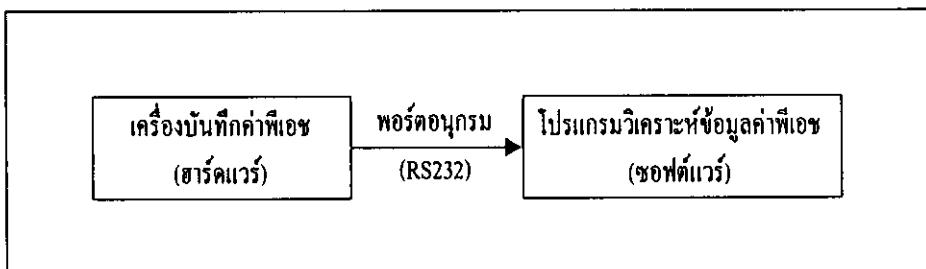


บทที่ 3

การออกแบบระบบบันทึกค่าพีอีช

จากขอบเขตของการวิจัยระบบบันทึกค่าพีอีชในหลอดอาหาร ได้ทำการศึกษาและออกแบบระบบบันทึกค่าพีอีชในหลอดอาหาร โดยจะแบ่งการทำงานออกเป็นสองส่วนใหญ่ๆคือ ส่วน ฮาร์ดแวร์ และส่วนซอฟต์แวร์ ซึ่งสามารถแสดงความสัมพันธ์ของการทำงานได้ดังภาพประกอบ 3-1



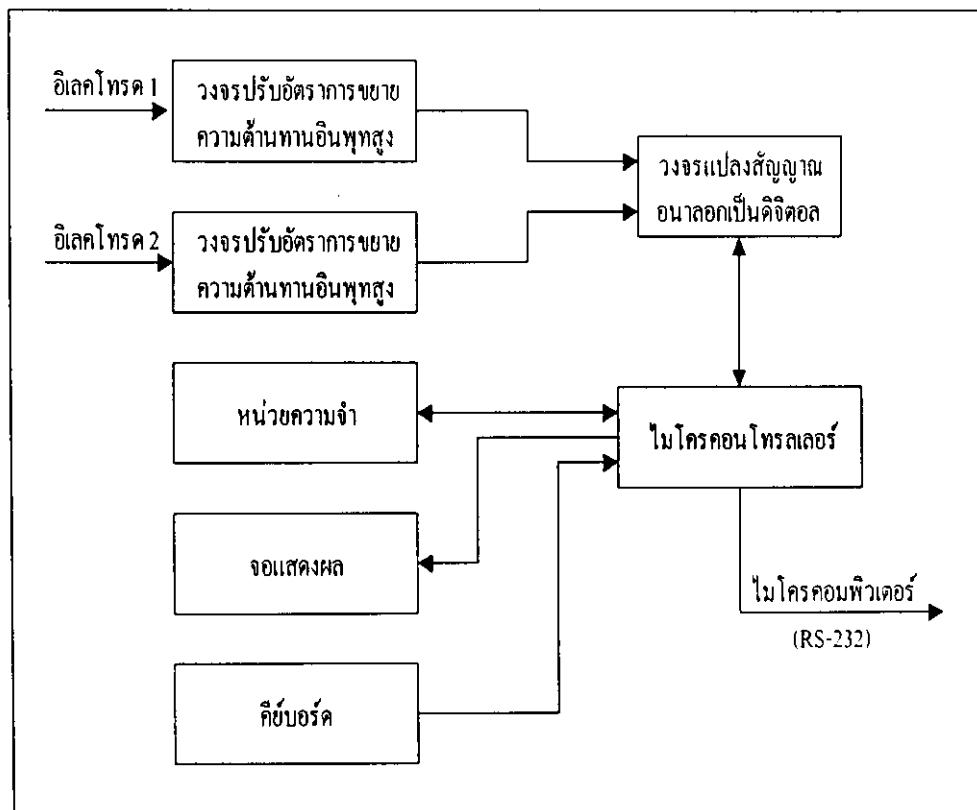
ภาพประกอบ 3-1 ความสัมพันธ์ของการทำงาน

1. ส่วนฮาร์ดแวร์ คือตัวเครื่องวัดและบันทึกค่าพีอีช ซึ่งจะทำหน้าที่เป็นเครื่องวัดและเก็บบันทึกค่าพีอีชไว้ในหน่วยความจำของตัวเครื่อง โดยมีไมโครคอนโทรลเลอร์เป็นตัวควบคุมการทำงาน สามารถวัดและเก็บบันทึกค่าพีอีชได้พร้อมๆกันสองอิเลคโทรด มีหน่วยความจำสำหรับเก็บบันทึกข้อมูล 32 กิโลไบต์ มีส่วนแสดงผลเป็น LCD ขนาด 4 บรรทัด ละ 16 ตัวอักษร มีคีย์สำหรับให้ผู้ใช้ติดต่อกับเครื่อง 10 คีย์ และสามารถถ่ายโอนข้อมูลที่เก็บบันทึกในหน่วยความจำของตัวเครื่องไปยังเครื่องคอมพิวเตอร์ผ่านทางพอร์ตต่อ%nุกรมแบบ RS-232 เพื่อนำข้อมูลที่ได้นี้ไปวิเคราะห์ด้วยซอฟต์แวร์ในขั้นตอนต่อไป

2. ส่วนซอฟต์แวร์ คือตัวโปรแกรมวิเคราะห์ค่าพีอีช ซึ่งจะทำหน้าที่รับข้อมูลจากตัวเครื่องวัดและบันทึกค่าพีอีชผ่านทางพอร์ตต่อ%nุกรมแบบ RS-232 และนำข้อมูลที่ได้นี้มาแสดงผลในรูปแบบของกราฟเส้น หรือนำข้อมูลมาวิเคราะห์หาพารามิเตอร์ต่างๆตามที่แพทย์ต้องการ เช่น Long episode, Episode/hour, Symptom index และ Reflux area เป็นต้น รวมไปถึงการแสดงผลการวิเคราะห์ เพื่อช่วยให้แพทย์สามารถนำข้อมูลเหล่านี้ไปประกอบในการวินิจฉัยอาการของผู้ป่วยได้ชัดเจน

3.1 การออกแบบในส่วนอาร์ดแวร์

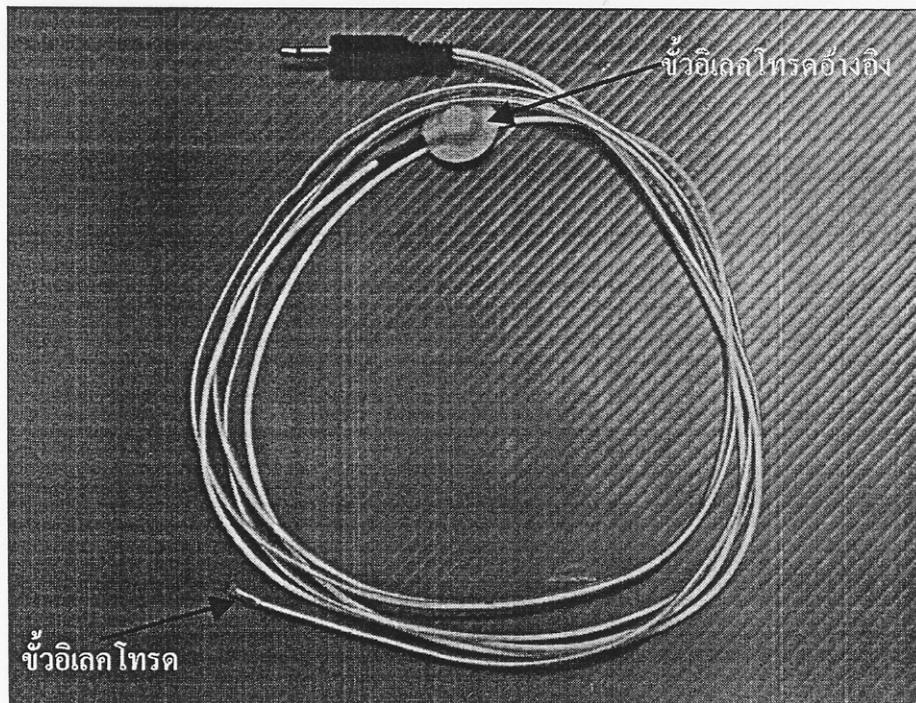
เครื่องวัดและบันทึกค่าพีเอชที่ได้ออกแบบมีส่วนประกอบดังภาพประกอบ 3-2 และมีรายละเอียดของส่วนต่างๆดังต่อไปนี้



ภาพประกอบ 3-2 โครงสร้างเครื่องวัดและบันทึกค่าพีเอช

3.1.1 อิเลคโทรด (Electrode)

อิเลคโทรดที่นำมาใช้ในวัดค่าพีเอชจะเป็นอิเลคโทรดชนิดแอนดิมอนี โดยมีเส้นผ่านศูนย์กลางประมาณ 3 มิลลิเมตร สามารถสอดเข้าไปในหลอดอาหารผ่านทางรูจมูก และหัวเข็มข่ายของอิเลคโทรด (สีเหลือง) ต้องติดที่ผิวนังบะริเวณแขน ซึ่งอิเลคโทรดนี้จะสั่งเชื่อมจากบริษัทผู้ผลิต อิเลคโทรดแสดงดังภาพประกอบ 3-3



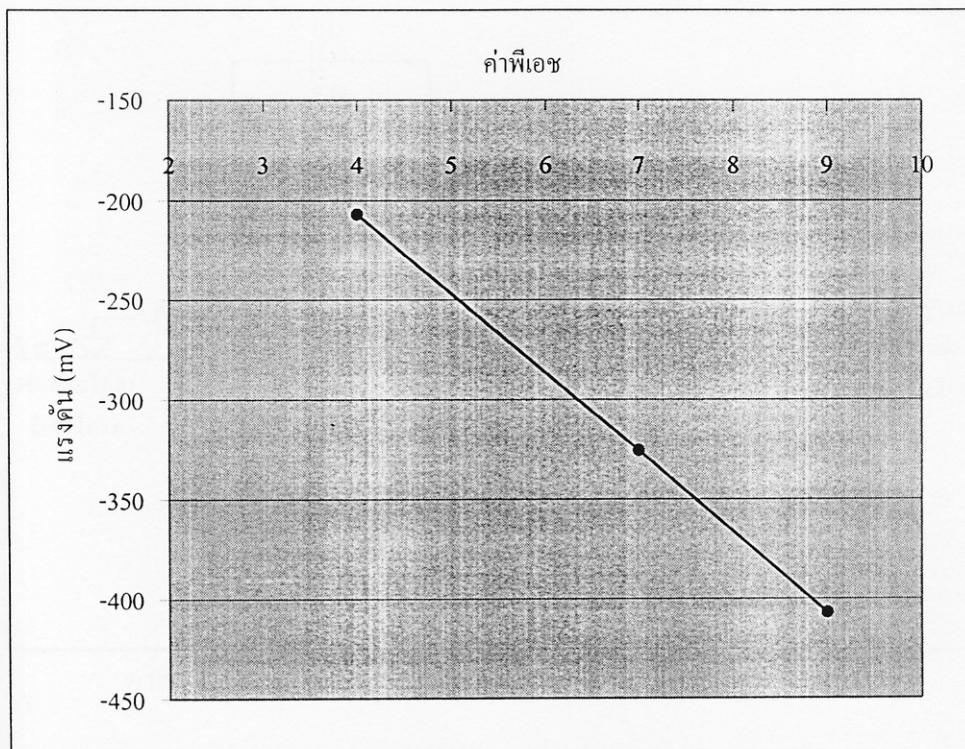
ภาพประกอบ 3-3 อิเลคโโทรดที่ใช้ในการวัด

จากการทดสอบวัดค่าแรงดันที่ได้จากอิเลคโโทรดดังกล่าว โดยการนำขี้วั้งสองข้ออิเลคโโทรดไปจุ่มในสารละลายที่มีค่าพีอีอช 4, 7 และ 9 และใช้มัลติมิเตอร์รุ่น FLUKE 79 Series II วัดค่าแรงดัน ซึ่งค่าแรงดันที่วัดได้ดังแสดงในตาราง 3-1 และกราฟแสดงความสัมพันธ์ระหว่างค่าพีอีอชและแรงดันที่วัดได้ดังภาพประกอบ 3-4

