

ภาคผนวก

ภาคผนวก ก ขั้นตอนการออกแบบพัฒนางจรตัวควบคุมไมโครคอนโทรลเลอร์ตระกูล AVR เบอร์ 90S8535

สำหรับการออกแบบวงจรตัวควบคุมไมโครคอนโทรลเลอร์ จะใช้ภาษาบรรยายฮาร์ดแวร์ หรือภาษาแอสเซมบลี (Assembly Language Program) ซึ่งเป็นภาษาระดับต่ำมีความยุ่งยากเมื่อเทียบกับภาษาซี แต่มีข้อดีคือ ควบคุมการทำงานในระดับฮาร์ดแวร์ได้ง่าย มีความเร็วสูง และโปรแกรมมีขนาดเล็ก สำหรับการออกแบบในส่วนวงจรตัวควบคุม ในการบรรยายลักษณะการทำงานของดิจิทัลฮาร์ดแวร์จะบรรยายเชิงพฤติกรรม (Behavioral description) หรืออธิบายความสัมพันธ์ระหว่างอินพุตกับเอาต์พุต โดยผู้ออกแบบไม่จำเป็นต้องรู้ถึงรายละเอียดของวงจรว่าประกอบด้วยเกตชนิดใดเพียงแต่รู้หน้าที่การทำงานและความสัมพันธ์ระหว่างอินพุตและเอาต์พุตของวงจรที่ต้องการออกแบบ ขั้นตอนการพัฒนาออกแบบตัวควบคุมประกอบด้วยขั้นตอนหลักคือ ขั้นตอนการใช้ซอฟต์แวร์หรือตัวคอมไพเลอร์ (Compiler) และขั้นตอนการดาวน์โหลดลงอุปกรณ์เป้าหมาย (Target device) คือชิพ AVR เพื่อโปรแกรมการทำงาน (Configuration) ซึ่งทั้งสองขั้นตอนนี้มีรายละเอียดและวิธีการพัฒนาดังนี้

1. แนะนำการใช้โปรแกรม Astudio4 (AVR assembler)

สำหรับในหัวข้อนี้เราจะอธิบายถึงวิธีการใช้งานโปรแกรม Astudio4 เวอร์ชัน 4.05 อย่างง่าย นั่นคือเราจะอธิบายเฉพาะการใช้ text editor และวิธีการคอมไพล์โปรแกรมเท่านั้น แต่ในส่วนอื่นเช่นการ debug program, chip simulator หากท่านใดสนใจก็สามารถศึกษาได้จากเมนู Help

สำหรับโปรแกรมนี้นั้นสามารถทำงานได้บนวินโดวส์ 9x/ME/NT/2000/XP ดังนั้นจึงไม่มีปัญหาใดๆสำหรับผู้ที่ใช้ระบบปฏิบัติการที่ต่างชนิดกัน การติดตั้งโปรแกรมก็ทำได้ไม่ยาก ซึ่งสามารถดาวน์โหลดได้ที่ www.Atmel.com โดยให้ท่านคล่ายไฟล์ Astudio4(zip file)ออกมา จากนั้นก็รันไฟล์ setup.exe และทำตามขั้นตอนที่แนะนำไปเรื่อยๆ จนการติดตั้งเสร็จสมบูรณ์ ซึ่งหลังการติดตั้งโปรแกรมนี้นั้นก็พร้อมที่จะทำงานทันทีโดยเราไม่ต้องเสียเวลารีสตาร์ทเครื่องใหม่

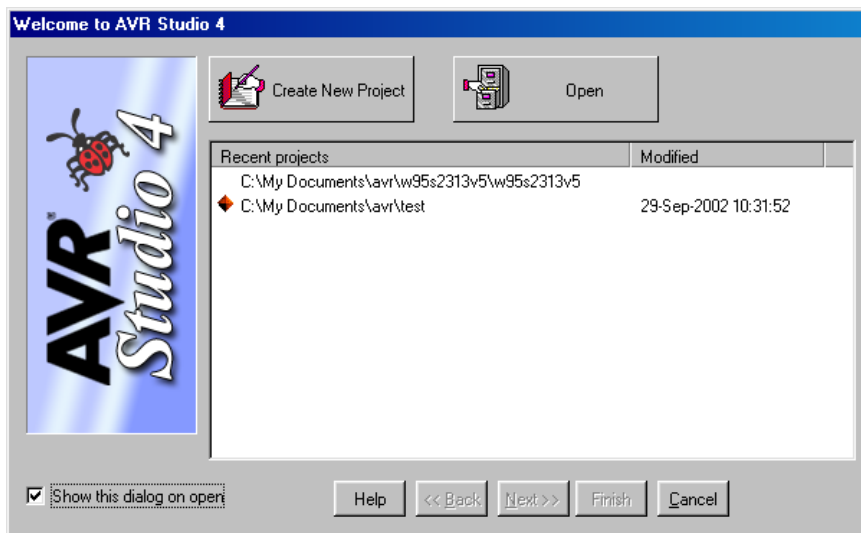
System requirement

- โปรแกรมนี้รันบนระบบปฏิบัติการ windows 9x/ME/NT/2000/XP
- ความเร็วของ CPU Intel Pentium 200 MHz
- ความละเอียดหน้าจอไม่ควรต่ำกว่า 800x600 pixels
- แรม 64 MB

- ที่ว่างฮาร์ดดิสก์ 15 MB ขึ้นไป

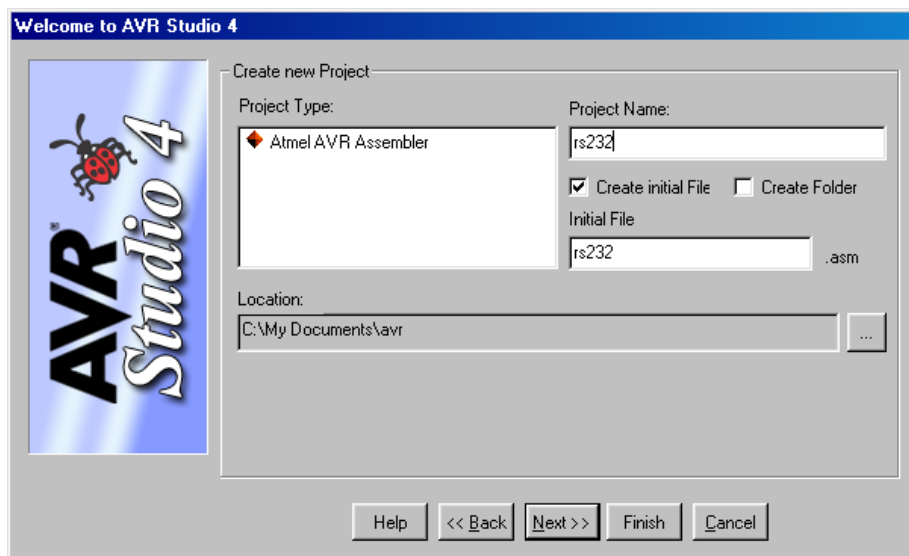
1.1 การสร้างไฟล์โปรเจกต์และไฟล์อื่น ๆ

ถ้าการติดตั้งถูกต้อง เมื่อเราเปิดโปรแกรมนี้ขึ้นมา เราจะพบหน้าต่าง Welcome to AVR Studio4 ดังนี้



