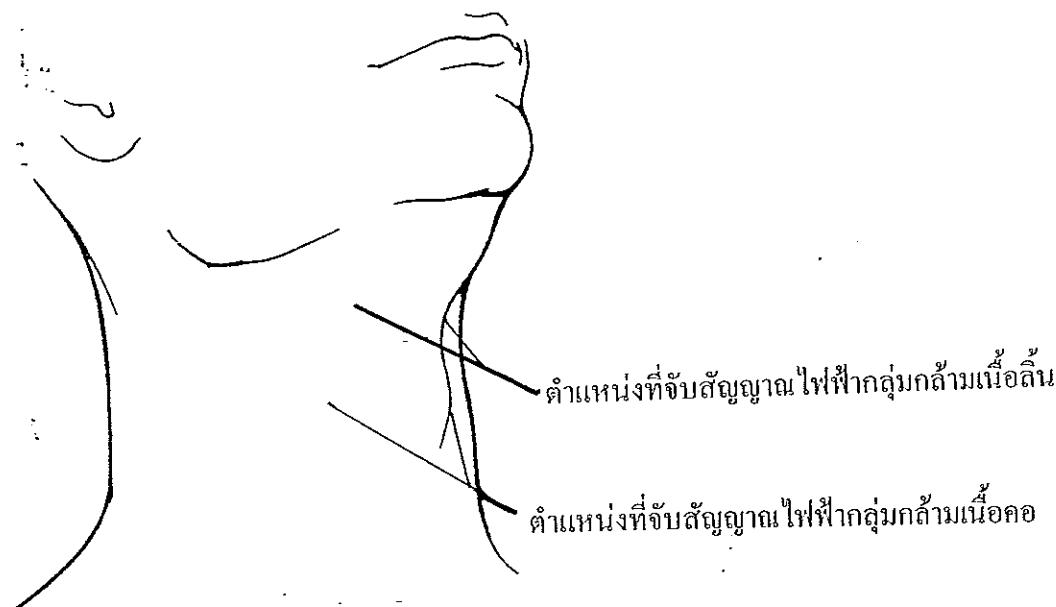
บทที่ 4

ผลทดสอบการใช้วิธีการทางคลินิตศาสตร์

ในบทนี้จะกล่าวถึงผลของการวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้ากล้ามเนื้อตัววิธีการคลินิตศาสตร์ที่กล้ามแล้วในบทที่ 3 ใน การวิเคราะห์สัญญาณของการวิจัยนี้จะนำ ข้อมูลสัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้ามเนื้อลิ้น และกลุ่มกล้ามเนื้อคอ ขณะทำการกลืนน้ำปริมาณ 5 มิลลิลิตร จากการบันทึกข้อมูลโดย รศ.นพ. วิชูร ลีภานานิतย์ ภาควิชา โภต นาสิกและลาริงก์โรงพยาบาลสังขละบานครินทร์ มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์ ข้อมูลสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้ามเนื้อลิ้น และ กลุ่มกล้ามเนื้อคอ จะถูกนำมาคำนวณทางคลินิตศาสตร์ตัววิธีที่กล้ามแล้วในบทที่ 3 เพื่อให้ได้ค่า พารามิเตอร์ที่เหมาะสมหลังจากนั้นในการจำแนกจะใช้วิธีการทางโครงข่ายประสาท ซึ่งรายละเอียดของผลการวิเคราะห์มีดังต่อไปนี้

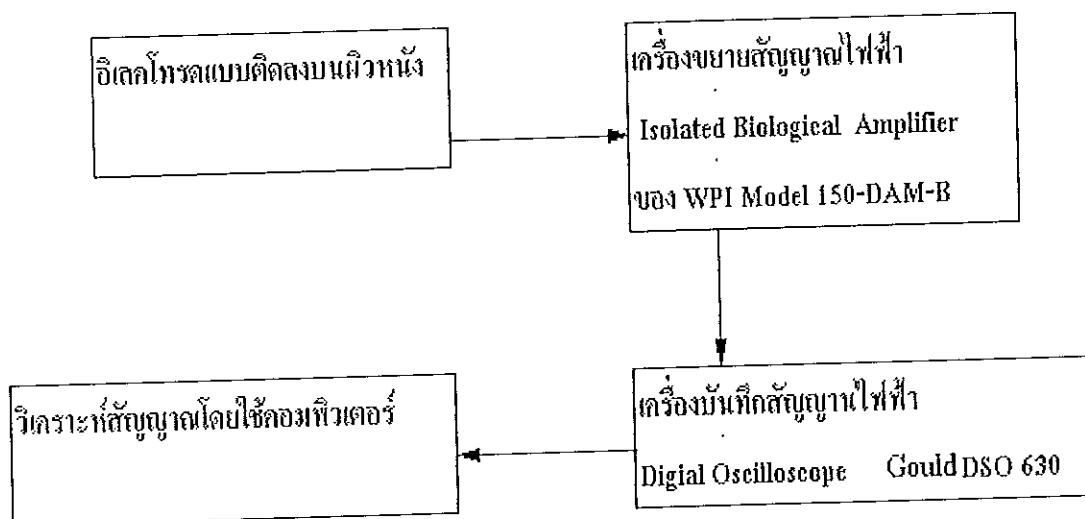
วิธีการทดสอบ

การทดสอบจะจับสัญญาณไฟฟ้ากล้ามเนื้อลิ้นและกลุ่มกล้ามเนื้อคอ โดยใช้อิเลคโทรด เป็นตัวรับสัญญาณไฟฟ้ากล้ามเนื้อ ซึ่งจะใช้อิเลคโทรดชนิดติดศิวะหนังขนาดเด่นผ่านสูญญากาศ ประมาณ 9 ม.ม. ติดตรงบริเวณกลุ่มกล้ามเนื้อลิ้น และ บริเวณกลุ่มกล้ามเนื้อคอ ตั้งภาคประกอบ 4-1 โดยใช้สาร EC2 Electrode Cream ของ GRASS INSTRUMENT หากบนอิเลคโทรดก่อนที่นำไปติดลงบนศิวะหนัง เพื่อช่วยให้มีการนำไฟฟ้าได้ดีขึ้น



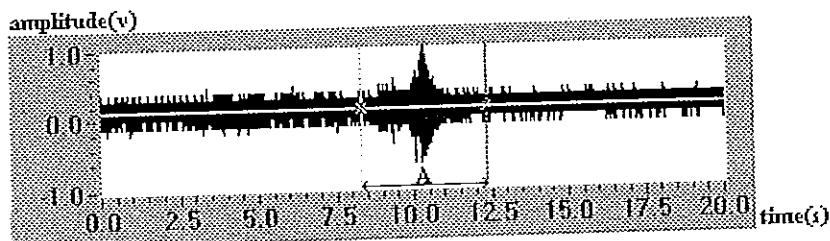
ภาพประกอบ 4-1 ตำแหน่งการติดอิเลคโทรดบริเวณลำคอของอาสาสมัคร

หลังจากนั้นสัญญาณไฟฟ้าจากอิเลคโทรด ก็จะผ่านไปยังเครื่องขยายสัญญาณไฟฟ้าโดยใช้ Isolated Biological Amplifier ของ WPI รุ่น Model ISO-DAM-B ซึ่งสัญญาณไฟฟ้าจะถูกขยายด้วย อัตราการขยายสัญญาณ 100 เท่า และกรองสัญญาณที่ความถี่ 10 Hz ถึง 3 KHz ตั้งภาพประกอบอน 4-2 หลังจากผ่านเครื่องขยายสัญญาณแล้ว สัญญาณจะถูกบันทึกโดยเครื่องบันทึก Digital Oscilloscope ของ Gould รุ่น DSO 630 ใช้ความเร็วในการสุ่มสัญญาณ 2500 Hz และบันทึก ข้อมูลสูงสุด จำนวน 50000 จุด โดยจะบันทึกสัญญาณจากอาสาสมัครคนเดินนำ จำนวน 3 ครั้ง จากนั้นจะทำการถ่ายข้อมูลไปยังเครื่องคอมพิวเตอร์ เพื่อนำข้อมูลไปทำการวิเคราะห์ ในลำดับต่อไป

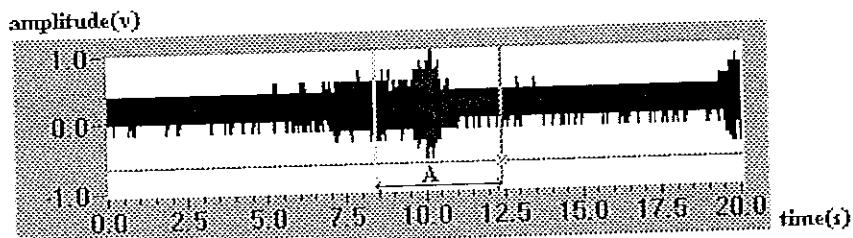


ภาพประกอบ 4-2 แสดงแผนภาพอุปกรณ์ที่ใช้ในการบันทึกสัญญาณไฟฟ้าและวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้า

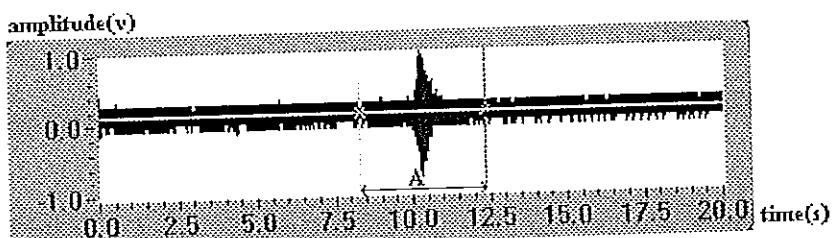
ซึ่งในเบื้องต้นจะทำการบันทึกสัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้ามเนื้อด้าน กลางกลุ่มกล้ามเนื้อ ของ อาสาสมัครที่มีปัญหาการกลืน และไม่มีปัญหาการกลืนจำนวน 80 คน ขณะทำการกินอาหาร กลืนน้ำปริมาณ 5 มิลลิลิตรตั้งตัวอย่างสัญญาณไฟฟ้าที่บันทึกจากกลุ่มกล้ามเนื้อด้านของคนปกติ (อาสาสมัครคนที่ 1) แสดงในภาพประกอบ 4-3, สัญญาณไฟฟ้าที่บันทึกจากกลุ่มกล้ามเนื้อด้าน ของผู้ที่มีปัญหาการกลืน (อาสาสมัครคนที่ 51) แสดงในภาพประกอบ 4-4, สัญญาณไฟฟ้าที่บันทึก จากกลุ่มกล้ามเนื้อคอของคนปกติ (อาสาสมัครคนที่ 1) แสดงในภาพประกอบ 4-5 และ สัญญาณไฟฟ้าที่บันทึกจากกลุ่มกล้ามเนื้อคอ ของผู้ที่มีปัญหาการกลืน (อาสาสมัครคนที่ 51) แสดงในภาพประกอบ 4-6



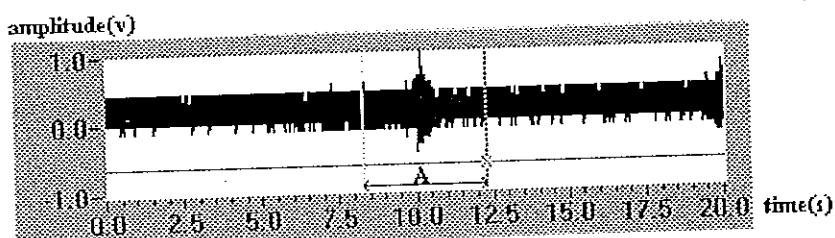
ภาพประกอบ 4-3 แสดงสัญญาณไฟฟ้าของกลุ่มกล้านเนื้อคืนของคนปกติ (อาสาสมัครคนที่ 1) และช่วงสัญญาณไฟฟ้าที่เลือก(A) สำหรับวิธีการในบทที่ 3 หัวข้อ 3.2-3.5



ภาพประกอบ 4-4 แสดงสัญญาณไฟฟ้าของกลุ่มกล้านเนื้อคืนของผู้มีปัญหาการกลืน (อาสาสมัครคนที่ 51) และช่วงสัญญาณไฟฟ้าที่เลือก(A) สำหรับวิธีการในบทที่ 3 หัวข้อ 3.2-3.5



ภาพประกอบ 4-5 แสดงสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อคอด ของคนปกติ (อาสาสมัครคนที่ 1) และช่วงสัญญาณไฟฟ้าที่เลือก(A) สำหรับวิธีการในบทที่ 3 หัวข้อ 3.2-3.5

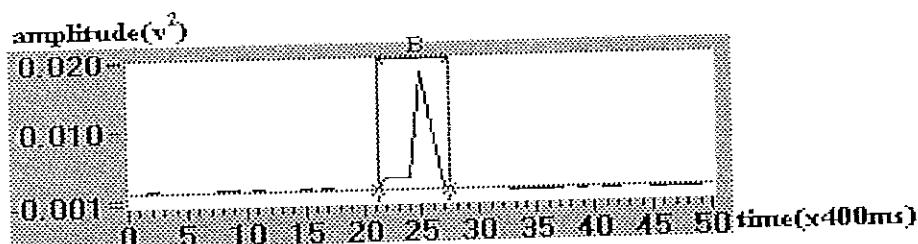


ภาพประกอบ 4-6 แสดงสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อคอด ของผู้มีปัญหาการกลืน(อาสาสมัครคนที่ 51) และช่วงสัญญาณไฟฟ้าที่เลือก(A) สำหรับวิธีการในบทที่ 3 หัวข้อ 3.2-3.5

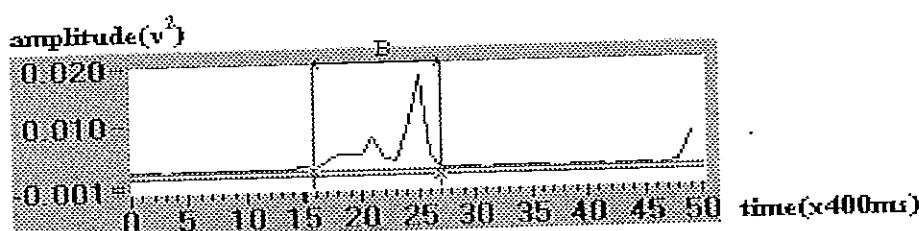
ผลการทดลองจากการใช้ชีวิตรหัตถกรรมคณิตศาสตร์ ซึ่งการวิเคราะห์สัญญาณจะใช้การเขียนโปรแกรม LabVIEW Version 3.0 มาทำการวิเคราะห์ในเกณฑ์ความที่ โดยจะทำการคำนวณดังนี้ที่ที่ก่อร้ายในบทที่ 3 ในหัวข้อที่ 3.1 ถึงหัวข้อที่ 3.5 กับสัญญาณไฟฟ้ากุ่มกล้ามนื้อถิน และกุ่มกล้ามนื้อคอก ค่าต่างๆที่ได้จากการคำนวณ มีรายละเอียดดังต่อไปนี้

4.1 ผลการคำนวณการหาช่วงเวลาของการก dein

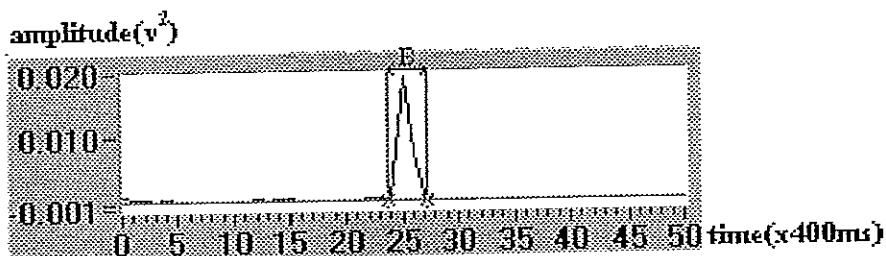
ในการทดลองนี้จะใช้ค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม ในการวิเคราะห์กำลังของสัญญาณไฟฟ้าจากสัญญาณไฟฟ้ากุ่มกล้ามนื้อถิน และ กุ่มกล้ามนื้อคอกในขณะที่อาสาสมัครกลืนน้ำ 5 มิลลิลิตร โดยใช้สามการที่ 3-4 การคำนวณกำลังสัญญาณจะเดือกค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ตำแหน่งความถี่ 1-75 และตัวอย่างผลการคำนวณของคนปกติ (อาสาสมัครคนที่ 1) และผู้มีปัญหาการก dein (อาสาสมัครคนที่ 51) ดังแสดงภาพประกอบ 4-7 ถึง 4-10



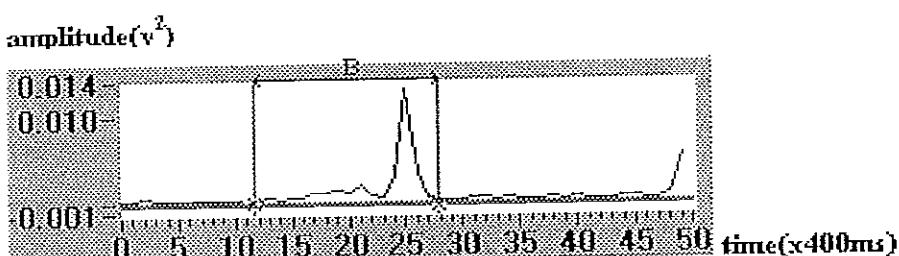
ภาพประกอบ 4-7 แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหากำลังของสัญญาณในตำแหน่งความถี่ 1-75 ของสัญญาณไฟฟ้ากุ่มกล้ามนื้อถินของคนปกติ(อาสาสมัครคนที่ 1)และช่วงเวลาการก dein ($B = 6 \times 400 = 2.4$ วินาที)



ภาพประกอบ 4-8 แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหากำลังของสัญญาณในตำแหน่งความถี่ 1-75 ของสัญญาณไฟฟ้ากุ่มกล้ามนื้อถินของคนผู้มีปัญหาการก dein(อาสาสมัครคนที่ 51) และช่วงเวลาการก dein($B= 11 \times 400 = 4.4$ วินาที)



ภาพประกอบ 4-9 แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่าดังของสัญญาณในตำแหน่งความถี่ 1-75 ของสัญญาณไฟฟ้ากู้ภัยกล้ามเนื้อคอกของคนปกติ(อาสาสมัคร คนที่ 1) และช่วงเวลาการกลืน ($B = 3 \times 400 = 1.2$ วินาที)



ภาพประกอบ 4-10 แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่าดังของสัญญาณไฟฟ้าในตำแหน่งความถี่ 1-75 กลุ่มกล้ามเนื้อคอกของคนผู้มีปัญหาการกลืน(อาสาสมัครคนที่ 51) และช่วงเวลาการกลืน($B = 16 \times 400 = 6.4$ วินาที)

จากการประกอบที่ 4-7 และ 4-8 แสดงค่าดังของสัญญาณ และ ช่วงเวลาของการกลืนของคนปกติ (อาสาสมัครคนที่ 1) และ ผู้มีปัญหาการกลืน (อาสาสมัครคนที่ 51) ตามลำดับ จะเห็นว่าช่วงเวลาที่ใช้ในการกลืนสำหรับอาสาสมัครคนที่ 1 เท่ากับ 2.4 วินาที ในขณะที่อาสาสมัครคนที่ 51 มีค่าเท่ากับ 4.4 วินาที

ส่วนภาพประกอบ 4-9 และ 4-10 แสดงค่าดังของสัญญาณ และ ช่วงเวลาของการกลืนของคนปกติ (อาสาสมัครคนที่ 1) และ ผู้มีปัญหาการกลืน(อาสาสมัครคนที่51) ตามลำดับ และจะเห็นว่าช่วงเวลาที่ใช้ในการกลืนสำหรับอาสาสมัครคนที่ 1 เท่ากับ 1.2 วินาที ขณะที่อาสาสมัครคนที่ 51 มีค่าเท่ากับ 6.4 วินาที

ในการทดลองจะใช้อาสาสมัครจำนวน 80 คน มาทำการบันทึกสัญญาณไฟฟ้ากู้ภัยกล้ามเนื้อคืน และ กลุ่มกล้ามเนื้อคอ แต่ละคนจะบันทึกสัญญาณจำนวน 3 ครั้ง งานนี้นำช่วงสัญญาณไฟฟ้ากู้ภัยกล้ามเนื้อคืนและคอ จากการบันทึกแต่ละครั้งมาทำการคำนวณหาค่าความหนาแน่นค่าดังเชิงสเปกตรร์และค่าดังของสัญญาณแล้วทำการหาช่วงเวลาของการกลืน โดยผลที่ได้จากการคำนวณหาช่วงเวลาของอาสาสมัครคนเดียวกันทั้ง 3 ครั้ง จะนำมาหาค่าเฉลี่ย ดังตาราง 4-1, 4-2 ตามลำดับ

ตาราง 4-1 แสดงช่วงเวลาการกลืนที่ได้จากสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อคลิน

อาสา สมัคร ลำดับที่	ช่วงเวลา กลืน (วินาที)	สถานะ การกลืน	อาสา สมัคร ลำดับที่	ช่วงเวลา กลืน (วินาที)	สถานะ การกลืน	อาสา สมัคร ลำดับที่	ช่วงเวลา กลืน (วินาที)	สถานะ การกลืน
1	2.2656	ปกติ	28	1.5812	ปกติ	55	5.2376	ผิดปกติ
2	2.64	ปกติ	29	1.5472	ปกติ	56	5.8068	ผิดปกติ
3	2.3888	ปกติ	30	1.736	ปกติ	57	7.2176	ผิดปกติ
4	1.8912	ปกติ	31	1.61	ปกติ	58	3.096	ผิดปกติ
5	1.644	ปกติ	32	2.2728	ปกติ	59	4.0716	ผิดปกติ
6	1.3008	ปกติ	33	1.924	ปกติ	60	4.012	ผิดปกติ
7	1.89	ปกติ	34	1.8588	ปกติ	61	6.0384	ผิดปกติ
8	2.328	ปกติ	35	1.5776	ปกติ	62	3.6528	ผิดปกติ
9	1.4564	ปกติ	36	2.3232	ปกติ	63	5.1532	ผิดปกติ
10	2.2936	ปกติ	37	1.8644	ปกติ	64	9.7844	ผิดปกติ
11	1.8016	ปกติ	38	1.768	ปกติ	65	4.4768	ผิดปกติ
12	1.3572	ปกติ	39	1.7368	ปกติ	66	2.94	ผิดปกติ
13	1.916	ปกติ	40	2.1132	ปกติ	67	4.2708	ผิดปกติ
14	1.9884	ปกติ	41	1.704	ปกติ	68	4.1148	ผิดปกติ
15	2.016	ปกติ	42	1.892	ปกติ	69	5.8924	ผิดปกติ
16	1.5512	ปกติ	43	0.5704	ปกติ	70	4.2024	ผิดปกติ
17	1.3652	ปกติ	44	1.4864	ปกติ	71	4.5824	ผิดปกติ
18	1.956	ปกติ	45	1.3624	ปกติ	72	8.1388	ผิดปกติ
19	2.3044	ปกติ	46	2.4392	ปกติ	73	3.7512	ผิดปกติ
20	2.4544	ปกติ	47	1.302	ปกติ	74	3.7184	ผิดปกติ
21	1.6484	ปกติ	48	1.8068	ปกติ	75	5.8524	ผิดปกติ
22	1.328	ปกติ	49	1.4912	ปกติ	76	4.1624	ผิดปกติ
23	2.2652	ปกติ	50	2.2008	ปกติ	77	4.9824	ผิดปกติ
24	1.928	ปกติ	51	4.4716	ผิดปกติ	78	7.7388	ผิดปกติ
25	1.3332	ปกติ	52	4.012	ผิดปกติ	79	2.548	ผิดปกติ
26	1.7272	ปกติ	53	5.2384	ผิดปกติ	80	3.7184	ผิดปกติ
27	1.4536	ปกติ	54	3.6528	ผิดปกติ			

ตาราง 4-2 แสดงช่วงเวลาการยกเลินที่ได้สัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้องเนื้อคอด

