



การควบคุมกระบวนการหมักขึ้นตัว *Saccharomyces cerevisiae* TISTR B5020
แบบกํากําด้วยพัชชีลอกิจ

Fuzzy Logic Control of Fed-Batch Fermentation of *Saccharomyces cerevisiae*
TISTR B5020

อรรณณุม พูนศิริ

Annarumon Phoonsiri

Order Key.....20423
BIB Key.....161201✓

9
เลขที่ QR 151 044 2542 n.2
เลขทะเบียน.....
..... ๕๗๐.๘.๘.๒๕๔๒.....

วิทยานิพนธ์วิทยาศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีชีวภาพ
มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์

Master of Science Thesis in Biotechnology

Prince of Songkla University

2542

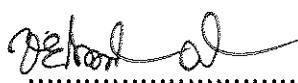
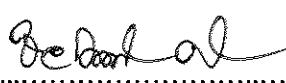
(1)

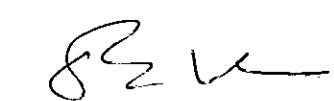
ชื่อวิทยานิพนธ์ การควบคุมกระบวนการหมักเบียร์ Saccharomyces cerevisiae
TISTR B5020 แบบกึ่งกระแส流動 ฟื้นฟูเชื้อจิก

ผู้เขียน นางสาวอรอนุมาล พุฒิวิช
สาขาวิชา เทคโนโลยีชีวภาพ

คณะกรรมการที่ปรึกษา

คณะกรรมการสอบ

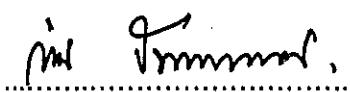
 ประธานกรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.ชัยรัตน์ ศิริพัฒนา)
 ประธานกรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.ชัยรัตน์ ศิริพัฒนา)

 กรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.อรัญ หันพงศ์กิตติภูมิ)
 กรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.อรัญ หันพงศ์กิตติภูมิ)

 กรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.กุศักดิ์ ลิ่มนสกุล)

 กรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.ประเสริฐ สันตินานาเดช)

บันทึกวิทยาลัย มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์ อนุมัติให้นับวิทยานิพนธ์นับนี้เป็นส่วน
หนึ่งของการศึกษา ตามหลักสูตรวิทยาศาสตร์มหาบัณฑิต สาขาวิชาเทคโนโลยีชีวภาพ


(รองศาสตราจารย์ ดร.ก้าน จันทร์พรหมมา)
คณบดีบันทึกวิทยาลัย

ชื่อวิทยานิพนธ์	การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ <i>Saccharomyces cerevisiae</i>
	TISTR B5020 แบบกึ่งกระแสค่าวัชฟืชีลดอลจิก
ผู้เขียน	นางสาวอรอนุมาล พูดศิริ
สาขาวิชา	เทคโนโลยีชีวภาพ
ปีการศึกษา	2541

บทคัดย่อ

งานวิจัยนี้ต้องการพัฒนาระบบควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ (*Saccharomyces cerevisiae* TISTR B5020) ที่สามารถให้ผลผลิตเซลล์ต่อน้ำตาลที่ใช้สูง และมีความคลาดเคลื่อนในการควบคุมน้อย ขั้นแรกของการพัฒนาระบบควบคุมคือ การพัฒนาวิธีการวัดปริมาณกลูโคสและออกซิเจน โดยใช้การวัดแบบทางอ้อม (gateway sensor) ซึ่งคำนวนจากสมการสตอคิโอะเมตริกร่วมกับการวัดปริมาณก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์ ก๊าซออกซิเจน และปริมาณเซลล์แบบออนไลน์-ไลน์ พบว่าเมื่อเปรียบเทียบค่าที่วัดจากการทดลองโดยตรงกับค่าที่ได้จากการวัดทางอ้อมมีความสัมพันธ์สามารถแทนด้วยสมการเชิงเส้น เมื่อปรับค่าให้สอดคล้องกันแล้ว สามารถนำไปใช้ในระบบวัดและการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ได้เป็นอย่างดี

ขั้นต่อมาคือการเลือกแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ที่เหมาะสมเพื่อนำมาจำลองสถานการณ์และออกแบบระบบควบคุม เมื่อเปรียบเทียบกับผลการทดลองพบว่าแบบจำลองที่พัฒนาโดย Takamatsu และคณะ (1985) สามารถอธิบายจลนพลศาสตร์ของยีสต์สายพันธุ์ที่ศึกษาทั้งแบบกะและแบบกึ่งกระแสได้เป็นอย่างดี เมื่อนำเอาผลการทดลองมาเทียบเคียงกับแบบจำลองแล้วหาค่าพารามิเตอร์ พบว่าค่าอัตราการเจริญจำเพาะสูงสุด (μ_{max}) เท่ากับ 0.25 ต่อชั่วโมง, ผลผลิตเซลล์ต่อการใช้น้ำตาล (Y) เท่ากับ 0.12 กรัมเซลล์ต่อกรัมน้ำตาล, ปริมาณออกซิเจนที่สร้างต่อการใช้น้ำตาล (Y_e) เท่ากับ 0.12 กรัมออกซิเจนต่อกรัมน้ำตาล, ผลผลิตเซลล์ต่อการใช้ออกซิเจน (Y_{xe}) เท่ากับ 0.48 กรัมเซลล์ต่อกรัมออกซิเจนและค่าไคโนติกพารามิเตอร์อื่นๆ ได้แก่ $k_1 = 0.01$, $k_2 = 0.01$, $k_s = 0.1$ และ $m = 0.03$