ภาพประกอบ ก1 หน้าต่าง Welcome to AVR Studio 4

หน้าต่างนี้จะมีไว้สำหรับให้เราสามารถทำการสร้างโปรเจกต์ไฟล์ใหม่หรือสามารถเปิดโปรเจกต์ไฟล์ที่มีอยู่แล้วได้ โปรเจกต์ไฟล์จะมีนามสกุลเป็น .aps สำหรับหน้าต่างนี้มันจะแสดงเป็นอันดับแรกของการเปิดโปรแกรมทุกครั้ง หากเราไม่ต้องการให้มันแสดงหน้าต่างนี้ เราสามารถทำได้โดยการคลิกเมาส์ 1 ครั้งที่จะคลิกเลือก Show this dialog on open ที่อยู่ทางด้านล่างซ้ายมือของหน้าต่างนี้ เพื่อเอาเครื่องหมายถูกที่ภายในเช็คบ็อกออกไป ซึ่งในการเปิดโปรแกรมครั้งต่อไปท่านจะไม่พบหน้าต่างนี้อีก และการเปิดหรือสร้างโปรเจกต์ใหม่เราสามารถทำได้ผ่านทางเมนู Project ที่อยู่ในเมนูบาร์แทน แต่สำหรับการอธิบายในที่นี้เราจะใช้หน้าต่างนี้ในการสร้างโปรเจกต์ใหม่ โดยให้ท่านคลิกที่ปุ่ม Create New Project ซึ่งท่านจะพบกับหน้าต่างใหม่ดังรูปต่อไปนี้



ภาพประกอบ ก2 หน้าต่างที่ใช้ในการสร้างโปรเจกต์ไฟล์

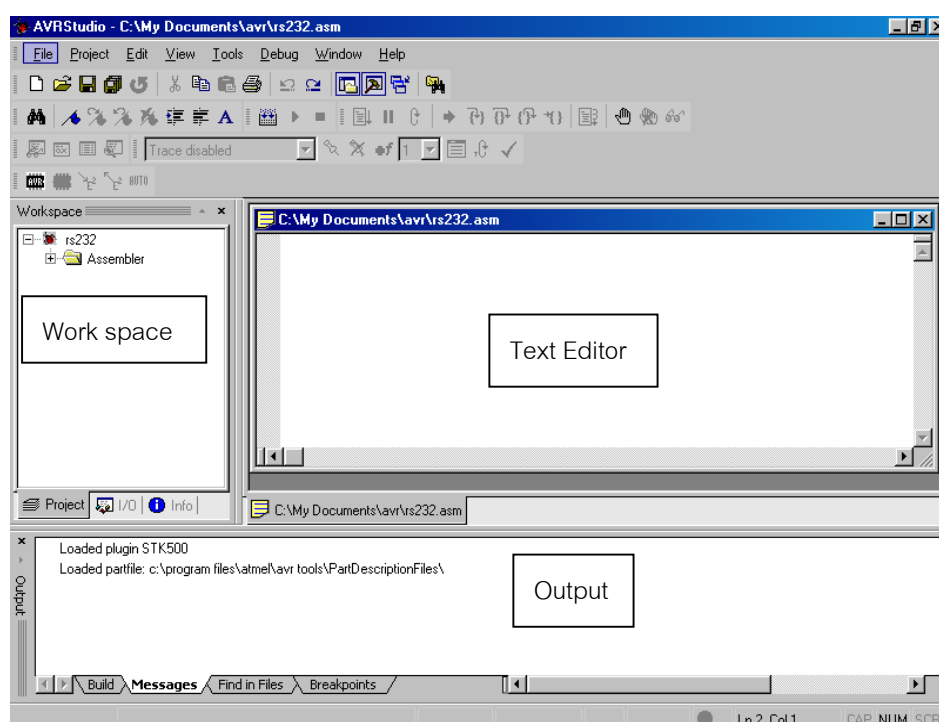
ในขณะที่ทำการสร้างไฟล์โปรเจกต์ โปรแกรมสามารถที่จะสร้างไฟล์ .asm ซึ่งเป็นไฟล์โปรแกรมภาษาแอสเซมบลีได้พร้อมกันไปในตัวโดยการกาเครื่องหมายถูกที่เช็คบ็อก Create Initial File จากนั้นให้เราพิมพ์ชื่อไฟล์โปรเจกต์ที่ชองข้อความ Project Name ในตัวอย่างเราจะใช้ชื่อไฟล์โปรเจกต์ rs232 และในระหว่างที่เราพิมพ์ชื่อไฟล์โปรเจกต์ เราจะสังเกตเห็นว่าโปรแกรมจะพิมพ์ชื่อไฟล์โปรเจกต์ลงที่ชองข้อความ Initial File ไปด้วย ซึ่งจะเป็นการสร้างไฟล์โปรแกรม .asm (ไฟล์แอสเซมบลี) และหากเราต้องการให้โปรแกรมสร้างไฟล์ .asm ที่มีชื่อต่างจากชื่อไฟล์โปรเจกต์ เราก็สามารถแก้ไขชื่อไฟล์ .asm ได้ที่ชองข้อความ Initial File นี้

ข้อควรระวังในการตั้งชื่อไฟล์แอสเซมบลีต่างจากชื่อไฟล์โปรเจกต์นั่นก็คือ เมื่อเราทำการคอมไพล์แล้วไฟล์ต่างๆ ที่โปรแกรมทำการสร้างขึ้นมาจะตั้งชื่อตามชื่อไฟล์โปรเจกต์เช่น ถ้าเราตั้งชื่อไฟล์โปรเจกต์เป็น Testproject และเราตั้งชื่อไฟล์แอสเซมบลีชื่อ rs232 หลังการคอมไพล์เราจะได้ไฟล์ Testproject.hex ดังนี้ เป็นต้น

