

บทที่ 2

ห้องปฏิบัติการไมโครโปรเซสเซอร์

การเรียนการสอนในวิชาไมโครโปรเซสเซอร์นั้นแบ่งออกเป็น 2 ส่วน คือ ส่วนของภาคทฤษฎีและส่วนของภาคปฏิบัติ ในภาคทฤษฎีจะเป็นการอธิบายถึงสถาปัตยกรรมของไมโครโปรเซสเซอร์ หลักการทำงานของไมโครโปรเซสเซอร์ และการประยุกต์ใช้งานไมโครโปรเซสเซอร์ ส่วนภาคปฏิบัตินั้นจะให้นักศึกษาได้ทำความรู้จักภาคทฤษฎีมาทดลองปฏิบัติจริง ซึ่งจะใช้บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์เป็นอุปกรณ์หลักสำหรับทุกหัวข้อการทดลอง

2.1 กระบวนการของการเรียนการสอนภาคปฏิบัติในวิชาไมโครโปรเซสเซอร์

จากภาพประกอบ 2-1 อาจารย์ผู้สอนจัดทำแผนการเรียนการสอน ซึ่งแบ่งออกเป็นภาคทฤษฎีและภาคปฏิบัติ ซึ่งในภาคปฏิบัตินั้นจะมอบหมายแก่ผู้ดูแลการทดลองให้จัดทำเอกสารประกอบการทดลองในแต่ละหัวข้อ และแจกจ่ายแก่นักศึกษาที่ลงทะเบียนวิชาไมโครโปรเซสเซอร์

ในแต่ละสัปดาห์นักศึกษาจะได้เรียนรู้ภาคทฤษฎีในห้องเรียนจากอาจารย์ผู้สอน หลังจากนั้นจะเป็นการเรียนรู้ในภาคปฏิบัติในห้องปฏิบัติการโดยมีผู้ดูแลการทดลองเป็นผู้สอนและควบคุมดูแลนักศึกษา โดยก่อนที่จะลงมือทำการทดลองนั้นนักศึกษาจะต้องทำการตอบคำถามก่อนการทดลองซึ่งเป็นส่วนหนึ่งของการประเมินผลนักศึกษา หลังจากเสร็จสิ้นการทำการทดลองในแต่ละหัวข้อแล้วนักศึกษาจะต้องจัดทำรายงานการทดลองส่งแก่ผู้ดูแลการทดลองเพื่อทำการตรวจให้คะแนน และผู้ดูแลการทดลองจะจัดส่งคะแนนแก่อาจารย์ผู้สอนเพื่อประเมินผลนักศึกษาต่อไป

2.2 หัวข้อการทดลอง

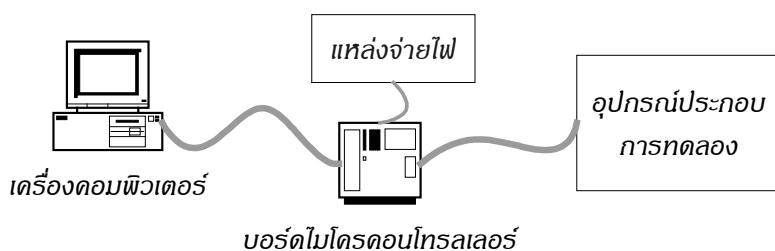
สำหรับการเรียนการสอนภาคปฏิบัติของวิชาไมโครโปรเซสเซอร์นั้น สามารถแบ่งออกเป็นหัวข้อการทดลองได้ทั้งหมด 10 หัวข้อ ดังนี้

2.2.1 **Microcontroller Basic** เป็นการให้นักศึกษาทำความคุ้นเคยกับอุปกรณ์การทดลอง และซอฟต์แวร์

2.2.2 **Microprocessor Arithmetic** เป็นการทดลองเกี่ยวกับหลักการบวกลบเลขของไมโครโปรเซสเซอร์