จากการทดสอบจะเห็นว่าแรงดันที่ได้จากอิเลคโโทรดจะมีค่าที่อยู่ในช่วงแรงดันค่าลบ และความสัมพันธ์ระหว่างค่าพีอีอชและแรงดันค่อนข้างจะเป็นเชิงเส้น โดยมีค่าแรงดันโดยประมาณ 40 มิลลิโวลท์/พีอีอช

ตาราง 3-1 ผลการวัดค่าแรงดันที่วัดได้จากอิเลคโโทรดที่จุ่มในสารละลายพีอีอชค่าต่างๆ

ค่าพีอีอช	แรงดันที่วัดได้ (mV)
4	-207
7	-326
9	-407

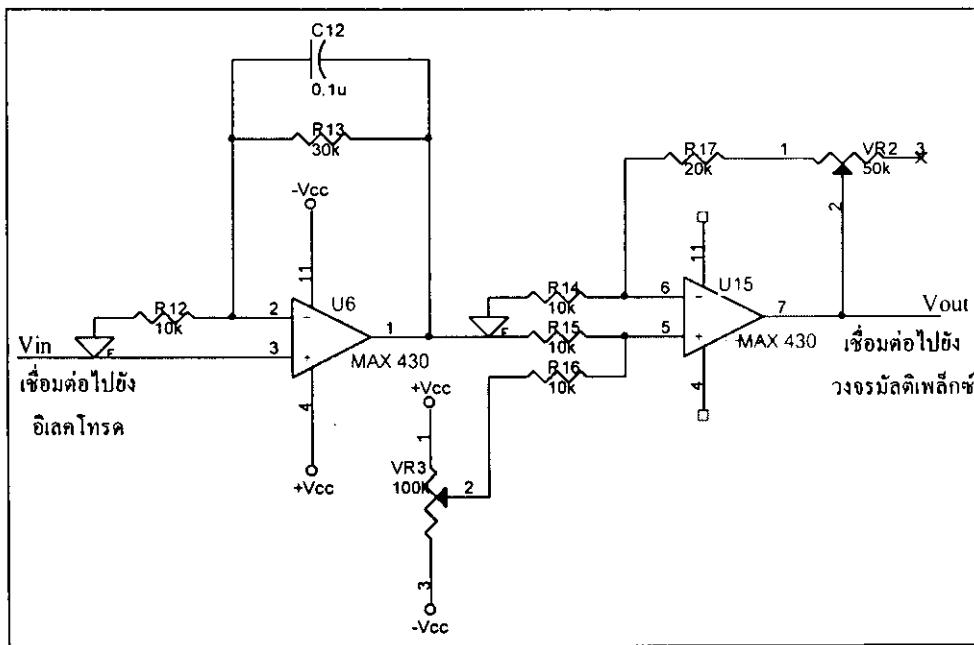


ภาพประกอบ 3-4 ความสัมพันธ์ระหว่างค่าไฟเอชและแรงดันที่วัดได้

จากการทดสอบวัดความต้านทานภายในของอิเลคโทรด โดยใช้มัลติเมเตอร์รุ่น FLUKE 79 Series II พบว่าความต้านทานภายในของอิเลคโทรดมีค่าประมาณ 700×10^3 โอห์ม (ข้อมูลของบริษัทผู้ผลิตคือ น้อยกว่า 10^6 โอห์ม)

3.1.2 วงจรขยายความต้านทานอินพุทสูง (High input impedance amplifier)

เนื่องจากการวัดค่าไฟเอชโดยใช้อิเลคโทรดชนิดแอนดอนิเน็น ความต้านทานภายในของตัวอิเลคโทรดจะมีค่าสูงมาก อีกทั้งแรงดันที่วัดได้นั้นจะมีค่าค่อนข้างต่ำและอยู่ในช่วงของแรงดันค่าคลบด้วย ทำให้ไม่สามารถแปลงแรงดันดังกล่าวให้เป็นสัญญาณดิจิตอลได้โดยตรง จำเป็นต้องมีวงจรขยายที่มีความต้านทานขาเข้าสูงและปรับระดับแรงดันดังกล่าวให้เป็นค่าบวกอยู่ในช่วง 0-5 โวลท์ โดยวงจรดังกล่าวจะใช้ไอซี Op-amp LP324 ซึ่งมีความต้านทานขาเข้าสูง อีกทั้งยังกินกระแสน้อย แต่เมื่อได้ทำการทดสอบเครื่องต้นแบบโดยนำไปวัดค่าไฟเอชในหลอดอาหารของอาสาสมัครคนแรกๆ พบว่าผลการวัดค่าไฟเอชที่วัดได้จากเครื่องต้นแบบมีค่าไม่คงที่ แนวโน้มจะเพิ่มขึ้นเรื่อยๆ ซึ่งคาดว่าจะเกิดจากค่าแรงดัน Drift ของวงจรขยาย เพื่อแก้ปัญหาดังกล่าวจึงได้ปรับปรุงวงจรขยายใหม่ โดยใช้ไอซี Chopper amplifier MAX 430 ซึ่งมีความต้านทานขาเข้าสูง (ข้อมูลของบริษัทผู้ผลิตคือ 10^{12} โอห์ม) แทนไอซี Op-amp LP324 ตัวเดิม วงจรที่ได้ออกแบบแสดงดังในภาพประกอบ 3-5



ภาพประกอบ 3-5 การเชื่อมต่อวงจรขยายความด้านท่านอินพุทสูง

การทำงานของวงจรสามารถแบ่งได้ 2 ส่วน ดังนี้

- ส่วนแรกเป็นวงจรขยายแรงดันแบบไม่กลับเฟส โดยมี U6, R12 และ R13 ทำงานเป็นวงจรขยายแรงดันแบบไม่กลับเฟส โดยส่วนนี้จะออกแบบให้มีอัตราขยาย 4 เท่าและไม่สามารถปรับอัตราขยายได้ ซึ่งจะสามารถคำนวณหาค่าความด้านท่านที่ใช้ได้จากสมการ

$$\text{อัตราขยาย} = 1 + \frac{R_{13}}{R_{12}}$$

โดยเลือก R_{12} ค่าเท่ากับ 10^3 โอห์ม

$$4 = 1 + \frac{R_{13}}{10k}$$

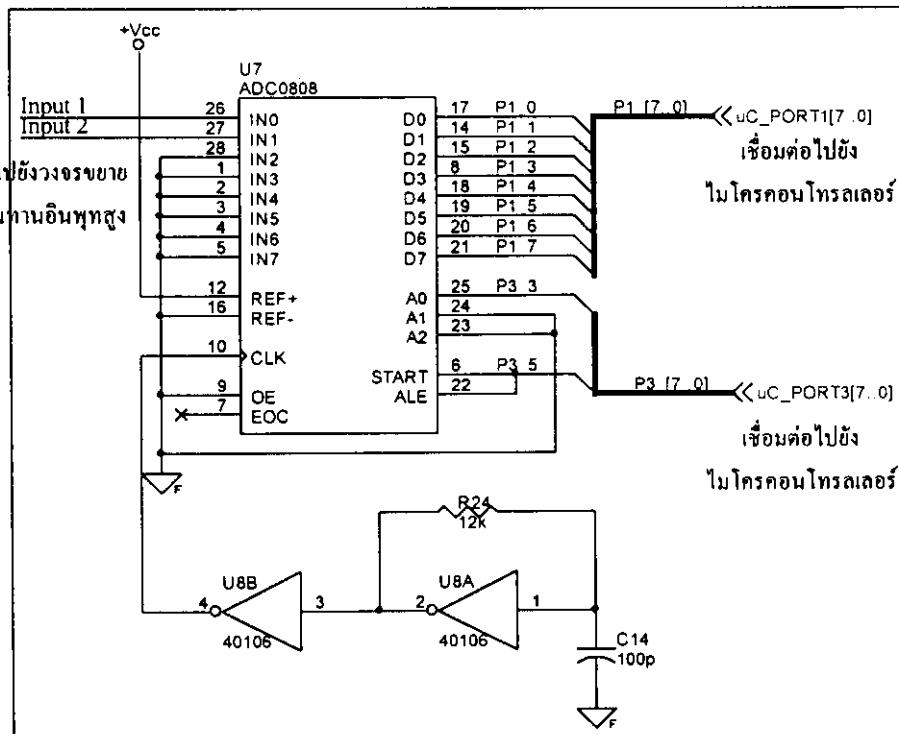
ดังนั้น $R_{13} = 30k$ โอห์ม

- ส่วนที่สองเป็นวงจรขยายและรวมแรงดันแบบไม่กลับเฟส โดยมี U15, R14, R15, R16, R17, VR2 และ VR3 ทำหน้าที่เป็นวงจรขยายและปรับระดับของแรงดันที่ได้จากการส่วนแรกให้อยู่ในช่วง 0-5 โวลท์ โดยวงจรในส่วนนี้จะสามารถปรับอัตราขยายได้โดยการปรับค่าของ VR2 ซึ่งมีอัตราขยายสูงสุด 8 เท่า และสามารถปรับระดับของแรงดันได้โดยการปรับค่าของ VR3

3.1.3 วงจรมัลติเพล็กซ์ (Multiplex circuit) และวงจรแปลงสัญญาณอนาลอกเป็นดิจิตอล (A/D converter)

เนื่องจากเครื่องวัดและบันทึกค่าพิเศษที่ออกแบบสามารถวัดค่าพิเศษได้พร้อมๆ กันสองอิเลคโทรด ดังนั้นจึงมีสัญญาณอินพุทเข้ามาข้างวงจรแปลงสัญญาณพร้อมๆ กันสองสัญญาณ จึงต้อง