หากเราไม่ต้องการให้มันสร้างไฟล์โปรแกรม .asm ขึ้นในขณะที่เราสร้างไฟล์โปรเจกต์ เราสามารถทำได้โดยการคลิกที่เช็คบ็อก Create Initial File เพื่อเอาเครื่องหมายถูกที่กาอยู่ออก ส่วนที่เช็คบ็อก Create Folder จะเป็นการสร้างโฟลเดอร์ขึ้นมาเพื่อเก็บไฟล์โปรเจกต์ไว้นั่นเอง ถัดลงมาที่ชองข้อความ Location จะเป็นตำแหน่งของไฟล์โปรเจกต์ที่จะถูกนำไปเก็บ ซึ่งเราสามารถเลือกที่จะเก็บไฟล์ที่ใหม่ได้โดยการคลิกที่ปุ่ม [...] ที่อยู่ท้ายชองรับความหรือพิมพ์ชื่อ path ลงไปเลยก็ได้เช่น

เดียวกัน สำหรับในตัวอย่างนี้เราจะเก็บไฟล์โปรเจกต์ไว้ที่ C:\My Documents\avr และทำการสร้างไฟล์ .asm ขึ้นพร้อมกับการสร้างไฟล์โปรเจกต์ด้วย

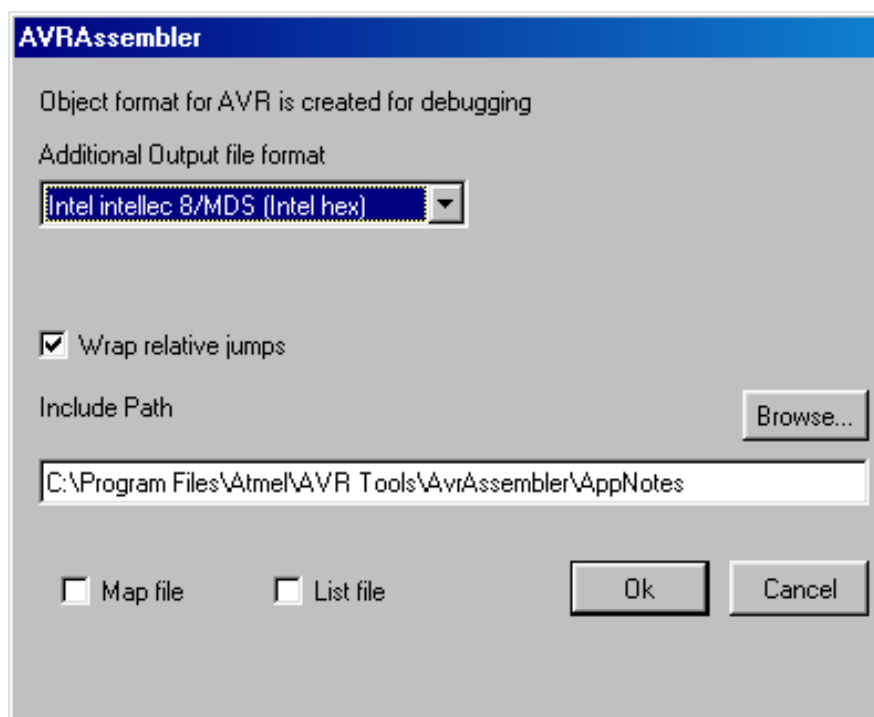
เมื่อทุกอย่างถูกต้องดีแล้วก็ให้เราทำการคลิกที่ปุ่ม Finish เพื่อจะเข้าหน้าจอ text editor สำหรับเขียนโปรแกรมต่อไป หน้าจอที่เกิดขึ้นใหม่หลังการกดปุ่ม Finish แสดงได้ดังรูปต่อไปนี้ (ถ้าเรากดปุ่ม Next โปรแกรมจะให้เราเลือก platform และ MCU ที่เราจะใช้ในการซิมูเลตและ debug โปรแกรม ต่อไป)



ภาพประกอบ ก3 หน้าจอที่เกิดขึ้นหลังการกดปุ่ม Finish

จากภาพประกอบ ก3 จะประกอบไปด้วยหน้าต่าง Work space ซึ่งมีไว้สำหรับจัดการกับไฟล์ในโปรเจกต์เช่นการ Add existing file, Remove File หรือ การ Set as Entry File เป็นต้น ส่วนหน้าต่างถัดมาคือ Text Editor มีไว้สำหรับให้เราเขียนโปรแกรมลงไป และสุดท้ายเป็นหน้าต่าง Output ที่ทำหน้าที่แสดงข้อความบอกให้เราทราบถึงผลจากการคอมไพล์โปรแกรม ซึ่งหากท่านไม่พบหน้าต่างทั้งสามนี้ท่านสามารถเปิดมันขึ้นมาได้เอง โดยการเข้าไปเลือกที่เมนู View

เมื่อเราทำการเขียนโปรแกรมลงไปที่ text editor เรียบร้อยแล้วก็ให้ทำการบันทึกไฟล์โดยการเลือกไปที่เมนู File>save และทำการคอมไพล์โปรแกรมโดยการกดปุ่ม F7 หรือเลือกที่เมนู Project>Build หากเราเขียนโปรแกรมถูกต้อง โปรแกรมจะไม่ฟ้อง Error ที่หน้าต่าง Output แต่หากเขียนโปรแกรมไม่ถูกต้องมันจะฟ้อง Error หรือ Warning ก็ให้เราแก้ไขมันให้ถูกต้องและทำการคอมไพล์ใหม่ซึ่งจะทำให้ได้ไฟล์ rs232.aps, rs232.hex, rs232.lst, rs232.map, rs232.asm และ rs232.obj ขึ้นมา หากเราไม่ต้องการไฟล์ .map และ .lst ให้เราเข้าไปที่เมนู Project>AVR Assembler Setup จากนั้นจะพบหน้าต่าง AVRAssembler ให้เราคลิกเอาเครื่องหมายถูกที่ช่อง Map File กับ Lst File ออกและจากนั้นก็กดปุ่ม Ok ก็เป็นอันเสร็จสิ้น สำหรับไฟล์นามสกุลต่างๆ ดังที่เรากล่าวมาข้างต้นท่านสามารถเปิดเข้าไปดูเนื้อหาข้างในไฟล์ได้ด้วยการเลือกไปที่เมนู File>Open File จากนั้นก็เลือกไฟล์ที่ท่านต้องการเปิดและกดปุ่ม Open