ขั้นที่สามเป็นการออกแบบกฎการควบคุมแบบฟืชีและจำลองสถานการณ์โดยใช้แบบจำลองที่ได้จากขั้นที่สอง เพื่อถูกผลสัมฤทธิ์ของการควบคุมเบริญเทียบกับการควบคุม

แบบพีไอดั่งเดิม การควบคุมแบบพีไซซ์อาศัยหลักการของประโภค “ถ้า {ความเข้มข้นของกลูโคสเท่ากับ... และความเข้มข้นของเอทานอลเท่ากับ... }, ดังนั้น {อัตราการเติมอาหารเท่ากับ...}” กฎการควบคุมประกอบด้วยพังก์ชันสมाचิก 2 พังก์ชัน (ความเข้มข้นของกลูโคสและความเข้มข้นของเอทานอล) และมีกฎการผลิต 9 กฎ ตั้งค่าการควบคุม (set point) ความเข้มข้นของกลูโคสและเอทานอลในการหมัก *S.cerevisiae* TISTR B5020 แบบกึ่งกะที่ 0.2 กรัมต่อลิตร และ 2 กรัมต่อลิตรตามลำดับ สำหรับการควบคุมแบบพีไอใช้ค่า K_c เท่ากับ 0.02 และ τ_i เท่ากับ 200 ผลการจำลองสถานการณ์มีความสอดคล้องกับผลการทดลองจริงทั้งการควบคุมแบบพีไซซ์ลوجิกและแบบพีไอ

ข้อสุดท้าย เป็นการนำระบบควบคุมแบบพีไซซ์ที่ออกแบบมาใช้ในการหมักยีสต์ ชนิดปั่นแบบกึ่งกะได้ปริมาณเซลล์ 3.69 กรัมต่อลิตร ผลผลิตเซลล์ที่ได้ต่อการใช้น้ำตาลเท่ากับ $0.13 \text{ กรัมเซลล์ต่อกรัมน้ำตาล}$ สามารถควบคุมปริมาณกลูโคสและเอทานอลให้อยู่ในช่วง $0.37 \pm 0.31 \text{ กรัมต่อลิตร}$ และ $1.10 \pm 0.25 \text{ กรัมต่อลิตร}$ ตามลำดับ เมื่อเปรียบเทียบการควบคุมแบบพีไซซ์กับการควบคุมแบบพีไอ พนวจว่าให้ประสิทธิภาพในการควบคุมใกล้เคียงกัน และเมื่อนำระบบการควบคุมแบบพีไซซ์มาควบคุมกระบวนการที่มีปัจจัยรบกวน 2 กรณี (เปลี่ยนแปลงอุณหภูมิและพีเอช) พนวจว่าระบบควบคุมสามารถทำงานได้ดีเหมือนในกรณีที่ไม่มีปัจจัยรบกวน

Thesis Title Fuzzy Logic Control of Fed-Batch Fermentation of
Saccharomyces cerevisiae TISTR B5020
Author Miss Annarumon Phoonsiri
Major Program Biotechnology
Academic Year 1998

Abstract

This work aims to develop the control system for baker's yeast (*Saccharomyces cerevisiae* TISTR B5020) production using fuzzy logic. The system developed must give high yield of cells on available sugar and low level of control error. The first step of development was to create a gateway sensor for measuring glucose and ethanol using stoichiometric equations and CO_2 - O_2 on-line measurement. It was found that there was a linear relation between the values obtained from direct measurement and that from gateway sensor. After a simple correction, the indirect measurement can be used for measuring and control of the fermentation process satisfactorily.

Next step was the selection of appropriate mathematical model for simulation and design of control system. By composition with the experimental data, the model of Takamatsu, *et al.*, (1995) was chosen because it could explain the batch and fed-batch process so well. It was also found that, by model fitting, the maximum specific growth rate (μ_{\max}) was 0.25 hr^{-1} , growth yield of yeast on available sugar (Y) was $0.12 \text{ g-cell/g-sugar}$, yield of ethanol on available sugar (Y_{es}) was $0.12 \text{ g-EtOH/g-sugar}$, growth yield of ethanol (Y_{xe}) was 0.48 and the kinetic parameter were taken as $k_1 = 0.01$, $k_2 = 0.01$, $k_s = 0.1$ and $m = 0.03$.

The third step was the design of fuzzy rules and simulation of the model obtained from the previous step for effectiveness evaluation as compared to a traditional PI control. The fuzzy rules were "IF {glucose concentration is... and ethanol concentration is...}, THEN {glucose feed rate is...}". This fuzzy controller consisted of two membership

functions (concentrations of glucose and ethanol) and 9 production rules. The medium concentrations of glucose and ethanol in fed-batch culture of *S.cerevisiae* TISTR B5020 were set at 0.2 g/l and 2 g/l, respectively, For PI control K_c and τ_i were set at 0.02 and 200, respectively. It was found that results of simulation agreed well with the experiment results.