มีวงจรแมตติเพล็อกเพื่อทำการเลือกสัญญาณใส่สัญญาณหนึ่งก่อนแล้วจึงส่งต่อให้กับวงจรแปลงสัญญาณ อนาคตอกเป็นดิจิตอลแปลงสัญญาณให้เป็นสัญญาณดิจิตอลเพื่อนำไปเก็บในหน่วยความจำ โดยวงจรในส่วนนี้จะใช้ไอซี A/D converter เบอร์ ADC0808 ซึ่งเป็นไอซีที่ร่วมวงจรแมตติเพล็อกและวงจรแปลงสัญญาณอนาคตอกเป็นดิจิตอลไว้ในตัวเดียวกัน โดยมีวงจรแมตติเพล็อก 8 ช่อง และมีความละเอียด 8 บิต โดยรายละเอียดของวงจรในส่วนนี้แสดงดังภาพประกอบ 3-6



ภาพประกอบ 3-6 การเชื่อมต่อวงจรแมตติเพล็อกและวงจรแปลงสัญญาณอนาคตอกเป็นดิจิตอล

ในการทำงานของไอซี ADC0808 นี้ จะรับสัญญาณอินพุทเข้ามาทางขา IN0-IN7 และสามารถเลือกสัญญาณอินพุทได้จากขา A0-A2 แต่เนื่องจากสัญญาณอินพุทที่เข้ามานามีแค่สองสัญญาณ ดังนั้นจึงใช้ขาอินพุทของไอซีแค่สองขาเท่านั้น คือขา IN0 และ IN1 ส่วนขาอินพุทอื่นที่เหลือจะต้องกราวด์ และมีข้อมูลเอาไว้พุทที่ได้จากการแปลงที่ขา D0-D7 ซึ่งเป็นข้อมูลขนาด 8 บิต

ในขั้นตอนการทำงานของไอซี ADC0808 นี้จำเป็นต้องมีสัญญาณนาฬิกา (Clock) ที่มีความถี่ในช่วง $10-1280 \times 10^3$ เฮิรตซ์ ป้อนให้กับขา CLK โดยในส่วนของสัญญาณนาฬิกานี้ได้ใช้ U8 ซึ่งเป็นไอซีอินเวอร์เตอร์ (Inverter) ทำงานร่วมกับ R24 และ C14 เป็นวงจรสร้างสัญญาณนาฬิกา โดยเลือกความถี่ของสัญญาณนาฬิกา 700×10^3 เฮิรตซ์ และเลือก C_{14} ค่าเท่ากับ 100×10^{-9} ฟาร์ด ดังนั้นค่า R_{24} ที่ใช้จะสามารถคำนวณได้จากสมการ

$$\text{ความถี่ของสัญญาณนาฬิกา} = \frac{1}{1.1 * R_{24} * C_{14}}$$

$$700k = \frac{1}{1.1 * R_{24} * 100p}$$

ดังนั้น $R_{24} = 12.99k$ โอห์ม

เลือก R_{24} ค่าที่ใกล้เคียงกับค่ามาตรฐาน ค่า 12×10^3 โอห์ม ดังนั้นจึงคำนวณความถี่ของสัญญาณนาฬิกาใหม่

$$\text{ความถี่ของสัญญาณนาฬิกา} = \frac{1}{1.1 * 12k * 100p}$$

$$= 757k \text{ เฮิรตซ์}$$

3.1.4 ไมโครคอนโทรลเลอร์ (Microcontroller)

ใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์เบอร์ 89C51RD2 โดยเป็นไมโครคอนโทรลเลอร์ในตระกูล 8051 ซึ่งมีหน่วยความจำภายในสำหรับเก็บข้อมูล 256 ไบต์ และหน่วยความจำภายในสำหรับเก็บโปรแกรมอีก 64 กิโลไบต์ โดยไมโครคอนโทรลเลอร์จะทำหน้าที่ควบคุมการทำงานของวงจรในส่วนต่างๆ ดังต่อไปนี้

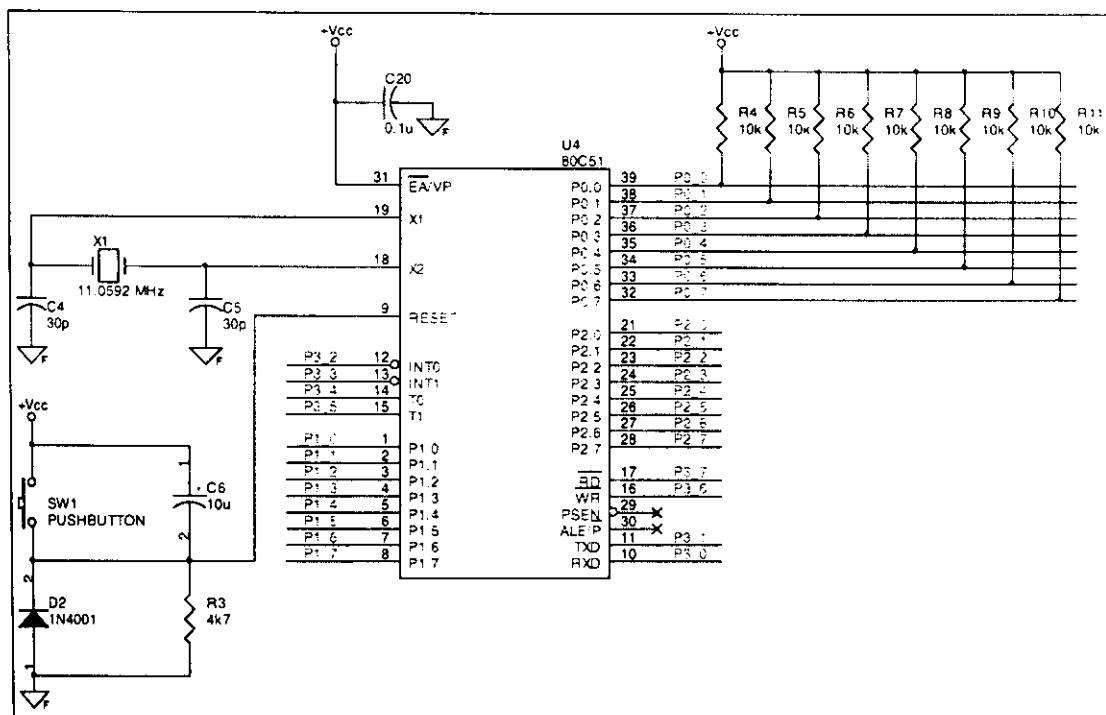
- ควบคุมการทำงานของชุดมัดเพล็กและวงจรแปลงสัญญาณอนาล็อกเป็นดิจิตอล โดยเชื่อมต่อผ่านทางขา P1.0-P1.7, P3.3 และ P3.5

- ควบคุมการเก็บบันทึกข้อมูลค่าไฟเขียวที่วัดได้ไว้ในหน่วยความจำ โดยเชื่อมต่อกับหน่วยความจำผ่านขา P3.6 และ P3.7

- ควบคุมการทำงานของชุดแสดงผล โดยเชื่อมต่อผ่านขา P2.0-P2.7 และ P0.5-P0.7

- ควบคุมการทำงานของคีย์บอร์ดผล โดยเชื่อมต่อผ่านขา P0.0-P0.4 และ P3.2

- ควบคุมการส่งข้อมูลให้เครื่องคอมพิวเตอร์ผ่านทางพอร์ตอนุกรม ผ่านทางขา TxD และ RxD



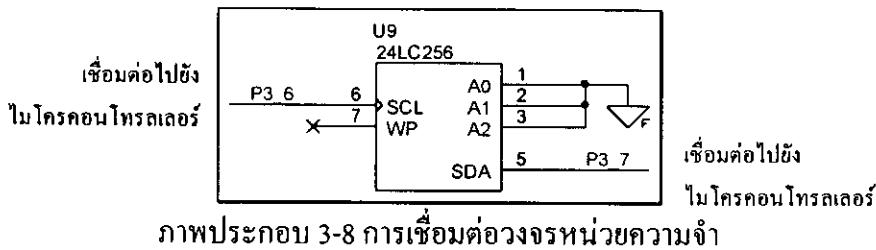
ภาพประกอบ 3-7 การเชื่อมต่อวงจรในโครค่อนโทรลเลอร์

ในการทำงานของโครค่อนโทรลเลอร์นี้จะใช้สัญญาณนาฬิกาความถี่ 11.0592 เมกกะเฮิรตซ์ ซึ่งใช้ Crystal X1, C4 และ CS เป็นตัวสร้างความถี่ดังกล่าว

3.1.5 หน่วยความจำ (Memory)

ใช้สำหรับเก็บบันทึกข้อมูลค่าพิเศษที่ได้จากการวัด เพื่อสามารถนำข้อมูลมาวิเคราะห์ในภายหลังได้ ซึ่งหน่วยความจำที่ใช้จะเป็นแบบ 2 wire serial EEPROM เบอร์ 24C256 โดยมีคุณสมบัติที่สำคัญดังนี้

- แรงดันไฟเลี้ยงต่ำ (4.5 โวลท์ ถึง 5.5 โวลท์)
- มีความจุขนาด 32 กิโลไบต์
- มีการเชื่อมต่อแบบอนุกรม ซึ่งใช้สายในการเชื่อมต่อเพียง 2 เส้น
- มี Schmitt trigger และวงจรกรองอินพุตเพื่อกำจัดสัญญาณรบกวน
- การชนถ่ายข้อมูล 2 ทิศทาง
- มีขาป้องกันการเขียนข้อมูล
- สามารถเขียนข้อมูลได้ 100,000 ครั้ง
- สามารถเก็บข้อมูลได้นานถึง 40 ปี

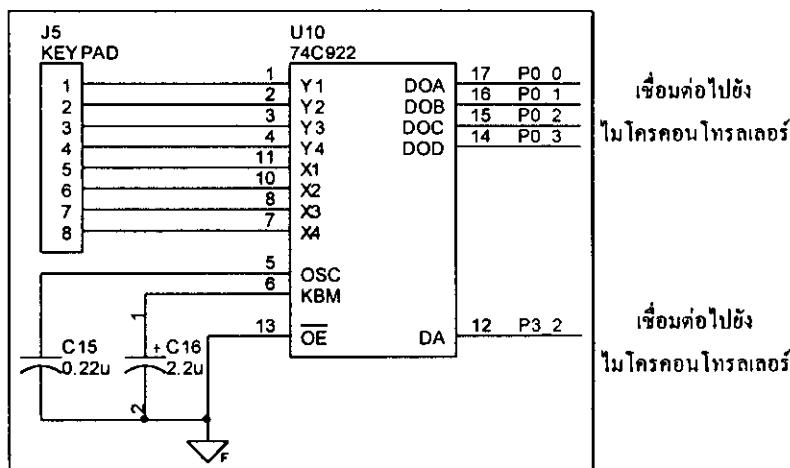


หน่วยความจำเบอร์ 24C256 นี้จะสามารถเชื่อมต่อกันโดยใช้สายสัญญาณร่วมกันได้สูงสุด 4 ตัว ซึ่งในการเชื่อมต่อักษณะนี้ ต้องมีการกำหนดหมายเลขประจำตัวให้กับหน่วยความจำแต่ละตัว เพื่อใช้ในการอ้างถึงในการอ่านหรือเขียนข้อมูล การกำหนดหมายเลขประจำตัวนี้จะกำหนดผ่านทางขา A0 และขา A1 ส่วนขา A2 ยังไม่มีการกำหนดการใช้งานจากผู้ผลิต