ภาพประกอบ ก4 หน้าต่าง AVRAssembler


1.2 การเปิดไฟล์โปรเจกต์และไฟล์แอสเซมบลี

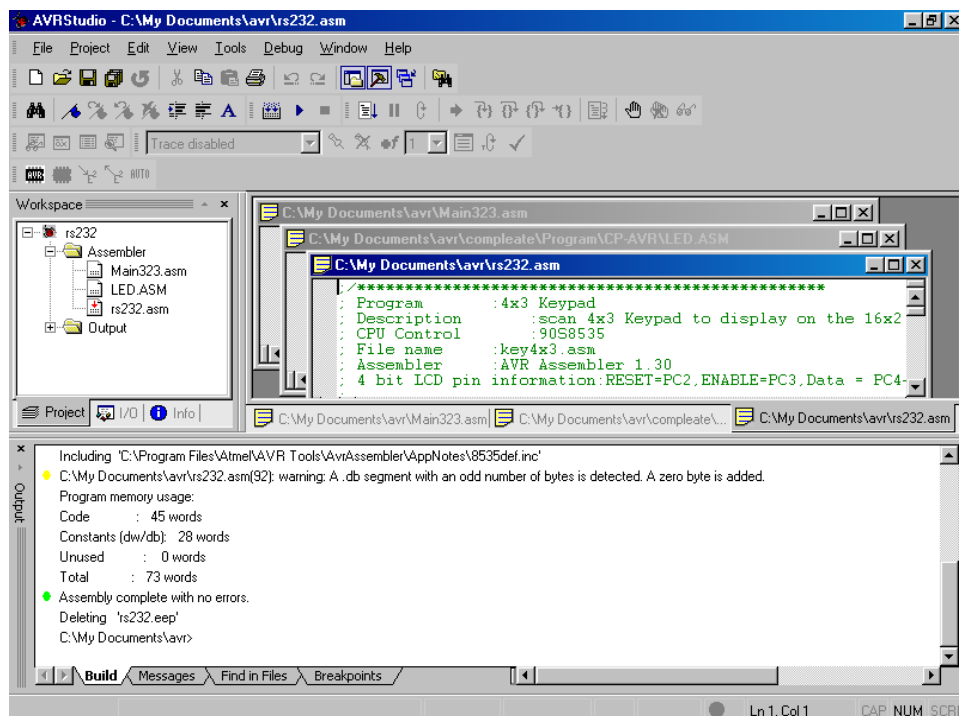
เมื่อเราต้องการเปิดโปรแกรมที่มีอยู่แล้วขึ้นมาแก้ไขเราสามารถทำได้โดยการคลิกเมนู Project>Open Project เพื่อเป็นการเปิดไฟล์โปรเจกต์(*.aps) หลังจากที่เรเปิดไฟล์โปรเจกต์แล้วจากนั้นก็คลิกเลือกไปที่โฟลเดอร์ Assembler ที่อยู่ในหน้าต่าง Work space เราจะพบไฟล์ .asm ที่เราต้องการแก้ไขอยู่在那นั่น แต่ถ้าหากเราเปิดไฟล์โดยใช้เมนู File>Open File เราก็สามารถที่จะเปิดไฟล์ .asm(หรือไฟล์อื่นๆ ที่ text editor รองรับ) ได้เช่นเดียวกัน แต่เราจะไม่สามารถทำการคอมไพล์มันได้ เป็นได้แต่เพียงการแก้ไขและบันทึกเท่านั้น อย่างไรก็ตามการเปิดไฟล์โปรเจกต์(*.aps) ด้วยเมนู File>Open File นี้ก็สามารถทำได้และให้ผลการทำงานเช่นเดียวกับการเปิดมันด้วยเมนู Project>Open Project

1.2.1 การ Add existing File, Remove File และ Set as Entry File

- **Add existing File** ก็คือการเพิ่มไฟล์ .asm เข้ามาในโปรเจกต์ โดยเราสามารถทำได้ 2 วิธีด้วยกันคือการเลือกไปที่เมนู Project>Add existing File จากนั้นก็ให้เราเลือกไฟล์ .asm ที่เราต้องการนำมาเข้ามา ส่วนอีกวิธีหนึ่งทำได้โดยการคลิกเมาส์ปุ่มขวาไปที่โฟลเดอร์ Assembler ที่อยู่ในหน้าต่าง Work space จากนั้นเราจะเห็นหน้าต่างอปชั่นเล็กๆ ปรากฏขึ้นมาทำให้เราเลื่อนเมาส์ไปคลิกเลือกที่ Add existing File จะทำให้เราสามารถเลือกไฟล์ .asm ที่เราต้องการได้

- **Remove File** จะทำงานตรงกันข้ามกับ Add existing File นั่นคือมันจะลบไฟล์ .asm ที่เราไม่ต้องการออกจากโปรเจกต์ไฟล์ของเรา เราสามารถ Remove ไฟล์ได้โดยการคลิกเมาส์ปุ่มขวาเลือกไปที่ไฟล์ที่เราต้องการลบ จากนั้นจะปรากฏหน้าต่างขึ้นมาให้เราเลือกไปที่ Remove File form Project เพียงเท่านี้ไฟล์ที่เราเลือกมันก็จะถูกลบออกไปจากโปรเจกต์ที่เรากำลังทำงานอยู่

- **Set as Entry File** จะเป็นการเลือกไฟล์ .asm ที่อยู่ในโปรเจกต์ไฟล์ขณะนั้นให้มันพร้อมที่จะถูกคอมไพล์ ฟังก์ชันนี้จะมีคามจำเป็นมากเมื่อเรามีไฟล์ .asm หลายไฟล์อยู่ในโปรเจกต์เดียวกัน ซึ่งโปรแกรม Astudio4 นี้จะไม่ทำการคอมไพล์ไฟล์ .asm ทั้งหมดพร้อมกัน แต่จะเลือกคอมไพล์เฉพาะไฟล์ที่โดน Set as Entry File เท่านั้น เราสามารถรู้ได้ว่าไฟล์ .asm ตัวใดที่ถูก set ไว้โดยการสังเกตไอคอนที่อยู่หน้าชื่อไฟล์จะมีรูปลูกศรสีแดงหันหัวลงดังนี้  หรือดูได้จากภาพประกอบ ก5



ภาพประกอบ ก5 หน้าจอที่เกิดจากการ Add existing File และหน้าต่าง Output ที่รายงานผลการคอมไพล์โปรดสังเกตการ Warning (วงกลมสีเหลือง) ต่างๆด้วย ถึงแม้การคอมไพล์ไม่ผิดพลาดแต่อาจจะมีผลต่อการทำงานของ CPU ได้

สำหรับการ Set as Entry File สามารถทำได้โดยการคลิกเมาส์ปุ่มขวาเลือกไปที่ชื่อไฟล์ที่เราต้องการคอมไพล์จากนั้นจะปรากฏเมนูเล็กๆ ขึ้นมาให้เราเลือกไปที่ Set as Entry File ก็เป็นอันเสร็จ เราควรจำไว้ว่าอย่างหนึ่งว่าหลังการคอมไพล์แล้วไม่ว่าเราจะทำการคอมไพล์ไฟล์ .asm ตัวใดก็ตามในโปรเจกต์นั้น ไฟล์เอาพุดที่โปรแกรมสร้างขึ้นมานั้นจะมีชื่อตามชื่อไฟล์โปรเจกต์นั้นเสมอ มันจะไม่มีชื่อไฟล์ตามไฟล์ .asm ที่ถูกคอมไพล์ ดังนั้นเพื่อป้องกันการสับสนท่านอาจจะให้มีเพียงไฟล์ .asm เพียงไฟล์เดียวอยู่ในไฟล์โปรเจกต์แต่ละโปรเจกต์ก็ได้และตั้งชื่อให้ทั้งสองไฟล์นี้ตรงกัน