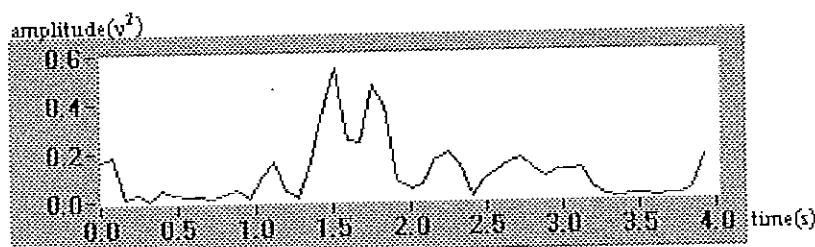
อาสา สวัสดิ์ จำดับที่	ช่วงเวลา กลืน (วินาที)	สถานะ การกลืน	อาสา สวัสดิ์ จำดับที่	ช่วงเวลา กลืน (วินาที)	สถานะ การกลืน	อาสา สวัสดิ์ จำดับที่	ช่วงเวลา กลืน (วินาที)	สถานะ การกลืน
1	1.236	ปักติ	28	1.5812	ปักติ	55	3.306	ผิดปักติ
2	1.5808	ปักติ	29	1.5164	ปักติ	56	2.3512	ผิดปักติ
3	1.5176	ปักติ	30	1.6404	ปักติ	57	2.0424	ผิดปักติ
4	1.4268	ปักติ	31	1.5784	ปักติ	58	4.7448	ผิดปักติ
5	1.6416	ปักติ	32	1.6712	ปักติ	59	3.4244	ผิดปักติ
6	1.4576	ปักติ	33	1.4256	ปักติ	60	3.9388	ผิดปักติ
7	1.5512	ปักติ	34	1.2992	ปักติ	61	8.2632	ผิดปักติ
8	1.5164	ปักติ	35	1.4552	ปักติ	62	3.4516	ผิดปักติ
9	1.7656	ปักติ	36	1.3668	ปักติ	63	3.1024	ผิดปักติ
10	1.534	ปักติ	37	1.5216	ปักติ	64	3.376	ผิดปักติ
11	1.8288	ปักติ	38	1.7052	ปักติ	65	2.3924	ผิดปักติ
12	1.886	ปักติ	39	1.5532	ปักติ	66	2.5612	ผิดปักติ
13	2.0752	ปักติ	40	1.3952	ปักติ	67	2.3588	ผิดปักติ
14	1.5496	ปักติ	41	1.4576	ปักติ	68	3.1968	ผิดปักติ
15	1.4564	ปักติ	42	1.426	ปักติ	69	4.1944	ผิดปักติ
16	1.5508	ปักติ	43	1.2404	ปักติ	70	2.8984	ผิดปักติ
17	1.3304	ปักติ	44	1.0804	ปักติ	71	3.4568	ผิดปักติ
18	1.6104	ปักติ	45	1.4584	ปักติ	72	4.88	ผิดปักติ
19	1.7988	ปักติ	46	1.3676	ปักติ	73	4.7164	ผิดปักติ
20	1.4868	ปักติ	47	1.3036	ปักติ	74	3.4108	ผิดปักติ
21	1.2108	ปักติ	48	1.7344	ปักติ	75	4.2344	ผิดปักติ
22	1.1136	ปักติ	49	1.4888	ปักติ	76	3.4184	ผิดปักติ
23	1.6748	ปักติ	50	1.3004	ปักติ	77	3.3768	ผิดปักติ
24	1.7668	ปักติ	51	6.6248	ผิดปักติ	78	4.48	ผิดปักติ
25	1.4848	ปักติ	52	3.4244	ผิดปักติ	79	4.3164	ผิดปักติ
26	1.1156	ปักติ	53	3.9388	ผิดปักติ	80	3.8108	ผิดปักติ
27	1.7048	ปักติ	54	1.8632	ผิดปักติ			

จากตาราง 4-1 ซึ่งแสดงช่วงการกลืนที่หายใจจากสัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้ามเนื้อคลื่น จะเห็นว่าในอาสาสมัครที่ไม่มีปัญหาการกลืนจะมีช่วงเวลาการกลืนสั้นกว่าอาสาสมัครที่มีปัญหาการกลืน โดยมีค่าเฉลี่ยของช่วงเวลาการกลืนเท่ากับ 1.813 และ 4.884 สำหรับอาสาสมัครปกติและอาสาสมัครคิดปักดิ้นตามลำดับ อายุang ไว้ก็ตามอาสาสมัครคนที่ 79 ซึ่งคิดปักดิ้นแต่กลับมีช่วงเวลาการกลืนสั้นเท่ากับอาสาสมัครปกติ

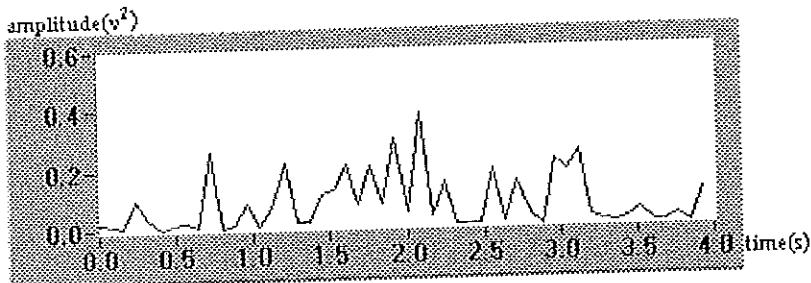
จากตาราง 4-2 ซึ่งแสดงช่วงเวลาการกลืนที่หายใจจากสัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้ามเนื้อคอ ก็จะมีลักษณะเช่นเดียวกับผลที่ได้ในตาราง 4-1 กล่าวคือ ช่วงเวลาการกลืน ในอาสาสมัครปกติจะสั้นกว่าในอาสาสมัครคิดปักดิ้น โดยค่าเฉลี่ยของช่วงเวลาการกลืนเท่ากับ 1.508 และ 3.71 สำหรับอาสาสมัครปกติ และอาสาสมัครคิดปักดิ้นตามลำดับ อายุang ไว้ก็ตามที่จะมีอาสาสมัครคนที่ 54 ซึ่งมีอาการคิดปักดิ้น แต่มีช่วงเวลาการกลืนสั้นเท่ากับคนปกติ ค่าช่วงเวลาการกลืนที่หายใจในตาราง 4-1 และ 4-2 จะถูกนำไปใช้ในการจำแนกคนปักดิ้นและคนคิดปักดิ้นด้วยโครงข่ายประสาทซึ่งจะกล่าวในบทที่ 5 ต่อไป

4.2 ผลการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียน

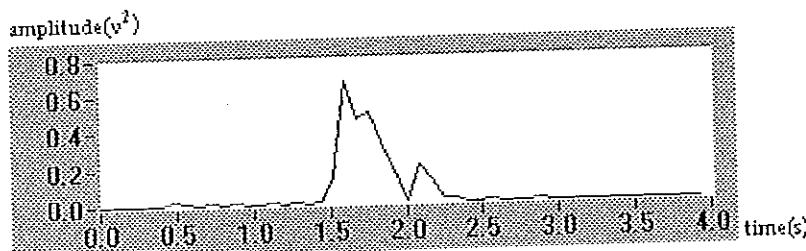
ในการทดสอบนี้จะคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียน ตามหัวข้อ 3.2 โดยทำการวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้าจากสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้ามเนื้อคลื่น และ กลุ่มกล้ามเนื้อคอ ในขณะที่อาสาสมัครทำการกลืนน้ำ 5 มิลลิลิตร โดยเลือกช่วงสัญญาณมาคำนวณจำนวน 10000 จุด และ กรองความถี่ด้วยตัวกรองแบบผ่านที่มีช่วงความถี่ 10-500 Hz การคำนวณจะแบ่งช่วงการคำนวณช่วงละ 200 จุด จำนวน 50 ช่วง และมีตัวอย่างผลการคำนวณของคนปักดิ้น (อาสาสมัครคนที่ 1) และ ผู้มีปัญหาการกลืน (อาสาสมัครคนที่ 51) ดังแสดงภาพประกอบ 4-11 ถึง 4-14



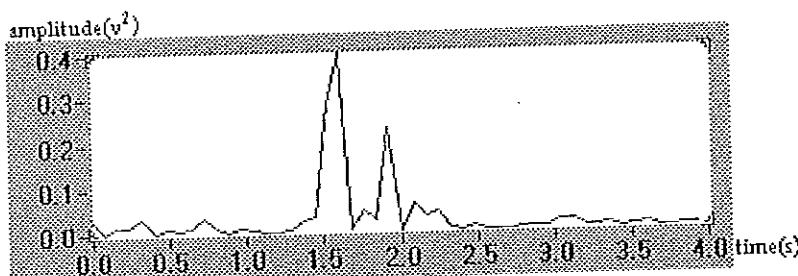
ภาพประกอบ 4-11 แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียนของสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้ามเนื้อคลื่นของคนปักดิ้น(อาสาสมัครคนที่ 1)



ภาพประกอบ 4-12!!แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม ที่ความถี่มีเดียนของสัญญาณ ไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อลินของผู้มีปัญหาการกลืน(อาสาสมัครคนที่ 51)



ภาพประกอบ 4-13!!แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิง สเปกตรัม ที่ความถี่มีเดียนของสัญญาณ ไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อคอของคนปกติ(อาสาสมัครคนที่ 1)



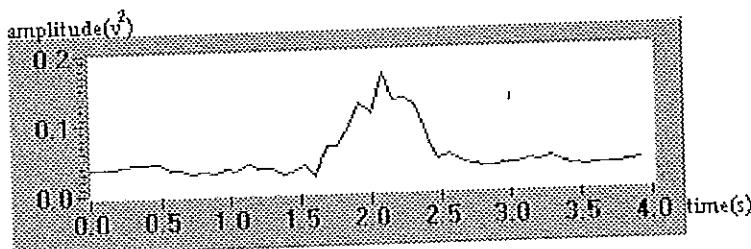
ภาพประกอบ 4-14!!แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม ที่ความถี่มีเดียนของสัญญาณ ไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อคอของผู้มีปัญหาการกลืน(อาสาสมัครคนที่ 51)

จากภาพประกอบ 4-11 และ 4-12 แสดงค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม ที่ความถี่ มีเดียนของสัญญาณ ไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อลินของคนปกติ(อาสาสมัครคนที่ 1) และผู้มีปัญหาการกลืน (อาสาสมัครคนที่ 51) ตัวนภาพประกอบ 4-13 และ 4-14 แสดงค่าความหนาแน่นของกำลังเชิง สเปกตรัมที่ความถี่มีเดียนของสัญญาณ ไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อคอของคนปกติ(อาสาสมัครคนที่ 1) และ ผู้มีปัญหาการกลืน (อาสาสมัครคนที่ 51)ตามลำดับ

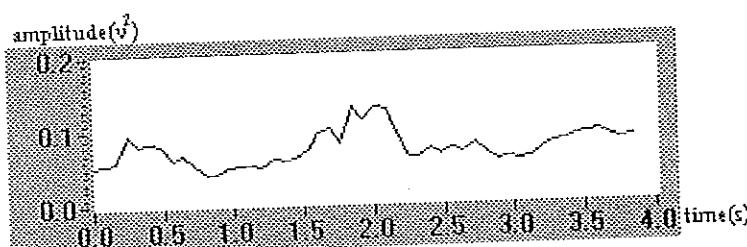
ในการทดลองจะใช้อาสาสมัครจำนวน 80 คน ทำการบันทึกสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้ามเนื้อลิ้น และกลุ่มกล้ามเนื้อคอ จากนั้นนำช่วงสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้ามเนื้อลิ้น และคอ มาทำการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดินแล้วนำเอาค่าที่ได้มาใช้เป็นพารามิเตอร์ในการจำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืนด้วย วิธีโครงข่ายประสาทซึ่งผลจากการจำแนกจะกล่าวในบทต่อไป

4.3 ผลการคำนวณหาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม

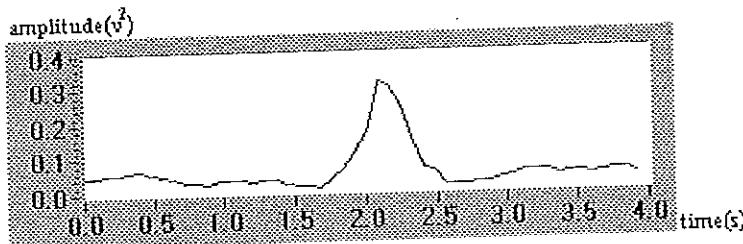
ในการทดลองนี้จะคำนวณหาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมจากสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้ามเนื้อลิ้น และกลุ่มกล้ามเนื้อคอในขณะที่อาสาสมัครทำการกลืนน้ำ นมสด กิตติ โดยเลือกช่วงสัญญาณมาคำนวณ 10000 จุด การคำนวณจะแบ่งช่วงการคำนวณช่วงละ 200 จุด จำนวน 50 ช่วง และมีตัวอย่างผลการคำนวณของคนปกติ (อาสาสมัครคนที่ 1) และผู้มีปัญหาการกลืน(อาสาสมัครคนที่ 51) ดังแสดงภาพประกอบ 4-15 ถึง 4-18



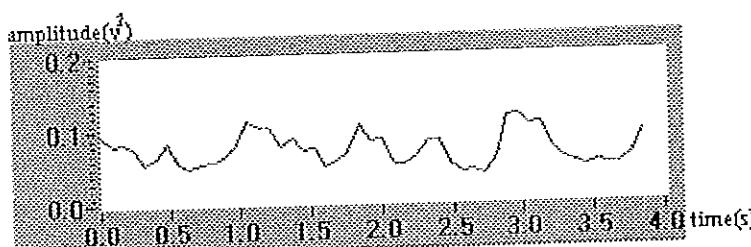
ภาพประกอบ 4-15 แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม ของสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้ามเนื้อลิ้นของคนปกติ(อาสาสมัคร คนที่ 1)



ภาพประกอบ 4-16 แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมของสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้ามเนื้อลิ้นของผู้มีปัญหาการกลืน(อาสาสมัคร คนที่ 51)



ภาพประกอบ 4-17 แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลัง เชิงสเปกตรัมของสัญญาณ ไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อคอกของคนปกติ(อาสาสมัครคนที่ 1)



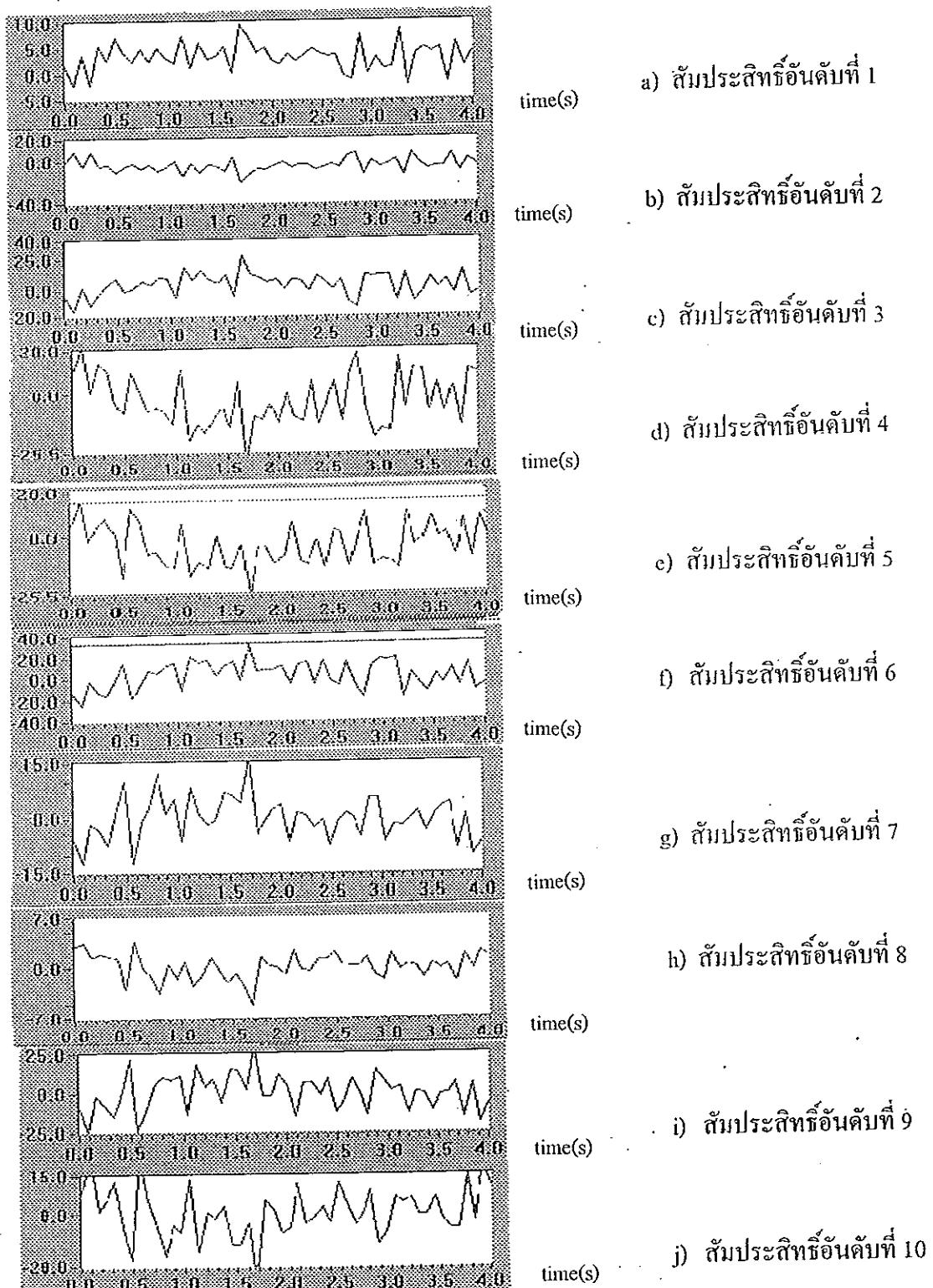
ภาพประกอบ 4-18 แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลัง เชิงสเปกตรัมของสัญญาณ ไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อคอกของผู้มีปัญหาการกลืน(อาสาสมัคร คนที่ 51)

จากภาพประกอบ 4-15 และ 4-16 แสดงผลของการหาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของ กำลังเชิงสเปกตรัมของสัญญาณ ไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อคอกของคนปกติ (อาสาสมัครคนที่ 1) และ ผู้มี ปัญหาการกลืน (อาสาสมัครคนที่ 51) ส่วนภาพประกอบ 4-17 และ 4-18 แสดงผลของการหาค่า สูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมของสัญญาณ ไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อคอกของคนปกติ (อาสาสมัครคนที่ 1) และ ผู้มีปัญหาการกลืน (อาสาสมัครคนที่ 51) ตามลำดับ

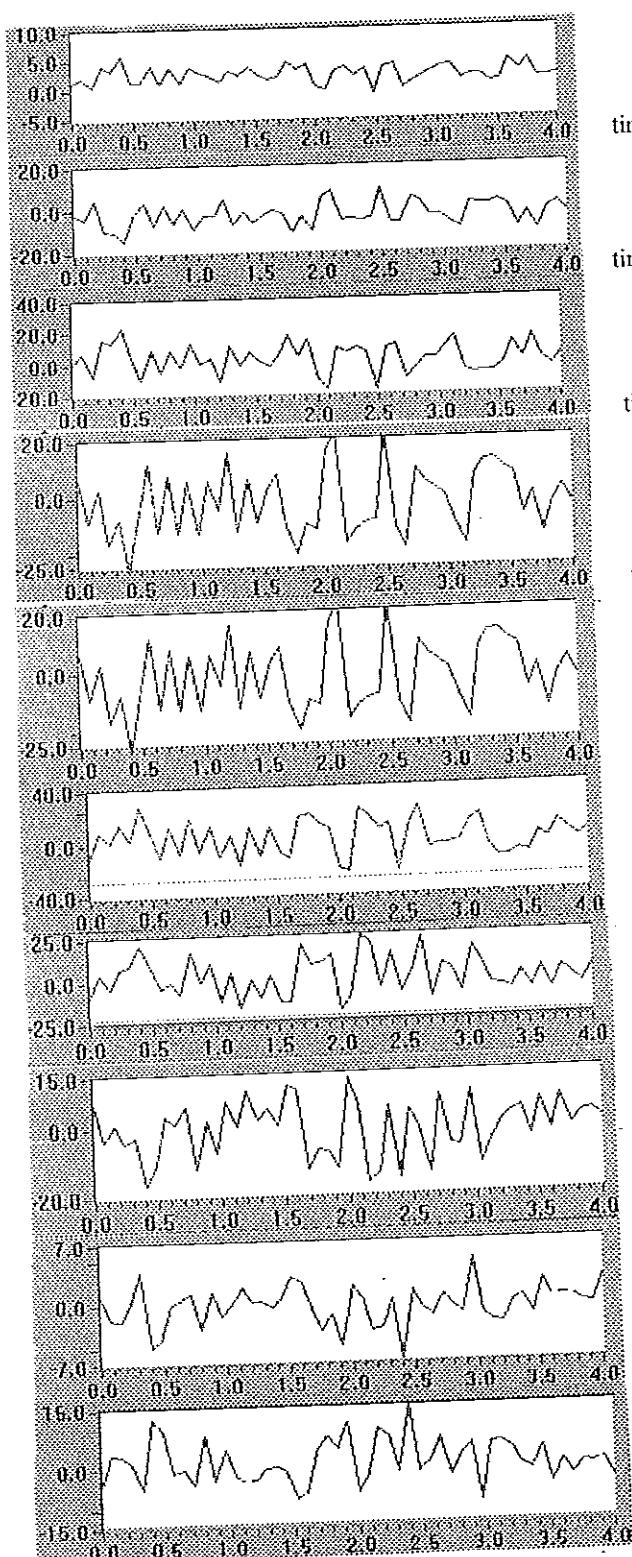
ในการทดลองจะใช้อาสาสมัครจำนวน 80 คน มาทำการบันทึกสัญญาณ ไฟฟ้ากลุ่มกล้าน เนื้อคอก และกลุ่มกล้านเนื้อคอกจากนั้น นำช่วงสัญญาณ ไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อคอกและ คอด มาทำการ คำนวณหาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมแล้วนำผลที่ได้มาใช้เป็นพารา มิเตอร์ ในการจำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืนตัววิธีโดยข่ายประสานซึ่งผลจากการจำแนก จะกล่าว ในบทต่อไป

4.4 คำนวณหาค่าสัมประสิทธิ์ของอัตราเร็วตีฟโนเมเดล

ในการวิเคราะห์สัญญาณ ไฟฟ้าจากสัญญาณ ไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อคอก และ กลุ่มกล้านเนื้อคอก ในขณะที่อาสาสมัครทำการกลืนน้ำ 5 มิลลิลิตร โดยเลือกสัญญาณมาคำนวณ 10000 จุดและกรอง ความถี่ด้วยตัวกรองความถี่ต่ำที่ความถี่ 300Hz การคำนวณจะแบ่งช่วงการคำนวณ ช่วงละ 200 จุด จำนวน 50 ช่วง และมีตัวอย่างผลการคำนวณของคนปกติ (อาสาสมัครคนที่ 1) และ ผู้มีปัญหาการ กลืน(อาสาสมัครคนที่ 51) ดังแสดงภาพประกอบ 4-19 ถึง 4-22

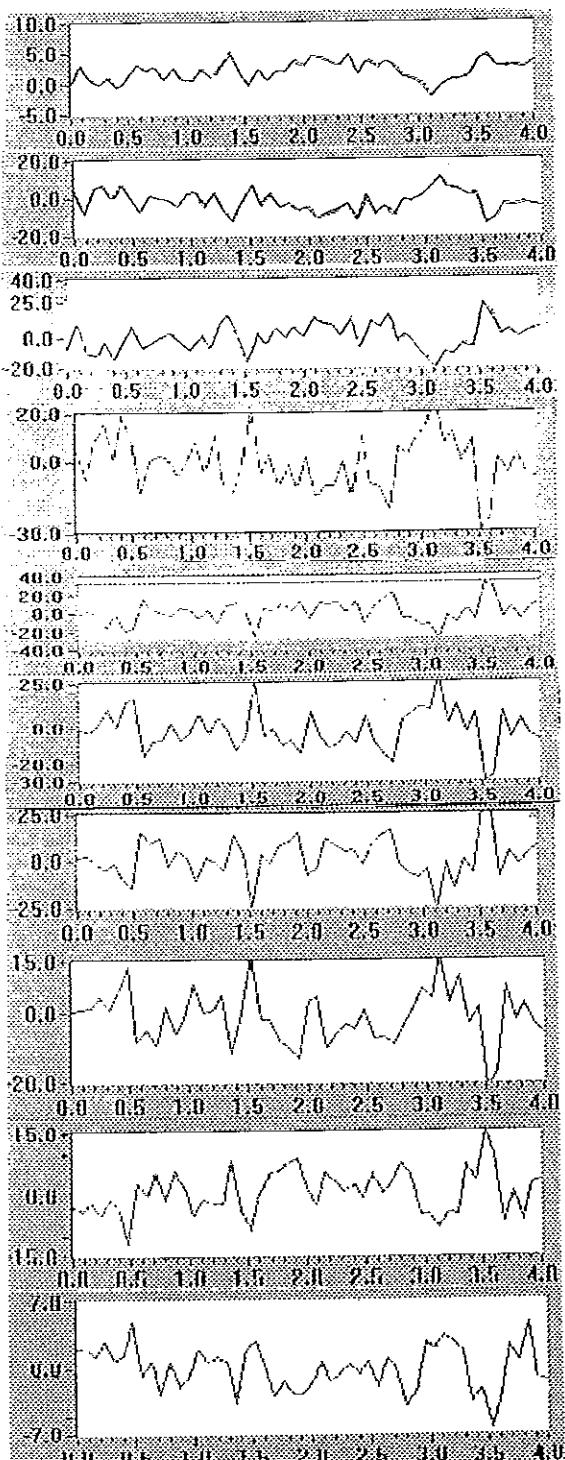


ภาพประกอบ 4-19 (a-j) แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่าสัมประสิทธิ์ของ ออโตรีเกรสซีฟโนแมเดล ลำดับที่ 10 ของสัญญาณໄไฟก์คุ่มกล้ามเนื้อด้านข้างคนปกติ (อาสาสมัคร คนที่ 1)