- 2.2.3 **Loop and Conditional Program** เป็นการกล่าวถึงการเขียนโปรแกรมที่มีการวนรอบและมีเงื่อนไข
- 2.2.4 **Program Control** เป็นการเรียนรู้หลักการเขียนโปรแกรมแบบวนรอบและมีเงื่อนไขตาม Flow Chart ที่กำหนด
- 2.2.5 **System Clocks and Buses** เป็นการทำความรู้จักกับสัญญาณสำคัญ ๆ ของไมโครโปรเซสเซอร์รวมทั้ง Waveform และ Timing Diagram ของสัญญาณเหล่านั้น โดยใช้ออสซิลโลสโคปในการตรวจจับสัญญาณ
- 2.2.6 **I/O Subsystem** เป็นการเรียนรู้การใช้งาน I/O ของบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์โดยการให้กำเนิดเสียงตามความถี่ของตัวโน้ตดนตรี
- 2.2.7 **Serial Communication** เป็นการเรียนรู้การเขียนโปรแกรมเพื่อติดต่อสื่อสารกับคอมพิวเตอร์ผ่านทางพอร์ตต่อหน้าจอ (RS-232)
- 2.2.8 **Motor Control** เป็นการเรียนรู้การใช้งาน I/O Port (8255) โดยการนำไปใช้ในการควบคุมการทำงานของ Stepping Motor
- 2.2.9 **Liquid Crystal Display (LCD)** เป็นการเรียนรู้หลักการทำงานของ LCD และการใช้งาน LCD
- 2.2.10 **Keypad** เป็นการเรียนรู้หลักการทำงานของ Keypad และการเขียนโปรแกรมสแกนปุ่มกดของ Keypad

2.3 อุปกรณ์การทดลอง



ภาพประกอบ 2-2 อุปกรณ์การทดลองในวิชาไมโครโปรเซสเซอร์

อุปกรณ์หลักที่ใช้ในการทดลองดังภาพประกอบ 2-2 ประกอบด้วย เครื่องคอมพิวเตอร์ พีซีและบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ โดยมีการเชื่อมต่อ กันทางพอร์ตต่อหน้าจอ (RS-232) โดยที่บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์จะต้องได้รับการจ่ายไฟจากแหล่งจ่ายไฟตลอดเวลาที่ทำการทดลอง และอุปกรณ์ประกอบการทดลองมีหลายชนิดตามแต่หัวข้อการทดลอง ได้แก่ ออสซิลโลสโคป, ลำโพง, Stepping Motor, LCD และ Keypad

2.4 บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ ANT-32 *



ภาพประกอบ 2-3 บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ ANT-32

- | | |
|--------------------------|------------------------------------|
| 1 – ชิปไมโครคอนโทรลเลอร์ | 4 – พอร์ต LCD |
| 2 – พอร์ต I/O เบอร์ 8255 | 5 – Internal Port |
| 3 – RAM | 6 – Serial Interface Driver RS-232 |

หัวข้อการทดลองทั้งหมดที่กล่าวมาข้างต้น บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ ANT-32 เป็นอุปกรณ์หลักที่ใช้ในการทดลอง โดยภายในบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ ANT-32 นั้นประกอบด้วยชิปไมโครคอนโทรลเลอร์, หน่วยความจำ, พอร์ต I/O และวงจรพิเศษอื่น ๆ เช่น Serial Interface Driver เป็นต้น ซึ่งในวิชาไมโครโปรเซสเซอร์นี้ได้เลือกใช้บอร์ด ANT-32 ในทุกหัวข้อการทดลอง ส่วนประกอบต่าง ๆ ของบอร์ด ANT-32 แสดงดังภาพประกอบ 2-3

ANT-32 เป็นบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ที่สนับสนุนชิปไมโครคอนโทรลเลอร์ ตรรกะ 8051 ของ Intel โดยถูกนำไปใช้งานในลักษณะ Embedded Controller กล่าวคือ เป็นบอร์ดที่ถูกออกแบบมาเพื่องานควบคุมโดยเฉพาะโดยถูกติดตั้งแบบผิงตัวอยู่ในเครื่องจักรกล อุปกรณ์เครื่องใช้ไฟฟ้า หรือyanพานะ ฯลฯ

ANT-32 มีคุณสมบัติดังนี้

- ใช้กับไมโครคอนโทรลเลอร์ตรรกะ 8051 โดยทำงานที่สัญญาณนาฬิกา 11.0592 MHz
- ใช้งานกับหน่วยความจำ ROM ได้สูงสุด 32 KB
- มีพอร์ต I/O เบอร์ 8255 จำนวน 2 ตัว (48 บิต)

* <http://www.silaresearch.com>

- มีพอร์ต LCD
- มีวงจร Serial Interface Driver RS-232
- มีวงจร Watchdog Timer, Power Up/Down Reset
- มีวงจร Real Time Clock
- มี Connector สำหรับ Port1 ของไมโครคอนโทรลเลอร์โดยเฉพาะ (Internal Port)
- มี Connector สำหรับ System Bus
- เลือกเบอร์และชนิดหน่วยความจำ หรือกำหนดคุณสมบัติต่าง ๆ ของบอร์ดได้โดยใช้จ้มเปอร์
- สามารถพัฒนาโปรแกรมควบคุมการทำงานได้โดยทั้งภาษาเบสิก แอสเซมบลีและซี