The final step was the application of fuzzy control in the fed-batch fermentation of the yeast. The maximum cell concentration was 3.69 g/l, growth yield of yeast on available glucose was 0.13 g-cell/g-glucose. The system was capable to control the process with control (errors) 0.37 ± 0.31 g/l and 1.10 ± 0.25 g/l for glucose and ethanol, respectively. Both fuzzy control and PI control gave comparable result either without disturbance and with high temperature and pH fluctuation.

กิตติกรรมประกาศ

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้สำเร็จลุล่วงได้จากการได้รับความกรุณาและความช่วยเหลืออย่างดีจากหลายฝ่าย โดยเฉพาะอย่างยิ่งผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.ชัยรัตน์ ศิริพัชนะ ประธานกรรมการที่ปรึกษา ที่กรุณายield; ให้คำแนะนำเชิงแนวทางในการทำวิจัยและตรวจแก้ไขข้อบกพร่องต่างๆ ผู้วิจัยขอกราบขอบพระคุณเป็นอย่างสูง กราบขอบพระคุณผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.อรัญ หัน Peng ศักดิ์กิตติกุล กรรมการที่ปรึกษาร่วมที่กรุณายield; ให้คำแนะนำในการทั่วไปวิจัยและตรวจแก้ไขวิทยานิพนธ์ ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.อุดรศักดิ์ อิ่มสกุล และผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.ประเสริฐ สันตินานาเลิศ ที่กรุณาตรวจสอบแก้ไขวิทยานิพนธ์ให้ถูกต้องและสมบูรณ์ยิ่งขึ้น

ขอขอบพระคุณบุคลากรในคณะอุตสาหกรรมเกษตร มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์ และศูนย์เครื่องมือวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยယลักษณ์ ที่ให้ความช่วยเหลือในด้านต่างๆ เพื่อให้การวิจัยดำเนินไปด้วยดี

ขอขอบพระคุณบัณฑิตวิทยาลัมมหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์ที่สนับสนุนทุนอุดหนุนในการทำวิทยานิพนธ์ และขอขอบคุณเพื่อนๆ ที่เป็นกำลังใจให้ตลอดมา

ท้ายสุดนี้ผู้วิจัยขอกราบขอบพระคุณคุณพ่อ คุณแม่ ที่กรุณามอบความรักและให้กำลังใจเป็นพิเศษตลอดระยะเวลาในการทำงานวิจัย และขอขอบพระคุณคุณพี่และน้องที่รักที่เคยช่วยเหลือและเป็นกำลังใจงานงานวิจัยเสริฟสมบูรณ์

อรรถฤทธิ์ พูลศิริ

สารบัญ

	หน้า
บทคัดย่อ.....	(3)
Abstract.....	(5)
กิตติกรรมประกาศ.....	(7)
สารบัญ.....	(8)
รายการตาราง.....	(11)
รายการภาพ.....	(12)
ตัวบ่งและสัญลักษณ์.....	(16)
บทที่	
1 บทนำ.....	1
บทนำต้นเรื่อง.....	1
ตรวจสอบสาร.....	2
1. ลักษณะ โดยทั่วไปและกระบวนการผลิต	
ยีสต์ขnmปั่ง.....	2
1.1 ยีสต์ขnmปั่ง.....	2
1.2 กรรมวิธีการผลิตยีสต์ขnmปั่ง.....	3
1.3 ปัจจัยที่เกี่ยวข้องกับการผลิตยีสต์ขnmปั่ง.....	3
2. พฤติกรรมชีวีเอนไซม์.....	5
2.1 โครงสร้างของระบบพืชชี.....	6
2.2 กระบวนการพืชชีฟิล์เมชัน.....	7
2.3 การหาค่าเอตพุตจากกฎพื้นฐาน.....	8
2.4 กระบวนการคีฟิชชีฟิล์เมชัน.....	9
3. การควบคุมกระบวนการผลิต.....	9
3.1 การควบคุมตัวยีสต์.....	9
3.2 การควบคุมแบบพีไอ.....	12
3.3 วิธีการควบคุมกระบวนการโดยพืชชีเอนไซม์.....	13

สารนາญ (ต่อ)