- a) สัมประสิทธิ์อันดับที่ 1
time(s)
- b) สัมประสิทธิ์อันดับที่ 2
time(s)
- c) สัมประสิทธิ์อันดับที่ 3
time(s)
- d) สัมประสิทธิ์อันดับที่ 4
time(s)
- e) สัมประสิทธิ์อันดับที่ 5
time(s)
- f) สัมประสิทธิ์อันดับที่ 6
time(s)
- g) สัมประสิทธิ์อันดับที่ 7
time(s)
- h) สัมประสิทธิ์อันดับที่ 8
time(s)
- i) สัมประสิทธิ์อันดับที่ 9
time(s)
- j) สัมประสิทธิ์อันดับที่ 10
time(s)

ภาพประกอบ 4-20 (a-j)แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่าสัมประสิทธิ์ของ ออโตรีเกรสซีฟโมเดล สำหรับ 10 ของสัญญาณไฟฟ้ากุ่นกล้องเนื้อลินของผู้มีปัญหาการกลืน (อาสาสมัครคนที่ 51)



a) สัมประสิทธิ์อันดับที่ 1

b) สัมประสิทธิ์อันดับที่ 2

c) สัมประสิทธิ์อันดับที่ 3

d) สังฆประสาทธิอันดับที่ 4

c) สัมประสิทธิ์อันดับที่ 5

ก) สัมประสิทธิ์อันดับที่ 6

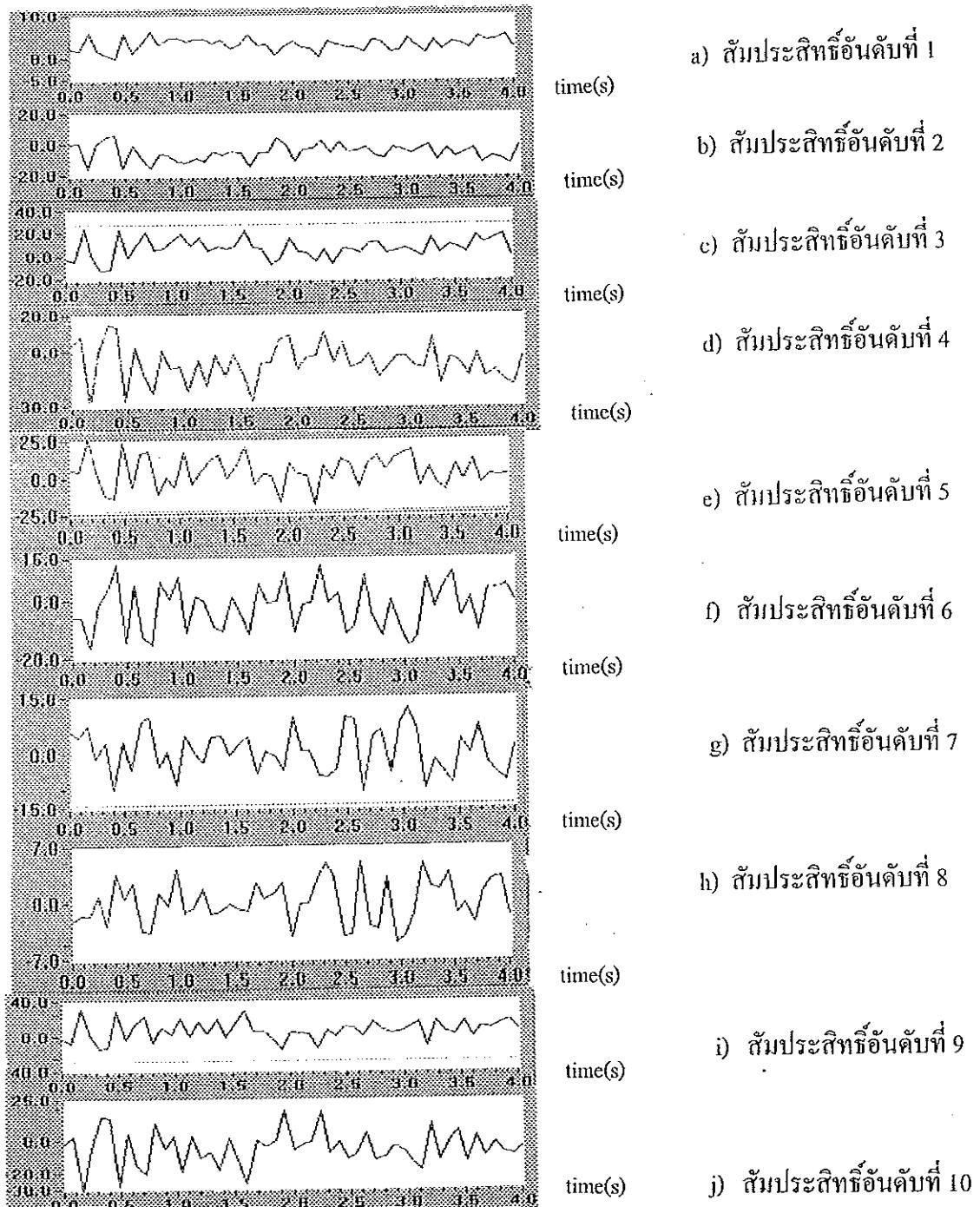
g) สัมประสิทธิ์อันดับที่ 7

h) สัมประสิทธิ์อันดับที่ 8

i) ลักษณะที่อันดับที่ 9

time(s) j) สัมประสิทธิ์อันดับที่ 10

ภาพประกอบ 4-21 (a-j) แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่าสัมประสิทธิ์ของอุ่นเครื่องซึ่งไม่เคลื่อนลำดับที่ 10 ของสัญญาณไฟฟ้าก่อนถ้าไม่นำอุ่นของคนปกติ(อาสาสมัคร คนที่ 1)



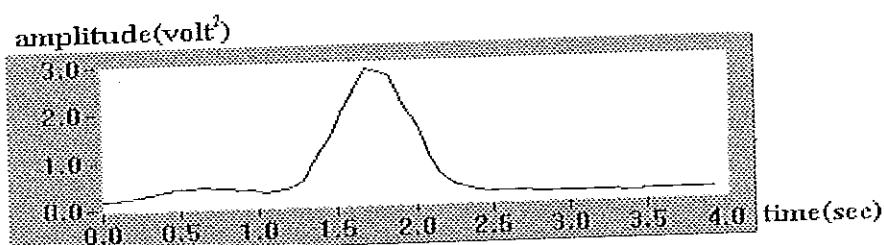
ภาพประกอบ 4-22 แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่าสัมประสิทธิ์ของออโตรีเกรฟซีฟ ไมโครโฟน สำหรับ 10 ของสัญญาณไฟฟ้ากุ่งกล้ามเนื้อของคนผู้มีปัญหาการกลืน (อาสาสมัครคนที่ 51)

จากภาพประกอบ 4-19 และ 4-20 แสดงผลที่ได้จากการคำนวณหาค่าสัมประสิทธิ์ของออโตรีเกรสซีนโนเมตอล ลำดับที่ 10 ของสัญญาณไฟฟ้ากุ่งกล้ามเนื้อลิ้นของคนปกติ (อาสาสมัครคนที่ 1) และผู้ป่วยทำการกลืน (อาสาสมัครคนที่ 51) ส่วนภาพประกอบ 4-21 และ 4-22 แสดงผลที่ได้จากการคำนวณหาค่าสัมประสิทธิ์ของออโตรีเกรสซีนโนเมตอลลำดับที่ 10 ของสัญญาณไฟฟ้ากุ่งกล้ามเนื้อคอกของคนปกติ (อาสาสมัครคนที่ 1) และผู้ป่วยทำการกลืน (อาสาสมัครคนที่ 51) ตามลำดับ

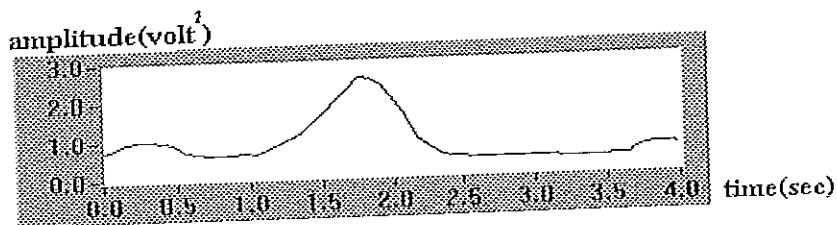
ในการทดลองจะใช้อาสาสมัครจำนวน 80 คน มาทำการบันทึกสัญญาณไฟฟ้ากุ่งกล้าม เนื้อลิ้น และ กุ่งกล้ามเนื้อคอก จากนั้นนำช่วงสัญญาณไฟฟ้ากุ่งกล้ามเนื้อลิ้น และ คอก มาทำการคำนวณหาค่าสัมประสิทธิ์ของออโตรีเกรสซีนโนเมตอล ลำดับที่ 10 แล้วนำค่าสัมประสิทธิ์ที่ 1, 3, 5 มาใช้เป็น พารามิเตอร์ ในการจำแนกภาพผู้ป่วยทำการกลืน ทั้งนี้เพื่อประโยชน์ด้วยสาขานักศึกษาแพทย์คนพบว่า ค่าสัมประสิทธิ์ของออโตรีเกรสซีนที่ 1, 3 และ 5 น่าจะนำมาใช้ในการจำแนกได้

4.5 ผลการคำนวณหาค่ากำลังของสัญญาณไฟฟ้าช่วงการกลืน

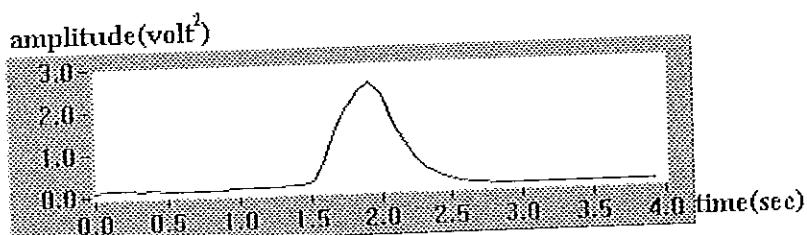
ในการทดลองนี้จะคำนวณหาค่ากำลังของสัญญาณไฟฟ้าช่วงการกลืนโดยใช้สมการที่ 3-11 ทำการวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้าจากสัญญาณไฟฟ้ากุ่งกล้ามเนื้อลิ้น และ กุ่งกล้ามเนื้อคอก ในขณะที่อาสาสมัครทำการกลืนน้ำ 5 มิลลิลิตร โดยใช้จุลในการคำนวณ 10000 จุด และ กรองความถี่ด้วยตัวกรองความถี่ต่ำ ที่ช่วงความถี่ 10-500 Hz การคำนวณจะแบ่งช่วงการคำนวณช่วงละ 200 จุด จำนวน 50 ช่วง และมีตัวอย่างผลการคำนวณของคนปกติ (อาสาสมัครคนที่ 1) และ ผู้ป่วยทำการกลืน (อาสาสมัครคนที่ 51) ดังแสดงภาพประกอบ 4-23 ถึง 4-26



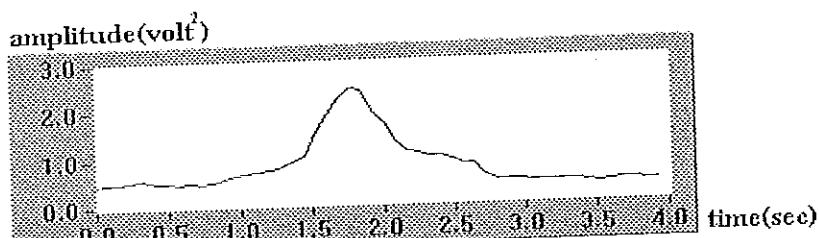
ภาพประกอบ 4-23 แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่ากำลังของสัญญาณไฟฟ้าช่วงการกลืนของสัญญาณไฟฟ้ากุ่งกล้ามเนื้อลิ้นของคนปกติ (อาสาสมัครคนที่ 1)



ภาพประกอบ 4-24 แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่ากำลังของสัญญาณไฟฟ้าช่วงการก dein ของสัญญาณไฟฟ้ากุ่มกล้ามเนื้อดินของผู้มีปัญหาการก dein (อาสาสมัคร คนที่ 51)



ภาพประกอบ 4-25 แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่ากำลังของสัญญาณไฟฟ้าช่วงการก dein ของสัญญาณไฟฟ้ากุ่มกล้ามเนื้อคอกของคนปกติ (อาสาสมัครคนที่ 1)



ภาพประกอบ 4-26 แสดงตัวอย่างผลที่ได้จากการคำนวณหาค่ากำลังของสัญญาณไฟฟ้าช่วงการก dein ของสัญญาณไฟฟ้ากุ่มกล้ามเนื้อคอกของผู้มีปัญหาการก dein (อาสาสมัคร คนที่ 51)

จากภาพประกอบ 4-23 และ 4-24 แสดงผลของการหาค่ากำลังของสัญญาณไฟฟ้าช่วงการก dein ของสัญญาณไฟฟ้ากุ่มกล้ามเนื้อดินของคนปกติ (อาสาสมัครคนที่ 1) และ ผู้มีปัญหาการก dein (อาสาสมัครคนที่ 51) ส่วนภาพประกอบ 4-25 และ 4-26 แสดงผลของการหาค่ากำลังของสัญญาณไฟฟ้าช่วงการก dein ของสัญญาณไฟฟ้ากุ่มกล้ามเนื้อคอกของคนปกติ (อาสาสมัครคนที่ 1) และ ผู้มีปัญหาการก dein (อาสาสมัครคนที่ 51) ตามลำดับ

ในการทดลองจะใช้อาสาสมัครจำนวน 80 คน มาทำการบันทึกสัญญาณไฟฟ้ากุ่มกล้ามเนื้อดิน และ กลุ่มกล้ามเนื้อคอก จากนั้นนำช่วงสัญญาณไฟฟ้ากุ่มกล้ามเนื้อดิน และ คอก มาทำการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมแล้วนำเอาค่าของกำลังมาใช้เป็น พารามิเตอร์ ในการจำแนกหาผู้มีปัญหาการก dein ซึ่งจะกล่าวในบทต่อไป

บทที่ 5

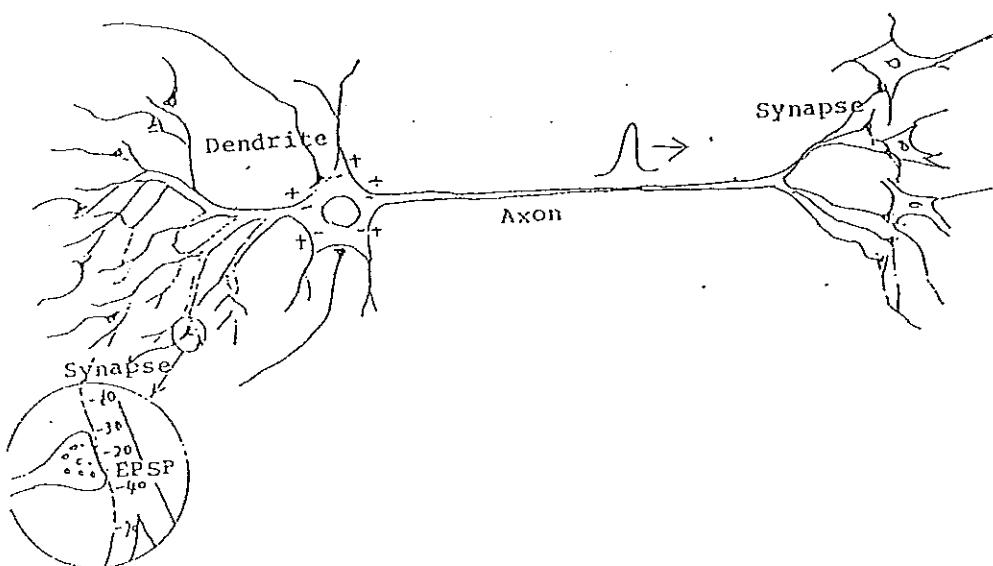
การจำแนกผู้มีปัญหาการกลืนโดยวิธีโครงข่ายประสาท

ในบทนี้จะกล่าวถึงการนำพารามิเตอร์ที่คำนวนได้ในบทที่ 4 มาใช้ในการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืนด้วยวิธีโครงข่ายประสาทโดยในเบื้องต้นจะกล่าวถึงทฤษฎีและหลักการของโครงข่ายประสาท หลังจากนั้นจะกล่าวถึงผลที่ได้จากการจำแนกด้วยพารามิเตอร์แต่ละค่า และสุดท้ายจะสรุปพารามิเตอร์ที่ใช้ในการจำแนกคือที่สุด

การจำแนกด้วยโครงข่ายประสาท

ประโยชน์ของโครงข่ายประสาทที่นิยมใช้กันมากคือ การจำแนก (classification) หลักการพื้นฐานของโครงข่ายประสาทเกิดจากการจำลองของระบบประสาท ซึ่งมีส่วนประกอบที่สำคัญ 4 ส่วน ดังต่อไปนี้ (ภาพประกอบ 5-1)

- 1) ตัวเซลล์ ที่รับนิวเคลียสอยู่ตรงกลาง
- 2) เซลล์ประสาทที่ยื่นออกไปรับเรื่อส่งสัญญาณจากเซลล์ประสาทเรียกว่า Axon
- 3) ส่วนที่ปลายกิ่งที่แตกออกเป็น ก้านย่อยๆ เรียกว่า Dendrite
- 4) ส่วนรอยต่อระหว่างก้านเซลล์ประสาทที่ต่างกันเรียกว่า Synapse



ภาพประกอบ 5-1 โครงสร้างและส่วนประกอบของเซลล์ประสาท
(ที่มา Yukio Kosugi ,1997)

จากการประกอบ 5-1 เราสามารถจำลองการทำงานของเซลล์ประสาทด้วย ฟังก์ชันพื้นฐานทางคณิตศาสตร์ ดังต่อไปนี้

$$Y = f(\sum w_i x_i - \emptyset) \quad (5-1)$$

เมื่อ

Y = ค่าของโครงข่ายประสาท

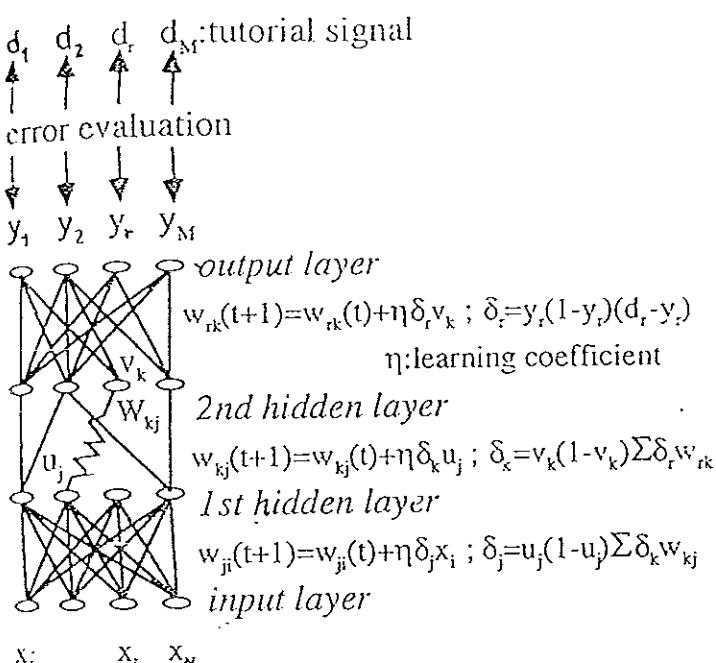
x_i = ข้อมูลอินพุตตำแหน่งที่ i

w_i = นำหน้าของข้อมูลที่ i

\emptyset = ค่าอ้างอิง

โดยที่ $f(X) = 1/(1+\exp(-X))$

จากสมการ 5-1 เป็นสมการพื้นฐานจำลองการทำงานของโครงร่างระบบเซลล์ประสาท ค่าของโครงข่ายประสาทได้จากการหา ฟังก์ชันของข้อมูลอินพุตคูณด้วยน้ำหนักของข้อมูล ซึ่งสมการพื้นฐานนี้ได้มีการพัฒนาในลำดับต่อมา ทำให้เกิดแบบจำลอง ของการเรียนรู้ของโครงข่ายประสาทหลายแบบด้วยกัน แต่แบบที่นิยมนำไปใช้ในการจำแนกสัญญาณไฟฟ้ากล้องเนื้อคือ แบบจำลองการแพร่กลับ (Back Propagation) ซึ่งเราจะนำมาใช้โดยมีโครงสร้าง ดังภาพประกอบ 5-2



ภาพประกอบ 5-2 แสดงโครงสร้างของ แบบจำลองการแพร่กลับ(Back Propagation)
(ที่มา Yukio Kosugi ,1997)

จากภาพประกอบ 5-2 โครงร่างแบบจำลองการแพร่กลับ จะประกอบด้วยเซกต์ประสาท เรียงกันอยู่อย่างน้อย 3 ชั้น ประกอบด้วยชั้นอินพุต, ชั้นซ่อน และชั้นาเอต์พุต

โดยที่ d_i = ค่าเอต์พุตที่ใช้ในการศึกษา

y_i = ค่าเอต์พุตที่ได้จากการประมวลผลของโครงข่ายประสาท ในชั้นาเอต์พุต

x_i = ข้อมูลอินพุต ลำดับที่ i ในชั้นอินพุต

u_j = ข้อมูลอินพุต ลำดับที่ j ในชั้นซ่อนที่ 1

v_k = ข้อมูลอินพุต ลำดับที่ j ในชั้นซ่อนที่ 2

W_{ij} = ค่าน้ำหนักของเซลล์ประสาทลำดับที่ i กับ j ในชั้นอินพุตกับชั้นซ่อนที่ 1

W_{kj} = ค่าน้ำหนักของเซลล์ประสาทลำดับที่ k กับ j ในชั้นซ่อนที่ 1 กับชั้นซ่อนที่ 2

W_{rk} = ค่าน้ำหนักของเซลล์ประสาทลำดับที่ r กับ k ในระหว่างชั้นซ่อนที่ 2 กับ

ชั้นาเอต์พุต

แบบจำลองแบบแพร่กลับ (Back Propagation) จะทำงานโดยใช้เทคนิคการปรับค่าน้ำหนัก ของเซลล์ในแต่ละชั้น เพื่อให้เอต์พุตที่ได้ มีค่าความผิดพลาดในระดับหนึ่งที่สามารถยอมรับได้ การวิเคราะห์ด้วยโครงข่ายประสาทจำเป็นต้องฝึกฝน(Train)โครงข่ายก่อน โดยการป้อนข้อมูลคู่อินพุต-เอต์พุต เพื่อให้ โครงข่ายประสาททราบว่าถ้าอินพุตแบบนี้ เอต์พุตต้องเป็นแบบนี้ ข้อมูลอินพุตที่ป้อนเข้าสู่โครงข่ายประสาทจะถูกประมวลผล และส่งผลลัพธ์ไปประมวลผลต่อไปแต่ละชั้น พลัตระหว่างเอต์พุตทั้งสองนี้จะถูกนำกลับไปใช้ในการปรับค่า น้ำหนักเดิมตามขั้นตอน ต่อไป การคำนวณ นาน้ำหนักในแต่ละชั้นสามารถคำนวณได้ดังนี้

การคำนวณนาน้ำหนักในแต่ละชั้น

จากภาพประกอบ 5-2 แสดงโครงร่าง แบบจำลองการแพร่กลับ ที่มีชั้นซ่อน 2 ชั้น การคำนวณเริ่มจากชั้นาเอต์พุต \Rightarrow ชั้นซ่อนที่ 2 \Rightarrow ชั้นซ่อนที่ 1 \Rightarrow ชั้นอินพุต ตามลำดับ ดังนั้นค่า นาน้ำหนักในแต่ละชั้นจะคำนวณได้ดังนี้