2.5 อุปกรณ์ประกอบการทดลอง

2.5.1 ออสซิลโลสโคป

ในการทดลองที่ 5 นั้นมีจุดมุ่งหมายให้นักศึกษาได้รู้จักกับสัญญาณที่สำคัญของไมโครโปรเซสเซอร์ ได้แก่ ALE, RD, WR และ PSEN ซึ่งทั้งหมดเป็นสัญญาณที่เกิดขึ้นขณะที่ไมโครโปรเซสเซอร์ทำการอ่าน/เขียนข้อมูลที่หน่วยความจำ โดยที่นักศึกษาจะต้องทำการเขียนโปรแกรมให้มีการอ่านเขียนที่หน่วยความจำ แล้วใช้ออสซิลโลสโคปจับภาพ Waveform ของสัญญาณดังกล่าว และวัดลงบนกระดาษกราฟที่เตรียมไว้ในลักษณะของ Timing Diagram หลังจากนั้นจึงทำการวิเคราะห์ถึงการทำงานของไมโครโปรเซสเซอร์ในการอ่านและเขียนข้อมูลลงในหน่วยความจำ

2.5.2 ลำโพง

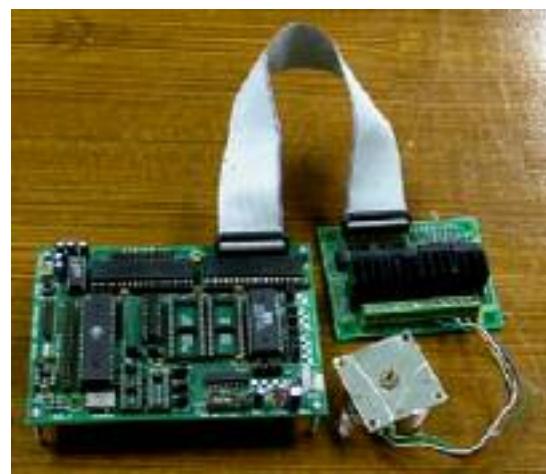
ในการทดลองที่ 6 นั้น นักศึกษาจะได้เรียนรู้ถึงการทำงานและวิธีใช้งาน Timer ในลักษณะของตัวจับเวลาโดยผลลัพธ์ที่ออกมานั้นอยู่ในรูปของสัญญาณเสียงความถี่ต่าง ๆ กัน ตามตัวโน้ตดนตรี ซึ่งที่ความถี่ที่ต่างกันนั้น Timer จะทำการนับด้วยจำนวนที่ต่างกัน โดยที่นักศึกษาต้องคำนวณตัวนับของความถี่แต่ละค่า แล้วจึงเขียนโปรแกรมในการใช้งาน Timer เพื่อให้กำเนิดเสียงตามความถี่ของตัวโน้ตดนตรีที่ผู้ดูแลการทดลองได้กำหนดให้

ที่ขาเอาท์พุตของไมโครโปรเซสเซอร์จะมีวงจรขยายสัญญาณ (Amplifier) เชื่อมต่ออยู่โดยทำหน้าที่ขยายสัญญาณก่อนที่จะเข้าสู่ลำโพงเพื่อให้กำเนิดเสียงต่อไป

ภาพประกอบ 2-4 แสดงการพ่วงต่อลำโพงเข้ากับบอร์ด ANT-32 โดยจะต่ออยู่ที่ขา T0, ขา VCC และขา GND ของ Internal Port



ภาพประกอบ 2-4 การเชื่อมต่อลำโพงเข้ากับบอร์ด ANT-32



ภาพประกอบ 2-5 การเชื่อมต่อ Stepping Motor และบอร์ดขับเคลื่อนเข้ากับบอร์ด ANT-32

2.5.3 Stepping Motor

ในการทดลองที่ 8 เป็นการเรียนรู้การใช้งานพอร์ต I/O ซึ่งเป็นการขยายจำนวนอินพุต และเอาท์พุตของไมโครโพรเซสเซอร์เพื่อการใช้งานที่เพิ่มขึ้นโดยใช้ชิป 8255 และในการทดลองนี้ได้ใช้งานพอร์ต I/O ในการควบคุมทิศทางการหมุนและความเร็วของ Stepping Motor โดยจะควบคุมผ่านบอร์ดขับเคลื่อน Stepping Motor อีกต่อหนึ่ง นักศึกษาจะต้องศึกษาการควบคุมทิศทางการหมุนและความเร็วของ Stepping Motor และจึงเขียนโปรแกรมควบคุมทิศทางการหมุนและความเร็วของ Stepping Motor ตามที่กำหนดให้