อีกอย่างหนึ่งที่ยากจะให้สังเกต นั่นก็คือผลที่ได้จากการคอมไพล์ในแต่ละครั้งว่าเป็นเช่นไรบ้างเช่น ขนาดของไฟล์ที่คอมไพล์ได้มีขนาดเท่าไรซึ่งบางที่เราเขียนโปรแกรมเพลินมันอาจจะมีขนาดโตกว่าหน่วยความจำที่จะเก็บมันก็ได้ หรือที่สำคัญอีกอย่างหนึ่งก็คือข้อความ Warning ที่โปรแกรมเตือนดังนี้

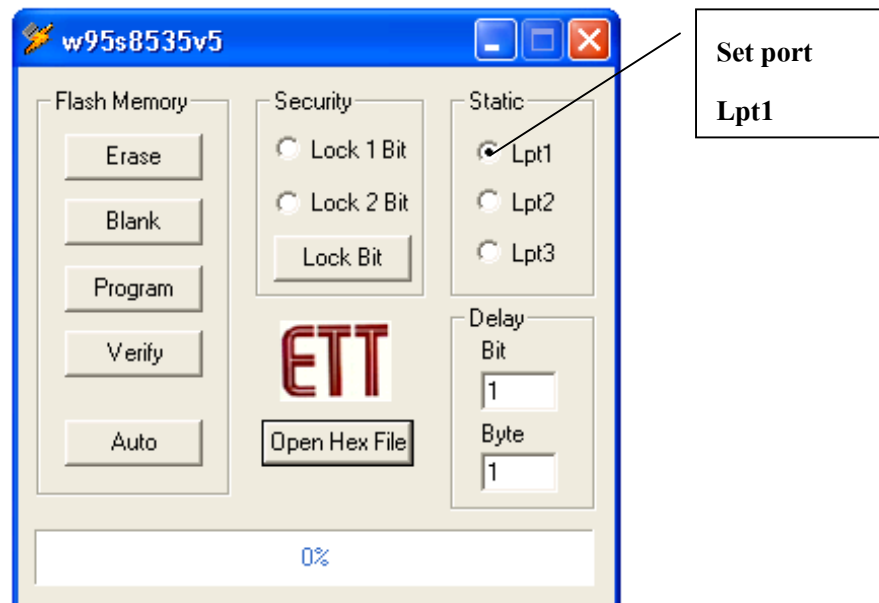
“C:\My Documents\avr\rs232.asm(92): warning: A .db segment with an odd number of bytes is detected. A zero byte is added.”

หากท่านใดเคยเล่น AVR และใช้ฟังก์ชันที่เกี่ยวกับพอร์ตอนุกรม RS232 คงพอจะทราบดีว่าบางครั้ง AVR มันก็ไม่สามารถแสดงข้อความที่อยู่หลังบรรทัดนี้(บรรทัดที่แสดงข้อความ Warning) ต่อไปได้ ทั้งที่ข้อความยังไม่สิ้นสุด นั่นเป็นเพราะว่ามันจะทำการเขียนข้อมูลลงหน่วยความจำโปรแกรมเป็นที่ละ word(2 ไบต์) ดังนั้นเมื่อข้อความที่เราต้องการจะเขียนลงบนหน่วยความจำมันมีจำนวนเป็นเลขคี่ มันก็จะเพิ่มเลข 0 เข้าไปท้ายข้อความในบรรทัดนั้นๆ เพื่อให้ครบจำนวนเป็นเลขคู่เสมอ ทีนี้เมื่อเราเขียนโปรแกรมให้ตรวจสอบข้อความว่าถ้าพบเลข 0 เมื่อใดก็ให้ถือว่าสิ้นสุดข้อความทันที ดังนั้นเมื่อโปรแกรมทำการอ่านและตรวจสอบข้อมูลมาถึงไบต์ที่ AVR เพิ่มเลข 0 ขึ้นมาเอง โปรแกรมก็เข้าใจว่าเราต้องการสิ้นสุดข้อความที่บรรทัดนี้ ดังนั้นจึงทำให้ข้อความที่เหลือไม่ถูกตรวจพบนั่นเอง และวิธีแก้ง่ายๆ นั่นก็คือให้เราเพิ่มอักขระอะไรก็ได้เข้าไปอีกตัวหนึ่งในบรรทัดนี้ยกเว้นเลข 0 เท่านั้นก็สามารถแก้การ warning ตรงนี้ได้(เลข 0 ที่เรากำลังพูดถึงกันอยู่ขณะนี้ไม่ใช่เลข “0” ที่เป็นรหัส ASCII นะครับหากแต่เป็นเลข 0 ที่เป็นเซตของเลขจำนวนเต็ม)

2. แนะนำการใช้โปรแกรม w95s8535v5

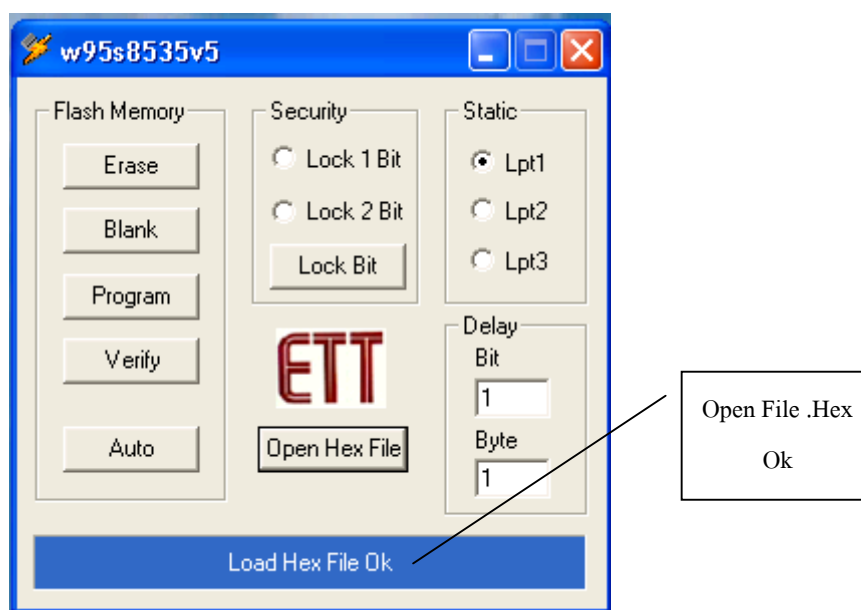
สำหรับในหัวข้อนี้จะอธิบายถึงวิธีการใช้งานโปรแกรม w95s8535v5 เวอร์ชัน 5 โดยจะอธิบายวิธีการดาวน์โหลดโปรแกรมที่ผ่านการคอมไพล์โปรแกรมแล้วลงบนชิปเพื่อใช้งานตามความต้องการของผู้ใช้