	หน้า
4. แบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์การเจริญของยีสต์ชนิดปั่ง สำหรับควบคุมการหมักแบบกึ่งกะ	14
5. วัตถุประสงค์.....	18
2 อุปกรณ์และวิธีการวิจัย.....	19
1. การพัฒนาแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์และวิธีการวัดเอกสารอัด และกลูโคสโดยทางอ้อมด้วยสมการสหอยคิโอมทริก เพื่อใช้ ในการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั่ง.....	19
2. การสร้างระบบควบคุมแบบฟื้นซีและฟีไอและจำลอง สถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักด้วย คอมพิวเตอร์.....	22
3. ทดสอบประสิทธิภาพของการทำงานของระบบการควบคุม แบบฟื้นซี โดยทำการทดลองหมักยีสต์แบบกึ่งกะ	24
3 แนวคิดและการพัฒนาระบบควบคุมกระบวนการหมัก.....	27
แนวคิด.....	27
1. ทฤษฎีที่ใช้ในการพัฒนาแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ การเจริญของยีสต์.....	28
2. แบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์การเจริญของยีสต์แบบ กึ่งกะ.....	29
3. การพัฒนาระบบการควบคุมแบบฟื้นซี.....	35
4. การควบคุมอัตราการเติมกลูโคสในกระบวนการหมัก ยีสต์ชนิดปั่ง.....	37
5. กฏฟื้นซี.....	38
6. การวัดโดยทางอ้อม.....	44
7. โครงสร้างของโปรแกรมคอมพิวเตอร์สำหรับการ จำลองสถานการณ์.....	45

สารบัญ (ต่อ)

หน้า

8. โครงการสร้างของระบบวัดและควบคุมกระบวนการหมัก	
ยีสต์ข้นมปังด้วยคอมพิวเตอร์.....	48
4 ผลและวิจารณ์.....	50
1. แบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์การเจริญของยีสต์แบบบกง และแบบกี่งกะ.....	50
2. การวัดทางอ้อมโดยใช้สมการสหอยคิโอมทริก.....	64
3. การจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักด้วยฟิชซี.....	68
4. การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นมปังด้วยฟิชซี.....	73
กรณีที่ 1 การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นมปังแบบ กี่งกะ โดยใช้ฟิชซี เมื่อไม่มีปัจจัยรบกวน.....	73
กรณีที่ 2 การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นมปังแบบ กี่งกะ โดยใช้ฟิชซี เมื่อมีปัจจัยรบกวน.....	77
5. การจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมัก ยีสต์ข้นมปังแบบพีไอ.....	84
6. การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นมปังแบบกี่งกะ ด้วยการควบคุมแบบพีไอ.....	88
5 บทสรุป.....	91
บรรณานุกรม.....	97
ภาคผนวก.....	102
ประวัติผู้เขียน.....	157

รายการตาราง

ตารางที่	หน้า
1 แบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์การเจริญของยีสต์ชนมปั่ง ในสภาพต่างๆและพารามิเตอร์ กึ่งคง	30
2 กฎพื้นฐานที่ใช้ในการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ชนมปั่งแบบ กึ่งคง	43
3 ค่าเริ่มต้นในการหมักที่ใช้ในการจำลองสถานการณ์การควบคุม กระบวนการหมักยีสต์ชนมปั่ง	50
4 ค่าพารามิเตอร์ต่างๆ ที่คำนวณได้จากการทดลองเดี่ยว-yield yeast แบบและกึ่งคง	52
5 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ ชนมปั่งแบบกึ่งคงเมื่อใช้การควบคุมแบบต่างๆ	70
6 เปรียบเทียบผลการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ชนมปั่ง แบบพื้นฐานเมื่อการหมักมีปัจจัยรบกวนและไม่มีปัจจัยรบกวน	83
7 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ ชนมปั่งแบบพื้นฐาน เมื่อใช้ค่า K_c และ τ_1 ต่างๆ	85
8 กฎการควบคุมแบบพื้นฐาน	93
9 เปรียบเทียบผลการทดลองการควบคุมการหมักแบบต่างๆ	94

รายการภาพ

ภาพที่	หน้า
1.1 ฟิล์มเชตของระยะเวลาในการทำโครงการ	5
1.2 โครงสร้างของระบบฟิล์ม	6
1.3 ฟิล์มเชตของความเข้มข้นของเօรานอล	7
1.4 กระบวนการคีฟิล์ซิฟิเคชันโดยใช้วิธีหาจุดศูนย์ถ่วง	10
1.5 กระบวนการควบคุมด้วยฟิล์มลอกจิก	11
1.6 การควบคุมแบบฟีไอ	12
1.7 วิธีการควบคุมด้วยฟิล์มลอกจิก	13
1.8 ขั้นตอนการสร้างแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์	15
2.1 ขั้นตอนการสร้างระบบควบคุมกระบวนการหมักยีสต์	
ขั้นปั้งด้วยคอมพิวเตอร์	21
2.2 ขั้นตอนการสร้างระบบควบคุมและจำลองสถานการณ์	
การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ขั้นปั้งแบบกึ่งกะ	23
2.3 แบบการรับทราบของปัจจัยรบกวน (พื้นที่และอุณหภูมิ)	
ในการหมัก	26
3.1 การควบคุมแบบฟิล์ม	36
3.2 วิธีการควบคุมกระบวนการหมักด้วยฟิล์มลอกจิก	37
3.3 ฟิล์มเชตฟิล์กชั้นสมาร์ทของอินพุตกลูโคสและเօรานอล	41
3.4 ฟิล์มเชตฟิล์กชั้นสมาร์ทของอัตราการเติมอาหาร (เจาต์พุต)	42
3.5 ขั้นตอนการคำนวณในโปรแกรมฟิล์ม	46
3.6 โครงสร้างของโปรแกรมการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์	47
3.7 ระบบการวัดและควบคุมในกระบวนการหมักยีสต์ขั้นปั้ง	
ด้วยคอมพิวเตอร์	49
4.1 ผลการทดลองเลี้ยงยีสต์ขั้นปั้งแบบกะ	51