การทำงานของหน่วยความจำนี้คือ จะรับข้อมูลเข้าที่ขา SDA และป้อนสัญญาณนาฬิกาเข้าที่ขา SCL ซึ่งการป้อนสัญญาณทั้งสองนี้ จะต้องเป็นไปตามข้อกำหนดในคู่มือของหน่วยความจำเบอร์นี้ด้วย

3.1.6 คีย์บอร์ด (Keyboard)

เป็นส่วนที่ทำหน้าที่ติดต่อกับผู้ใช้ โดยให้ผู้ใช้สามารถป้อนข้อมูลต่างๆให้กับเครื่องวัดและบันทึกค่าพิเชอช ซึ่งมีไอซีเบอร์ MM74C922 เป็นตัว Encoder โดยคีย์ที่ใช้งานมีทั้งหมด 10 คีย์ ได้แก่ คีย์สำหรับเลือกฟังก์ชันการทำงาน 3 คีย์ คีย์สำหรับเลือกเหตุการณ์ต่างๆของผู้ป่วยในขณะที่ทำการวัดจำนวน 6 คีย์ และคีย์สำหรับไฟให้ความสว่างอีก 1 คีย์

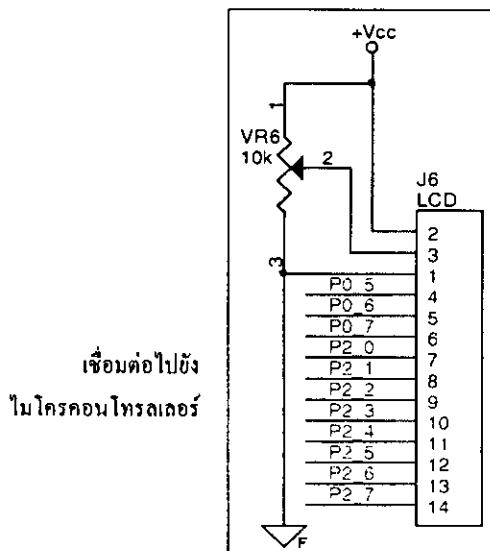


การทำงานของไอซี MM74C922 นี้คือ ไอซีจะสแกนหาตำแหน่งการกดคีย์บอร์ดที่พิ损ต่ออยู่ผ่านขา Y1, Y2, Y3, Y4, X1, X2, X3 และ X4 ซึ่งหากพบตำแหน่งที่คีย์บอร์ดถูกกด ไอซี

MM74C922 จะส่งข้อมูลตัวแหน่งของคีย์ที่ถูกกดไปอย่างขา DOA-DOD ซึ่งจะเป็นข้อมูลขนาด 4 บิต และจะสร้างสัญญาณเพื่อบอกความพร้อมของข้อมูลที่ขา DA

3.1.7 จอแสดงผล (Display)

เป็นส่วนที่ทำหน้าที่ติดต่อกับผู้ใช้งานโดยการแสดงข้อความต่างๆ เช่น ข้อความเริ่มต้นการทำงานของเครื่อง, เมนู หรือค่าพิเศษในขณะทำการวัด เป็นต้น โดยจอแสดงผลที่ใช้จะเป็น LCD Module 14 ขา รุ่น DMC164 แบบ Dot matrix สามารถแสดงตัวอักษรได้ 4 บรรทัด บรรทัดละ 16 ตัวอักษร

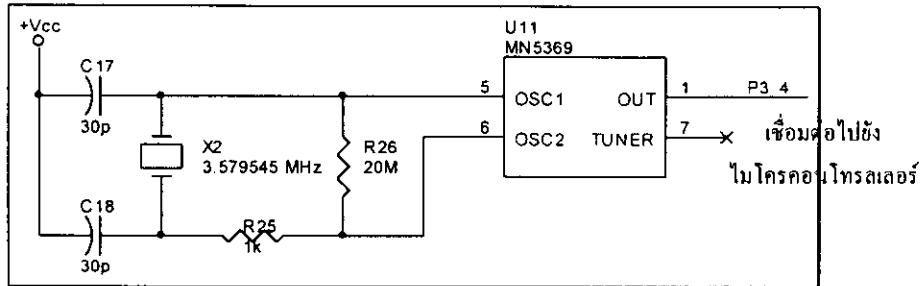


ภาพประกอบ 3-10 การเชื่อมต่อวงจรจอแสดงผล

การทำงานของวงจรจอแสดงผล ในไมโครคอนโทรลเลอร์จะส่งข้อมูลตัวอักษรที่ต้องการแสดงผ่านทางขา 7-14 โดยข้อมูลที่ป้อนให้นั้นจะเป็นข้อมูลขนาด 8 บิต ขา 4, 5 และ 6 จะเป็นขาควบคุมการทำงาน ส่วนขา 3 ซึ่งต่ออยู่กับ VR6 จะเป็นขาควบคุมความเข้มของหน้าจอแสดงผล สามารถปรับความเข้มได้โดยการปรับค่า VR6

3.1.8 วงจรสร้างความถี่ 60 เฮิรตซ์

เป็นส่วนที่ทำหน้าที่สร้างความถี่ 60 เฮิรตซ์ เพื่อป้อนให้กับไมโครคอนโทรลเลอร์ โดยไมโครคอนโทรลเลอร์จะใช้ความถี่นี้เป็นฐานความถี่ในการสร้างความถี่อื่นๆ วงจรในส่วนนี้จะใช้ไอซี MN5369, X2, R26, C17 และ C18 เป็นตัวสร้างความถี่ โดยจะสร้างความถี่ออกมากที่ขา OUT ซึ่งความถี่ที่ได้จากการส่วนนี้จะมีเสถียรภาพสูงมาก

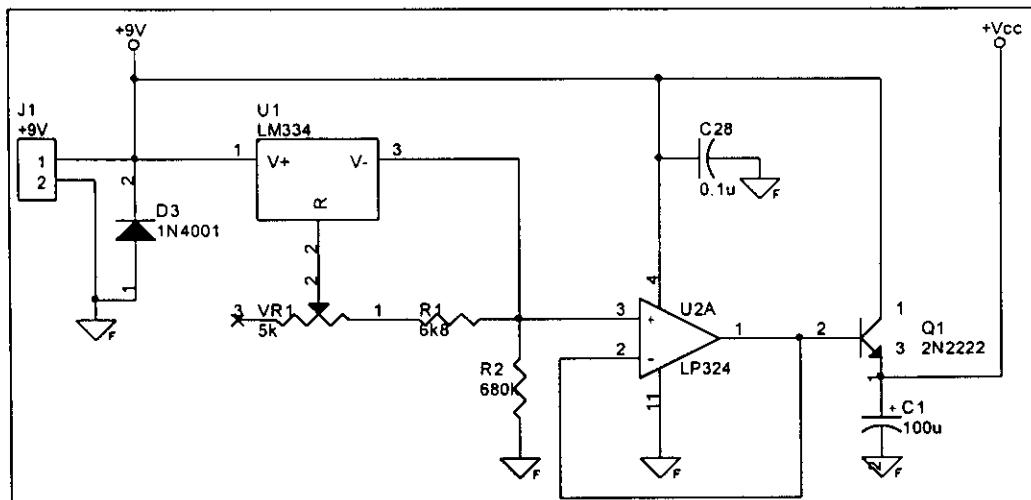


ກາພປະກອນ 3-11 ການເຫຼືອມຕ່ວງຈົງສ້າງຄວາມຄື່ນ 60 ເຊີຣຕັ້ງ

ສັງລູານຄວາມຄື່ນທີ່ໄດ້ນີ້ສ່າງໄກ້ກັບໃນໂຄຣຄອນໄທຮລເຄອຣຜ່ານໜາ T0 ຈຶ່ງເປັນຂາອິນເຕອຣຮັບປັດຂອງໄທນ໌ເມອຣ 0 ໂດຍໄທນ໌ເມອຣ 0 ຈະນຳສັງລູານຄວາມຄື່ນນີ້ໄປສ້າງສັງລູານຄວາມຄື່ນ 1 ເຊີຣຕັ້ງ ເພື່ອນໍາໄປໃຫ້ໃນການຈັບເວລາໃນສ່ວນຕ່າງໆຂອງໂປຣແກຣມ

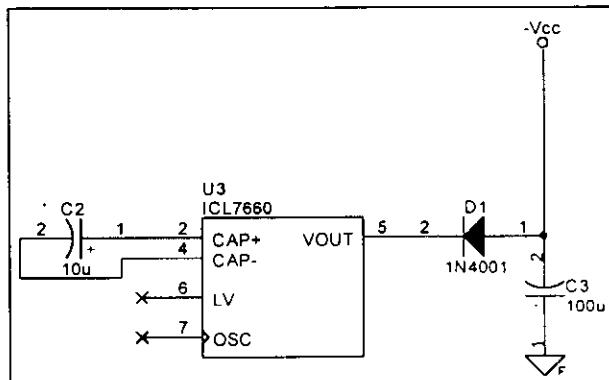
3.1.9 ວັດຈີນຈ່າຍແຮງດັນ (Power supply)

ເປັນສ່ວນທີ່ທຳຫັນໜ້າທີ່ຈ່າຍແຮງດັນ ± 5 ໂວລທ໌ ແກ່ວັດຈີນສ່ວນຕ່າງໆທັງໝົດ ຈຶ່ງຮາຍລະເອີຍດົກຂອງວັດຈັງແສດງໃນກາພປະກອນ 3-12 ສໍາຫັນວັດຈີນຈ່າຍແຮງດັນ $+5$ ໂວລທ໌ ແລະ ກາພປະກອນ 3-13 ສໍາຫັນວັດຈີນຈ່າຍແຮງດັນ -5 ໂວລທ໌



ກາພປະກອນ 3-12 ວັດຈີນຈ່າຍແຮງດັນ $+5$ ໂວລທ໌

ວັດຈີນນີ້ຈະໃຊ້ໄອຊີ LM334 ຈຶ່ງກິນກະແສນໜີຍ ແລະ ໄອຊີ LP324 ເປັນຕົວສ້າງແຮງດັນ $+5$ ໂວລທ໌ ໂດຍແຮງດັນທີ່ໄດ້ຈາກສ່ວນນີ້ສາມາດປັບປຸງຄ່າໄດ້ໂດຍການປັບປຸງຄ່າຂອງ VR1



ภาพประกอบ 3-13 วงจรจ่ายแรงดัน -5 โวลท์

วงจรส่วนนี้จะใช้ไอซี ICL7660 ซึ่งเป็นไอซีสำหรับสร้างแรงดันลบเป็นตัวสร้างแรงดัน -5 โวลท์ ซึ่งแรงดันในส่วนนี้จะมีค่าคงที่ไม่สามารถปรับค่าได้