ภาพประกอบ 2-5 แสดงการพ่วงต่อ Stepping Motor และบอร์ดขับเคลื่อนเข้ากับบอร์ด ANT-32 ผ่านทางพอร์ต I/O

2.5.4 Liquid Crystal Display (LCD)

ในการทดลองที่ 9 นักศึกษาต้องเรียนรู้การทำงานและการใช้งาน LCD รวมถึงส่วนประกอบของ LCD และหลังจากนั้นจึงเขียนโปรแกรมควบคุมการแสดงผลบนหน้าจอของ LCD ตามที่กำหนดให้ เช่น ตัวอักษรร่วง ตัวอักษร楷 หรือ เป็นต้น โดย LCD นั้นเชื่อมต่อกับบอร์ด ANT-32 ผ่านทางพอร์ต LCD ดังภาพประกอบ 2-6

2.5.5 Keypad

สำหรับการทดลองที่ 10 นั้นนักศึกษาจะได้เรียนรู้หลักการทำงานของ Keypad ซึ่งเป็นพื้นฐานของ Keyboard ในเครื่องคอมพิวเตอร์พีซี สำหรับ Keypad ที่ใช้นั้นเป็นขนาด 4×3 แป้นซึ่งมีลักษณะเหมือนกับแป้นกดของโทรศัพท์ นักศึกษาจะต้องเขียนโปรแกรมเพื่อรับค่าที่ผู้ใช้งานจาก Keypad มาแสดงผลบนหน้าจอคอมพิวเตอร์ โดย Keypad จะเชื่อมต่อกับบอร์ด ANT-32 ผ่านทาง Internal Port ดังภาพประกอบ 2-7



ภาพประกอบ 2-6 การเชื่อมต่อ LCD เข้ากับบอร์ด ANT-32



ภาพประกอบ 2-7 การเชื่อมต่อ Keypad เข้ากับบอร์ด ANT-32

2.6 ปัญหาที่เกิดขึ้นในการเรียนการสอนภาคปฏิบัติ

- 2.6.1 จะต้องจัดสรรเวลาในการเรียนการสอนภาคปฏิบัตินอกเหนือไปจากเวลาเรียนภาคปกติ เช่น เวลาค่ำของวันปกติ หรือวันหยุด เป็นต้น เนื่องจากเวลาเรียนตามหลักสูตรนั้นไม่เพียงพอต่อการเรียนการสอนภาคปฏิบัติ
- 2.6.2 นักศึกษาขาดความมั่นใจในตนเองในการใช้งานอุปกรณ์ ทำให้อุปกรณ์เสียหายได้ง่าย เช่น การต่อสายสัญญาณผิด เป็นต้น
- 2.6.3 จำนวนนักศึกษาที่มากทำให้ต้องแบ่งกลุ่มนักศึกษาออกเป็นหลายกลุ่ม เพื่อให้เพียงพอ กับอุปกรณ์ที่มีอยู่ในห้องปฏิบัติการ
- 2.6.4 เนื่องจากนักศึกษาทำงานเป็นกลุ่ม ทำให้การประเมินนักศึกษาเป็นรายบุคคลของ อาจารย์ผู้สอนทำได้ค่อนข้างยาก
- 2.6.5 ต้องมีผู้ดูแลการทดลองหลายคนในการควบคุมดูแลนักศึกษา ทำให้สิ่งเปลืองบุคลากร และงบประมาณ