รายการภาพ (ต่อ)

ภาพที่	หน้า
4.2 ขั้นตอนการปรับค่าพารามิเตอร์ในแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ การเริ่มของยีสต์แบบกึ่งกระแส	54
4.3 การเปรียบเทียบผลการทดลองเดี่ยงยีสต์ชนิดปั๊มแบบกึ่งกระแส กับ ผลจากแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ เมื่อมีการปรับ m	59
4.4 การเปรียบเทียบผลการทดลองเดี่ยงยีสต์ชนิดปั๊มแบบกึ่งกระแส กับ ผลจากแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ เมื่อมีการปรับ k_1	60
4.5 การเปรียบเทียบผลการทดลองเดี่ยงยีสต์ชนิดปั๊มแบบกึ่งกระแส กับ ผลจากแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ เมื่อมีการปรับ k_2	61
4.6 การเปรียบเทียบผลการทดลองเดี่ยงยีสต์ชนิดปั๊มแบบกึ่งกระแส กับ ผลจากแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ เมื่อมีการปรับ k_3	62
4.7 การเปรียบเทียบผลการทดลองเดี่ยงยีสต์ชนิดปั๊มแบบกึ่งกระแส กับ ผลจากแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ เมื่อมีการปรับ $Y_{x/e}$	63
4.8 การเปรียบเทียบค่าที่วัด ได้จากการทดลองหมักยีสต์ชนิดปั๊ม แบบกึ่งกระแส กับ การคำนวณจากสมการสหภาคีโอลเมติก	66
4.9 ความสัมพันธ์ของปริมาณเอกสารต่างๆ ที่ได้จากการทดลอง	67
4.10 ความสัมพันธ์ของปริมาณกลูโคส จากการคำนวณ และ ค่าที่วัด ได้จากการทดลอง	67
4.11 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ ชนิดปั๊ม กับ ใช้การควบคุมแบบที่ 8	71
4.12 อัตราการเติมอาหาร ในผลการจำลองสถานการณ์การควบคุม กระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั๊ม กับ แบบที่ 8 เมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 8	72

รายการภาพ (ต่อ)

ภาพที่	หน้า
4.13 ผลการทดลองควบคุมกระบวนการหมัកยีสต์ข้นมปังแบบกึ่งกะด้วยพืชชี เมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 8 ควบคุมพิเศษเท่ากับ 4.5 และอุณหภูมิเท่ากับ 30 องศาเซลเซียส	75
4.14 อัตราการเติมอาหารในการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นมปังแบบกึ่งกะด้วยพืชชี เมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 8	76
4.15 ปริมาณก๊าซออกซิเจนที่ใช้ไปและปริมาณก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์ที่เกิดขึ้นในกระบวนการหมักยีสต์ข้นมปังแบบกึ่งกะด้วยพืชชี เมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 8	76
4.16 ผลการทดลองควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นมปังแบบกึ่งกะด้วยระบบพืชชี เมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 8 และมีปัจจัยรบกวนในกรณีที่ 1	79
4.17 อัตราการเติมกลูโคสในการทดลองควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นมปังแบบกึ่งกะด้วยพืชชี เมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 8 และมีปัจจัยรบกวนในกรณีที่ 1	80
4.18 ปริมาณก๊าซออกซิเจน และการรับอนไดออกไซด์ในการทดลองควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นมปังแบบกึ่งกะด้วยระบบพืชชี เมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 8 และมีปัจจัยรบกวนในกรณีที่ 1	80
4.19 ผลการทดลองควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นมปังแบบกึ่งกะด้วยพืชชี เมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 8 และมีปัจจัยรบกวนในกรณีที่ 2	81
4.20 อัตราการเติมอาหารในการทดลองควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นมปังแบบกึ่งกะด้วยระบบพืชชี เมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 8 และมีปัจจัยรบกวนในกรณีที่ 2	82

รายการภาพ (ต่อ)

ภาพที่	หน้า
4.21 ปริมาณก๊าซออกซิเจน และปริมาณก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์ ในการทดลองควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั่งแบบกึ่งกะ คัวยระบบฟืชซี เมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 8 และมีปัจจัยรบกวน ในกรณีที่ 2	82
4.22 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ ชนิดปั่งแบบกึ่งกะคัวยพีไอ	86
4.23 อัตราการเติมอาหาร ในการจำลองสถานการณ์การควบคุม กระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั่งแบบกึ่งกะคัวยพีไอ	87
4.24 ผลการทดลองควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั่งแบบกึ่งกะ คัวยการควบคุมแบบพีไอ	89
4.25 อัตราการเติมอาหาร ในการทดลองควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ ชนิดปั่งแบบกึ่งกะคัวยการควบคุมแบบพีไอ	90
4.26 ปริมาณก๊าซออกซิเจน และปริมาณก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์ ในการทดลองควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั่งแบบกึ่งกะ คัวยการควบคุมแบบพีไอ	90
5.1 ฟังก์ชันสมाचิกของอินพุตและเอาต์พุตที่ใช้ในการควบคุม กระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั่งแบบฟืชซี	93