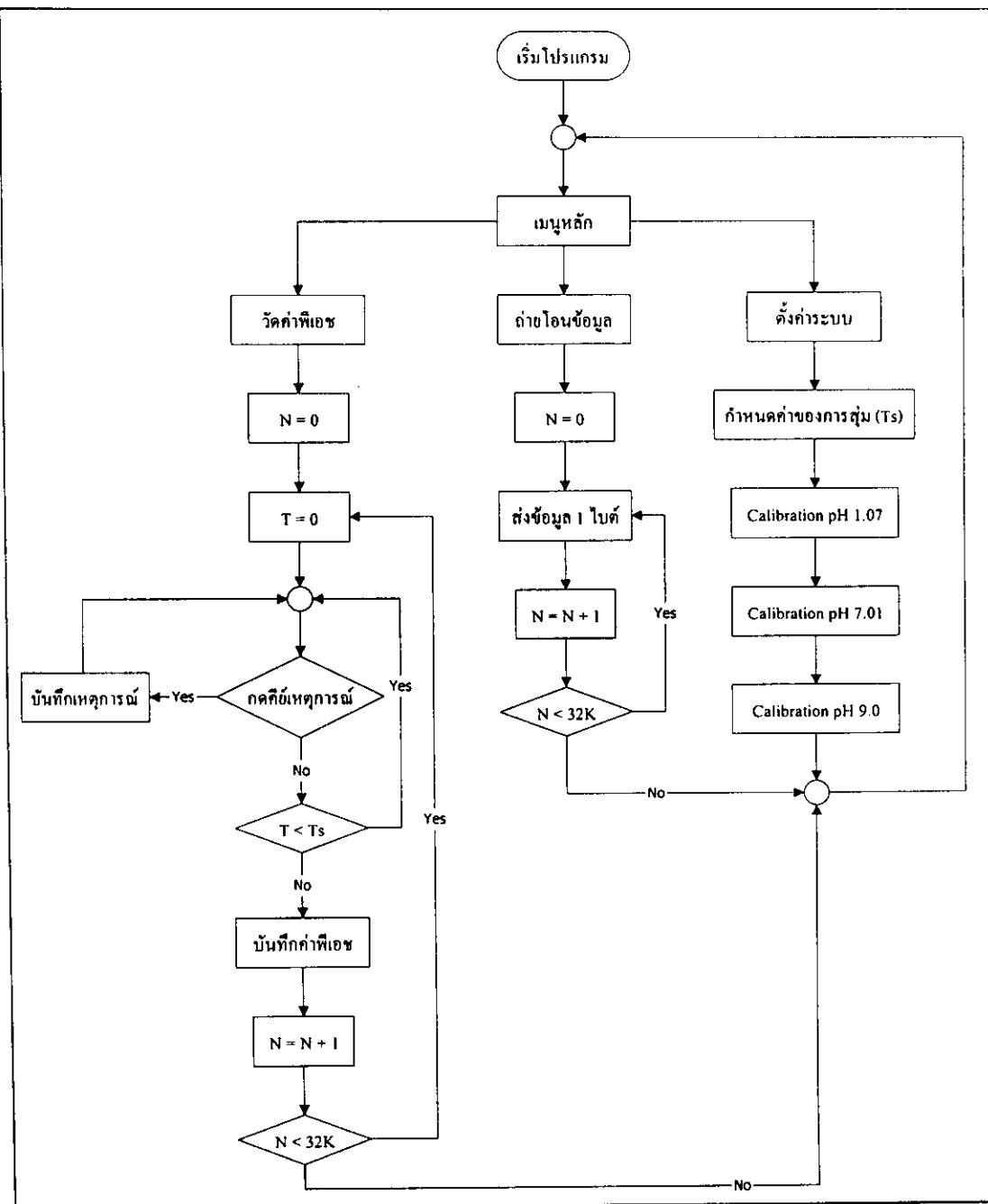
จากวงจรที่กล่าวมาทั้งหมด สัญลักษณ์ $+V_{cc}$ และ $-V_{cc}$ ที่ปรากฏอยู่ในส่วนต่างๆจะหมายถึง แรงดันไฟ $+5V$ และ $-5V$ ตามลำดับ

3.2 การออกแบบลายวงจร

จากวงจรทั้งหมดที่ได้กล่าวมาข้างต้น ได้ทำการออกแบบลายวงจรโดยใช้โปรแกรม OrCAD เวอร์ชัน 9.0 หลังจากนั้นได้ส่งไฟล์ที่ได้ออกแบบเสร็จเรียบร้อยแล้วให้บริษัทรับทำแผ่นลายวงจร เป็นผู้จัดทำ ทั้งนี้เนื่องจากแผ่นลายวงจรที่ได้ออกแบบมีขนาดเล็ก จึงทำให้ลายวงจรมีขนาดเกือบตานไปด้วย ซึ่งไม่สามารถทำแผ่นลายวงจรขึ้นเองได้ (วงจรและลายวงจรดังแสดงในภาคผนวก ค)

3.3 การออกแบบโปรแกรมควบคุมการทำงานเครื่องวัดและบันทึกค่าพื้นที่

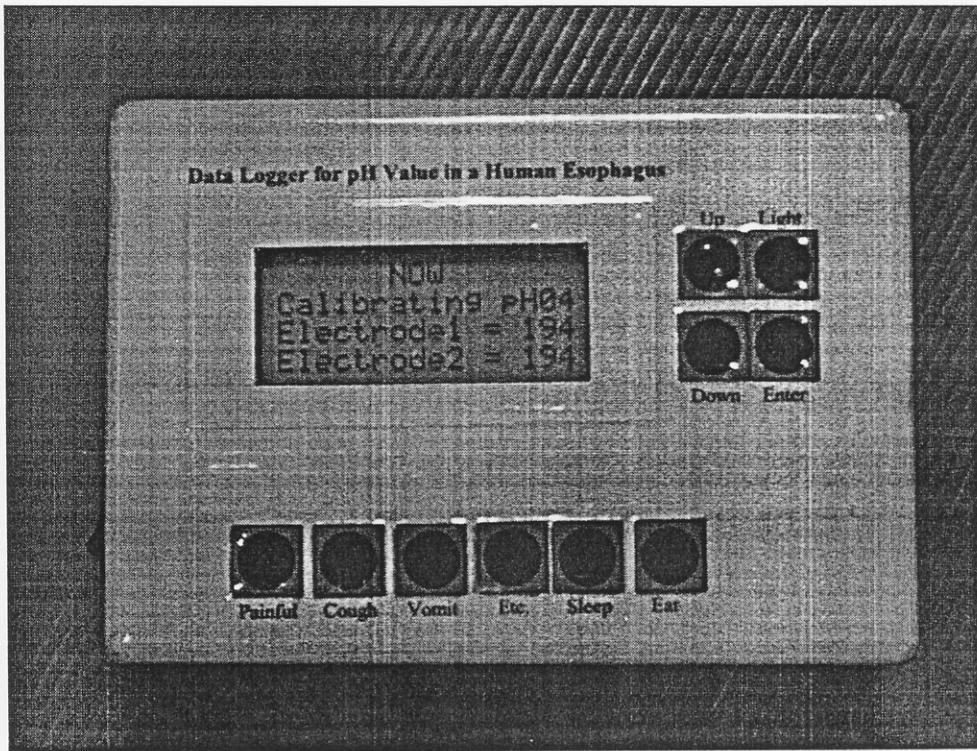
ในการควบคุมให้เครื่องวัดและบันทึกค่าพื้นที่สามารถทำงานได้ตามต้องการนั้น ต้องมีการออกแบบและเขียนโปรแกรมเพื่อควบคุมการทำงาน ซึ่งภาษาที่นำมาใช้ในการพัฒนาโปรแกรมในส่วนนี้นั้น ได้เลือกใช้ภาษาซี เนื่องจากเป็นภาษาที่ใกล้เคียงกับภาษาแอ๊สเซมบลี ซึ่งจะสามารถเขียนโปรแกรมในการควบคุมการทำงานในส่วนハードแวร์ได้ง่ายกว่าภาษาอื่น โดยโปรแกรมที่ออกแบบนี้ไฟล์ชาร์ตการทำงานดังภาพประกอบ 3-14



ภาพประกอบ 3-14 ไฟล์ชาร์ตการทำงานของโปรแกรมควบคุมการทำงานในโครค่อนโทรลเลอร์

เมื่อเขียนโปรแกรมในส่วนการควบคุมการทำงานเสร็จ ก็นำโปรแกรมที่ได้มาคอมไพล์ (Compile) ซึ่งโปรแกรมที่นำมาใช้ในการคอมไпал์คือ AVC51 เวอร์ชัน 1.216 ของบริษัท Avocet Systems, Inc. & Greteloy Pty. Ltd. หากคอมไпал์สำเร็จโดยไม่มีข้อผิดพลาดใดๆ ก็จะได้ไฟล์ที่ผ่านการคอมไпал์ในรูปแบบของ Intel HEX File โดยไฟล์นี้จะสามารถนำไปบันทึกลงในด้าในโครค่อนโทรลเลอร์ เพื่อให้ในโครค่อนโทรลเลอร์ทำงานตามโปรแกรมที่เขียนขึ้น

3.4 การทำงานของเครื่องวัดและบันทึกค่าพีอีอช



ภาพประกอบ 3-15 เครื่องวัดและบันทึกค่าพีอีอชต้นแบบ

ภาพประกอบ 3-15 แสดงต้นแบบของเครื่องวัดและบันทึกค่าพีอีอชที่ได้พัฒนาขึ้น ซึ่งจากการทดสอบการทำงานโดยการจ่ายแรงดัน 9 โวลท์ให้กับเครื่องด้านแบบและทำการวัดกระแส พบร่วมกันกระแสประมาณ 25 มิลลิแอมป์

การทำงานของเครื่องด้านแบบ เมื่อผู้ใช้กดสวิตช์ปิดเครื่องจะปรากฏเมนูบนหน้าจอแสดงผลให้ผู้ใช้เลือกฟังก์ชันการทำงาน ผู้ใช้สามารถเลือกฟังก์ชันการทำงานโดยกดคีย์ Up หรือ Down โดยให้ลูกศรซ้ายไปที่ฟังก์ชันการทำงานที่ต้องการ แล้วกดคีย์ Enter เครื่องจะเข้าสู่ฟังก์ชันการทำงานที่ต้องการ โดยฟังก์ชันการทำงานของเครื่องมีดังต่อไปนี้

- Measure pH ฟังก์ชันการทำงานในส่วนนี้จะเป็นการวัดค่าพีอีอช ซึ่งก่อนที่จะเข้าสู่การทำงานในฟังก์ชันนี้ ผู้ใช้ต้องทำการกำหนดค่าเริ่มต้นให้ตัวเครื่องก่อน การทำงานในฟังก์ชันนี้ เครื่องจะทำการวัดและบันทึกค่าพีอีอชตามอัตราการสุ่มที่ได้ตั้งไว้ จนกระทั่งผู้ใช้กดสวิตช์ปิดเครื่องหรือหน่วยความจำที่ใช้เก็บข้อมูลเต็ม โดยในระหว่างการวัดและบันทึกนั้น หากผู้ป่วยมีอาการเจ็บ, ไอ, อาเจียน, นอน, รับประทานอาหาร หรือเกิดเหตุการณ์อื่นๆ ผู้ป่วยต้องกดคีย์เหตุการณ์ที่ตัวเครื่องให้สัมผัสร์กับเหตุการณ์ที่เกิดขึ้น ซึ่งลักษณะอาการเหล่านี้จะถูกเก็บรวมไปกับค่าพีอีอชด้วย