ชั้นาเอต์พุต : ค่าน้ำหนักที่ชั้นนี้จะคำนวณได้จากสมการต่อไปนี้

$$W_{rk}(t+1) = W_{rk}(t) + \eta \delta_r V_k \quad (5-2)$$

ก็หมายความว่า V_k เป็นเอต์พุตลำดับที่ k ในชั้นซ่อนที่ 2

η เป็นค่าสัมประสิทธิ์ของการเรียนรู้ (Learning Coefficient)

δ_r เป็นฟังก์ชันความผิดพลาด (Error Function) ลำดับที่ r

W_{rk} เป็นนาน้ำหนักระหว่างชั้นาเอต์พุตกับชั้นซ่อนที่ 2

จากสมการ 5-2 สามารถคำนวณหน้าหนัก W_{ik} ตัวใหม่ได้จาก W_{ik} ตัวเดิม รวมกับ ผลลัพธ์ของค่าสัมประสิทธิ์ของการเรียนรู้ (γ) , ฟังก์ชันความคิดเหตุที่ r (δ_r) และ เอ้าต์พุตลำดับที่ k ของชั้นช่องที่ 2 ซึ่งค่าของ δ_r หาได้จากนำค่าเอ้าต์พุตลำดับที่ r ของชั้นเอ้าต์พุต กับ เอ้าต์พุตในการเรียนรู้ นาไปคำนวณสัมพันธ์ดังนี้

$$\delta_r = y_r(1-y_r)(d_r - y_r) \quad (5-3)$$

กำหนดให้ y_r เป็นเอ้าต์พุตลำดับที่ r ในชั้นเอ้าต์พุต
 d_r เป็นค่าเอ้าต์พุตในการเรียนรู้ ที่นำมาใช้ในการเรียนรู้ ลำดับที่ r

ชั้นช่องที่ 2 : ค่าน้ำหนักในชั้นนี้จะคำนวณได้จากสมการต่อไปนี้

$$W_{kj}(t+1) = W_{kj}(t) + \gamma \delta_k \mu_j \quad (5-4)$$

กำหนดให้ μ_j เป็นเอ้าต์พุตลำดับที่ j ของชั้นช่องที่ 1

δ_k เป็น ฟังก์ชันความคิดเหตุลำดับที่ k

W_{kj} เป็นน้ำหนักระหว่างเซลล์ประสาทลำดับที่ k กับ j ในชั้นช่องที่ 1 กับชั้นช่องที่ 2

การคำนวณจะแทนที่น้ำหนักของ W_{kj} ด้วย W_{kj} ตัวเดิม กับ ผลลัพธ์ของค่าสัมประสิทธิ์ในการเรียนรู้ (γ) , ฟังก์ชันความคิดเหตุที่ k (δ_k) และ เอ้าต์พุตลำดับที่ k ของชั้นช่องที่ 1 ซึ่งค่าของ δ_k ได้จากนำค่าเอ้าต์พุตลำดับที่ k ของชั้นเอ้าต์พุต กับน้ำหนัก W_k นาไปคำนวณสัมพันธ์ดังนี้สมการดังต่อไปนี้

$$\delta_k = V_k(1-V_k) \sum \delta_i W_{ik} \quad (5-5)$$

ชั้นช่องที่ 1 : ค่าน้ำหนักในชั้นนี้จะคำนวณได้จากสมการดังต่อไปนี้

$$W_{ji}(t+1) = W_{ji}(t) + \gamma \delta_j X_i \quad (5-6)$$

กำหนดให้ X_i เป็นอินพุตลำดับที่ i ของชั้นอินพุต

δ_j เป็นฟังก์ชันความคิดเหตุลำดับที่ j

W_{ji} เป็นน้ำหนักระหว่างชั้นอินพุตกับชั้นช่องที่ 1

การคำนวณจะแทนที่น้ำหนัก W_j ในมี ด้วยน้ำหนัก W_j ตัวเดิม รวมกับผลคูณของค่าคงที่ของการเรียนรู้(γ) , ค่าความผิดพลาดลำดับที่ j (δ_j) และอินพุตลำดับที่ i ของ ชั้นอนพุต ซึ่งค่าของ δ_j ได้จากคำาเร้าต์พุตลำดับที่ j ของชั้นชั้nonที่ 1 กับ น้ำหนัก W_k มาหาความสัมพันธ์ดังนี้

$$\delta_j = \mu_j(1-\mu_j) \sum \delta_k W_{kj} \quad (5-7)$$

การคำนวณในแต่ละชั้นคำาความผิดพลาดจะถูกส่งจากชั้นเร้าต์พุต \Rightarrow ชั้nonที่ 2 \Rightarrow ชั้นชั้nonที่ 1 \Rightarrow ชั้นอนพุต ตามลำดับ น้ำหนักที่เข้มต่อของแต่ละเซลล์จะถูกปรับค่าไปตามความมากน้อยของสัญญาณคำาความผิดพลาดที่ได้รับขบวนการส่งคำาความผิดพลาดจะทำซ้ำๆเพื่อให้เน็ตเวอร์กปรับค่าต่างๆที่จะทำให้ค่าของความผิดพลาดที่ต่ำกว่าค่าที่กำหนด ได้แล้วจึงหยุดการคำนวณ หลังจากคำานวนการเรียนรู้ เพื่อให้เซลล์แต่ละชั้นทำการปรับค่าน้ำหนักของเซลล์ ในแต่ละชั้นจนได้ค่าที่เหมาะสม ในการเรียนรู้และจัดลำดับที่แตกต่างของสัญญาโนินพุตแล้ว จึงนำผลของการเรียนรู้ไปใช้การทดสอบข้อมูล(Data Test) เพื่อจำแนกข้อมูลสัญญาโนินพุตอื่นๆ ตามความต้องการ

ในการวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้ากล้ามเนื้อเพื่อจำแนกไฟฟ้าปั๊หกากการกลืน จะใช้โปรแกรมโครงข่ายประสาท ของ Assoc.Prof. Yukio Kosugi เพื่อด้วยภาษาชีบันระบบยูนิกซ์ นาทวัยในการวิเคราะห์จำแนกไฟฟ้าอาสาสมัครที่ศึกษาโดยน้ำผลการคำานวนทางคณิตศาสตร์ ในหัวข้อ 4.1 ถึง 4.5 กับสัญญาณไฟฟ้ากล้ามเนื้อดื่น และคอมไชเป็นข้อมูล ในการวิเคราะห์สัญญาณไฟฟ้า จะแบ่งข้อมูลออกเป็น 2 กลุ่ม โดยกลุ่มแรกเป็นข้อมูลสำหรับใช้ในการเรียนรู้(Training) และกลุ่มที่สองเป็นข้อมูลสำหรับใช้ในการทดสอบ(Testing) ในการทดสอบครั้งนี้อาสาสมัครจำนวน 80 คน ประกอบด้วยอาสาสมัครที่ไม่มีปั๊หกากการกลืนจำนวน 50 คนและ ผู้ที่ปั๊หกากการกลืนจำนวน 30 คน โดยมีการจัดกลุ่มของอาสาสมัครสำหรับการเรียนรู้และทดสอบดังนี้

กลุ่มที่ 1 เป็นกลุ่มข้อมูลสำหรับใช้ในการเรียนรู้ (Training) ประกอบด้วยอาสาสมัครที่ไม่มีปั๊หกากการกลืนจำนวน 15 คน และ อาสาสมัครที่มีปั๊หกากการกลืน จำนวน 15 คน
กลุ่มที่ 2 เป็นกลุ่มข้อมูลสำหรับใช้ในการทดสอบ (Testing) ประกอบด้วยอาสาสมัครที่ไม่มีปั๊หกากการกลืนจำนวน 35 คน และ อาสาสมัครที่มีปั๊หกากการกลืน จำนวน 15 คน

ในการจำแนกไฟฟ้าปั๊หกากการกลืนโดยโครงข่ายประสาทจะต้องกำหนดคักขยะข้อมูลของอินพุตและเร้าต์พุตที่ต้องการ โดยในกรณีวิเคราะห์จะนำผลการคำานวนทางคณิตศาสตร์ ในหัวข้อ 4.1 ถึง 4.5 กับสัญญาณไฟฟ้ากล้ามเนื้อดื่น และคอมไชเป็นข้อมูลในการเรียนรู้และ ทดสอบ ลักษณะข้อมูลอินพุตของอาสาสมัครแต่ละคน มีจำนวน 50 ข้อมูล ยกเว้นในหัวข้อ 4.1

ตักษณะข้อมูลอินพุตของอาสาสมัครแต่ละคนมีจำนวน 1 ข้อมูล และกำหนดให้อาชีพมีจำนวน 2 อาชีพทุต คือ y_1 และ y_2 มีค่าเท่ากับ 0 หรือ 1 แทนผลการจำแนกดังต่อไปนี้

สำหรับ y_1	ถ้า อาชีพทุต มีค่าเท่ากับ 1 หมายความว่า เป็นคนปกติ
	ถ้า อาชีพทุต มีค่าเท่ากับ 0 หมายความว่า เป็นผู้มีปัญหาการกลืน
สำหรับ y_2	ถ้า อาชีพทุต มีค่าเท่ากับ 1 หมายความว่า เป็นผู้มีปัญหาการกลืน
	ถ้า อาชีพทุต มีค่าเท่ากับ 0 หมายความว่า เป็นคนปกติ

ดังนั้นถ้าผลการจำแนกให้อาชีพทุต y_1 มีค่านากกว่า 0.5 ให้ถือว่าเป็นผู้มีปัญหาการกลืน แต่ถ้าผลการจำแนกให้อาชีพทุต y_1 มีค่าน้อยกว่า 0.5 ถือว่าเป็นผู้มีปัญหาการกลืน ซึ่งผลการจำแนกมีรายละเอียดดังต่อไปนี้

5.1 ผลการจำแนกด้วยโครงข่ายประสาทกับหารานิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณ

ระหว่างเวลาของการกลืน

การคำนวณหากำลังเวลาในการกลืนของค่ากำลังจากสัญญาณกล้ามเนื้อด้านและกล้ามเนื้อคอ พบร่วงเวลาในการกลืนของสัญญาณไฟฟ้าก้ามเนื้อด้านและกล้ามเนื้อคอ มีลักษณะเด่น หมายเหตุที่จะนำมาใช้เป็นอินพุตให้กับโครงข่ายประสาทในการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืน โดยแบ่งเป็น 2 ขั้นตอน ดังต่อไปนี้

- ขั้นตอนที่ 1 เป็นขั้นตอนการเรียนรู้ข้อมูล
- ขั้นตอนที่ 2 เป็นขั้นตอนการทดสอบ

การเรียนรู้ข้อมูล จะนำข้อมูลที่ได้จากการคำนวณหากำลังเวลาของการกลืนจากสัญญาณไฟฟ้ากุ่มกล้ามเนื้อด้าน และ กุ่มกล้ามเนื้อคอ ของ อาสาสมัครจำนวน 30 คน มาใช้ในการเรียนรู้โดยโครงข่ายประสาทซึ่งมีคุณสมบัติดังต่อไปนี้ วีอินพุต 1 ข้อมูล, อาชีพทุต 2 ข้อมูล, ขั้นตอนมี 1 ชั้น และ 2 โหนด, ค่าความติดหาดที่ต้องการเท่ากับ 0.0001, อัตราการขยายสำหรับการเรียนรู้เท่ากับ 5 และค่าอินเนอร์เซย์ฟารามิเตอร์เท่ากับ 0.9 ซึ่งให้ผลเป็นน้ำหนักของการเรียนรู้ มีรายละเอียดดังตารางดังต่อไปนี้

ตาราง 5-1 ก แสดงค่า俈หนักที่ได้จากการเรียนรู้ด้วยโครงข่ายประสาทกับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณหาช่วงเวลาในการกลืน ของสัญญาณถ้ามเนื้อดื่น

Whi	Woh	
-1.29E+01	8.85E+00	1.57E+01
-2.09E+01	-8.91E+00	-1.56E+01

Whi : ค่า俈หนักกระหว่างชั้นอินพุตกับชั้นซ่อน

Woh : ค่า俈หนักกระหว่างชั้นซ่อนกับชั้นเอาต์พุต

ตาราง 5-1 ข แสดงค่า俈หนักที่ได้จากการเรียนรู้ด้วยโครงข่ายประสาทกับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณหาช่วงเวลาในการกลืน ของสัญญาณถ้ามเนื้อคอ

Whi		Woh	
-5.41E+00	-5.47E+00	5.20E+00	1.07E+01
-9.56E+00	-9.83E+00	-5.16E+00	-1.07E+01

Whi : ค่า俈หนักกระหว่างชั้นอินพุตกับชั้นซ่อน

Woh : ค่า俈หนักกระหว่างชั้นซ่อนกับชั้นเอาต์พุต

จากตาราง 5-1 ก แสดงน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ กับ พารามิเตอร์ ที่ได้จากการคำนวณหาช่วงเวลาในการกลืน ของกลุ่มถ้ามเนื้อดื่น และ ตาราง 5-1 ข แสดงน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ กับ พารามิเตอร์ ที่ได้จากการคำนวณหาช่วงเวลา ในการกลืน ของกลุ่มถ้ามเนื้อคอ ผลจากการเรียนรู้ จะนำไปใช้ในการทดสอบจำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืนกับข้อมูลของพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณหาช่วงเวลาของอาสาสมัครจำนวน 50 คน ผลที่ได้จากการทดสอบการจำแนกด้วยโครงข่ายประสาทเมื่อนำไปเปรียบเทียบกับข้อมูลจริงให้ผลดังตารางต่อไปนี้

ตาราง 5-2 ก แสดงผลการจำแนกหาค่ารากที่สองของการคลื่น ด้วยโกรงข่ายประสาท โดยใช้พารามิเตอร์ที่ได้จากการหาช่วงเวลาในการคลื่นของกลุ่มก้านเนื้อคลื่น

อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดสอบ ลำดับที่	อาต์บูต (y1) ที่ ได้จาก โกรงข่าย ประสาท	อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดสอบ ลำดับที่	อาต์บูต (y1) ที่ ได้จาก โกรงข่าย ประสาท	อาสา สมัคร ในกลุ่ม ทดสอบ ลำดับที่	อาต์บูต (y1) ที่ ได้จาก โกรงข่าย ประสาท	อาสา สมัคร ในกลุ่ม ทดสอบ ลำดับที่	อาต์บูต (y1) ที่ ได้จาก โกรงข่าย ประสาท	อาสา สมัคร ในกลุ่ม ทดสอบ ลำดับที่	อาต์บูต (y1) ที่ ได้จาก โกรงข่าย ประสาท
1*	0.99997	11*	0.99989	21*	0.95751	31*	0.877709	41*	0.00022
2*	0.99999	12*	0.99998	22*	0.99961	32*	0.999996	42*	0.00065
3*	0.99903	13*	0.99997	23*	0.99985	33*	0.999783	43*	0.10938
4*	0.96462	14*	0.99997	24*	0.99988	34*	0.999986	44*	0.00089
5*	0.86124	15*	0.99988	25*	0.99500	35*	0.987568	45*	0.00119
6*	0.99994	16*	0.99996	26*	0.99991	36*	0.000656	46*	0.00026
7*	0.99999	17*	0.97413	27*	0.99949	37*	0.001487	47*	0.00100
8*	0.97603	18*	0.99930	28*	1	38*	0.000332	48*	0.00056
9*	0.99927	19*	0.99963	29*	0.99998	39*	0.00401	49*	0.00022
10*	0.99999	20*	0.99997	30*	0.99999	40*	0.000348	50	0.72281

เครื่องหมาย * แสดงว่าอาสาสมัครในกลุ่มทดสอบสามารถจำแนกได้ถูกต้องด้วยโกรงข่ายประสาท

ตาราง 5-2 ข แสดงผลการจำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืนด้วยโกรงข่ายประสาท โดยใช้พารามิเตอร์ที่ได้จากการหาช่วงเวลาในการกลืนของกลุ่มกล้ามเนื้อคอ

อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดลอง ล้ำดับที่	อาต์บูต (y1) ที่ ได้จาก โกรงข่าย ประสาท	อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดลอง โกรงข่าย ประสาท ล้ำดับที่	อาต์บูต (y1) ที่ ได้จาก โกรงข่าย ทดลอง ล้ำดับที่	อาสา สมัครใน กลุ่ม โกรงข่าย ทดลอง ล้ำดับที่	อาต์บูต (y1) ที่ ได้จาก โกรงข่าย ทดลอง ล้ำดับที่	อาสา สมัครใน กลุ่ม โกรงข่าย ทดลอง ล้ำดับที่	อาต์บูต (y1) ที่ ได้จาก โกรงข่าย ทดลอง ล้ำดับที่	อาสา สมัครใน กลุ่ม โกรงข่าย ทดลอง ล้ำดับที่	อาต์บูต (y1) ที่ ได้จาก โกรงข่าย ประสาท
1*	0.843497	11*	0.999955	21*	0.990416	31*	0.99817	41*	0.00165
2*	0.752243	12*	0.999989	22*	0.96951	32*	0.99884	42*	0.00387
3	0.367157	13*	0.96819	23*	0.998852	33*	0.99992	43*	0.00193
4*	0.993457	14*	0.912802	24*	0.999826	34*	0.99999	44*	0.06607
5*	0.998208	15*	0.997318	25*	0.998239	35*	0.99815	45*	0.02875
6*	0.993351	16*	0.999989	26*	0.999518	36*	0.42988	46*	0.07889
7*	0.999721	17*	0.955074	27*	0.995526	37*	0.00038	47*	0.00298
8*	0.985526	18*	0.990059	28*	0.95487	38*	0.00174	48*	0.0006
9*	0.880816	19*	0.995834	29*	0.993134	39*	0.00077	49*	0.00739
10*	0.997241	20*	0.978956	30*	0.999265	40	0.79166	50*	0.00041

เครื่องหมาย * แสดงว่าอาสาสมัครในกลุ่มทดลองสามารถจำแนกได้ถูกต้องด้วยโกรงข่ายประสาท

จากตาราง 5-2 ก แสดงการจำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืนด้วยโกรงข่ายประสาทกับพารามิเตอร์ที่ได้จากการหาช่วงเวลาในการกลืนของกลุ่มกล้ามเนื้อดิน สามารถจำแนกได้ถูกต้อง จำนวน 49 คน และจำแนกคิดพอดี จำนวน 1 คน

ส่วนตาราง 5-2 ข แสดงการจำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืน ด้วยโกรงข่ายประสาทกับพารามิเตอร์ที่ได้จากการหาช่วงเวลาในการกลืนของกลุ่มกล้ามเนื้อคอ สามารถจำแนกได้ถูกต้อง จำนวน 48 คน และจำแนกคิดพอดี จำนวน 2 คน

5.2 ผลการจำแนกด้วยโกรงข่ายประสาทกับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกล้ามเนื้อของกำลังเชิงสูงคงที่ความถี่มีเดียน

จากผลการประมวลผลในบทที่ 4 หัวข้อที่ 4.2 พบว่าค่าความหนาแน่นของกล้ามเนื้อของกำลังเชิงสูงคงที่ความถี่มีเดียนมีความเทղากันในกระบวนการจำแนกด้วยโกรงข่ายประสาทซึ่งน้ำผลที่ได้

ในหัวข้อ 4.2 แบ่งชื่อ拿出มาเป็น 2 ชุด สำหรับการเรียนรู้และทดสอบ การเรียนรู้จะใช้ข้อมูลที่ได้จากการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงスペกตรัมที่ความถี่มีเดียนของสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อดิน และ กลุ่มกล้านเนื้อตอ ของ อาสาสมัครจำนวน 30 คน โดยโครงข่ายประสาทมีคุณภาพบัดดังนี้ มีอินพุต 50 ข้อมูล, เอาต์พุต 2 ข้อมูล, ชั้นซ่อนมี 1 ชั้น และ 2 โนนด, ค่าศิดพลาดที่ต้องการเท่ากับ 0.0001 , ค่าอัตราการขยายสำหรับการเรียนรู้เท่ากับ 5 และค่าอินเนอร์เซียฟาระนิเตอร์เท่ากับ 0.9 จะให้ผลเป็นน้ำหนักของการเรียนรู้ ว่ารายละเอียดดังตารางด่อไปนี้

ตาราง 5-3 ก แสดงค่าน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ ด้วยโครงข่ายประสาทกับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงスペกตรัมที่ความถี่มีเดียนของสัญญาณกล้านเนื้อดิน

Whi

3.73E+00	-1.43E-01	-8.75E-01	-5.31E+00	-1.89E+00	1.16E+00	-8.47E-01	-1.69E+00	-8.17E-01	-1.87E+00
3.17E+00	-7.54E-02	-8.31E-01	-4.64E+00	-1.64E+00	9.07E-01	-7.03E-01	-1.30E+00	-5.57E-01	-1.62E+00

-1.15E+00	-1.12E+00	-2.68E+00	9.00E-02	-3.73E+00	2.59E+00	-2.74E+00	-1.01E+00	2.19E+00	-1.30E+00
-9.68E-01	-1.00E+00	-2.38E+00	-1.64E-02	-3.21E+00	2.16E+00	-2.40E+00	-8.47E-01	1.93E+00	-1.14E+00

-5.93E-01	1.89E+00	-8.06E-02	-2.66E-01	-7.90E-01	-1.28E+00	1.36E-01	4.71E+00	1.72E+00	1.37E+00
-4.99E-01	1.58E+00	-4.74E-02	-2.90E-01	-7.06E-01	-1.11E+00	8.38E-02	4.12E+00	1.55E+00	1.09E+00

1.95E+00	1.78E+00	1.16E+00	-9.06E-01	-3.31E+00	1.00E+00	2.21E+00	2.24E+00	2.18E+00	-1.61E+00
1.70E+00	1.49E+00	1.09E+00	-7.31E-01	-2.73E+00	7.85E-01	1.99E+00	2.00E+00	1.76E+00	-1.43E+00

-1.74E+00	1.50E+00	9.53E-01	9.94E-01	1.88E+00	4.53E-01	-2.76E-01	1.88E+00	2.44E-01	-5.20E+00
-1.60E+00	1.38E+00	9.18E-01	8.41E-01	1.53E+00	3.84E-01	-3.14E-01	1.61E+00	2.44E-01	-4.46E+00

Woh

9.52E+00	7.91E+00
-9.53E+00	-7.89E+00

Whi : ค่าน้ำหนักของห่วงโซ่อินพุตที่ซ่อน

Woh : ค่าน้ำหนักของห่วงโซ่ที่ซ่อนกับห่วงโซ่อินพุต

ตาราง 5-3 ข แสดงค่านำเสนอที่ได้จากการเรียนรู้ ด้วยโครงที่ยปรัสสาหกับพารามิเตอร์ที่ได้จาก การคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียนของ สัญญาณเกล้ามเนื้อคอด

Whi

1.42E+00	2.20E+00	-4.35E+00	-9.64E-01	-3.69E+00	-2.14E+00	-1.08E+00	-3.09E+00	-2.54E+00	1.10E+00
8.77E-01	1.56E+00	-2.76E+00	-7.26E-01	-2.52E+00	-1.40E+00	-7.56E-01	-1.91E+00	-1.81E+00	8.65E-01

1.51E+00	7.74E-01	-8.00E-01	-1.92E+00	3.34E-01	-4.64E-02	6.37E-01	3.74E+00	-4.43E+00	-1.29E-01
1.05E+00	4.38E-01	-5.98E-01	-1.21E+00	2.24E-01	1.55E-02	5.22E-01	2.50E+00	-2.97E+00	-1.71E-01

1.50E-01	1.06E+00	3.02E+00	-2.95E+00	-3.95E-01	3.15E-01	2.84E+00	-2.56E+00	-1.05E+00	9.25E-01
1.62E-02	5.87E-01	2.14E+00	-2.04E+00	-3.23E-01	1.88E-01	1.70E+00	-1.73E+00	-7.00E-01	6.35E-01

-4.16E-01	-1.53E+00	1.88E+00	-3.18E+00	2.43E+00	-2.57E+00	1.78E+00	2.32E+00	-8.29E-01	3.22E+00
-2.29E-01	-1.08E+00	9.88E-01	-2.19E+00	1.49E+00	-1.65E+00	1.08E+00	1.43E+00	-5.44E-01	1.96E+00

2.10E+00	-7.47E-01	1.52E+00	-5.55E-01	3.66E+00	2.38E+00	2.54E+00	3.35E-01	-2.17E-01	2.17E+00
1.40E+00	-5.72E-01	8.40E-01	-4.17E-01	2.40E+00	1.57E+00	1.50E+00	1.28E-01	-4.74E-02	1.30E+00

Woh

1.03E+01	5.95E+00
-1.02E+01	-6.03E+00

Whi : ค่านำเสนอที่ยปรัสสาหกับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณ

Woh : ค่านำเสนอที่ยปรัสสาหกับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณ

จากตาราง 5-3 ก แสดงน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ กับ พารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณ ค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียนของคุณภาพน้ำหนักนี้อีกหนึ่ง ตาราง 5-3 ข แสดงน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ กับ -พารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของ กำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียนของคุณภาพน้ำหนักนี้อีกหนึ่ง ผลจากการเรียนรู้จะนำไปใช้ในการทดสอบ กับ ข้อมูลของพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่

ความถี่ที่มีเดียนของอาสาสมัครจำนวน 50 คน ผลที่ได้จากการทดสอบจำแนกผู้มีปัญหาการกลืน^{*}
ทดสอบดังตารางต่อไปนี้

ตาราง 5-4 ก ทดสอบผลการทดสอบโคงข่ายประสานกับพารามิเตอร์ได้จากการคำนวณหาค่าความ
หนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่ที่มีเดียนของสัญญาณໄไฟฟ้ากุ่นกลั่นเนื้อดิน

อาสา สมัครใน กุ่น ทดสอบ ลำดับที่	อาต์ชูด (y1) ที่ ได้จาก โคงข่าย ทดสอบ ประสาน	อาสา สมัครใน กุ่น ทดสอบ โคงข่าย ทดสอบ ประสาน ลำดับที่	อาต์ชูด (y1) ที่ ได้จาก โคงข่าย ทดสอบ ประสาน ลำดับที่	อาสา สมัครใน กุ่น ทดสอบ โคงข่าย ทดสอบ ประสาน ลำดับที่	อาต์ชูด (y1) ที่ ได้จาก โคงข่าย ทดสอบ ประสาน ลำดับที่	อาสา สมัครใน กุ่น ทดสอบ โคงข่าย ทดสอบ ประสาน ลำดับที่	อาต์ชูด (y1) ที่ ได้จาก โคงข่าย ทดสอบ ประสาน ลำดับที่	อาสา สมัครใน กุ่น ทดสอบ โคงข่าย ทดสอบ ประสาน ลำดับที่	อาต์ชูด (y1) ที่ ได้จาก โคงข่าย ทดสอบ ประสาน
1*	0.997761	11*	0.996388	21*	0.99993	31	0.194255	41*	0.007098
2*	0.995036	12*	0.997763	22*	0.999896	32	0.405255	42*	0.005
3*	0.996738	13*	0.999947	23*	0.999937	33	0.002777	43*	0.005
4*	0.999659	14*	0.999089	24*	0.999894	34	0.371207	44*	0.066986
5*	0.999506	15*	0.999897	25	0.000562	35	0.118549	45*	0.167677
6*	0.997815	16*	0.999948	26	0.004027	36*	0.023692	46*	0.003286
7*	0.999889	17*	0.998684	27*	0.999711	37*	0.020195	47*	0.003472
8*	0.999669	18*	0.98509	28*	0.991339	38*	0.000552	48*	0.008739
9	0.001019	19*	0.98483	29*	0.997154	39*	0.009001	49	0.772592
10	0.082817	20*	0.995502	30*	0.994924	40*	0.014156	50*	0.117788

เครื่องหมาย * แสดงว่าอาสาสมัครในกุ่นทดสอบสามารถจำแนกได้ถูกต้องด้วยโคงข่าย
ประสาน

ตาราง 5-4 ข แสดงผลการทดสอบโครงข่ายประสานกับพารามิเตอร์ได้จากการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่ที่มีเดินของสัญญาณไฟฟ้ากู้นกล้านเนื้อคอด

อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดสอบ ลำดับที่	อาสา สมัครใน กลุ่ม โครงข่าย ประสาน	อาสา สมัครใน กลุ่ม โครงข่าย ทดสอบ ลำดับที่	อาสา สมัครใน กลุ่ม โครงข่าย ประสาน	อาสา สมัครใน กลุ่ม โครงข่าย ทดสอบ ลำดับที่	อาสา สมัครใน กลุ่ม โครงข่าย ประสาน	อาสา สมัครใน กลุ่ม โครงข่าย ทดสอบ ลำดับที่	อาสา สมัครใน กลุ่ม โครงข่าย ประสาน	อาสา สมัครใน กลุ่ม โครงข่าย ทดสอบ ลำดับที่	อาสา สมัครใน กลุ่ม โครงข่าย ประสาน
1*	0.999825	11*	0.999453	21	0.206347	31	0.001769	41*	0.016629
2*	0.99432	12*	0.988551	22*	0.999653	32*	0.984066	42*	0.107667
3*	0.991218	13*	0.983569	23*	0.999903	33*	0.98547	43*	0.107667
4*	0.994695	14*	0.998894	24*	0.9996	34*	0.999874	44*	0.10803
5*	0.99942	15*	0.993061	25	0.001053	35*	0.999888	45*	0.199989
6	0.126169	16*	0.995786	26	0.01534	36*	0.009301	46*	0.118001
7*	0.999894	17	0.406842	27*	0.992555	37*	0.0263	47*	0.197885
8	0.007735	18*	0.994239	28*	0.985785	38*	0.003919	48*	0.104078
9*	0.999593	19*	0.99981	29*	0.991343	39*	0.014965	49*	0.119174
10*	0.860738	20*	0.998793	30*	0.978293	40*	0.016534	50*	0.119598

เครื่องหมาย * แสดงว่าอาสาสมัครในกลุ่มทดสอบสามารถจำแนกได้ถูกต้องด้วยโครงข่ายประสาน

จากตาราง 5-4 ก แสดงผลการทดสอบโครงข่ายประสานกับพารามิเตอร์ได้จากการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่ที่มีเดินของสัญญาณไฟฟ้ากู้นกล้านเนื้อคอดสามารถจำแนกได้จำนวน 40 คน และศิดพลาดไปจำนวน 10 คน

ส่วนตาราง 5-4 ข แสดงผลการทดสอบโครงข่ายประสานกับพารามิเตอร์ได้จากการคำนวณหาค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่ที่มีเดินของสัญญาณไฟฟ้ากู้นกล้านเนื้อคอดสามารถจำแนกได้จำนวน 43 คน และศิดพลาดไปจำนวน 7 คน

5.3 ผลการจำแนกด้วย โครงข่ายประสาท กับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณหาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงเสปกตรัม

จากผลการประมวลผลในบทที่ 4 หัวข้อที่ 4.3 พบว่าค่าพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณหาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงเสปกตรัมมีความเหมาะสมในการนำมาจำแนกด้วย โครงข่ายประสาทจึงนำผลที่ได้ ในหัวข้อ 4.3 แบ่งข้อมูลออกเป็น 2 ชุด สำหรับการเรียนรู้และทดสอบ การเรียนรู้จะใช้ข้อมูลที่ได้จากการคำนวณหาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงเสปกตรัม ของกรดลีนจากสัญญาณไฟฟ้ากลุ่มกล้องนี้อีก 30 คน โดยโครงข่ายประสาทมีคุณสมบัติดังนี้ มีอินพุต 50 ข้อมูล, เอาต์พุต 2 ข้อมูล, ชั้นซ่อนมี 1 ชั้น และ 2 โหนด, ค่าความผิดพลาดที่ต้องการเท่ากับ 0.0001, ค่าอัตราการขยายสำหรับการเรียนรู้เท่ากับ 5 และ ค่าอินเนอร์เรียบรรมพารามิเตอร์ เท่ากับ 0.9 จะให้ผลเป็นหน้าหนักของการเรียนรู้ ภาระจะลดลงต่อไปนี้

ตาราง 5-5 ก แสดงหน้าหนักที่ได้จากการเรียนรู้ ด้วยโครงข่ายประสาท กับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณหาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงเสปกตรัมของสัญญาณกล้องนี้

Whi	-4.29E+00	-1.79E+00	-3.35E+00	1.09E+00	-4.66E+00	-3.42E+00	-1.48E+00	-6.49E+00	3.46E+00	-1.38E+00
	-7.85E+00	-7.00E-01	-1.95E+00	1.91E+00	-1.41E-01	5.35E-01	1.01E+00	-4.91E+00	1.35E+00	-1.91E+00

1.20E+00	3.24E+00	3.92E+00	1.99E+00	4.88E-01	1.84E+00	1.27E-01	-6.11E-01	3.91E+00	4.78E+00
-2.76E+00	-2.36E-01	9.44E-01	8.45E-01	-1.15E-01	2.54E+00	-1.22E-01	-5.19E-01	5.18E+00	6.32E+00

6.29E-01	8.26E+00	-2.48E+00	-3.06E+00	-1.51E+00	-5.36E-01	4.40E+00	-2.57E+00	4.04E+00	5.03E-01
-3.72E+00	2.24E+00	-3.03E-01	-2.82E+00	9.57E+00	4.13E+00	-9.93E-01	-4.20E+00	6.51E-01	4.37E-01

1.48E+00	-1.72E+00	1.50E+00	-7.97E-01	1.14E+00	-2.88E+00	4.50E-01	-1.78E+00	1.75E+00	2.20E+00
-4.97E+00	-4.73E+00	-9.34E-01	-2.72E-01	-9.32E-01	-2.01E+00	-1.97E+00	4.80E-01	4.39E-02	3.49E+00

2.30E+00	-1.38E-01	1.96E+00	-2.10E+00	-2.64E+00	-2.92E+00	-6.38E-01	1.75E-01	1.27E+00	4.10E-01
2.98E+00	4.95E+00	4.48E+00	1.13E+00	1.63E+00	1.84E+00	2.48E+00	1.80E+00	3.03E+00	-1.97E+00

ตาราง 5-5 ก (ต่อ)

whi

1.04E+01	1.02E+01
-1.04E+01	-1.02E+01

Whi : ค่า俈หนึ้นกระหว่างชั้นอินพุตกับชั้นช่อง

Woh : ค่า俈หนึ้นกระหว่างชั้นช่องกับชั้นเอาต์พุต

ตาราง 5-5 ข แสดงน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ด้วยโกรงข่ายประสาท กับหารานิเตอร์ที่ได้
จากการคำนวณหาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมของ
สัญญาณกล้องเนื้อคอด

Whi

2.35E+00	1.74E+00	2.87E+00	-4.30E+00	-2.56E+00	6.32E+00	5.39E+00	1.95E+00	9.06E+00	-5.43E+00
3.10E+00	3.08E+00	2.27E+00	-7.67E+00	-5.60E+00	-1.04E+00	-2.18E+00	-9.05E-02	5.29E+00	-1.05E-01

-4.54E+00	-8.48E-01	3.18E+00	-3.01E-01	5.00E+00	6.76E-01	6.19E-01	-7.09E+00	-2.00E+00	-1.30E-01
2.41E+00	4.19E+00	2.65E+00	1.18E-01	3.16E-01	-1.60E+00	1.93E+00	-3.16E+00	-3.04E+00	-1.12E-01

5.90E+00	-1.55E+00	-2.35E+00	6.17E+00	-6.67E+00	5.60E+00	2.59E+00	2.05E+00	-3.62E+00	4.06E+00
7.51E+00	-2.10E+00	-3.89E+00	4.46E+00	-2.92E+00	-6.97E-01	4.03E-01	3.12E+00	1.74E+00	4.79E+00

-6.96E+00	-2.40E+00	1.22E+00	3.45E+00	-5.07E+00	-1.93E+00	2.91E+00	-1.18E+00	1.79E+00	-6.90E+00
-4.06E+00	-2.91E+00	9.15E-01	3.99E+00	-7.31E-01	-1.40E+00	-1.32E+00	-3.31E+00	1.37E-01	-1.32E+00

3.11E+00	-1.47E+00	-2.67E+00	-7.67E-02	-4.85E-01	-4.89E+00	-2.54E+00	1.24E+00	4.46E+00	-1.92E+00
4.71E+00	3.27E+00	1.75E-01	-6.54E-01	-4.24E+00	-2.26E+00	-6.09E-02	-4.21E-01	5.80E+00	-1.40E+00

Woh

1.03E+01	9.21E+00
-1.03E+01	-9.21E+00

Whi : ค่า俈หนึ้นกระหว่างชั้นอินพุตกับชั้นช่อง

Woh : ค่า俈หนึ้นกระหว่างชั้นช่องกับชั้นเอาต์พุต

จากตาราง 5-5 ก แสดงน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ กับ พารามิเตอร์ ที่ได้จากการคำนวณหาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมของสัญญาณกลุ่มคล้ามนีอื่น และ ตาราง 5-5 ข แสดงน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ กับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณหาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมของสัญญาณกลุ่มคล้ามนีอื่น และ ผลจากการเรียนรู้จะนำไปใช้ในการทดสอบ กับ ข้อมูลของพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณหาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมของสัญญาณกลุ่มคล้ามนีอื่นและค่าของอาสาสมัครจำนวน 50 คน ผลที่ได้จากการทดสอบแสดงดังตารางต่อไปนี้

ตาราง 5-6 ก แสดงผลการทดสอบโครงข่ายประสาท กับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณ
หาค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมของสัญญาณกลุ่มคล้ามนีอื่น

อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดสอบ ลำดับที่	เอาต์บุ๊ค ^(y1) ที่ ได้จาก โครงข่าย ประสาท								
1*	0.991697	11*	0.997613	21*	0.997615	31*	0.99762	41	0.991605
2*	0.993948	12*	0.997608	22*	0.997525	32*	0.028995	42*	0.153903
3*	0.995651	13*	0.996101	23	0.425969	33*	0.997109	43*	0.054578
4*	0.987381	14*	0.997629	24*	0.996202	34*	0.984457	44*	0.155423
5*	0.805947	15*	0.997615	25*	0.992151	35*	0.857729	45*	0.145342
6*	0.997582	16*	0.996996	26*	0.960878	36*	0.025534	46*	0.154325
7*	0.997237	17*	0.997591	27*	0.988826	37	0.03951	47*	0.167535
8*	0.893812	18*	0.990165	28*	0.805769	38*	0.013334	48*	0.175568
9	0.018215	19*	0.985542	29	0.11082	39*	0.00541	49*	0.186551
10*	0.997422	20*	0.997626	30*	0.995491	40*	0.015589	50*	0.134331

เครื่องหมาย * แสดงว่าอาสาสมัครในกลุ่มทดสอบสามารถจำแนกได้ถูกต้องด้วยโครงข่าย
ประสาท

ตาราง 5-6 ข ทดสอบผลการทดสอบโครงข่ายประชากร กับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณ
หากค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมของสัญญาณกลุ่ม
กล้านเนื้อคือ

อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดสอบ ล้ำดันที่	อาต์ชุด (y1) ที่ ได้จาก โครงข่าย ประชากร	อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดสอบ ประชากร	อาต์ชุด (y1) ที่ ได้จาก โครงข่าย ประชากร						
1*	0.996705	11*	0.996866	21	0.256954	31*	0.993505	41*	0.006075
2*	0.989734	12*	0.988215	22*	0.996345	32	0.199123	42*	0.00174
3*	0.994539	13*	0.99459	23	0.008763	33	0.010645	43*	0.004767
4*	0.994365	14*	0.987599	24*	0.996657	34*	0.99642	44*	0.002468
5*	0.989609	15	0.013728	25*	0.990167	35*	0.918553	45*	0.009285
6*	0.99681	16*	0.996839	26*	0.996646	36*	0.032797	46*	0.146599
7*	0.994486	17*	0.986785	27*	0.996918	37*	0.02091	47*	0.082738
8*	0.996902	18*	0.995863	28*	0.860021	38*	0.000073	48*	0.010848
9*	0.996927	19*	0.995069	29	0.035209	39*	0.013437	49*	0.006227
10*	0.996918	20	0.119609	30*	0.994101	40*	0.000238	50*	0.010645

เครื่องหมาย * แสดงว่าอาสาสมัครในกลุ่มทดสอบสามารถจำแนกได้ถูกต้องด้วยโครงข่ายประชากร

จากตาราง 5-6 ก !! ทดสอบการทดสอบโครงข่ายประชากร กับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณ
หากค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมของสัญญาณกลุ่มกล้านเนื้อคือ 5 และตาราง 5-6
ข ทดสอบการทดสอบโครงข่ายประชากร กับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณหากค่าสูงสุดของความ
หนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมของสัญญาณกลุ่มกล้านเนื้อคือสามารถทดสอบการจำแนกหาผู้มี
ปัญหาการกลืนดังต่อไปนี้

การจำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืนด้วยโครงข่ายประชากร กับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณ
หากค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมของสัญญาณกลุ่มกล้านเนื้อคือ 45 ได้ถูกต้อง
จำนวน 45 คน และติดพลาดไปจำนวน 5 คน

การจำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืนด้วยโครงข่ายประชากร กับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณ
หากค่าสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมของสัญญาณกลุ่มกล้านเนื้อคือ 43 ได้ถูกต้อง
จำนวน 43 คน และติดพลาดไปจำนวน 7 คน

5.4 ผลการวิเคราะห์ด้วยโครงข่ายประสาท กับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณหาสัมประสิทธิ์ ของโตรีเกรสเซฟโมเดล

จากการประมวลผลสัญญาณเมื่อต้นค่าวิธีหาสัมประสิทธิ์ของโตรีเกรสเซฟในบทที่ 4 หัวข้อที่ 4.4 พบว่า ค่าสัมประสิทธิ์ของอโตรีเกรสเซฟ ลำดับที่ 1, 3, 5 มีความหมายสนใจในการนำมาใช้แทนค่าวิธีโครงข่ายประสาท จึงนำผลที่ได้ ในหัวข้อ 4.4 มาแบ่งข้อมูลออกเป็น 2 ชุด เพื่อใช้สำหรับการเรียนรู้และทดสอบ การเรียนรู้จะใช้ข้อมูลที่ได้จากการคำนวณหาสัมประสิทธิ์ของอโตรีเกรสเซฟของสัญญาณไฟฟ้ากุ่งกล้ามนึ่องลืนและกลุ่มกล้ามนึ่องคอ ของ อาสาสมัครจำนวน 30 คน โดยโครงข่ายประสาทที่คุณภาพบัดดิงนี้ มีอินพุต 50 ข้อมูล, เอาต์พุต 2 ข้อมูล, ชั้นซ่อนที่ 1 ชั้น และ 2 โโนนด, ค่าความกicidaติค่าที่ต้องการเท่ากับ 0.0001, ค่าอัตราการขยายสำหรับการเรียนรู้เท่ากับ 5 และค่าอินเนอร์เซย์ฟารามิเตอร์ เท่ากับ 0.9 จะให้ผลเป็นหนึ่งของการเรียนรู้ สำหรับค่าสัมประสิทธิ์ของอโตรีเกรสเซฟที่ลำดับต่างๆ มีรายละเอียดดังตารางต่อไปนี้

ตาราง 5-7 ก1 แสดงผลการเรียนรู้ด้วยโครงข่ายประสาทกับสัมประสิทธิ์ของอโตรีเกรส
เซฟลำดับที่ 1 ของสัญญาณกล้ามนึ่องลืน

Whi

-2.86E-02	4.33E-01	-4.59E-01	6.82E-02	-2.06E-01	3.23E-01	-4.18E-02	3.12E-02	1.48E-01	-1.30E-01
-6.02E+00	1.24E+01	-3.55E+01	3.89E+00	-2.82E+01	1.14E+01	-9.01E+00	3.69E+00	5.45E+00	-3.27E+00

4.64E-01	4.12E-01	-1.60E-02	5.38E-02	3.46E-01	8.44E-02	1.70E-01	-1.53E-01	3.36E-01	3.80E-01
4.29E+01	2.73E+01	1.53E+00	-3.43E+00	2.61E+00	-2.16E+01	-1.90E+01	-4.35E+01	-1.52E+01	-2.45E+01

1.35E+00	1.36E+00	9.29E-01	1.18E+00	8.35E-01	1.20E+00	1.24E+00	7.70E-01	7.83E-01	6.35E-01
2.89E+01	3.24E+01	2.97E+00	2.16E+01	-1.19E+01	2.21E+01	2.71E+01	7.23E+00	1.65E+01	3.33E+01

5.37E-01	8.45E-02	2.22E-01	1.65E-01	8.25E-02	2.59E-01	-1.44E-01	-1.88E-01	2.50E-01	-3.32E-01
1.83E+01	-1.36E+01	-4.83E+00	1.13E+00	-8.60E+00	-1.26E+01	-2.28E+01	-2.10E+01	-2.14E+00	-4.40E+01

-6.49E-02	-1.26E-01	-1.04E-01	4.11E-01	4.53E-01	4.94E-02	2.08E-01	2.77E-01	4.41E-01	-8.85E-02
-1.59E+01	-1.00E+01	-5.68E+00	1.63E+01	2.11E+01	-5.67E+00	2.43E+00	6.69E+00	1.70E+01	-1.99E+01

ตาราง 5-7 ก1 (ต่อ)

Whi

-3.35E-01	1.18E+01
2.69E-01	-1.18E+01

Whi : ค่า俌านน์กระหว่างชั้นอินพุตกับชั้นช่อง

Woh : ค่า俌านน์กระหว่างชั้นช่องกับชั้นเอาต์พุต

ตาราง 5-7 ก2 แสดงค่า俌านน์กที่ได้จากการเรียนรู้ด้วยโครงข่ายประสาท กับ
สัมประสิทธิ์ ของออโตรีเกรสซีฟ ลำดับที่ 3 ของสัญญาณกด้านหนึ่งอ dein

Whi

-1.01E+00	-8.57E-01	-4.02E-01	-1.40E+00	-1.07E+00	-7.21E-01	-2.16E-01	-1.31E+00	-6.39E-01	-4.49E-01
-1.07E+01	-7.83E+00	4.44E+00	-2.13E+01	-3.60E+00	-4.92E+00	3.75E+00	-1.63E+01	-1.13E+00	3.96E+00

4.90E-01	2.81E-01	-8.80E-01	2.12E-01	-8.82E-01	-1.03E+00	-2.51E-01	-1.45E+00	2.34E-01	-1.05E+00
2.41E+01	1.11E+01	-1.15E+00	1.75E+01	-7.52E+00	-2.33E+01	6.21E+00	-1.18E+01	1.45E+01	-1.39E+01

-6.86E-01	-7.62E-01	-1.83E-01	8.02E-01	5.92E-01	6.56E-01	5.01E-01	-1.50E-02	-3.21E-01	-1.20E-01
-2.39E+00	-1.50E+01	-3.28E-01	1.84E+01	1.09E+01	9.47E+00	1.03E+01	-1.24E+00	-2.73E+00	6.24E+00

1.62E-01	-2.21E-01	-5.22E-01	-5.61E-01	-5.05E-01	-7.89E-01	-6.66E-03	-4.98E-01	4.17E-01	-1.62E+00
1.07E+01	7.15E+00	-9.49E+00	-1.98E+00	2.83E+00	-3.89E+00	2.36E+00	-1.07E+01	9.19E+00	-3.00E+01

-7.58E-01	-3.47E-01	-1.22E+00	-1.92E-01	-3.94E-01	-6.90E-01	1.04E-01	-3.49E-02	3.13E-01	-2.02E-01
-1.01E+01	-7.97E-01	-7.84E+00	4.00E+00	-2.48E+00	-8.03E+00	9.24E+00	4.96E+00	1.13E+01	6.60E+00

Woh

1.87E+00	9.84E+00
-1.85E+00	-9.84E+00

Whi : ค่า俌านน์กระหว่างชั้นอินพุตกับชั้นช่อง

Woh : ค่า俌านน์กระหว่างชั้นช่องกับชั้นเอาต์พุต

ตาราง 5-7 ก 3 แสดงน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ด้วยโครงข่ายประสาท กับ สัมประสิทธิ์ของอัตโนมัติ เครื่องจำลองที่ 5 ของสัญญาณกล้องหน้าจอคิน

Whi

-3.14E+00	-2.88E+00	4.59E-01	-7.61E+00	-1.45E+00	-5.60E-01	1.88E+00	-6.31E+00	-8.24E-02	1.49E-01
-9.41E+00	-7.34E+00	4.94E+00	-2.00E+01	-3.63E+00	-5.61E+00	3.47E+00	-1.51E+01	-9.35E-01	4.05E+00

8.05E+00	3.56E+00	-1.41E+00	5.90E+00	-3.13E+00	-7.47E+00	1.01E-01	-6.03E+00	5.60E+00	-4.50E+00
2.29E+01	1.09E+01	-1.08E+00	1.71E+01	-6.98E+00	-2.20E+01	6.03E+00	-1.05E+01	1.41E+01	-1.29E+01

-1.81E+00	-4.93E+00	6.93E-01	6.60E+00	4.28E+00	5.29E+00	5.93E+00	1.06E+00	8.69E-01	4.26E+00
-1.94E+00	-1.39E+01	-7.20E-01	1.80E+01	9.97E+00	7.97E+00	9.20E+00	-1.77E+00	-2.73E+00	4.85E+00

3.58E+00	2.01E+00	-2.48E+00	-2.45E+00	4.58E-01	-1.33E+00	1.41E+00	-3.64E+00	3.58E+00	-1.16E+01
1.01E+01	6.70E+00	-8.99E+00	-1.00E+00	2.24E+00	-3.58E+00	2.13E+00	-1.02E+01	8.52E+00	-2.84E+01