สำหรับโปรแกรมนี้สามารถทำงานได้บนวินโดวส์ 9x/ME/NT/2000/XP ดังนั้นจึงไม่มีปัญหาใดๆสำหรับผู้ใช้ระบบปฏิบัติการที่ต่างชนิดกัน ซึ่งโปรแกรมดังกล่าวเป็นของบริษัทที่ที่สามารถดาวน์โหลดได้ที่ www.ett.co.th การติดตั้งโปรแกรมก็ทำได้ไม่ยาก หลังจากดาวน์โหลดไฟล์เสร็จแล้ว สามารถรันโปรแกรมใช้ได้ทันที โดยในการรันโปรแกรมใช้ครั้งแรก จะต้องเซตเลือกตำแหน่งพอร์ตสำหรับการโหลดโปรแกรมใน Frame Static ในภาพประกอบ ก6 ได้เลือกใช้พอร์ต Lpt1



ภาพประกอบ ก6 แสดงหน้าต่างโปรแกรม w95s8535v5

สำหรับหน้าต่างนี้มันจะแสดงเป็นอันดับแรกของการเปิดโปรแกรมทุกครั้ง หลังจากนั้นเลือกคลิกปุ่ม **Open Hex File** ซึ่งจะแสดง Path ของ window ขึ้นมา จากนั้นทำการเลือกไฟล์โปรแกรมที่คอมไฟล์แล้ว ซึ่งไฟล์จะมีนามสกุลเป็น .HEX หลังจาก Open Hex File แล้วหน้าต่างโปรแกรมในส่วน Text ด้านล่างสุดจากที่แสดงข้อความ 0% จะแสดงข้อความ Load Hex File Ok ซึ่งหมายความว่า โปรแกรมพร้อมที่จะทำการโหลดไฟล์ลงบนอุปกรณ์แล้ว



ภาพประกอบ ก7 แสดงหน้าต่างเมื่อทำการ Open File .Hex

หลังจากที่ทำการเปิดไฟล์ .Hex เสร็จเรียบร้อยแล้วก็มาถึงขั้นตอนการโหลดโปรแกรมลงบนชิพ ซึ่งจะต้องทำการตรวจสอบการต่อพอร์ตและเปิดไฟเลี้ยงจ่ายแก่บอร์ดอุปกรณ์ให้เรียบร้อยแล้ว หลังจากนั้นกดปุ่ม **Program** เพื่อทำการโหลดโปรแกรมลงบนชิพเพื่อนำไปใช้งานต่อไป ในขบวนการ โหลดเมื่อ โปรแกรมโหลดข้อมูลเสร็จจะแสดงข้อความบอกดังภาพประกอบ



ภาพประกอบ ก8 แสดงหน้าต่างเมื่อ โหลดโปรแกรมลงบนชิพ

ภาคผนวก ข โปรแกรมรหัสต้นฉบับภาษาแอสเซมบลีสำหรับการออกแบบควบคุม

ลำดับการแสดงโปรแกรมรหัสต้นฉบับของการออกแบบมีดังนี้

1. ส่วนควบคุมการสร้างสัญญาณให้พอร์ตขนานในโหมดการทำงานแบบ EPP (EPPSigCntl)
2. ส่วนการสร้างสัญญาณควบคุมโหมดการเขียนและอ่าน ADC
3. ส่วนการรับและส่งข้อมูลดิจิทัลเข้าสู่เครื่องคอมพิวเตอร์ผ่านพอร์ตขนาน

การนิยามตำแหน่งรีจิสเตอร์อินพุทเอาต์พุท (I/O Register Definitions)

ในการพัฒนาโปรแกรมจะมีการอ้างชื่อไฟล์ (File name) เริ่มต้นก่อนที่จะเขียนโปรแกรม พัฒนางานตามความต้องการของผู้ใช้คือไฟล์ "8535def.inc" โดยในการพัฒนาโปรแกรมจะเริ่มต้นโปรแกรมคือ `.include "8535def.inc"` ซึ่งหมายถึง การรวมไฟล์ "8535def.inc" ทั้งหมดเข้าในโปรแกรมนี้ โดยในไฟล์นี้จะประกอบไปด้วย การนิยามค่าตำแหน่งต่างๆของรีจิสเตอร์อินพุทเอาต์พุท โดยตำแหน่งของชื่อรีจิสเตอร์จะนิยามค่าเป็นเลขฐาน 16 (hexadecimal) และตำแหน่งของบิตจะนิยามค่าเป็นเลข 0-7 โดยรายละเอียดการนิยามตำแหน่งรีจิสเตอร์อินพุทเอาต์พุทมีดังนี้

```
***** I/O Register Definitions*****
```

```
.equ  SREG      =    $3f
.equ  SPH       =    $3e
.equ  SPL       =    $3d
.equ  GIMSK     =    $3b
.equ  GIRF      =    $3a
.equ  TIMSK     =    $39
.equ  TIFR      =    $38
.equ  MCUCR     =    $35
.equ  MCUSR     =    $34
.equ  TCCR0     =    $33
.equ  TCNT0     =    $32
.equ  TCCR1A    =    $2f
.equ  TCCR1B    =    $2e
.equ  TCNT1H    =    $2d
.equ  TCNT1L    =    $2c
.equ  OCR1AH    =    $2b
.equ  OCR1AL    =    $2a
.equ  OCR1BH    =    $29
.equ  OCR1BL    =    $28
.equ  ICR1H     =    $27
.equ  ICR1L     =    $26
```