- Upload ไฟล์ชั้นการทำงานในส่วนนี้จะเป็นการส่งข้อมูลการวัดที่เก็บอยู่ในหน่วยความจำของตัวเครื่องวัดและบันทึกค่าพีเอชไปยังเครื่องคอมพิวเตอร์ผ่านทางพอร์ตอนุกรมแบบ RS-232 ด้วยความเร็ว 19200 บิต/วินาที

- Setup ไฟล์ชั้นการทำงานในส่วนนี้จะเป็นการกำหนดค่าเริ่มต้นต่างๆให้กับตัวเครื่อง เมื่อเข้าสู่การทำงานในไฟล์ชั้นนี้ เครื่องจะให้ผู้ใช้ป้อนข้อมูลอัตราการสูบ (หน่วยเป็นวินาที) ซึ่งผู้ใช้สามารถเปลี่ยนอัตราการสูบได้ด้วยการกดคีย์ Up หรือ Down และกดคีย์ Enter เพื่อเลือกค่าอัตราสูบที่ต้องการ หลังจากนั้นเครื่องจะให้ผู้ใช้ทำการปรับแต่ง (Calibration) ค่าพีเอช โดยจะเริ่มจาก พีเอช 1.07, 7.01 และ 9.00 ตามลำดับ

ข้อมูลค่าพีเอชที่ได้จากการวัดรวมไปถึงเหตุการณ์ต่างๆที่เกิดขึ้น จะถูกเก็บไว้ในหน่วยความจำของเครื่อง ซึ่งข้อมูลนี้จะไม่มีการสูญหาย จนกระทั่งมีการวัดและบันทึกค่าพีเอชในครั้งถัดไป โดยข้อมูลที่จัดเก็บในหน่วยความจำจะมีรูปแบบดังตาราง 3-2

ตาราง 3-2 รูปแบบของข้อมูลการวัดที่อยู่ในหน่วยความจำ

ตำแหน่ง	อิเลคโทรด 1	อิเลคโทรด 2	เหตุการณ์
0000	032	032	
0003	032	032	
...
0030	115	115	
0033	115	115	
...
0060	156	156	
0063	156	156	
...
0090	115	115	001
0093	115	115	001
0096	115	115	005
0099	116	116	001
0102	116	116	001
...

จากข้อมูลตัวอย่าง ข้อมูล 10 ชุดแรก (ตำแหน่งที่ 0000 ถึง 0029) จะเป็นข้อมูลการปรับแต่งเครื่องกับสารละลายน้ำ 1.07 ข้อมูล 10 ชุดถัดมา (ตำแหน่งที่ 0030 ถึง 0059) จะเป็นข้อมูลการปรับแต่งเครื่องกับสารละลายน้ำ 7.01 และข้อมูล 10 ชุดถัดมา (ตำแหน่งที่ 0060 ถึง 0089) จะเป็นข้อมูลการปรับแต่งเครื่องกับสารละลายน้ำ 9.00 ส่วนข้อมูลหลังจากตำแหน่งนี้ (ตำแหน่งที่ 0090 เป็นต้นไป) จะเป็นส่วนของข้อมูลค่าพีเอชที่ได้จากการวัดรวมถึงเหตุการณ์ที่เกิดขึ้นระหว่างการวัด โดยเก็บบันทึกตามช่วงเวลาการสูบสู่ท่อตั้งไว้

ข้อมูลที่เก็บในแต่ละครั้งของการสูบสู่จะแบ่งออกเป็น 3 ชุดคือ ข้อมูลค่าพีเอชของอิเลคโทรด 1 ข้อมูลค่าพีเอชของอิเลคโทรด 2 และข้อมูลเหตุการณ์ที่เกิดขึ้น โดยที่ข้อมูลค่าพีเอชของอิเลคโทรด 1 และ 2 นั้นจะเก็บในลักษณะของข้อมูลของระดับแรงดันที่วัดได้ ซึ่งหากต้องการทราบค่าพีเอชจริงนั้น ต้องนำค่านี้ไปแทนค่าในสมการความสัมพันธ์ระหว่างค่าระดับแรงดันและค่าพีเอช ซึ่งหาได้จากข้อมูลการปรับแต่งในสารละลายน้ำทั้งสามค่า ดังนี้

- หากค่าเฉลี่ยระดับแรงดันของพีเอชที่ใช้ในการปรับแต่งทั้ง 3 ค่าของแต่ละอิเลคโทรด

$$\text{Average1} = \frac{(\text{Data10} + \text{Data11} + \text{Data12} + \dots + \text{Data19})}{10}$$

$$\text{Average7} = \frac{(\text{Data70} + \text{Data71} + \text{Data72} + \dots + \text{Data79})}{10}$$

$$\text{Average9} = \frac{(\text{Data90} + \text{Data91} + \text{Data92} + \dots + \text{Data99})}{10}$$

โดยที่ Data10 ถึง Data19 คือระดับแรงดันที่ได้จากการปรับแต่งเครื่องกับพีเอช 1.07

โดยที่ Data70 ถึง Data79 คือระดับแรงดันที่ได้จากการปรับแต่งเครื่องกับพีเอช 7.01

โดยที่ Data90 ถึง Data99 คือระดับแรงดันที่ได้จากการปรับแต่งเครื่องกับพีเอช 9.00

- หากสมการความสัมพันธ์ของช่วงพีเอชที่เป็นกรอบของแต่ละอิเลคโทรดโดยใช้ข้อมูลการปรับแต่งพีเอช 1.07 และ 7.01

$$\text{SlopeA} = \frac{7.01 - 1.07}{\text{Average7} - \text{Average1}}$$

$$\text{OffsetA} = 7.01 - (\text{Average7} * \text{SlopeA})$$

$$\text{pH} = (\text{DataA} * \text{SlopeA}) + \text{OffsetA}$$

โดยที่ DataA คือระดับแรงดันที่ได้จากการวัดค่าพีเอชในช่วงกรด

- และหากสมการความสัมพันธ์ของช่วงพีเอชที่เป็นค่าของแต่ละอิเลคโทรดโดยใช้ข้อมูลการปรับแต่งพีเอช 7.01 และ 9.00

$$\text{SlopeB} = \frac{9.00 - 7.01}{\text{Average9} - \text{Average7}}$$

$$\text{OffsetB} = 7.01 - (\text{Average7} * \text{SlopeB})$$

$$\text{pH} = (\text{DataB} * \text{SlopeB}) + \text{OffsetB}$$

โดยที่ DataB คือระดับแรงดันที่ได้จากการวัดค่า pH เมื่อช่วงค้าง

ส่วนข้อมูลเหตุการณ์ที่เกิดขึ้นจะเก็บในลักษณะของบิตข้อมูล ซึ่งมีรายละเอียดในแต่ละบิตดังตาราง 3-3 ดัวอย่างเช่น ข้อมูลเหตุการณ์มีค่า 40 สามารถแปลความหมายได้โดยการแปลงค่าดังกล่าวไปเป็นข้อมูลเลขฐานสอง

$$40 \text{ (เลขฐานสิบ)} = 28 \text{ (เลขฐานสิบหก)} = 00101000 \text{ (เลขฐานสอง)}$$

ซึ่งจะเห็นว่าข้อมูลดังกล่าวมีค่าเป็นหนึ่งในตำแหน่งบิตที่ 3 และ 5 (เริ่มนับจากตำแหน่งด้านขวาสุดเป็นบิต 0) ดังนั้นจึงแปลความหมายได้ว่า ช่วงเวลาดังกล่าวได้เกิดเหตุการณ์อาเจียนและเจ็บป่วย

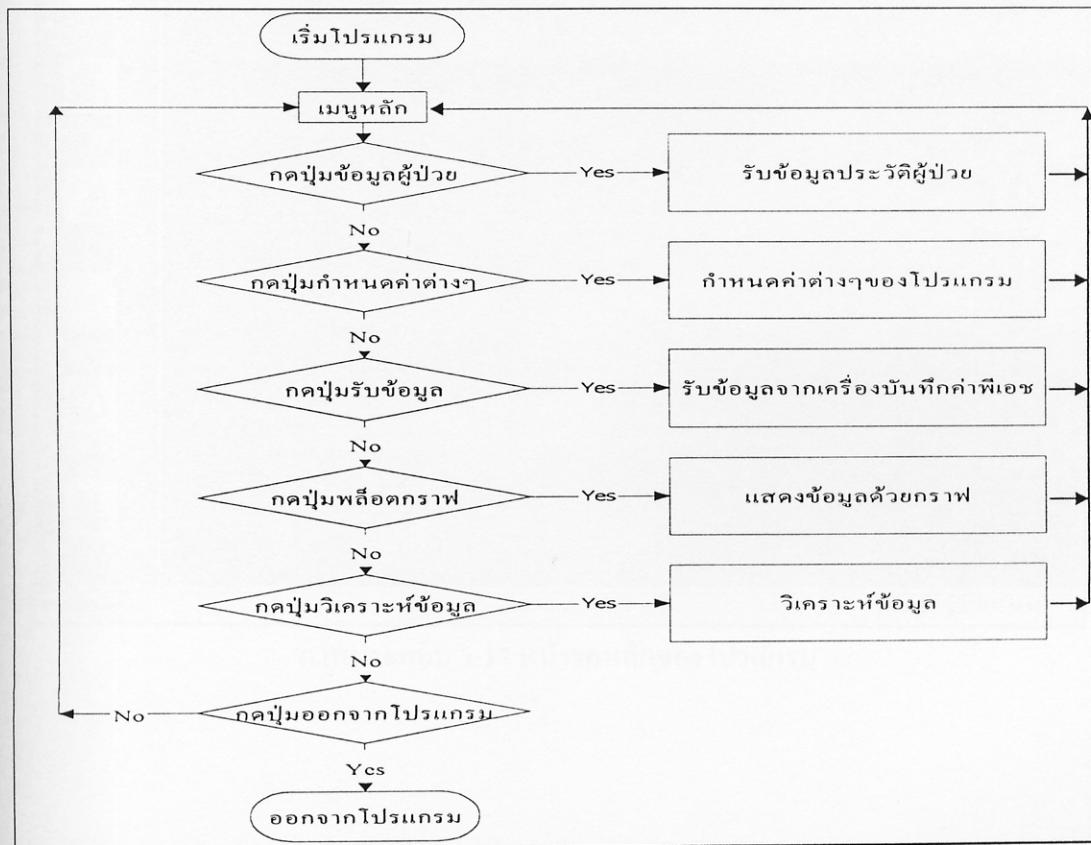
ตาราง 3-3 ความหมายในแต่ละบิตของข้อมูลเหตุการณ์