-1.16E+01	-3.30E+00	-1.44E+00	-3.65E+00	8.94E-02	-5.73E-01	-2.35E+00	2.60E+00	-5.14E-01	3.06E+00
-2.84E+01	-1.02E+01	-4.63E-01	-7.36E+00	4.47E+00	-2.66E+00	-7.80E+00	9.15E+00	5.15E+00	1.06E+01

Woh

3.40E+00	8.38E+00
-3.40E+00	-8.38E+00

Whi : ค่า俌หนักกระหว่างชั้นอินพุตกับชั้นซ่อน

Woh : ค่า俌หนักกระหว่างชั้นซ่อนกับชั้นเอาต์พุต

ตาราง 5-7 ข แสดงน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ ด้วย โครงข่ายประสาทกับ สัมประสิทธิ์ ของออโตรีเกรสซีฟ ลำดับที่ 1 ของสัญญาณล้านเนื้อคอด

Whi

-6.40E+00	-2.71E+01	1.01E+01	-1.76E+01	-2.43E+01	-3.74E+01	-1.20E+01	-1.44E+01	-2.63E+00	6.26E+00
-1.12E+00	-2.38E+01	3.02E+01	-4.43E+00	-4.36E+01	-3.68E+01	-2.31E+01	-1.27E+01	-1.84E+00	1.32E+00

-3.59E+00	-6.67E+00	3.04E+00	2.36E+00	2.13E+01	-7.39E+00	-1.95E+01	-2.09E+01	-1.28E+01	-1.60E+00
-4.09E-01	1.05E+01	1.00E+01	7.14E+00	2.58E+01	-1.52E+01	-3.40E+01	-2.96E+01	-2.35E+01	1.26E-01

-1.24E+01	1.89E+01	1.48E+01	5.50E+00	2.96E+01	3.57E+01	-1.52E+00	2.54E+00	-3.34E+00	9.64E+00
-1.76E+01	3.47E+01	1.76E+01	9.83E+00	2.39E+01	4.99E+01	-4.38E+00	1.16E+01	-3.36E+00	1.86E+01

-2.05E-01	-4.51E+00	-1.57E+01	2.54E+01	-9.14E+00	2.98E+01	-3.02E+00	-3.69E+01	7.74E+00	1.31E+01
-5.53E+00	-6.15E+00	-1.83E+01	2.88E+01	-1.91E+01	3.42E+01	6.21E-01	-4.79E+01	1.51E+00	2.43E+01

3.48E-01	2.94E+01	1.77E+01	7.26E+00	-1.80E+01	1.79E+01	1.68E+01	1.85E+00	-9.06E+00	9.67E+00
-1.70E+00	2.53E+01	1.17E+01	-2.45E+00	-3.15E+01	1.80E+01	8.70E+00	4.76E+00	-1.83E+01	1.13E+01

Who

1.78E+00	6.20E+00
-1.78E+00	-6.20E+00

Whi : ค่า俌หนันกระหว่างหันอินพุตกับหันซ่อน

Woh : ค่า俌หนันกระหว่างหันซ่อนกับหันเอาต์พุต

ตาราง 5-7 ข 2 แสดงน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ด้วยโครงข่ายประสาท กับสัมประสิทธิ์ของออโตรีเกรสซีฟกำลังที่ 3 ของสัญญาณกล้องเนื้อคอด

Whi

3.52E+00	1.08E+00	1.53E+00	-1.04E-01	-3.58E+00	-6.50E+00	-3.97E-01	-1.34E+00	-2.39E-01	-7.38E-01
3.66E+00	9.35E-01	1.59E+00	-2.00E-01	-3.97E+00	-7.61E+00	-4.56E-01	-1.55E+00	-4.00E-01	-8.94E-01

2.00E+00	-2.99E+00	1.52E+00	2.10E+00	2.91E+00	-3.63E-01	-2.70E+00	1.68E+00	1.34E+00	8.56E-02
2.14E+00	-3.34E+00	1.51E+00	2.32E+00	2.97E+00	-6.28E-01	-2.76E+00	1.67E+00	1.47E+00	1.26E-01

-6.40E-01	4.89E-01	6.57E+00	3.43E-01	2.21E+00	5.52E+00	-3.35E+00	4.85E-01	9.24E-01	4.18E-01
-7.24E-01	5.28E-01	6.88E+00	2.33E-01	2.42E+00	5.71E+00	-4.03E+00	2.83E-01	7.84E-01	3.20E-01

3.36E+00	6.31E-01	-1.70E+00	8.68E-01	1.18E+00	3.68E-01	-1.10E+00	-6.35E-01	-1.74E-02	1.20E+00
3.60E+00	7.06E-01	-2.06E+00	5.76E-01	1.12E+00	3.61E-01	-1.37E+00	-8.35E-01	-2.00E-01	1.25E+00

-1.41E+00	2.08E+00	5.54E+00	1.62E+00	1.54E+00	2.66E+00	2.27E+00	1.67E+00	3.82E-02	2.39E-01
-1.71E+00	2.17E+00	5.89E+00	1.78E+00	1.75E+00	2.71E+00	2.40E+00	1.68E+00	2.17E-01	8.66E-02

Woh

1.66E+00	2.55E+00
-1.67E+00	-2.55E+00

Whi : ค่า俓หนนึកะห่วงชั้นอินพุตกับชั้นช่อง

Woh : ค่า俓หนนึកะห่วงชั้นช่องกับชั้นเอต์พุต

ตาราง 5-7 ช 3 แสดงน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ ด้วย โครงข่ายประสาทกับ
สัมประสิทธิ์ ออโตรีเกรสซีฟ ลำดับที่ 5 ของสัญญาณกล้ามเนื้อคือ

Whi

4.92E+00	1.51E-01	-3.26E+00	3.56E+00	-1.27E+01	-1.61E+01	-2.50E+00	2.68E+00	-3.11E+00	-1.63E+00
4.36E+00	-2.38E-01	-5.90E-01	1.22E+00	-7.67E+00	-1.12E+01	2.23E-01	6.19E-01	-2.87E-01	-4.98E-02

7.93E+00	-1.04E+01	-8.07E-01	5.03E+00	-4.32E+00	9.13E+00	-6.46E-01	1.28E+00	1.10E+01	-3.82E+00
2.59E+00	-5.09E+00	-4.37E-01	1.16E+00	-3.89E-01	4.03E+00	-5.84E-01	3.38E+00	4.03E+00	-1.23E+00

-6.58E+00	5.83E-01	1.79E+01	-1.92E+00	-2.82E-01	6.20E+00	-6.74E+00	9.70E-01	9.51E-01	-6.98E-01
-3.36E+00	6.30E-01	1.15E+01	-1.44E-01	1.59E+00	2.75E+00	-2.67E+00	1.75E+00	2.54E+00	5.14E-01

2.41E+00	-2.99E+00	-3.82E+00	6.24E+00	5.92E+00	-3.71E+00	1.55E+00	1.81E+00	-1.11E+00	7.13E-01
4.73E+00	-1.77E+00	-6.98E-02	1.04E+00	3.76E+00	-1.12E+00	3.21E-02	8.22E-01	6.07E-01	2.50E+00

-9.26E+00	-8.16E-01	7.89E-01	1.17E+00	-2.01E-02	7.68E+00	1.56E+00	-4.75E-01	-5.40E+00	9.63E+00
-5.23E+00	1.35E+00	2.79E+00	1.82E+00	1.82E+00	3.67E+00	2.86E+00	5.19E-01	-1.51E+00	5.46E+00

Woh

9.68E+00	2.71E+00
-9.68E+00	-2.71E+00

Whi : ค่า�้ำหนักระหว่างชั้นอนุพัตติกับชั้นช่อง

Woh : ค่าน้ำหนักระหว่างชั้นช่องกับชั้นเอตทุต

ตาราง 5-7 ก1-3 แสดงน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ กับ พารามิเตอร์ ที่ได้จากการคำนวณ หา
สัมประสิทธิ์ของออโตรีเกรสซีฟ ลำดับที่ 1,3 และ 5 ของกลุ่มกล้ามเนื้อดิน และ ตาราง 5-7 ห1-3
แสดงน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ กับ พารามิเตอร์ ที่ได้จากการคำนวณหาสัมประสิทธิ์ออโตรีเกรส
ซีฟ ของกลุ่มกล้ามเนื้อคอก ผลจากการเรียนรู้ จะนำไปใช้ในการทดสอบ กับ ข้อมูลของพารามิเตอร์
ที่ได้จากการคำนวณหาสัมประสิทธิ์ของออโตรีเกรสซีฟจำนวน 50 คน ผลที่ได้จากการทดสอบ
แสดงดังตารางต่อไปนี้

ตาราง 5-8 ก 1 แสดงผลการทดสอบโครงข่ายภาษา ด้วย ลักษณะที่ของ
อโศกเรเกรษ์ ลำดับที่ 1 ของกลุ่มกล้านเนื้อถิ่น

อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดสอบ ลำดับที่	อาต์มูต (y1) ที่ ได้จาก โครงข่าย ภาษา								
1	0.25	11	0.25	21	0.25	31	0.25	41	0.75
2	0.25	12	0.25	22	0.25	32	0.25	42	0.75
3	0.25	13*	0.75	23	0.25	33	0.25	43*	0.25
4*	0.75	14	0.25	24*	0.75	34	0.25	44	0.75
5*	0.75	15	0.25	25	0.25	35	0.25	45	0.75
6	0.25	16*	0.75	26	0.25	36	0.75	46	0.75
7	0.25	17	0.25	27	0.25	37	0.75	47	0.75
8	0.25	18*	0.75	28	0.25	38	0.75	48	0.75
9*	0.75	19	0.25	29	0.25	39	0.75	49*	0.25
10*	0.75	20	0.25	30*	0.75	40	0.75	50	0.75

เครื่องหมาย * แสดงว่าอาสาสมัครในกลุ่มทดสอบสามารถจำแนกได้ถูกต้องด้วยโครงข่ายภาษา

ตาราง 5-8 ก 2 แสดงผลการทดสอบโครงข่ายประสาท ด้วยสัมประสิทธิ์ของ
อโตรีเกรสเซอร์ ลำดับที่ 3 ของกลุ่มล้านหนึ่งห้า

อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดลอง ลำดับที่	เจ้าตัวบุตร (y1) ที่ ได้จากการ ประเมิน	อาสา สมัครใน กลุ่ม ที่ได้จากการ ประเมิน	เจ้าตัวบุตร (y1) ที่ ได้จากการ ประเมิน						
1	0.25	11	0.25	21	0.25	31	0.25	41	0.75
2	0.25	12	0.25	22	0.25	32	0.25	42	0.75
3	0.25	13	0.25	23	0.25	33	0.25	43*	0.25
4	0.25	14	0.25	24	0.25	34	0.25	44	0.75
5*	0.75	15	0.25	25	0.25	35	0.25	45*	0.25
6	0.25	16	0.25	26	0.25	36	0.75	46	0.75
7*	0.75	17*	0.75	27	0.25	37*	0.25	47	0.75
8	0.25	18	0.25	28	0.25	38	0.75	48	0.75
9	0.25	19	0.25	29	0.25	39	0.75	49*	0.25
10	0.25	20	0.25	30	0.25	40	0.75	50	0.75

เครื่องหมาย * แสดงว่าอาสาสมัครในกลุ่มทดสอบสามารถจำแนกได้ถูกต้องด้วยโครงข่ายประสาท

ตาราง 5-8 ก 3 แสดงผลการทดสอบโครงข่ายประสานด้วย สัมประสิทธิ์ของ
ออโตรีเกรสเซิร์ฟ ลำดับที่ 5 ของกลุ่มกล้านเนื้อดิน

อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดสอบ ลำดับที่	เอาต์พุต (y1) ที่ ได้จาก โครงข่าย ทดสอบ ประจำ	อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดสอบ ประจำ	เอาต์พุต (y1) ที่ ได้จาก โครงข่าย ประจำ						
1*	0.965348	11*	0.967365	21*	0.962857	31	0.000068	41*	0.000586
2	0.000007	12	0.000001	22	0.366205	32	0.004173	42*	0.000515
3*	0.966626	13*	0.881704	23*	0.955012	33	0.000475	43*	0.000001
4*	0.967364	14*	0.967054	24*	0.959173	34	0.008149	44*	0.00578
5*	0.954886	15*	0.967327	25*	0.967361	35	0.205944	45*	0.000523
6	0.020371	16*	0.943575	26	0.001809	36*	0.00568	46*	0.000012
7*	0.967363	17	0.034032	27	0.039704	37*	0.000567	47*	0.004325
8	0.401527	18	0.000001	28*	0.966395	38*	0.000006	48*	0.000535
9*	0.96607	19*	0.96736	29*	0.967286	39*	0.004872	49*	0.000568
10*	0.967183	20*	0.964706	30	0.001888	40*	0.000529	50*	0.000551

เครื่องหมาย * แสดงว่าอาสาสมัครในกลุ่มทดสอบสามารถจำแนกได้ถูกต้องด้วยโครงข่ายประสาน

ตาราง 5-8 ข 1 ทดสอบผลการทดสอบ โครงข่ายภาษาที่ด้วย สัมประสิทธิ์ของ
ขอ โลหะวิเคราะห์ ลำดับที่ 1 ของกลุ่มกล้ามเนื้อคือ

อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดสอบ ลำดับที่	เอาต์พุต (y1) ที่ ได้จาก โครงข่าย ทดสอบ ประสาท ลำดับที่	อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดสอบ ประสาท ลำดับที่	เอาต์พุต (y1) ที่ ได้จาก โครงข่าย ประสาท						
1	0.25	11	0.25	21	0.25	31	0.25	41	0.75
2	0.25	12	0.25	22	0.25	32	0.25	42	0.75
3	0.25	13*	0.749997	23*	0.75	33	0.25	43*	0.24997
4	0.25	14	0.25	24	0.25	34	0.25	44	0.75
5	0.25	15	0.25	25	0.25	35	0.25	45*	0.25
6	0.25	16*	0.75	26	0.25	36	0.75	46	0.75
7	0.25	17	0.25	27	0.25	37*	0.25	47	0.75
8	0.25	18	0.25	28	0.25	38	0.75	48	0.75
9	0.25	19	0.25	29	0.25	39	0.75	49*	0.25
10	0.25	20	0.25	30	0.25	40	0.75	50	0.75

เครื่องหมาย * แสดงว่าอาสาสมัครในกลุ่มทดสอบสามารถจำแนกได้ถูกต้องด้วยโครงข่ายภาษา

ตาราง 5-8 ข 2 แสดงผลการทดสอบ โครงข่ายภาษา ด้วย สัมประสิทธิ์ของ
ออโตรีกรสีที่จำดับที่ 3 ของกลุ่มกล้ามเนื้อคอ

อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดสอบ จำดับที่	เอาต์พุต (y1) ที่ ได้จาก โครงข่าย ภาษา								
1	0.25	11	0.25	21	0.24997	31	0.24997	41	0.74997
2	0.25	12	0.24997	22	0.24997	32*	0.75	42	0.74997
3	0.25	13*	0.75	23	0.25	33	0.25	43*	0.25
4	0.25	14	0.25	24	0.25	34	0.25	44	0.75
5	0.25	15	0.25	25	0.25	35	0.25	45*	0.25
6	0.25	16	0.25	26	0.25	36	0.25	46	0.75
7*	0.75	17	0.25	27	0.25	37	0.25	47	0.75
8	0.25	18	0.25	28	0.25	38	0.25	48	0.75
9	0.25	19	0.25	29*	0.75	39	0.25	49	0.75
10	0.25	20	0.25	30	0.25	40	0.25	50	0.75

เครื่องหมาย * แสดงว่าอาสาสมัคร ในกลุ่มทดสอบสามารถจำแนก ได้ถูกต้องด้วย โครงข่ายภาษา

ตาราง 5-8 ข 3 แสดงผลการทดสอบ โครงข่ายภาษา ด้วย สัมประสิทธิ์ของ ออโตรีเกรสซีฟ ลำดับที่ 5 ของกลุ่มกล้ามเนื้อคอ

อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดสอบ ลำดับที่	อาต์ยู (y1) ที่ ได้จาก โครงข่าย ภาษา								
1*	0.99454	11*	0.728693	21*	0.994453	31*	0.99338	41	0.994523
2*	0.993312	12*	0.99454	22*	0.994512	32*	0.990831	42*	0.011345
3*	0.99419	13*	0.991543	23*	0.994539	33*	0.992746	43*	0.017627
4*	0.986995	14*	0.994538	24*	0.994479	34*	0.994491	44*	0.092468
5*	0.049394	15*	0.994512	25*	0.994406	35*	0.994427	45	0.995285
6*	0.994504	16*	0.994536	26	0.049394	36*	0.01971	46*	0.146599
7*	0.994505	17*	0.994335	27*	0.98662	37*	0.0113	47*	0.082738
8*	0.990639	18*	0.992668	28*	0.990643	38*	0.012691	48*	0.010848
9*	0.993856	19*	0.992871	29*	0.99453	39*	0.025133	49*	0.016227
10*	0.994358	20*	0.994539	30*	0.994453	40*	0.012849	50*	0.010645

เครื่องหมาย * แสดงว่าอาสาสมัครในกลุ่มทดสอบสามารถจำแนกได้ถูกต้องด้วยโครงข่ายภาษา

จากตาราง 5-8 กล 3 แสดงผลการทดสอบโครงข่ายภาษา กับสัมประสิทธิ์ของออโตรีเกรสซีฟ ลำดับที่ 1, 3, 5 ของกลุ่มกล้ามเนื้อดิน และตาราง 5-8 ข 1-3 แสดงผลการทดสอบโครงข่ายภาษา กับ สัมประสิทธิ์ของออโตรีเกรสซีฟ ลำดับที่ 1, 3, 5 ของกลุ่มกล้ามเนื้อคอ สามารถจำแนกได้ดังต่อไปนี้

การจำแนกภาษาผู้มีปัญหาการกลืน ด้วย โครงข่ายภาษา กับ สัมประสิทธิ์ของ ออโตรีเกรสซีฟ ลำดับที่ 1 ของกลุ่มกล้ามเนื้อดิน สามารถ จำแนกภาษาผู้มีปัญหาการกลืนได้จำนวน 11 คน และศักดิภาพดีไปจำนวน 39 คน สัมประสิทธิ์ของออโตรีเกรสซีฟ ลำดับที่ 3 ของกลุ่มกล้ามเนื้อดิน สามารถจำแนกได้ถูกต้องจำนวน 7 คน และศักดิภาพดีไปจำนวน 43 คน สัมประสิทธิ์ของออโตรีเกรสซีฟ ลำดับที่ 5 ของกลุ่มกล้ามเนื้อดินสามารถ จำแนกได้ถูกต้องจำนวน 35 คน และศักดิภาพดีไปจำนวน 15 คน

ส่วนการจำแนกภาษาผู้มีปัญหาการกลืน ด้วย โครงข่ายภาษา กับ สัมประสิทธิ์ ออโตรีเกรสซีฟ ลำดับที่ 1 ของกลุ่มกล้ามเนื้อคอ สามารถจำแนกได้ถูกต้องจำนวน 7 คน และศักดิภาพดีไปจำนวน 43 คน สัมประสิทธิ์ ออโตรีเกรสซีฟ ลำดับที่ 3 ของกลุ่มกล้ามเนื้อคอ สามารถจำแนก

ได้ถูกต้องจำนวน 6 คน และศิษยาด้าไปจำนวน 44 คน สัมภาษณ์กับโตรีเกรสซีฟ สำนักที่ 5 ของกลุ่มล้านเนื้อคือ สามารถจำแนกได้ถูกต้อง จำนวน 47 คน และศิษยาด้าไปจำนวน 3 คน จากผลการทดลองจะเห็นว่าการจำแนกด้วย ค่าสัมภาษณ์ ของโตรีเกรสซีฟสำนักที่ 1,3 มีความ ศิษยาด้าค่อนข้างสูงกว่าที่เคยกับการจำแนกด้วยของโตรีเกรสซีฟสำนักที่ซึ่งสามารถจำแนกได้ดีกว่า

5.5 ผลการวิเคราะห์ด้วย โครงข่ายประสาท กับพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณหาค่ากำลังช่วงการ กลืน

จากการประมวลผลในบทที่ 4 หัวข้อ 4.5 พบว่าค่าพารามิเตอร์ของค่ากำลังช่วงการกลืนมี ความหมายสูงในการนำเข้าจำแนกด้วยโครงข่ายประสาท โดยนำผลที่ได้แบ่งออกเป็น 2 ชุด สำหรับ การเรียนรู้และทดสอบ การเรียนรู้จะใช้ข้อมูลที่ได้จากการคำนวณหาค่ากำลังช่วงการกลืนของ ลักษณะ ไฟฟ้ากลุ่มล้านเนื้อคือ และ กลุ่มล้านเนื้อคือ ของ อาสาสมัครจำนวน 30 คน โดยโครง ข่ายประสาทมีคุณสมบัติดังนี้ นิอันทุต 50 ข้อมูล, เอาต์ทุต 2 ข้อมูล, หันซ่อนมี 1 ชั้น และ 2 โนนด, ค่าความศิษยาด้าที่ต้องการเท่ากับ 0.0001, ค่าอัตราการขยายสำหรับการเรียนรู้ที่เท่ากับ 5 และท่ออิน เนอร์เชียพารามิเตอร์ เท่ากับ 0.9 จะให้ผลเป็นหน้าหนักของการเรียนรู้ ภาระและอี้ดังตารางต่อไป นี้

ตาราง 5-9 ก แสดงหน้าหนักที่ได้จากการเรียนรู้ ด้วยโครงข่ายประสาทกับพารามิเตอร์ที่ได้จากการ คำนวณหาค่ากำลังช่วงของลักษณะช่วงการกลืนของกลุ่มเนื้อคือ

Whi	-2.55E+00	-3.16E+00	2.36E-01	1.58E+00	1.54E+00	-1.80E-01	1.86E+00	8.96E-01	3.44E-01	-1.15E-02
	-4.89E-01	-8.45E-02	-1.05E-01	-4.11E-01	3.74E-01	-1.81E-02	-3.42E+00	-3.16E+00	-1.75E+00	-3.72E+00

7.20E-01	-5.49E-01	-1.96E+00	-3.59E+00	3.01E-01	9.00E-01	2.37E+00	1.32E+00	7.82E-01	-1.78E+00
-5.59E+00	-3.04E+00	-5.92E+00	-4.42E+00	-2.38E+00	-1.10E+00	-2.81E+00	-2.20E+00	-2.78E+00	-2.42E+00

6.52E-01	-3.58E+00	-2.61E+00	4.26E+00	2.91E+00	-1.73E+00	1.12E+00	-2.19E-02	-2.02E+00	-1.13E+00
7.40E+00	1.10E+01	5.21E+00	-2.36E+00	-3.41E+00	-3.90E+00	-8.75E+00	1.81E+00	8.17E+00	5.07E+00

2.00E+00	2.94E+00	-5.19E-01	-2.68E+00	-3.55E+00	-1.77E+00	-3.19E-01	1.09E+00	1.03E+00	1.26E+00
1.04E+00	-1.94E+00	-3.98E+00	-2.11E+00	-3.80E-02	-1.79E-01	2.90E-01	5.78E-01	1.62E+00	2.45E+00

4.85E-01	1.55E-01	-9.38E-01	-4.88E-01	-9.62E-01	-2.15E+00	-1.25E+00	-9.07E-01	3.05E-01	2.54E+00
5.05E+00	6.24E+00	5.88E+00	5.30E+00	3.04E+00	-7.39E-01	-4.81E+00	-7.39E+00	-8.93E+00	-1.94E+00

ตาราง 5-9 ก (ต่อ)

Woh

-3.26E+00	-7.10E-01
-2.97E+01	2.87E+01

ตาราง 5-9 ข แสดงน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ ด้วย โครงข่ายประสาท กับพารามิเตอร์ที่ได้
จากการคำนวณหา俌ลังของสัญญาณช่วงการกลืนของสัญญาณกล้ามเนื้อคือ

whi

8.48E+00	3.00E+00	3.70E+00	-7.66E-01	-5.80E+00	-5.78E+00	-6.68E+00	-4.65E+00	-3.04E+00	-4.25E+00
-1.01E+00	-7.41E-01	9.45E-01	-1.49E+00	-2.05E+00	-1.37E+00	-4.31E+00	-6.19E+00	-5.16E+00	-6.31E+00

4.67E-01	3.77E+00	4.02E+00	7.33E+00	6.04E+00	7.19E+00	6.68E+00	2.31E-01	-1.15E+01	-2.89E+00
-6.92E+00	-9.40E+00	-6.99E+00	-3.40E+00	-5.68E+00	-6.35E+00	-2.04E+00	-1.91E+00	6.19E-01	5.82E+00