ตัวย่อและสัญลักษณ์

S	=	ความเข้มข้นของสารอาหาร (กรัมต่อลิตร)
X	=	ความเข้มข้นของเซลล์ (กรัมต่อลิตร)
C_e	=	ความเข้มข้นของเօรานอล (กรัมต่อลิตร)
V	=	ปริมาตรการใช้งาน (ลิตร)
K_s	=	ค่าคงที่ของโมโนด
h_s	=	สัมประสิทธิ์การถ่ายเทนวัลของอาหาร (เมตรต่อวินาที)
d_c	=	ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางเซลล์ (เมตร)
A_c	=	พื้นที่ผิวของเซลล์ (ตารางเมตร)
r_x	=	อัตราการเกิดเซลล์ (กรัมต่อลิตร)
r_s	=	อัตราการใช้อาหาร (กรัมต่อลิตร)
r_p	=	อัตราการสะสมผลิตภัณฑ์ (กรัมต่อลิตร)
F	=	อัตราการเติมอาหาร (ลิตรต่อชั่วโมง)
F^*	=	อัตราการเติมอาหารแบบป้อนล่วงหน้า (ลิตรต่อชั่วโมง)
ΔF	=	อัตราการเติมอาหารแบบป้อนกลับ (ลิตรต่อชั่วโมง)
S_0	=	ความเข้มข้นของอาหารที่เติม (กรัมต่อลิตร)
$Q(s)$	=	สัมประสิทธิ์การยับยังการใช้เօรานอล โคยกูโคน
$R(s)$	=	อัตราโคกูโคนที่ใช้ไปต่อโคกูโคนทึบหมัด
E/X	=	กิจกรรมของเอนไซม์อินเวอร์เทสเซ็นเพา (กิโลยูนิตต่อกرامเซลล์)
Y_{PS}^F	=	ผลผลิตเօรานอลต่อการใช้โคกูโคนในช่วงการหมักแบบไม่มีอาการ (กรัมเօรานอลต่อกرامโคกูโคน)
Y_{XS}^F	=	ผลผลิตเซลล์ต่อการใช้โคกูโคนในช่วงการหมักแบบไม่มีอาการ (กรัมเซลล์ต่อกرامโคกูโคน)
Y_{XP}^R	=	ผลผลิตเซลล์ต่อการใช้เօรานอลในช่วงการหมักแบบมีอาการ (กรัมเซลล์ต่อกرامเօรานอล)
Y_{XS}^R	=	ผลผลิตเซลล์ต่อการใช้โคกูโคนในช่วงการหมักแบบมีอาการ (กรัมเซลล์ต่อกرامโคกูโคน)

(16)

ตัวย่อและสัญลักษณ์ (ต่อ)

Y	=	ผลผลิตเฉลี่ล์ต่อการใช้น้ำตาล (กรัมเฉลี่ล์ต่อกรัมน้ำตาล)
Y_{xs}	=	ผลผลิตเฉลี่ล์ต่อการใช้อุปกรณ์ (กรัมเฉลี่ล์ต่อกรัมอุปกรณ์)
Y_{es}	=	ปริมาณอุปกรณ์ที่สร้างต่อการใช้น้ำตาล (กรัมอุปกรณ์ต่อกรัมน้ำตาล)
μ	=	อัตราการเจริญจำเพาะ (ต่อชั่วโมง)
π_e	=	อัตราการสร้างอุปกรณ์ (กรัมต่อกรัมต่อชั่วโมง)
v_e	=	อัตราการใช้อุปกรณ์ (กรัมต่อกรัมต่อชั่วโมง)
η_s	=	อัตราการสร้างอินเวอร์เตอร์ที่ลดอัตราการเจริญจำเพาะเมื่อใช้กลุ่มโภค
η_A	=	อัตราการสร้างอินเวอร์เตอร์ที่ลดอัตราการเจริญจำเพาะเมื่อใช้อุปกรณ์
m	=	ค่าคงที่
k_i	=	ไคเนติกพารามิเตอร์ ($i=1,2,s$)
a_i	=	พารามิเตอร์ ($i=1,2$)
a	=	ปริมาณกลุ่มโภคที่ลด (โนล)
d	=	ปริมาณเฉลี่ล์ที่เพิ่ม (โนล)
g	=	ปริมาณอุปกรณ์ที่เปลี่ยนแปลง (โนล)
b	=	ปริมาณก๊าซออกซิเจนที่ลด (โนล)
f	=	ปริมาณก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์ที่เพิ่ม (โนล)