บิต	ความหมาย
0	เริ่ม/สิ้นสุดการรับประทานอาหาร
1	เริ่ม/สิ้นสุดการนอน
2	เกิดอาการอื้นๆ
3	เกิดอาการอาเจียน
4	เกิดอาการไอ
5	เกิดอาการเจ็บ
6	ไม่ได้ใช้งาน
7	ไม่ได้ใช้งาน

3.5 การออกแบบโปรแกรมวิเคราะห์ค่า pH เมื่อช่วงค้าง

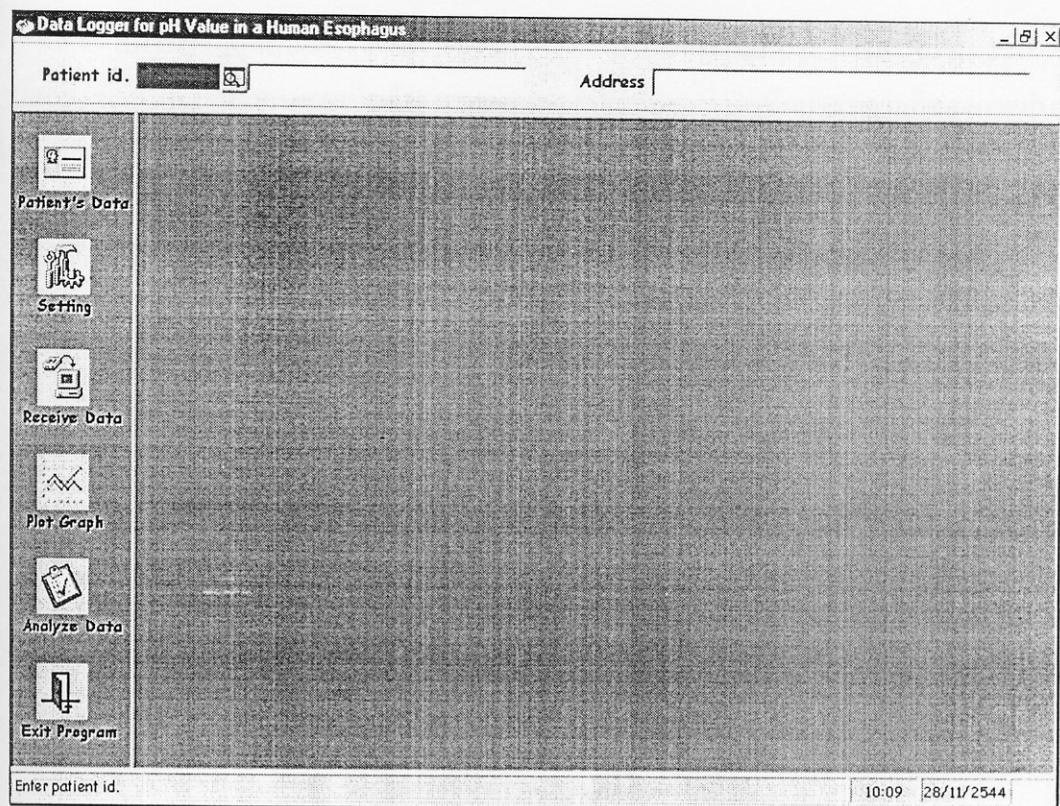
หลังทำการวัดค่า pH ด้วยเครื่องวัดและบันทึกค่า pH เรียบร้อยแล้ว ข้อมูลที่ได้จากการวัดจะถูกเก็บไว้ในหน่วยความจำของเครื่อง ซึ่งข้อมูลเหล่านี้จะถูกนำไปวิเคราะห์ แต่ในเครื่องวัดและบันทึกค่า pH จะไม่สามารถทำงานในส่วนนี้ได้ จึงจำเป็นต้องนำข้อมูลนี้ส่งไปยังเครื่องคอมพิวเตอร์เพื่อทำการวิเคราะห์ผล ซึ่งโปรแกรมที่จะทำหน้าที่ในส่วนนี้ก็คือโปรแกรมวิเคราะห์ค่า pH เมื่อช่วงค้าง โดยโปรแกรมนี้จะทำหน้าที่รับข้อมูลมาจากตัวเครื่องวัดและบันทึกค่า pH และ

วิเคราะห์ผล หากมีเตอร์ต่างๆตามที่แพทย์ต้องการแสดงผลการวิเคราะห์ เพื่อให้แพทย์วินิจฉัยโรคได้ง่ายขึ้น ซึ่งมีโฟลชาร์ตการทำงานดังภาพประกอบ 3-16



ภาพประกอบ 3-16 โฟลชาร์ตการทำงานของโปรแกรมวิเคราะห์ค่าพิเศษ

โปรแกรมส่วนนี้จะทำหน้าที่คิดต่อ กับผู้ใช้งาน จึงจำเป็นต้องออกแบบให้สามารถใช้งานได้ง่าย ดังนั้นจึงได้เลือกพัฒนาขึ้นด้วยภาษา Visual Basic เวอร์ชั่น 6.0 โดยโปรแกรมที่ได้ออกแบบนี้ หน้าจอและรายละเอียดการทำงานดังต่อไปนี้



ภาพประกอบ 3-17 หน้าจอหลักของโปรแกรม

3.5.1 หน้าจอข้อมูลผู้ป่วย เป็นส่วนที่ใช้สำหรับเก็บบันทึกข้อมูลประวัติของผู้ป่วย เช่น ชื่อ, นามสกุล, นำหนัก และส่วนสูง เป็นต้น ตลอดจนเวลาที่เริ่มทำการบันทึกและความถี่ของการบันทึก เพื่อนำข้อมูลนี้ไปประกอบการวินิจฉัยของแพทย์

Data Logger for pH Value in a Human Esophagus - [Patient's Data]

Patient id. 00000015 Address ถนนสุขุมวิท 4 แขวง Thapae เขต

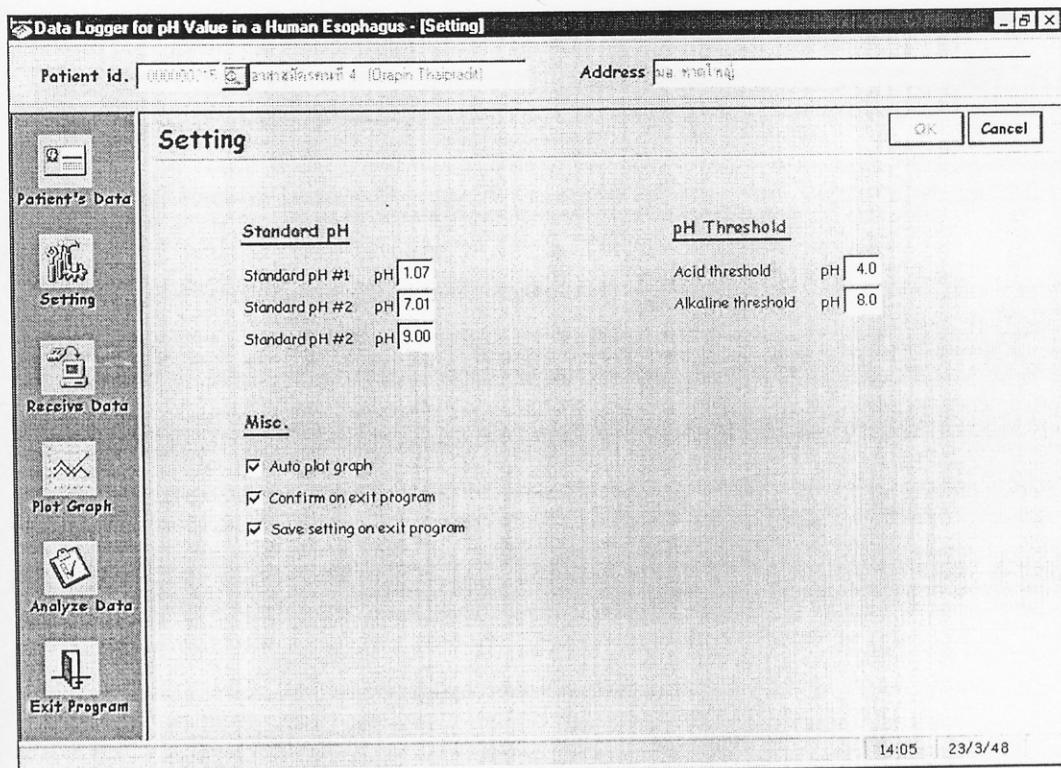
Patient's Data

Patient's Data	Setting	Receive Data	Plot Graph	Analyze Data	Exit Program
Name อาสาสมัครคนที่ 4 SurName (Orapin Thaipradit) Age 1 Sex 1 - Male Weight 1 kg. Height 1 cm. Address ณ. ภาคในประเทศ Phone No. 1 Comment 1					
Date of test 16:15 20/03/47 Sampling rate 4 sec/samples					

13:31 23/3/48

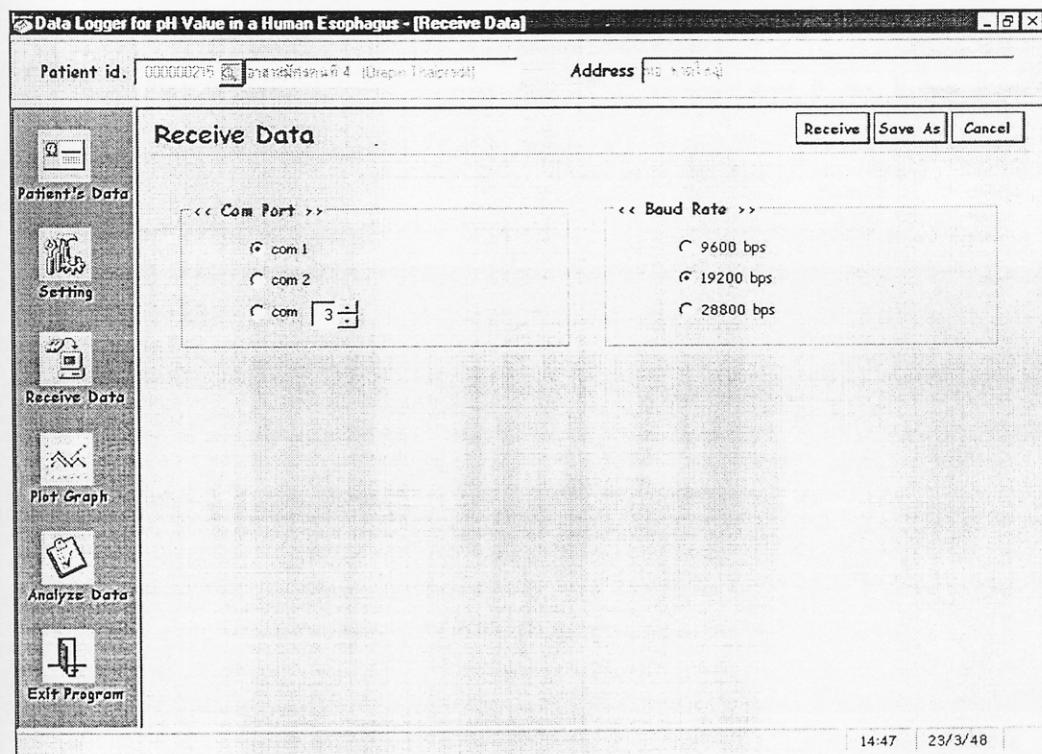
ภาพประกอบ 3-18 หน้าจอข้อมูลผู้ป่วย

3.5.2 หน้าจอกำหนดค่าต่างๆ เป็นส่วนที่ใช้สำหรับกำหนดค่าเริ่มต้นต่างๆ ให้กับตัวโปรแกรม ซึ่งได้แก่ ระดับค่าพีอีมาตรฐานที่ใช้ในการปรับแต่งทั้ง 3 ค่า, ระดับค่าพีอีที่ใช้อ้างอิงเพื่อตรวจจับการเกิดรีฟลักซ์ทั้งในส่วนกรดและด่าง และการกำหนดค่าอื่นๆ