2.98E+00	-5.86E+00	2.99E+00	1.05E+01	2.45E+00	-6.99E+00	-6.72E-02	-1.89E+00	-7.63E+00	-3.40E+00
3.10E+00	-2.96E+00	1.29E+00	-6.63E+00	-6.46E+00	-2.19E+00	7.63E+00	7.42E+00	3.47E+00	4.06E+00

-5.72E+00	-5.77E+00	-5.41E+00	-7.33E-01	4.37E+00	3.74E+00	5.17E+00	4.24E+00	2.89E-01	-1.48E+00
-1.96E+00	-2.79E+00	-1.72E+00	-5.35E-01	2.39E-01	-1.36E+00	8.48E-01	2.57E+00	2.75E+00	2.15E+00

-1.31E+00	-1.72E+00	-3.72E-01	1.46E-01	1.20E+00	1.53E+00	3.02E+00	8.33E-01	1.67E+00	1.86E+00
1.17E+00	-1.28E+00	-7.76E-01	2.46E-01	1.07E+00	3.02E+00	3.89E+00	2.79E+00	2.84E+00	2.49E+00

woh

1.38E+01	1.35E+01
-1.38E+01	-1.35E+01

จากตาราง 5-9 ก แสดงน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ กับ พารามิเตอร์ ที่ได้จากการคำนวณหา俌ลัง
ช่วงการกลืนของกลุ่มกล้ามเนื้อกลืน และ ตาราง 5-9 ข แสดงน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ กับ พารามิเตอร์
ที่ได้จากการคำนวณหา俌ลังช่วงการกลืนของกลุ่มกล้ามเนื้อคือ ผลจากการเรียนรู้ จะนำไปใช้ในการ
ทดสอบ กับ ข้อมูลของพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณหา俌ลังช่วงการกลืนของอาสาสมัครในกลุ่ม
ทดสอบ ที่ทดสอบจำนวน 50 คน ผลที่ได้จากการทดสอบแสดงดังตารางต่อไปนี้

**ตาราง 5-10 ก แสดงผลการทดสอบโкорงข่ายประสาท ด้วย พารามิเตอร์ที่ได้
จากการหาค่าคงที่ของรากลุ่มก้านเนื้อดิน**

อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดสอบ ลำดับที่	เอาต์พุต (y1) ที่ ได้จาก โกรงข่าย ประสาท								
1	0.178655	11	0.304227	21	0.131204	31	0.266857	41	0.501784
2*	0.877367	12*	0.8775	22	0.366593	32	0.327363	42*	0.291104
3*	0.568028	13	0.280143	23	0.405404	33	0.179882	43*	0.345397
4	0.193796	14	0.143044	24*	0.801657	34	0.452084	44*	0.247307
5	0.191998	15	0.168599	25	0.353017	35	0.362248	45*	0.173633
6	0.147887	16	0.301814	26	0.128741	36	0.5241	46*	0.266431
7	0.214611	17*	0.910075	27	0.197882	37	0.501784	47*	0.159324
8	0.182027	18	0.266857	28	0.245084	38*	0.291104	48	0.562248
9	0.260378	19	0.273363	29	0.130814	39*	0.345397	49	0.635241
10	0.145405	20	0.138474	30	0.190075	40*	0.247307	50	0.501784

เครื่องหมาย * แสดงว่าอาสาสมัครในกลุ่มทดสอบสามารถจำแนกได้ถูกต้องด้วยโกรงข่ายประสาท

**ตาราง 5-10x ทดสอบผลการทดสอบโครงข่ายประสาท ด้วย พารามิเตอร์ที่ได้จากการหา
กำลังของสัญญาณช่วงการกลืนของกลุ่มกล้ามเนื้อคอด**

อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดสอบ ลำดับที่	เอาต์พุต (y1) ที่ ได้จาก โครงข่าย ทดสอบ	อาสา สมัครใน กลุ่ม ทดสอบ ลำดับที่	เอาต์พุต (y1) ที่ ได้จาก โครงข่าย ประสาท						
1*	0.999387	11*	0.985341	21*	0.991502	31*	0.999303	41*	0.009496
2*	0.994988	12*	0.999121	22	0.305217	32*	0.999808	42*	0.006628
3	0.002669	13	0.03423	23*	0.993939	33*	0.99901	43*	0.005561
4*	1	14*	0.971682	24	0.122341	34*	0.999168	44	0.99413
5	0.132983	15*	0.999999	25*	0.991225	35*	0.997796	45*	0.026001
6*	0.993458	16	1	26*	0.99975	36*	0.019913	46*	0.010897
7*	0.997723	17	0.3959	27*	0.975439	37*	0.019999	47*	0.007748
8*	0.999997	18*	0.999044	28*	0.996709	38*	0.016984	48*	0.002523
9*	0.99913	19	0.002856	29*	0.998432	39*	0.018641	49*	0.028126
10*	0.994021	20	0.362912	30*	0.997944	40*	0.019306	50*	0.016426

เครื่องหมาย * ทดสอบว่าอาสาสมัครในกลุ่มทดสอบสามารถจำแนกได้ถูกต้องด้วยโครงข่ายประสาท

จากตาราง 5-10 ก ทดสอบการทดสอบโครงข่ายประสาท กับ พารามิเตอร์ที่ได้จากการหา
กำลังของสัญญาณช่วงการกลืนของกลุ่มกล้ามเนื้อดื่น สามารถจำแนกหากลุ่มนี้ได้
จำนวน 14 คน และคิดพลาดีไป จำนวน 36 คน และตาราง 5-10 ข ทดสอบการทดสอบโครงข่าย
ประสาท กับ พารามิเตอร์ที่ได้จากการหากำลังของสัญญาณ ของกลุ่มกล้ามเนื้อคอด สามารถจำแนก
หากลุ่มนี้ได้จำนวน 40 คน และคิดพลาดีไป จำนวน 10 คน

บทที่ 6

การวิเคราะห์ และ สรุปผล

จากผลการจำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืนด้วย โครงข่ายประชากรที่ได้ก่อตัวในบทที่ 5 การจำแนก ผู้มีปัญหาการกลืนโดยการวิเคราะห์ด้วยปัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้ามเนื้อคอและกลุ่มกล้ามเนื้อ ลิ้นโดยใช้โครงข่ายประชากร กับพารามิเตอร์ที่ได้จาก วิธีการคำนวณทางคณิตศาสตร์ต่าง ๆ ในบทที่ 3 สามารถสรุปผลการจำแนกในแต่ละวิธีได้ดังตาราง 6-1 ก-ช โดยตาราง 6-1 ก เป็นผลการจำแนกโดยใช้สัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้ามเนื้อลิ้นและตาราง 6-1 ช เป็นผลการจำแนกโดยใช้สัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้ามเนื้อคอ

ตารางที่ 6-1 กแสดงการเปรียบเทียบผลการจำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืนโดยใช้โครงข่ายประชากร กับพารามิเตอร์ที่ได้จากการวิธีการคำนวณทางคณิตศาสตร์ต่างๆของสัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้ามเนื้อลิ้น กับพารามิเตอร์ที่ได้จากการวิธีการคำนวณทางคณิตศาสตร์ต่างๆของสัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้ามเนื้อคอ

อัตรา สมัครในกลุ่มทดสอบ ลำดับที่	ผลการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืน ด้วยวิธีการทางคณิตศาสตร์				
	ช่วงเวลาของ การกลืน	PS at MF	Max of PS	Coeff 5 of AR	Sum of PS
1	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
2	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง
3	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
4	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
5	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
6	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ผิดพลาด
7	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
8	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ผิดพลาด
9	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ผิดพลาด
10	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
11	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
12	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง
13	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
14	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
15	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
16	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด

ตาราง 6-1 ก (ต่อ)

อานา สมัครในกลุ่มทดสอบ ลำดับที่	ผลการจำแนกผู้มีปัญหาการรักลิ่ง ด้วยวิธีการทางคณิตศาสตร์				
	ช่วงเวลาของ การลิ่ง	PS at MF	Max of PS	Coeff 5 of AR	Sum of PS
17	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง
18	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง
19	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
20	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
21	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
22	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
23	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ผิดพลาด
24	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
25	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
26	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ผิดพลาด
27	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
28	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
29	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
30	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ผิดพลาด
31	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ผิดพลาด
32	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ผิดพลาด
33	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ผิดพลาด
34	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ผิดพลาด
35	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ผิดพลาด
36	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
37	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ผิดพลาด
38	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
39	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
40	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
41	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ผิดพลาด
42	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
43	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง

ตาราง 6-1 ก (ต่อ)

อาสา สวัสดิ์ในกลุ่มทดสอบ ลำดับที่	ผลการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืน ด้วยวิธีการทางคลินิกศาสตร์				
	ช่วงเวลาของ การกลืน	PS at MF	Max of PS	Coeff 5 of AR	Sum of PS
44	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
45	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง
46	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
47	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ผิดพลาด	ถูกต้อง
48	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
49	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
50	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
รวม	49	40	45	35	14
%	98	80	90	70	28

PS at MF = ความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่มีเดียน

Max of PS = กำลังสูงสุดของความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัม

Coeff 5 of AR = กำลังประสีที่ของโนมแคลคูล่าโตรีเกรดซีฟ ลำดับที่ 5

Sum of PS = กำลังของสัญญาณในช่วงการกลืน

ตาราง 6-1 ข แสดงการเปรียบเทียบผลการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืนโดยใช้โครงข่ายประสาท กับพารามิเตอร์ที่ได้จากวิธีการคำนวณทางคลินิกศาสตร์ต่างๆ ของสัญญาณ ไฟฟ้ากลุ่มกล้านเนื้อคือ

อาสา สวัสดิ์ในกลุ่มทดสอบ ลำดับที่	ผลการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืน ด้วยวิธีการทางคลินิกศาสตร์				
	ช่วงเวลาของ การกลืน	PS at MF	Max of PS	Coeff 5 of AR	Sum of PS
1	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
2	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
3	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
4	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
5	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
6	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
7	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
8	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
9	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง

ตาราง 6-1 ข(ต่อ)

อาสา สมัครในเกณฑ์ทดสอบ ลำดับที่	ผลการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืน ด้วยวิธีการทางคณิตศาสตร์				
	ช่วงเวลาของ การกลืน	MF of PS	Max of PS	Coeff 5 of AR	Sum of PS
10	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
11	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
12	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
13	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
14	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
15	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ถูกต้อง
16	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
17	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
18	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
19	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
20	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ผิดพลาด
21	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ถูกต้อง
22	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
23	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ถูกต้อง
24	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
25	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
26	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง
27	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
28	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
29	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ถูกต้อง
30	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
31	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
32	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ถูกต้อง
33	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ถูกต้อง
34	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
35	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
36	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
37	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
38	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง

ตาราง 6-1 ข(ต่อ)

อาสา สมัครในกลุ่มทดสอบ ลำดับที่	ผลการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืน ด้วยวิธีการทางคณิตศาสตร์				
	ช่วงเวลาของ การกลืน	PS at MF	Max of PS	Coeff 5 of AR	Sum of PS
39	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
40	ผิดพลาด	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
41	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง
42	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
43	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
44	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด
45	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ผิดพลาด	ถูกต้อง
46	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
47	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
48	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
49	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
50	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง	ถูกต้อง
รวม	48	43	43	47	40
%	96	86	86	94	80

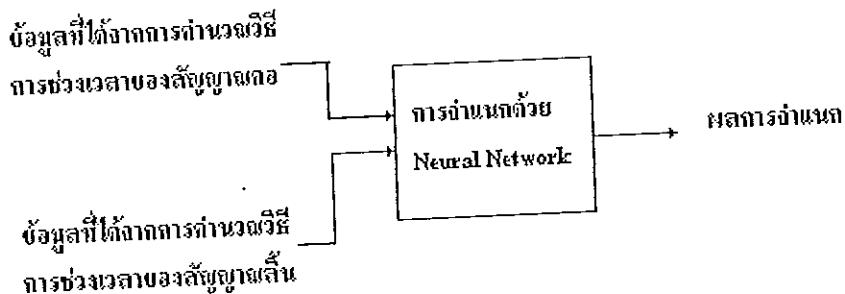
PS at MF = ความแน่นหนาของกำลังเพิ่งสเปกตรัมที่ความถี่มีเดิน

Max of PS = ค่าสูงสุดของค่าความแน่นหนาของกำลังเพิ่งสเปกตรัม

Coeff 5 of AR = ค่าสัมประสิทธิ์ของโนเมคลอโตรีเกรดซีฟ ลำดับที่ 5

Sum of PS = กำลังของสัญญาณในช่วงการกลืน

จากตาราง 6-1 ก และ ตาราง 6-1 ข จะเห็นว่าวิธีการหาช่วงเวลาของการกลืนจะให้ผลลัพธ์ที่สูคือให้ความถูกต้องได้ถึง 98% สำหรับสัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้านเนื้อดิน สำหรับวิธีอื่นๆ การจำแนกด้วยสัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้านเนื้อคือจะให้ผลที่น่าพอใจมากกว่าสัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้านเนื้อดิน อย่างไรก็ตามพบว่าในอาสาสมัครคนเดียวันที่ใช้วิธีการหาช่วงเวลาของการกลืนถูกจำแนกผิดพลาดในกรณีที่ใช้สัญญาณกลุ่มกล้านเนื้อดินแต่จะจำแนกได้ถูกต้องในกรณีที่ใช้สัญญาณกลุ่มกล้านเนื้อคือ จึงได้นำผลพารามิเตอร์ที่ได้จากการคำนวณหาช่วงเวลาของสัญญาณดินกับค่ามาเป็นข้อมูลร่วมกันให้โครงข่ายประสาทวิเคราะห์จำแนกภาพผู้มีปัญหาการกลืนดังในแผนภาพดังต่อไปนี้



ภาพประกอบที่ 6-1 แสดงแผนภาพเดียวกันกับหาระบบท่อร์ที่ได้จากการคำนวณช่วงเวลาของสัญญาณลีนและค่า

จากภาพประกอบที่ 6-1 แสดงแผนภาพเบื้องต้น การจำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืนโดยการนำผลที่ได้จากการคำนวณมาห่างเวลาการกลืนของสัญญาณลีน กับ ค่าหนึ่งเป็นข้อมูลในการคำนวณด้วยโprocงห์ยั่งประสาท

การวิเคราะห์ด้วยโprocงห์ยั่งประสาทจะดำเนิน คุณสมบัติของ เอ้าท์พุต ตามนี้ใน บทที่ 5 และ ดำเนินโprocงห์ยั่งประสาทดังนี้ มีข้อมูล 2 อินพุต, เอ้าท์พุต 2 ข้อมูล, ชั้นซ่อนมี 1 ชั้น และ 2 โอนดค่าความผิดพลาดที่ต้องการให้เกิน 0.0001 และค่าอัตราการขยายสำหรับการเรียนรู้เท่ากับ 5 ใน การจำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืนด้วยโprocงห์ยั่งประสาท ซึ่งมีคุณของอาสาสมัครที่ใช้ในการเรียนรู้ เป็นคุณเดียวกันที่ใช้ในบทที่ 5 ให้ผลเป็นน้ำหนักในการเรียนรู้และสามารถจำแนกผลได้ดังนี้

ตาราง 6-2 ก แสดงน้ำหนักที่ได้จากการเรียนรู้ด้วยหาระบบท่อร์ของช่วงเวลาของการกลืนของสัญญาณลีนกับค่า

Whi

-5.41E+00	-5.47E+00
-9.56E+00	-9.83E+00

Who

5.20E+00	1.07E+01
-5.16E+00	-1.07E+01

Whi : ค่าน้ำหนักระหว่างชั้นอินพุตกับชั้นซ่อน

Who : ค่าน้ำหนักระหว่างชั้นซ่อนกับชั้นเอ้าท์พุต

ตาราง 6-2 ข แสดงผลการจำแนกภาพผู้มีปัญหาการคืนโดยใช้หาราเมตอร์ของช่วงเวลาของการคืนของสัญญาณเดิมกับค่า

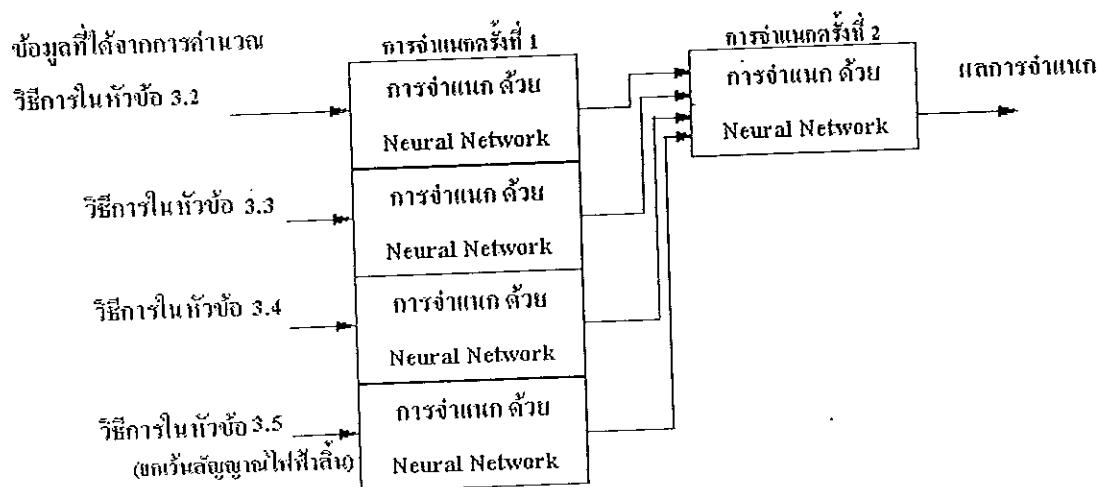
อาสาสมัครในกลุ่ม ทดลอง ลำดับที่	ผลการจำแนก	ค่าเอ่าตัวรูด(y1)
1	ถูกต้อง	0.998488
2	ถูกต้อง	0.999375
3	ถูกต้อง	0.995671
4	ถูกต้อง	0.973021
5	ถูกต้อง	0.991352
6	ถูกต้อง	0.999315
7	ถูกต้อง	0.999613
8	ถูกต้อง	0.987211
9	ถูกต้อง	0.991978
10	ถูกต้อง	0.999126
11	ถูกต้อง	0.999391
12	ถูกต้อง	0.997893
13	ถูกต้อง	0.998236
14	ถูกต้อง	0.998652
15	ถูกต้อง	0.997021
16	ถูกต้อง	0.998155
17	ถูกต้อง	0.987168
18	ถูกต้อง	0.997999
19	ถูกต้อง	0.998813
20	ถูกต้อง	0.99882
21	ถูกต้อง	0.99628
22	ถูกต้อง	0.997499
23	ถูกต้อง	0.995862
24	ถูกต้อง	0.997836
25	ถูกต้อง	0.997371
26	ถูกต้อง	0.998523
27	ถูกต้อง	0.998116
28	ถูกต้อง	0.999753

ตาราง 6-2 ก (ต่อ)

อาสาสมัครในกลุ่ม ทดลอง ลำดับที่	ผลการจำแนก	ค่าเอาต์พุต(y1)
29	ถูกต้อง	0.999571
30	ถูกต้อง	0.999149
31	ถูกต้อง	0.995111
32	ถูกต้อง	0.999455
33	ถูกต้อง	0.994874
34	ถูกต้อง	0.99887
35	ถูกต้อง	0.997773
36	ถูกต้อง	0.009098
37	ถูกต้อง	0.04833
38	ถูกต้อง	0.001751
39	ถูกต้อง	0.003677
40	ถูกต้อง	0.001968
41	ถูกต้อง	0.001839
42	ถูกต้อง	0.002585
43	ถูกต้อง	0.011673
44	ถูกต้อง	0.002891
45	ถูกต้อง	0.013194
46	ถูกต้อง	0.002727
47	ถูกต้อง	0.012681
48	ถูกต้อง	0.0029
49	ถูกต้อง	0.001716
50	ถูกต้อง	0.042857
รวม	50	
%	100	

จากตาราง 6-2 การจำแนกภาพผู้ร่วมปัญหาการกลืนโดยใช้ช่วงเวลาของการกลืนจากสัญญาณลิ้นกับคอร่วมกันพบว่าให้ผลการจำแนกได้ถูกต้อง 100%

จากการพิจารณาผลการจำแนกในบทที่ 5 พบว่า ในขณะที่ใช้สัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้ามเนื้อเดียวกัน อาสาสมัครที่จำแนกโดยดูแลด้วยวิธีการทางคอมพิวเตอร์นั่งอาจจะจำแนกถูกต้องด้วยวิธีการคอมพิวเตอร์อื่น จึงจะนำผลที่ได้จากโครงข่ายประสาท ในบทที่ 5 หัวข้อ 5.2 , 5.3 , 5.4 และ 5.5 มาเป็นข้อมูลให้กับโครงข่ายประสาท วิเคราะห์จำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืนอีกรอบหนึ่ง ดังแผนภาพเบื้องต้นไปนี้



ภาพประกอบ 6-2 แสดงแผนภาพเบื้องต้นการจำแนกด้วยโครงข่ายประสาทครั้งที่ 2
กับพารามิเตอร์ทางคอมพิวเตอร์หลายวิธี

จากการประกอบ 6-2 แสดงแผนภาพเบื้องต้นการจำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืนโดยการนำผลที่ได้จากโครงข่ายประสาทในบทที่ 5 หัวข้อ 5.2 , 5.3 , 5.4 และ 5.5 มาใช้เป็นข้อมูล 4 อินพุต สำหรับสัญญาณกลุ่มกล้ามเนื้อคือ และนำผลที่ได้จากโครงข่ายประสาทในบทที่ 5 หัวข้อ 5.2,5.3 และ 5.4 มาใช้เป็นอินพุต 3 อินพุตสำหรับสัญญาณกลุ่มกล้ามเนื้อด้านใน เนื่องจากผลจากการจำแนกในบทที่ 5 หัวข้อ 5.5 สำหรับสัญญาณไฟฟ้ากล้ามเนื้อด้านในให้ผลการจำแนกต่ำกว่า 50% สำหรับการจำแนกในหัวข้อ 5.5 จะใช้เฉพาะส่วนประสาทที่หัวที่ 5 ทั้งนี้เพริ่มส่วนประสาทที่หัวที่ 1 และ 3 ให้มีผลการจำแนกโดยพิเศษและคุณสมบัติอื่นๆของโครงข่ายประสาทจะเหมือนในบทที่ 5 โดยจะใช้อาสาสมัครกลุ่มใหม่ สำหรับการเรียนรู้ของโครงข่ายประสาทซึ่งจะเลือกโดยการสุ่มจากอาสาสมัครคนปกติ 15 คน และจากอาสาสมัครผู้มีปัญหาการกลืนอีก 15 คน ในการจำแนกหาผู้มีปัญหาการกลืน ด้วยโครงข่ายประสาท ให้มีผลเป็นน้ำหนักในการเรียนรู้และสามารถจำแนกผลได้ดังนี้

ตาราง 6-3 ก แสดงน้ำหนักในการเรียนรู้ครั้งที่ 2 กับพารามิเตอร์หลายๆ วิธีของกลุ่มกล้ามเนื้อลิ้น

whi

4.47E+00	2.05E+00	4.56E+00
3.72E+00	1.84E+00	3.72E+00

woh

-5.85E+00	-4.42E+00
5.85E+00	4.42E+00

ตาราง 6-3 ข แสดงน้ำหนักของการเรียนรู้ครั้งที่ 2 กับพารามิเตอร์หลายๆ วิธีของกลุ่มกล้ามเนื้อคอ

whi

2.00E+00	1.74E+00	1.91E+00	2.71E+00
2.29E+00	2.01E+00	1.96E+00	2.97E+00

Who

4.36E+00	5.28E+00
-4.43E+00	-5.21E+00

ตาราง 6-4 แสดงผลการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืน โดยใช้ผลจากโกรงข่ายประสานในหัวข้อ 5.2, 5.3, 5.4 ของสัญญาณลิ้น และ หัวข้อ 5.2, 5.3, 5.4 และ 5.5 ของสัญญาณคอ นาเป็น อินพุตในการจำแนกด้วยโกรงข่ายประสาน

อาสา สวัสดร ในกลุ่มทดสอบ ล้ำดันที่	ผลการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืน		ผลการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืน	
	Many Method กับ สัญญาณกล้ามเนื้อลิ้น	ค่าเออเด็ต(y1)	Many Method กับ สัญญาณกล้ามเนื้อคอ	ค่าเออเด็ต(y1)
1	ถูกต้อง	0.99641	ถูกต้อง	0.993011
2	ถูกต้อง	0.996265	ถูกต้อง	0.993617
3	ถูกต้อง	0.996219	ถูกต้อง	0.98743
4	ถูกต้อง	0.995253	ถูกต้อง	0.993823
5	ถูกต้อง	0.995002	ถูกต้อง	0.994911
6	ถูกต้อง	0.996189	ถูกต้อง	0.994914
7	ถูกต้อง	0.996409	ถูกต้อง	0.991841