.equ	TCCR2	=	\$25
.equ	TCNT2	=	\$24
.equ	OCR2	=	\$23
.equ	ASSR	=	22
.equ	WDTCR	=	\$21
.equ	EEARH	=	\$1f
.equ	EEARL	=	\$1e
.equ	EEDR	=	\$1d
.equ	EECR	=	\$1c
.equ	PORTA	=	\$1b
.equ	DDRA	=	\$1a
.equ	PINA	=	\$19
.equ	PORTB	=	\$18
.equ	DDRB	=	\$17
.equ	PINB	=	\$16
.equ	PORTC	=	\$15
.equ	DDRC	=	\$14
.equ	PINC	=	\$13
.equ	PORTD	=	\$12
.equ	DDRD	=	\$11
.equ	PIND	=	\$10
.equ	SPDR	=	\$0f
.equ	SPSR	=	\$0e
.equ	SPCR	=	\$0d
.equ	UDR	=	\$0c
.equ	USR	=	\$0b
.equ	UCR	=	\$0a
.equ	UBRR	=	\$09
.equ	ACSR	=	\$08
.equ	ADMUX	=	\$07

```
.equ  ADCSR      =    $06
.equ  ADCH       =    $05
.equ  ADCL       =    $04
```

```
***** Bit Definitions*****
```

```
.equ  INT1       =    7
.equ  INT0       =    6
```

```
.equ  TOIE1     =    7
.equ  OCIE1A    =    6
.equ  OCIE1B    =    5
.equ  TICIE     =    3
.equ  TOIE0     =    1
```

```
.equ  TOV1      =    7
.equ  OCF1A     =    6
.equ  OCF1B     =    5
.equ  ICF1      =    3
.equ  TOV0      =    1
```

```
.equ  SRE       =    7
.equ  SRW       =    6
.equ  SE        =    5
.equ  SM        =    4
.equ  ISC11     =    3
.equ  ISC10     =    2
.equ  ISC01     =    1
.equ  ISC00     =    0
```

```
.equ  CS02     =    2
```

.equ	CS01	=	1
.equ	CS00	=	0
.equ	COM1A1	=	7
.equ	COM1A0	=	6
.equ	COM1B1	=	5
.equ	COM1B0	=	4
.equ	PWM11	=	1
.equ	PWM10	=	0
.equ	ICNC1	=	7
.equ	ICES1	=	6
.equ	CTC1	=	3
.equ	CS12	=	2
.equ	CS11	=	1
.equ	CS10	=	0
.equ	PWM2	=	6
.equ	COM21	=	5
.equ	COM20	=	4
.equ	CTC2	=	3
.equ	CS22	=	2
.equ	CS21	=	1
.equ	CS20	=	0
.equ	AS2	=	3
.equ	TCN2UB	=	2
.equ	OCR2UB	=	1
.equ	TCR2UB	=	0

.equ	WDTOE	=	4
.equ	WDE	=	3
.equ	WDP2	=	2
.equ	WDP1	=	1
.equ	WDP0	=	0
.equ	EEAR8	=	0
.equ	EEWE	=	1
.equ	EERE	=	0
.equ	PA7	=	7
.equ	PA6	=	6
.equ	PA5	=	5
.equ	PA4	=	4
.equ	PA3	=	3
.equ	PA2	=	2
.equ	PA1	=	1
.equ	PA0	=	0
.equ	DDA7	=	7
.equ	DDA6	=	6
.equ	DDA5	=	5
.equ	DDA4	=	4
.equ	DDA3	=	3
.equ	DDA2	=	2
.equ	DDA1	=	1
.equ	DDA0	=	0
.equ	PINA7	=	7

.equ	PINA6	=	6
.equ	PINA5	=	5
.equ	PINA4	=	4
.equ	PINA3	=	3
.equ	PINA2	=	2
.equ	PINA1	=	1
.equ	PINA0	=	0
.equ	PB7	=	7
.equ	PB6	=	6
.equ	PB5	=	5
.equ	PB4	=	4
.equ	PB3	=	3
.equ	PB2	=	2
.equ	PB1	=	1
.equ	PB0	=	0
.equ	DDB7	=	7
.equ	DDB6	=	6
.equ	DDB5	=	5
.equ	DDB4	=	4
.equ	DDB3	=	3
.equ	DDB2	=	2
.equ	DDB1	=	1
.equ	DDB0	=	0
.equ	PINB7	=	7
.equ	PINB6	=	6
.equ	PINB5	=	5
.equ	PINB4	=	4

.equ	PINB3	=	3
.equ	PINB2	=	2
.equ	PINB1	=	1
.equ	PINB0	=	0
.equ	PC7	=	7
.equ	PC6	=	6
.equ	PC5	=	5
.equ	PC4	=	4
.equ	PC3	=	3
.equ	PC2	=	2
.equ	PC1	=	1
.equ	PC0	=	0
.equ	DDC7	=	7
.equ	DDC6	=	6
.equ	DDC5	=	5
.equ	DDC4	=	4
.equ	DDC3	=	3
.equ	DDC2	=	2
.equ	DDC1	=	1
.equ	DDC0	=	0
.equ	PINC7	=	7
.equ	PINC6	=	6
.equ	PINC5	=	5
.equ	PINC4	=	4
.equ	PINC3	=	3
.equ	PINC2	=	2
.equ	PINC1	=	1

```
.equ  PINC0      =    0

.equ  PD6       =    6
.equ  PD5       =    5
.equ  PD4       =    4
.equ  PD3       =    3
.equ  PD2       =    2
.equ  PD1       =    1
.equ  PD0       =    0

.equ  DDD6      =    6
.equ  DDD5      =    5
.equ  DDD4      =    4
.equ  DDD3      =    3
.equ  DDD2      =    2
.equ  DDD1      =    1
.equ  DDD0      =    0

.equ  PIND6     =    6
.equ  PIND5     =    5
.equ  PIND4     =    4
.equ  PIND3     =    3
.equ  PIND2     =    2
.equ  PIND1     =    1
.equ  PIND0     =    0

.equ  SPIF      =    7
.equ  WCOL      =    6

.equ  SPIE      =    7
```

.equ	SPE	=	6
.equ	DORD	=	5
.equ	MSTR	=	4
.equ	CPOL	=	3
.equ	CPHA	=	2
.equ	SPR1	=	1
.equ	SPR0	=	0
.equ	RXC	=	7
.equ	TXC	=	6
.equ	UDRE	=	5
.equ	FE	=	4
.equ	OR	=	3
.equ	RXCIE	=	7
.equ	TXCIE	=	6
.equ	UDRIE	=	5
.equ	RXEN	=	4
.equ	TXEN	=	3
.equ	CHR9	=	2
.equ	RXB8	=	1
.equ	TXB8	=	0
.equ	ACD	=	7
.equ	ACO	=	5
.equ	ACI	=	4
.equ	ACIE	=	3
.equ	ACIC	=	2
.equ	ACIS1	=	1
.equ	ACIS0	=	0

```

.equ  MUX0      =      0
.equ  MUX1      =      1
.equ  MUX2      =      2

.equ  ADPS0     =      0
.equ  ADPS1     =      1
.equ  ADPS2     =      2
.equ  ADIE      =      3
.equ  ADIF      =      4
.equ  ADFR      =      5
.equ  ADSC      =      6
.equ  ADEN      =      7

.def   XL       =      r26
.def   XH       =      r27
.def   YL       =      r28
.def   YH       =      r29
.def   ZL       =      r30
.def   ZH       =      r31

.equ  RAMEND    =      $20+$40+$1ff ;Adjust for registers and I/O

.equ  INT0addr  =      $001 ;External Interrupt0 Vector Address
.equ  INT1addr  =      $002 ;External Interrupt1 Vector Address
.equ  ICP1addr  =      $003 ;Input Capture1 Interrupt Vector Address
.equ  OC1Aaddr  =      $004 ;Output Compare1A Interrupt Vector Address
.equ  OC1Baddr  =      $005 ;Output Compare1B Interrupt Vector Address
.equ  OVF1addr  =      $006 ;Overflow1 Interrupt Vector Address
.equ  OC0addr   =      $007 ;Output Compare0 Interrupt Vector Address
.equ  OVF0addr  =      $008 ;Overflow0 Interrupt Vector Address