2.7 ความต้องการในการเรียนการสอนภาคปฏิบัติ

- 2.7.1 จากการที่นักศึกษาจะต้องเรียนภาคปฏิบัติในวิชาไมโครโปรเซสเซอร์นอกช่วงเวลา เรียนปกติ เช่น ช่วงเวลาเย็นหลังจากคลาสสุดท้ายของวัน หรือช่วงวันหยุด เป็นต้น เนื่องจากในช่วงเวลาเรียนปกตินั้น อาจารย์ผู้สอนและผู้ดูแลห้องทดลองมักติดภารกิจ อื่นไม่สามารถดูแลนักศึกษาได้ จึงเป็นการเพิ่มภาระแก่นักศึกษาที่จะต้องมีเวลาเรียน ต่อวันเป็นเวลามากกว่าที่ควรจะเป็นคือ 8 ชั่วโมงกลับกลายเป็น 10-11 ชั่วโมง ดังนั้น ควรให้นักศึกษาสามารถเข้าทำการทดลองในห้องทดลองได้ทุกเวลาที่ต้องการ ซึ่งอาจ เป็นเวลาว่างจากเวลาเรียนในวิชาอื่น ๆ หรือช่วงวันหยุดที่นักศึกษาว่าง ทั้งนี้ยังเป็น การเพิ่มความสะดวกให้แก่นักศึกษาได้อีกด้วยหนึ่ง
- 2.7.2 ในการเรียนภาคปฏิบัติในวิชาไมโครโปรเซสเซอร์ของนักศึกษานั้นจะต้องทำการ ทดลองเป็นกลุ่ม กลุ่มละ 3 - 4 คน ดังนั้นจึงทำให้เกิดการเรียนรู้ที่ไม่ทั่วถึงกัน อาจมี บางคนที่ตั้งใจทำการทดลองอย่างเต็มที่ ในขณะที่บางคนอาจเป็นเพียงผู้ร่วมทำการ ทดลองที่ไม่มีบทบาทมากนัก ทำให้ความรู้ที่ได้จากการได้เรียนภาคปฏิบัติของ นักศึกษาแต่ละคนนั้นไม่เท่าเทียมกัน ดังนั้นจึงควรให้นักศึกษาได้ทำการทดลองในแต่ ละหัวข้อได้ด้วยตนเองเป็นราย ๆ ไปไม่ต้องทำงานเป็นกลุ่ม ซึ่งนอกจากนี้ยังเพิ่ม ความสะดวกให้แก่อาจารย์ผู้สอนในการประเมินนักศึกษาแต่ละคนอีกด้วยหนึ่งด้วย

2.7.3 ด้วยประสบการณ์ในภาคปฏิบัติของนักศึกษาที่ยังน้อยอยู่ จึงทำให้การทำการทำทดลองของนักศึกษาแต่ละครั้งมักก่อให้เกิดความเสียหายแก่อุปกรณ์การทำทดลองแม้ว่าจะมีผู้ดูแลการทำทดลองจะพยายามกำชับและกำกับแล้วก็ตาม บางครั้งอาจเป็นความเสียหายที่เล็กน้อย แต่บางครั้งมูลค่าความเสียหายนั้นมากเกินกว่าที่นักศึกษาจะรับผิดชอบได้ดังนั้นนักศึกษาไม่ควรทำการเชื่อมต่ออุปกรณ์ในการทดลองด้วยตนเองโดยไม่มีผู้ดูแลการทำทดลองพยายามกำกับดูแล หรือนักศึกษาไม่ต้องทำการเชื่อมต่ออุปกรณ์ด้วยตนเอง หากแต่ต้องทราบว่าอุปกรณ์ใดต้องต่อ กับอุปกรณ์ที่เกี่ยวข้องที่จุดใด ขาดต่อ กับขาใด และชนิดของคอนเนกเตอร์ที่ใช้เป็นชนิดใด เป็นต้น

2.7.4 ด้วยจำนวนนักศึกษาที่มาก ทำให้จำนวนของผู้ดูแลการทำทดลองนั้นต้องมีให้เพียงพอต่อจำนวนนักศึกษาในแต่ละวันที่ต้องทำการเรียน หากจำนวนน้อยเกินไปจะทำให้การควบคุมดูแลนักศึกษานั้นหละหลวย อาจก่อให้เกิดความเสียหายต่ออุปกรณ์ และการให้ความรู้แก่นักศึกษาอาจไม่ทั่วถึง แต่หากจำนวนมากเกินไปอาจส่งผลกระทบถึงงบประมาณของภาควิชาฯได้

2.7.5 การเรียนการสอนภาคปฏิบัติในวิชาไมโครโปรเซสเซอร์นั้นโดยส่วนใหญ่จะมุ่งเน้นทางด้านการเขียนโปรแกรมควบคุมการทำงานของอุปกรณ์ต่าง ๆ และด้วยการที่นักศึกษาแต่ละคนมีความสามารถในการเขียนโปรแกรมที่ไม่เท่ากัน ดังนั้นการเก็บข้อมูลทางสถิติบางอย่างขณะที่นักศึกษาทำการทดลองจึงเป็นประโยชน์ต่อการประเมินผลของอาจารย์ผู้สอนได้อีกด้วยหนึ่ง

2.8 สรุปท้ายบท

การเรียนการสอนภาคปฏิบัติในวิชาไมโครโปรเซสเซอร์นั้นมีปัญหาบางอย่าง เช่น เวลาเรียน อุปกรณ์ไม่เพียงพอต่อจำนวนนักศึกษา เป็นต้น ดังนั้นจึงควรหาวิธีในการสนองตอบความต้องการข้างต้น เพื่อให้นักศึกษาสามารถเรียนรู้วิชาไมโครโปรเซสเซอร์นี้อย่างเต็มที่ต่อไป