ตาราง 6-4 (ต่อ)

อาสา สวัสดิ์ ในเกลี่ยงทดสอบ ลำดับที่	ผลการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืน		ผลการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืน	
	Many Method กับ สัญญาณกล้ามเนื้อกล่อง	ค่าอัตราทุต(y1)	Many Method กับ สัญญาณกล้ามเนื้อกล่อง	ค่าอัตราทุต(y1)
8	ถูกต้อง	0.996179	ถูกต้อง	0.994854
9	ถูกต้อง	0.992921	ถูกต้อง	0.993459
10	ถูกต้อง	0.99641	ถูกต้อง	0.994348
11	ถูกต้อง	0.996407	ถูกต้อง	0.994912
12	ถูกต้อง	0.984393	ถูกต้อง	0.994022
13	ถูกต้อง	0.996153	ถูกต้อง	0.990916
14	ถูกต้อง	0.996408	ถูกต้อง	0.994917
15	ถูกต้อง	0.996391	ถูกต้อง	0.99487
16	ถูกต้อง	0.996409	ถูกต้อง	0.994872
17	ถูกต้อง	0.977039	ถูกต้อง	0.994912
18	ถูกต้อง	0.99523	ถูกต้อง	0.99466
19	ถูกต้อง	0.99641	ถูกต้อง	0.994251
20	ถูกต้อง	0.99641	ถูกต้อง	0.994916
21	ถูกต้อง	0.995059	ถูกต้อง	0.994917
22	ถูกต้อง	0.996311	ถูกต้อง	0.994008
23	ถูกต้อง	0.99641	ถูกต้อง	0.993799
24	ถูกต้อง	0.99641	ถูกต้อง	0.994918
25	ถูกต้อง	0.996409	ถูกต้อง	0.994915
26	ถูกต้อง	0.99641	ถูกต้อง	0.99491
27	ถูกต้อง	0.986254	ถูกต้อง	0.994914
28	ถูกต้อง	0.993115	ถูกต้อง	0.994426
29	ถูกต้อง	0.996405	ถูกต้อง	0.994911
30	ถูกต้อง	0.99641	ถูกต้อง	0.994912
31	ถูกต้อง	0.995076	ถูกต้อง	0.994914
32	ถูกต้อง	0.99641	ถูกต้อง	0.994914
33	ถูกต้อง	0.996407	ถูกต้อง	0.994907
34	ถูกต้อง	0.995882	ถูกต้อง	0.994914
35	ถูกต้อง	0.99641	ถูกต้อง	0.994915
36	ถูกต้อง	0.019749	ถูกต้อง	0.019721

ตาราง 6-4 (ต่อ)

อาสาสมัคร ในกลุ่มทดสอบ ลำดับที่	ผลการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืน		ผลการจำแนกผู้ไม่มีปัญหาการกลืน	
	Many Method กับ สัญญาณกล้ามเนื้อฉัน	ค่าอาต์บุต(y1)	Many Method กับ สัญญาณกล้ามเนื้อคอ	ค่าอาต์บุต(y1)
37	ถูกต้อง	0.020439	ถูกต้อง	0.019851
38	ถูกต้อง	0.020921	ถูกต้อง	0.019792
39	ถูกต้อง	0.021343	ถูกต้อง	0.019794
40	ถูกต้อง	0.019623	ถูกต้อง	0.019781
41	ถูกต้อง	0.019693	ถูกต้อง	0.019513
42	ถูกต้อง	0.025502	ถูกต้อง	0.019596
43	ถูกต้อง	0.02051	ถูกต้อง	0.019345
44	ถูกต้อง	0.019745	ถูกต้อง	0.019274
45	ถูกต้อง	0.023129	ถูกต้อง	0.019612
46	ถูกต้อง	0.019479	ถูกต้อง	0.019712
47	ถูกต้อง	0.020143	ถูกต้อง	0.019516
48	ถูกต้อง	0.020741	ถูกต้อง	0.019922
49	ถูกต้อง	0.021423	ถูกต้อง	0.019497
50	ถูกต้อง	0.019236	ถูกต้อง	0.019817
รวม	50		50	
%	100		100	

จากตาราง 6-4 แสดงผลการจำแนกโครงข่ายประสาทจากอาสาสมัครจำนวน 50 คน สามารถจำแนกได้ถูกต้อง 100% นอกจากนี้ได้ทดลองเปรียบเทียบผลการจำแนกผู้มีปัญหาการกลืนของโครงข่ายประสาท โดยการกำหนดให้ชั้นช่อง 1 ชั้น มีจำนวนโนนด 4, 6, 10 แล้วทดลอง นำผลการเรียนรู้มาทำการทดสอบก็ให้ผลสามารถจำแนกได้ถูกต้อง 100% เช่นเดียวกัน

จากการทดลองห้างหุ้นส่วนการค้าสรุปได้ดังนี้

1. การจำแนกด้วยการคำนวณช่วงเวลาของการกลืนจะให้ผลดีที่สุด ไม่ว่าสัญญาณไฟฟ้าจะมาจากกลุ่มกล้ามนี้อีกนึ่งหรือกลุ่มกล้ามนี้อีก แต่เมื่อนำเอาช่วงเวลาการกลืนที่ได้จากสัญญาณไฟฟ้ากล้ามนี้อีกและกล้ามนี้อีกมาเป็นอินพุตของโครงข่ายประสาทร่วมกัน ก็จะให้ผลการจำแนกร้อยเปอร์เซ็นต์

2. อาย่างไรก็ตามวิธีการคำนวณช่วงเวลาการกลืนจะมีปัญหาคือต้องใช้การพิจารณาจากคนซึ่งอาจจะทำให้การทำงานนิยัติแบบอัตโนมัติทำได้ลำบาก

3. สำหรับวิธีอื่นๆ พบว่าการวิเคราะห์จากสัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้ามนี้อีกจะให้ผลการจำแนกดีกว่าการวิเคราะห์จากสัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้ามนี้อีก

4. การจำแนกด้วยการคำนวณค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมที่ความถี่ที่เดียวสามารถจำแนกได้ถูกต้อง 80% สำหรับสัญญาณกล้ามนี้อีก และ 86% สำหรับสัญญาณกล้ามนี้อีก

5. การจำแนกด้วยการคำนวณค่าสูงสุดของค่าความหนาแน่นของกำลังเชิงสเปกตรัมสามารถจำแนกได้ถูกต้อง 90% สำหรับสัญญาณกล้ามนี้อีก และ 86% สำหรับสัญญาณกล้ามนี้อีก

6. การจำแนกด้วยสัมประสิทธิ์ของออโตรีเกรสซีไฟแนลพบว่า ที่สัมประสิทธิ์ที่ 5 จะให้ผลการจำแนกได้ดีที่สุดสามารถจำแนกได้ถูกต้อง 70% สำหรับสัญญาณไฟฟ้าอีก และ 94% สำหรับสัญญาณไฟฟ้า

7. การจำแนกด้วยกำลังของสัญญาณการกลืนพบว่าสามารถจำแนกถูกต้อง 80% สำหรับกลุ่มกล้ามนี้อีก และ ไม่สามารถจำแนกได้สำหรับกล้ามนี้อีกเนื่องจากผลการจำแนกต่ำกว่า 50%

8. การจำแนกด้วยการนำผลการจำแนกโดยวิธีในบทที่ 5 หัวข้อ 5.2, 5.3, 5.4, 5.5 สำหรับกลุ่มกล้ามนี้อีก นำมานำเสนอโดยวิธีโครงข่ายประสาทอีกรึ่งพบว่าสามารถจำแนกได้ถูกต้อง 100 %

9. การจำแนกด้วยการนำผลการจำแนกโดยวิธีในบทที่ 5 หัวข้อ 5.2, 5.3, 5.4 สำหรับกลุ่มกล้ามนี้อีก นำมานำเสนอโดยวิธีโครงข่ายประสาทพบว่าสามารถจำแนกได้ถูกต้อง 100 %

ภาคผนวก คุณลักษณะและรายละเอียดการใช้งานเบื้องต้นของซอฟต์แวร์ LabVIEW for Windows Version 3.0

ซอฟต์แวร์ LabVIEW for Windows Version 3.0 ที่ใช้พัฒนาโปรแกรมการวิเคราะห์ทางคณิตศาสตร์เพื่อใช้ในการจำแนกในบทที่ 3 เป็นของบริษัท National Instruments Corporation U.S.A ใช้งานบนระบบ Windows 3.1 ขึ้นไปและต้องการเนื้อที่ในฮาร์ดดิสก์ ในการติดตั้ง โปรแกรมอย่างน้อย 24 Mb

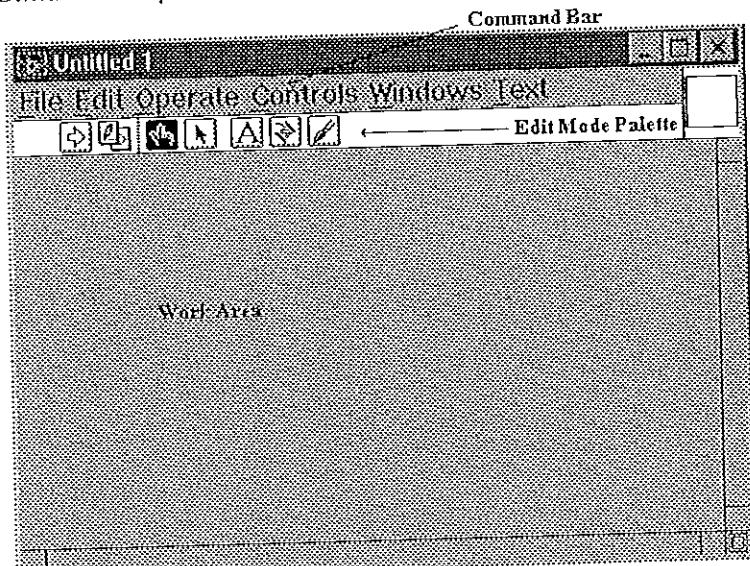
การใช้งานเบื้องต้นจะต้องมีการติดตั้งโปรแกรมลงบนฮาร์ดดิสก์ โดยนำแผ่นสำหรับติดตั้งแผ่นที่ 1 (โปรแกรมจะประกอบด้วยแผ่นดิสก์ขนาด 3.5" 1.44 Mb จำนวน 9 แผ่น) แล้วใช้คำสั่ง Run ด้วย Setup ใน Windows จากนั้นก็จะมีการติดตั้งตอบคำถามในการติดตั้งต่างๆ หรือเมื่อนำแผ่นถัดไปใส่ลงในช่องขับแผ่นดิสก์จนหมด

1. ส่วนประกอบของ LabVIEW for Windows

โปรแกรม LabVIEW เกาะทางในส่วนที่ได้นำมาใช้ในการวิเคราะห์ทางคณิตศาสตร์ในบทที่ 3 โปรแกรม LabVIEW จะประกอบด้วย ส่วนของ Front Panel และ Block Diagram ซึ่งมีรายละเอียดดังนี้

1.1 ส่วนของ Front Panel

เป็นส่วนที่ใช้ในการกำหนดค่า (Control) เข้าหรือแสดงผลออกมายังรูปแบบลักษณะต่างๆ ซึ่งลักษณะดังแสดงในภาพประกอบ ก 1



ภาพประกอบ ก 1 แสดงหน้าต่างส่วน Front Panel

จากภาพประกอบ ก) แสดงหน้าต่างส่วน Front Panel ประกอบด้วย ส่วนต่างๆดังนี้

1.1.1 แถบคำสั่ง(command bar) ประกอบด้วย

- 1) File เป็นส่วนที่จัดการเกี่ยวกับ File อื่นๆ
- 2) Edit เป็นส่วนที่ใช้ในการแก้ไขอื่นๆ
- 3) Operate เป็นส่วนที่ใช้ในการรันบล็อกโปรแกรม
- 4) Control เป็นส่วนที่ใช้ในการกำหนดค่าต่างๆ
- 5) Windows เป็นส่วนกำหนดหน้าต่าง การเปลี่ยนหน้าต่างใช้งาน
- 6) Text เป็นส่วนที่ให้กำหนดประเภทของตัวอักษร สี ขนาด

1.1.2. Edit Mode Palette ประกอบด้วย

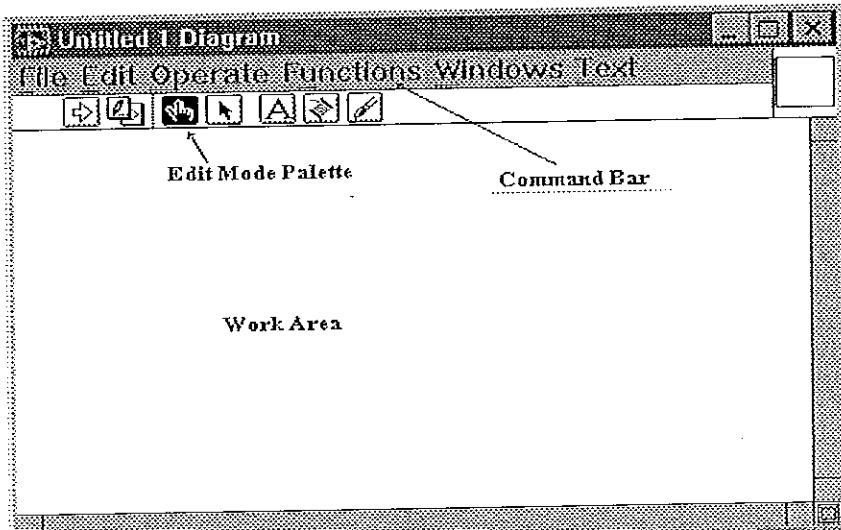
- 1) ปุ่มรัน ใช้ในการรันโปรแกรมที่เขียนในบล็อกโปรแกรม
- 2) ปุ่มสวิทช์ ใช้เปลี่ยนโหมดระหว่าง Edit Mode กับ Run Mode
- 3) ปุ่มนิวชีฟ์ใช้ในการตัดค่าต่าง
- 4) ปุ่มซีฟ์ปืน Pointer
- 5) ปุ่มตัวอักษร ใช้ในการเขียนข้อความ
- 6) ปุ่มซีอัมฟ์สำหรับเขียนเส้นซีอัมฟ์ บล็อกโปรแกรม
- 7) ปุ่มกำหนดสีใช้ในการกำหนดสี

1.1.3. Work Area

เป็นส่วนที่ใช้เขียนส่วนควบคุมการรับข้อมูลเข้าและการแสดงผล

1.2 ส่วนบล็อกโปรแกรม (Block Diagram)

เป็นส่วนที่ใช้ในการเขียนบล็อกโปรแกรม ซึ่งมีลักษณะดังนี้



ภาพประกอบ ก2 แสดงหน้าต่างบล็อกโปรแกรม

จากภาพประกอบ ก2 แสดงหน้าต่างบล็อกโปรแกรมประกอบด้วยส่วนต่างๆ ดังต่อไปนี้

1.2.1. แถบคำสั่ง(command bar) ประกอบด้วย

- 1) File เป็นส่วนที่จัดการเกี่ยวกับ File อื่นๆ
- 2) Edit เป็นส่วนที่ใช้ในการแก้ไขอื่นๆ
- 3) Operate เป็นส่วนที่ใช้ในการรันบล็อกโปรแกรม
- 4) Function เป็นส่วนที่ใช้ในการสร้างบล็อกโปรแกรมซึ่งประกอบด้วยบล็อกโปรแกรมคำนวณต่างๆ
- 5) Windows เป็นส่วนกำหนดหน้าต่าง การเปลี่ยนหน้าต่างใช้งาน
- 6) Text เป็นส่วนที่ให้กำหนดประเภทของตัวอักษร สี ขนาด

1.1.2. Edit Mode Palette ประกอบด้วย

- 1) ปุ่มรัน ใช้ในการรันโปรแกรมที่เขียนในบล็อกโปรแกรม
- 2) ปุ่มสวิทช์ ใช้เปลี่ยนโหมดระหว่าง Edit Mode กับ Run Mode
- 3) ปุ่มนิวช์ ใช้ในการลบค่าต่าง
- 4) ปุ่มชี้ ใช้เป็น Pointer
- 5) ปุ่มตัวอักษร ใช้ในการเขียนข้อความ
- 6) ปุ่มชื่อ 用来สำหรับเขียนชื่อสิ่งของ บล็อกโปรแกรม
- 7) ปุ่มกำหนดสี ใช้ในการกำหนดสี

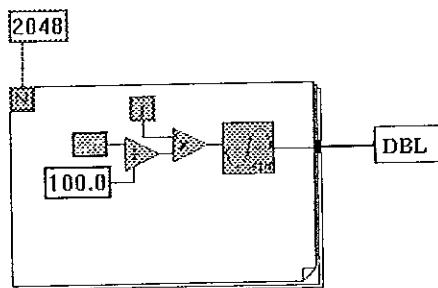
1.1.3. Work Area

เป็นส่วนที่ใช้เขียนบล็อกโปรแกรม

2. การเขียนโปรแกรม LabVIEW

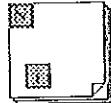
จะเริ่มจากการเขียนบล็อกโปรแกรมที่หน้าต่างบล็อกโปรแกรมก่อน โดยการสร้างขบวนการในการคำนวณทางคณิตศาสตร์ที่ต้องการ โดยการนำฟังก์ชันบล็อกต่างๆ มาต่อ กันเป็นแผนภาพบล็อกการคำนวณและถ้ามีส่วนควบคุม หรือแสดงค่าที่สามารถกำหนดส่วนควบคุมหรือแสดงค่าที่หน้าต่าง Front Panel

3. ตัวอย่างการเขียนโปรแกรม การสร้างสัญญาณ Sine โดยเขียนที่บล็อกโปรแกรมดังต่อไปนี้



ภาพประกอบ ก3 แสดงบล็อกโปรแกรมคณิตศาสตร์ Sine

จากภาพประกอบที่ ก3 การเขียนโปรแกรมเริ่มจากการเรียกฟังก์ชันในหน้าต่างบล็อกโปรแกรมมาใช้งานดังต่อไปนี้



แทน Loop โดยที่ N แทนจำนวนรอบที่วน และ i เป็นค่าของจำนวนครั้งที่วน Loop ซึ่งส่วนที่อยู่ภายในกรอบสีเหลืองจะเป็นส่วนที่คำนวณซ้ำๆ กันใน Loop



แทนฟังก์ชัน Sine

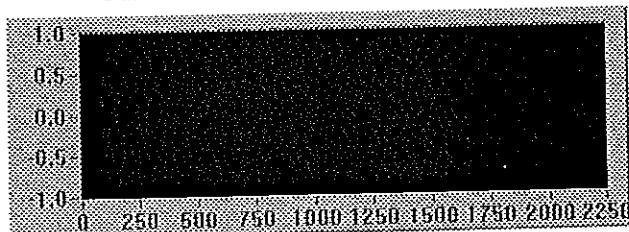


แทนการหารทางคณิตศาสตร์



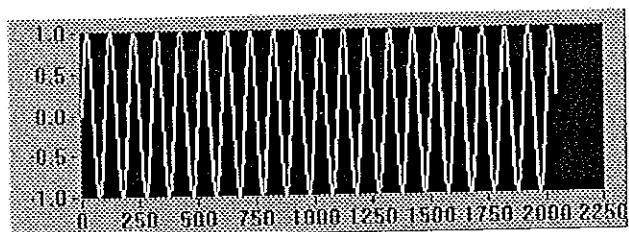
แทนการคูณทางคณิตศาสตร์

หลังจากนำบล็อกต่างๆ มาวางแล้วให้ลากเดินพื้นที่อื่นความสัมพันธ์ตามท้องการ เก็บร่างบล็อกโปรแกรมเสร็จดังภาพประกอบที่ ก3 ให้เปลี่ยนหน้าต่างไปที่หน้าต่าง Front Panel เพื่อสร้างส่วนคอนโทรลแสดงค่ากราฟของ Sine ดังต่อไปนี้



ภาพประกอบ ก4 แสดงส่วนแสดงกราฟคอนโทรล

เมื่อเขียนเสร็จแล้ว ดำเนินต่อไปสั่งคำนวณและทดสอบผลดังต่อไปนี้ โดยการคลิกที่ปุ่มรัน โปรแกรมจะทำงานและแสดงผลดังต่อไปนี้



ภาพประกอบที่ ๕๖ แสดงผลจากการทำงานโปรแกรม Sine

การรันโปรแกรมสามารถตรวจสอบการทำงานได้โดยกดปุ่ม จะปรากฏเปลี่ยนเป็น เมื่อรันทดสอบโปรแกรมจะแสดงผลของการคำนวณในแต่ละส่วน แต่จะทำให้ใช้เวลาในการคำนวณเพิ่มขึ้น

บรรณานุกรม

เฉลิมชัย แซ่ลี่ม. 2539. " การคัดเลือกลักษณะเด่นของสัญญาณไฟฟ้าจากกลุ่มกล้ามเนื้อเพื่อตรวจขับสัญญาณที่บ่งบอกการกลืน" วิทยานิพนธ์วิศวกรรมศาสตร์บัณฑิต สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า
มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์

พรชัย พฤกษ์กัทранนนท์. 2540. " การออกแบบและสร้างเครื่องต้นแบบเครื่องกระตุนไฟฟ้าเชิงลำดับสำหรับผู้ป่วยที่มีปัญหาการกลืน" วิทยานิพนธ์วิศวกรรมศาสตร์บัณฑิต สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า
มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์

บุญเดิส ถุ๊กีรติระฤทธ. 2538. " ออกแบบประกอบการบรรยาย วิชา ORAL
BIOLOGY III " มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์

Ewa Zalewska et al. 1995. "Evaluation of MUAP Shape Irregularity - A New Concept of Quantification" IEEE Transactions on Biomedical Engineering, 42, No 6 (Jun 1995)

Fusfeild. 1982. "Classification of Electromyogram a Pattern Recognition Method" Medical & Biological Engineering & Computing. 20(July 1982), 496-500.

Knox et al. 1994 "Classification of Multifunction Surface EMG using Advanced AR Model Representation" Bioengineering Proceedings of the Northeast Conference.

Mulavara et al. 1993. "Frequency Characterization of EMG Activity During Gait" Proceedings of the Annual Conference on Engineering in Medicine and Biology, 15(1993)

Narender P. Reddy et al. 1994. "Toward Classification of Dysphagia Patients Using Biomechanical Measurements", Department of Veterans Affairs, 31, No. 4 (Nov 1994), 335-344.

Omry Paiss et al. 1987. "Autoregressive Modeling of Surface EMG and Its Spectrum with Application to Fatigue" IEEE Transactions on Biomedical Engineering, 34, No. 10, (Oct 1987)

Roberto Merletti et al. 1985 "On-Line Monitoring of the Median Frequency of the Surface EMG Power Spectrum" IEEE Transaction on Biomedical Engineering, 32, No. 1, (Jan 1985)

Srikanth Suryanarayanan et al. 1995. "A Fuzzy Logic Diagnosis System for Classification of Pharyngeal Dysphagia", Bio-Medical Computing

Tohru Kiryu et al. 1994. "AR Modeling of Myoelectric Interference Signal During a Ramp Contraction" IEEE Transaction on Biomedical Engineering, 41, No. 11(Nov 1994)

Yeap et al. 1990 "ECG Beat Classification by a Neural Network" Annual International Conference of the IEEE Engineering in Medicine and Biology Society, 12, No. 3 (1990)

Yukio Kosugi. 1997 "Basis of Neural Networks" Interdisciplinary Graduate School of Science and Engineering Tokyo Institute of Technology

ประวัติผู้เขียน

ชื่อ นาย วรเชษฐ์ อุบลสุตรวนิช

วัน เดือน ปี เกิด 4 เมษายน 2509

วุฒิการศึกษา

วุฒิ	ชื่อสถาบัน	ปีที่สำเร็จการศึกษา
วิศวกรรมศาสตร์บัณฑิต(ไฟฟ้า)	มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์	2532

ตำแหน่งและสถานที่ทำงาน

วิศวกร 6 ตำแหน่งที่ วิศวกรประจำสถานีโทรคมนาคมเคลื่อนที่น้ำ ชลี 2 - สงขลา
กอง เคลื่อนที่น้ำ ฝ่าย โทรคมนาคม การสื่อสารแห่งประเทศไทย

ที่ทำงาน สถานีโทรคมนาคมเคลื่อนที่น้ำชลี 2 สงขลา ถ.สงขลา-นา方位 อ.เมือง
จ.สงขลา 90100