```

```
.equ  SPIaddr    =    $009    ;SPI Interrupt Vector Address
.equ  URXCaddr   =    $00a    ;UART Receive Complete Interrupt Vector Address
.equ  UDREaddr   =    $00b    ;UART Data Register Empty Interrupt Vector Address
.equ  UTXCaddr   =    $00c    ;UART Transmit Complete Interrupt Vector Address
.equ  ACIaddr    =    $00d    ;Analog Comparator Interrupt Vector Address
```

```

;*****
; Program      :Phonocardiogram the external ADC
; Description   :convert analog input signal to 8 bit digital output.
;              :The digital signal will be send to palalell port.
; Pin description :Digital input pin = PA7-PA0 : Output pin = PD7-PD0 : PC0 = wait : PC1 = WR
;              :PB0 = Address strobe : PC2-PC5 Control signal decoder/demultiplexer to
;              :G,A,B,C with RD1-RD8
; CPU Control   :90S8535
; File name     :Multiplex 8 channal.asm
; Assembler     :AVR Studio 4.05
;*****
.include "8535def.inc"

        .org    $000
        rjmp   RESET

        .def    temp = r19
        .equ    koo = 0
        .equ    kai = 1

RESET:   ldi    temp,low(RAMEND)
        Out   SPL,temp
        Ldi   temp,high(RAMEND)
        Out   SPL+1,temp

;*****
;      set port
;*****

        ser   r16
        out   DDRC,r16
        cbi   PORTC,koo
        out   DDRD,r16

```

```
out    PORTB,r16
out    PORTA,r16
ldi    r16,0x00
out    DDRA,r16
out    DDRB,r16
sbi    PORTC,kai
ldi    r17,0b11000010
out    PORTC,r17

ldi    r16,0b10100010    ;ch1 start
mov    r1,r16
ldi    r16,0b10100110    ;ch2
mov    r2,r16
ldi    r16,0b10101010    ;ch3
mov    r3,r16
ldi    r16,0b10101110    ;ch4
mov    r4,r16
ldi    r16,0b10110010    ;ch5
mov    r5,r16
ldi    r16,0b10110110    ;ch6
mov    r6,r16
ldi    r16,0b10111010    ;ch7
mov    r7,r16
ldi    r16,0b10111110    ;ch8
mov    r8,r16

ldi    r16,0b01000010    ;ch1 end
ldi    r17,0b11000010    ;ch2
ldi    r21,0b11010110    ;ch3
ldi    r22,0b11011110    ;ch4
```



```

        ldi    r23,0b11001110    ;ch5
        ldi    r24,0b11011110    ;ch6
        ldi    r25,0b11011110    ;ch7
        ldi    r26,0b11011110    ;ch8
        ldi    r27,0xab

;*****
;      start convert multiplex 8 chanall
;*****
a:      in     r18,PINB           ;wait logic 0 from palalell port
        cpi    r18,0xfe
        brne  a
        cbi    PORTC,kai         ;ch1
        sbi    PORTC,kai         ;write complet
        rcall  delay             ;delay time 1.5us

b:      in     r18,PINB
        cpi    r18,0xfe
        brne  b
        out   PORTC,r1          ;start read
        nop
        nop
        nop
        In    r20,PINA          ;read data r20
        out   PORTC,r16
        out   PORTD,r20         ;sent data to palalell ch1
        sbi    PORTC,koo
        cbi    PORTC,koo

c:      in     r18,PINB

```

```
    cpi    r18,0xfe
    brne   c
    out    PORTC,r2          ;ch2
    nop
    nop
    nop
    in     r20,PINA
    out    PORTC,r17
    out    PORTD,r20
    sbi    PORTC,koo
    cbi    PORTC,koo

d:      in     r18,PINB
    cpi    r18,0xfe
    brne   d
    out    PORTC,r3          ;ch3
    nop
    nop
    nop
    in     r20,PINA
    out    PORTC,r21
    out    PORTD,r20
    sbi    PORTC,koo
    cbi    PORTC,koo

e:      in     r18,PINB
    cpi    r18,0xfe
    brne   e
    out    PORTC,r4          ;ch4
    nop
```

```

    nop
    nop
    in    r20,PINA
    out   PORTC,r22
    out   PORTD,r20
    sbi   PORTC,koo
    cbi   PORTC,koo

f:      in    r18,PINB
        cpi   r18,0xfe
        brne f
        out   PORTC,r5          ;ch5
        nop
        nop
        nop
        in    r20,PINA
        out   PORTC,r23
        out   PORTD,r20
        sbi   PORTC,koo
        cbi   PORTC,koo

g:      in    r18,PINB
        cpi   r18,0xfe
        brne g
        out   PORTC,r6          ;ch6
        nop
        nop
        nop
        in    r20,PINA
        out   PORTC,r24
```

```

        out    PORTD,r20
        sbi    PORTC,koo
        cbi    PORTC,koo

h:      in     r18,PINB
        cpi    r18,0xfe
        brne   h
        out    PORTC,r7          ;ch7
        nop
        nop
        nop
        in     r20,PINA
        out    PORTC,r25
        out    PORTD,r20
        sbi    PORTC,koo
        cbi    PORTC,koo

i:      in     r18,PINB
        cpi    r18,0xfe
        brne   i
        out    PORTC,r8          ;ch8
        nop
        nop
        nop
        in     r20,PINA
        out    PORTC,r26
        out    PORTD,r20
        sbi    PORTC,koo
        cbi    PORTC,koo

```

```
        out    PORTD,r27        ;sent ab
        sbi    PORTC,koo
        cbi    PORTC,koo
        rjmp   a
;*****
;    delay time
;*****
delay :    nop
          nop
          nop
          nop
          nop
          ret
```

ภาคผนวก ค.
ผลงานทวิชาการ

บทความเรื่อง

การพัฒนาเครื่องต้นแบบเพื่อเก็บบันทึกและวิเคราะห์เสียงการเต้นของหัวใจ
จากหลายตำแหน่งบริเวณหน้าอก

Development of a Prototype System for Recording and Analysing of Simultaneous
Phonocardiograms from Multiple chest sites.

นำเสนอในการประชุมเสนอผลงานวิจัยระดับบัณฑิตศึกษา มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์ ครั้งที่ 2