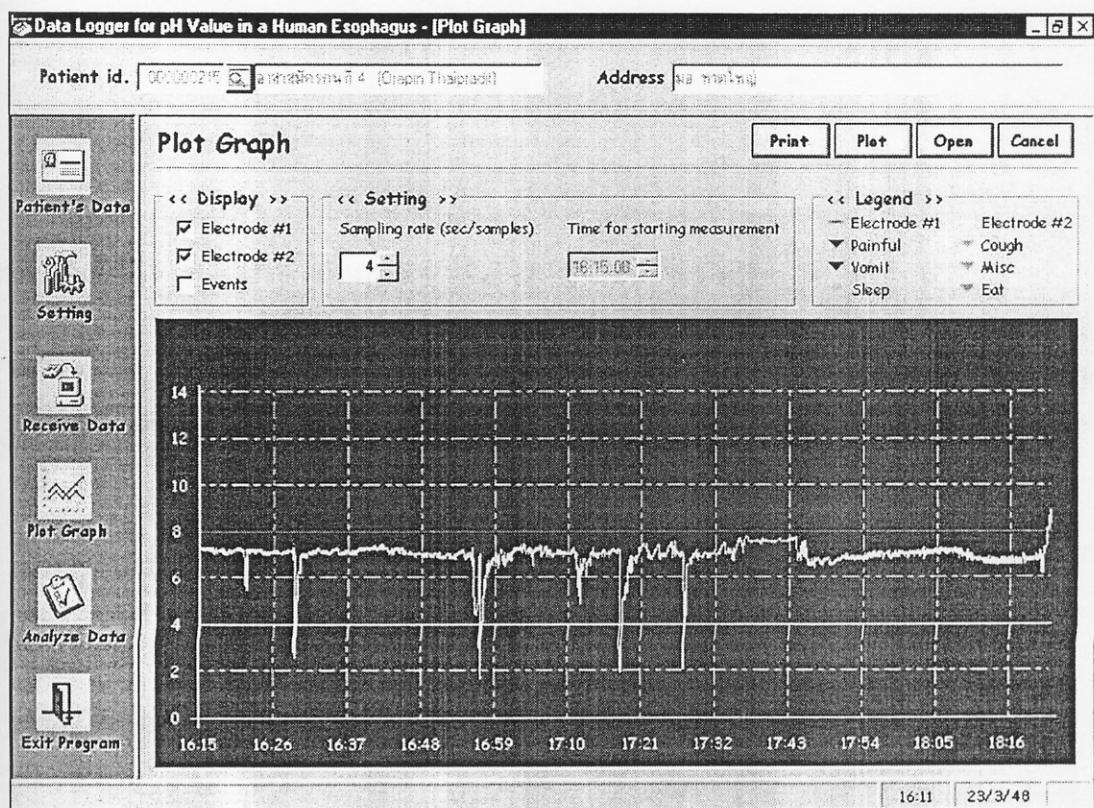
ภาพประกอบ 3-19 หน้าจอกำหนดค่า

3.5.3 หน้าจอรับข้อมูล เป็นส่วนที่ใช้สำหรับรับข้อมูลจากหน่วยความจำของเครื่องวัดและบันทึกค่าพีอีเข้ามาเก็บบั้งหน่วยความจำของเครื่องคอมพิวเตอร์ เพื่อนำข้อมูลนี้มาวิเคราะห์ในขั้นตอนต่อไป โดยในส่วนนี้ผู้ใช้ต้องกำหนดหมายเลขพอร์ตและความเร็วที่ใช้รับส่งข้อมูลให้ตรงกับการกำหนดในส่วนของตัวเครื่องวัดและบันทึกค่าพีอีเช่นด้วย



ภาพประกอบ 3-20 หน้าจอรับข้อมูล

3.5.4 หน้าจอแสดงข้อมูลด้วยกราฟ เป็นส่วนใช้สำหรับแสดงข้อมูลที่รับมาจากเครื่องวัดและบันทึกค่าพิเศษในรูปแบบของกราฟ ซึ่งผู้ใช้สามารถเลือกแสดงข้อมูลของแต่ละอิเลคโทรดหรือเหตุการณ์ที่เกิดขึ้นระหว่างการวัดได้



ภาพประกอบ 3-21 หน้าจอพล็อตกราฟ

3.5.5 หน้าจอวิเคราะห์ข้อมูล เป็นส่วนที่ทำหน้าที่วิเคราะห์ข้อมูล และแสดงผลการวิเคราะห์โดยพารามิเตอร์ที่ทำการวิเคราะห์มีดังนี้

- Reflux คือ การเกิดค่า pH ต่ำกว่าระดับค่า pH ทางอ้างอิง(พีเอช 4) ในกรณีที่เป็นกรดหรือการเกิดค่า pH สูงกว่าระดับ pH ทางอ้างอิง(พีเอช 8)ในกรณีของค่าง นานอย่างน้อย 15 วินาที

- Episode คือจำนวนครั้งที่เกิด Reflux

- Long episode คือจำนวนครั้งที่เกิด Episode ที่นานกว่า 5 นาที

- Longest episode คือ ระยะเวลาที่เกิด Episode นานที่สุด

- %Time pH < 4 หรือ > 8 คือเวลารวมทั้งหมดที่ค่า pH ต่ำกว่าพีเอช 4 ในกรณีที่เป็นกรดหรือสูงกว่าพีเอช 8 ในกรณีที่เป็นค่างต่อเวลาทั้งหมดที่ใช้ในการวัด

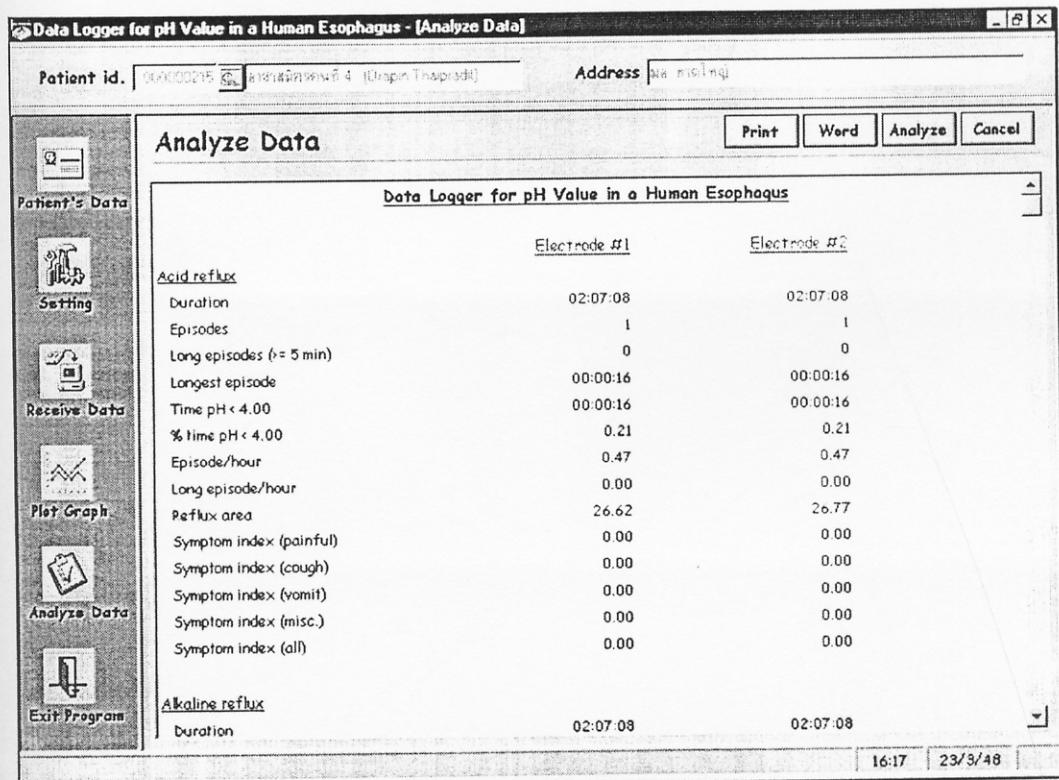
- Episode/hour คือ จำนวนครั้งการเกิด Episode ทั้งหมดต่อเวลาที่ใช้ในการวัดทั้งหมด

- Long episode/hour คือ จำนวนครั้งการเกิด Long episode ทั้งหมดต่อเวลาที่ใช้ในการวัด

ทั้งหมด

- Reflux area คือ พื้นที่ทั้งหมดของการเกิด Reflux

- Symptom index คือ จำนวนครั้งของการเกิดเหตุการณ์ในขณะที่เกิด Reflux ต่อจำนวนครั้งที่เกิดเหตุการณ์นั้นทั้งหมด



ภาพประกอบ 3-22 หน้าจอวิเคราะห์ข้อมูล

3.6 การออกแบบเครื่องอุ่นสารละลายบัฟเฟอร์

เนื่องจากค่าพีเอชของสารละลายบัฟเฟอร์ขึ้นอยู่กับค่าอุณหภูมิ ดังนั้นเพื่อให้เกิดความแม่นยำในการวัด จึงได้พัฒนาเครื่องอุ่นสารละลายบัฟเฟอร์ขึ้น นำมาใช้ในการควบคุมอุณหภูมิของสารละลายบัฟเฟอร์ให้คงที่ที่ 37 องศาเซลเซียสในขณะการปรับแต่ง (Calibrate) เพื่อให้เท่ากับอุณหภูมิของร่างกาย โดยวงจรที่ได้ออกแบบขึ้นแสดงในภาพประกอบ 3-23

วงจรในส่วนนี้จะเป็นวงจรควบคุมอุณหภูมิแบบ Proportional โดยมี U1D ทำหน้าที่เป็นวงจรขยายสัญญาณความผิดพลาด ในขณะที่ U1A ทำหน้าที่เป็นวงจรขยายแบบ Proportional ส่วน U2A และ U2B ทำหน้าที่สร้างสัญญาณฟินเลือยเพื่อเป็นตัวควบคุมการจ่ายไฟให้กับตัวควบคุมความร้อน ซึ่งต่อเข้ากับหัวต่อ J2 จากการทดสอบพบว่าวงจรสามารถควบคุมอุณหภูมิของสารละลายบัฟเฟอร์ให้มีค่า 37 ± 1 องศาเซลเซียส

การประมวลผล 3-23 วงจรเครื่องควบคุมอุณหภูมิ