บทที่ 1

บทนำ

บทนำต้นเรื่อง

การควบคุมกระบวนการผลิตเป็นหัวใจของการจัดกระบวนการผลิตเพื่อให้เกิดประสิทธิภาพสูงสุด ถึงแม้ว่าได้มีการนำระบบควบคุมอัตโนมัติมาใช้มากขึ้น แต่ความจำเป็นในการใช้คนตัดสินใจยังคงมีอยู่อีกมาก โดยเฉพาะอย่างยิ่งกระบวนการผลิตที่ซับซ้อนถ้าหากคุณคราฟท์มีความเชี่ยวชาญอาจทำให้กระบวนการผลิตมีคุณภาพไม่ดีพอหรืออาจจะไม่สามารถควบคุมได้ เมื่อจากการควบคุมขึ้นอยู่กับความสามารถและประสบการณ์ของผู้ควบคุมเป็นสำคัญ อีกทั้งในกระบวนการทางชีวภาพยังอาจเกิดปัญหาจากความลับซับซ้อนและความไม่แน่นอนในกระบวนการ ซึ่งเป็นผลมาจากการปฏิริยาทางชีวเคมีและสภาพแวดล้อม จึงได้มีการพัฒนาระบบควบคุมที่มีการนำเอาเทคโนโลยีระบบผู้เชี่ยวชาญ(expert system)มาใช้ ระบบควบคุมแบบฟิชช์ล็อกอิกเป็นแบบหนึ่งของระบบดังกล่าวที่มีการสนใจกันอย่างมากในปัจจุบัน

ฟิชช์ล็อกอิกเป็นอีกแนวทางหนึ่งที่ได้นำมาประยุกต์ใช้เพื่อแก้ปัญหาในการควบคุม มีการพัฒนาขึ้นมาสำหรับการใช้ข้อมูลเชิงคุณภาพให้เป็นไปอย่างมีประสิทธิภาพ ในทางเทคโนโลยีชีวภาพได้มีการนำฟิชช์ล็อกอิกมาใช้ในการสร้างแบบจำลองและควบคุมกระบวนการ การหมัก เช่น ควบคุมกระบวนการผลิตแอกโอดอล์ การผลิตไพรีเทลล์เดียว กระบวนการระบบตะกอนเร่ง(activated sludge) (Kishimoto, et al., 1991) การผลิตกรดคุตานมิก (Kishimoto, et al., 1989 ; Kitsuta and Kishimoto, 1994) และควบคุมการผลิตยีสต์ขั้นตอนปั่น (Park, et al., 1993 ; Siimes and Linko, 1995 ; Siimes, et al., 1995 ; Kishimoto, et al., 1991 ; Shi and Shimizu, 1992 ; Kaiming, et al., 1996) ซึ่งจากการศึกษาพบว่าการควบคุมด้วยวิธีดังกล่าวมีข้อดีกว่าการควบคุมด้วยวิธีอื่นคือฟิชช์ล็อกอิกสามารถช่วยให้การควบคุมมีความรับเรียนมากขึ้น ทำให้ระบบที่ควบคุมมีความยืดหยุ่น ใช้ได้ง่าย สะดวกรวดเร็วและสามารถปรับเปลี่ยนแก้ไขได้ง่าย งานวิจัยนี้เป็นการศึกษาทฤษฎีฟิชช์ล็อกอิกในการควบคุม

กระบวนการหมักยีสต์ข้นปั่งแบบกึ่งคง (fed-batch fermentation) เพื่อให้ได้มวลเชื้อราพ ลูบสุด นับเป็นก้าวแรกของการนำอาหารบัญชีเชี่ยวชาญมาใช้ในการควบคุมกระบวนการผลิต ทางเทคโนโลยีชีวภาพในประเทศไทย

ตรวจเอกสาร

1. ลักษณะโดยทั่วไปและกระบวนการผลิตยีสต์ข้นปั่ง (baker's yeast)

1.1 ยีสต์ข้นปั่ง

1.1.1 ยีสต์ข้นปั่ง

ยีสต์ที่ใช้ในการผลิตยีสต์ข้นปั่งคือ *Saccharomyces cerevisiae* มีรูปร่างเป็นเซลล์เดียว (unicellular) รูปไข่ ค่อนข้างกลม ไม่มีสี มีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลาง 6-8 ไมครอน เจริญได้ทั้งในสภาพที่มีและไม่มีออกซิเจน มีการสืบพันธุ์แบบอาศัยแพค โดยการสร้างแอสโคสปอร์ (ascospore) และมีการสืบพันธุ์แบบไม่ออาศัยแพคโดยการแตกหน่อ (budding) (Reed and Pepple, 1973) เซลล์ยีสต์ 1 เซลล์ มีน้ำหนักแห้งประมาณ 1×10^{-11} กรัม (Brown and Rose, 1964)

1.1.2 อัตราการเจริญเติบโตของยีสต์

ในกระบวนการหมักยีสต์ข้นปั่งที่อยู่ภายใต้สภาวะที่สารอาหารมีความเข้มข้นมาก และมีปริมาณเซลล์ต่ำ อัตราการเจริญเติบโตของยีสต์มีค่าประมาณ 0.60 ต่อชั่วโมง วัดถูกประสงค์ของการผลิตยีสต์ข้นปั่งคือให้ได้เซลล์ยีสต์ปริมาณมากและมีความสามารถในการเปลี่ยนสารอาหารที่ใช้เลี้ยงไปเป็นองค์ประกอบของเซลล์ได้สูงสุด (กรัมเซลล์ต่อสารอาหารที่ถูกใช้) ดังนั้นในการผลิตระดับอุตสาหกรรมมักจะควบคุมให้อัตราการเจริญเติบโตระหว่าง 0.05 - 0.30 ต่อชั่วโมง (Burrows, 1970) ในช่วงที่มีอัตราการเจริญเติบโตระหว่าง 0.08 – 0.18 ต่อชั่วโมง ผลผลิตเซลล์ที่ได้ต่อสารอาหารที่ถูกใช้มีค่าคงที่ ถ้าอัตราการเจริญสูงกว่า 0.18 ต่อชั่วโมง สารอาหารที่มีความเข้มข้นสูงจะถูกเปลี่ยนไปเป็นอ่อนล้าลงที่มีปริมาณออกซิเจนเพียงพอ ถ้าอัตราการเจริญต่ำกว่า 0.08 ต่อชั่วโมง สารอาหารจะถูก

ของซีไซด์ไปเป็นน้ำและการบ่อน้ำโดยออกไซต์อย่างสมบูรณ์ (Hansford and Humphrey, 1966; Mor and Fiechter, 1968)

1.2 กรรมวิธีการผลิตยีสต์ขนมปัง

ยีสต์ขนมปังประกอบด้วยเชลล์ *Saccharomyces cerevisiae* ซึ่งมีหลายสายพันธุ์ หน้าที่ของยีสต์คือทำให้ขนมปังฟูและมีลักษณะเป็นเนื้อสัมผัสดานานที่ต้องการ โดยทั่วไปในการทำให้ขนมปังฟู มักใช้ปริมาณยีสต์ประมาณ 3.0×10^8 เชลล์ต่อกรัม ซึ่งยีสต์จะหมักน้ำตาลที่มีอยู่ในแป้งให้เป็นแอลกอฮอล์และก้าชาร์บอนไดออกไซด์ ก้าชที่เกิดขึ้นนี้จะกระจายเป็นฟองเล็กๆ ในระหว่างเนื้อแป้งทำให้แป้งขยายตัว

กระบวนการหมักเริ่มต้นโดยการถ่ายเชื้อจากหลอดอาหารแข็ง นำมากายจานวนในฟลาสก์ที่มีอาหารเหลวกลูโคส และเลี้ยงเชื้อแบบ static flask culture หลังจากนั้นจึงถ่ายใส่ถังหมักที่มีขนาดใหญ่ขึ้น การเลี้ยงยีสต์ในถังหมักส่วนใหญ่จะเป็นแบบคง อาหารเลี้ยงเชื้อที่ใช้คือการนำน้ำตาลที่นำมาทำให้เจื้องจางและปรับพิเศษให้ได้ประมาณ 4.0 นอกจากนี้ยังต้องกำจัดสารแ徊วนลดอยที่มีอยู่ในกานน้ำตาล เนื่องจากสารแ徊วนลดอยที่ปนมาจะมีผลต่อการเจริญของยีสต์ เวลาที่ใช้ในการหมักคือ 10 - 13 ชั่วโมง ขึ้นอยู่กับชนิดของถังหมักและความต้องการปริมาณเชลล์ยีสต์

เมื่อกระบวนการหมักสิ้นสุดลง ในอาหารเหลวจะมียีสต์ปริมาณร้อยละ 5 ขั้นตอนแรกของการเก็บเกี่ยว yีสต์ออกจากถังหมักคือ การแยกเอาเชลล์ยีสต์ออกโดยการใช้เครื่องหมุนหัวใจ (centrifugal separator) หลังจากนั้นนำเชลล์ยีสต์มาล้างให้สะอาด ยีสต์ที่ได้จะมีสีขาวเรียกว่า ครีมยีสต์ (yeast cream) (คุณภี ชนะบริพัฒน์, 2537)

1.3 ปัจจัยที่เกี่ยวข้องกับการผลิตยีสต์ขนมปัง

1.3.1 อุณหภูมิ

ยีสต์เจริญได้ในช่วงอุณหภูมิ 20 - 40 องศาเซลเซียส (White, 1954) แต่การเลี้ยงยีสต์ที่อุณหภูมนิสูงกว่า 35 องศาเซลเซียสจะให้ผลผลิตในการหมักลดลง ยีสต์สามารถทนอุณหภูมิสูงมากกว่า 40 องศาเซลเซียส ได้เพียง 1- 2 ชั่วโมงเท่านั้น อุณหภูมิที่เหมาะสมในการเลี้ยงยีสต์คือ ที่อุณหภูมิ 30 องศาเซลเซียส

1.3.2 ระดับพีเอช

ยีสต์ส่วนมากเจริญได้ที่พีเอชระหว่าง 3.5 - 7.0 ในช่วงพีเอช 3.5 - 4.5 จะมีการปนเปื้อนจากแบคทีเรียน้อย และในช่วงพีเอชต่ำกว่า 5 พบว่าผนังเซลล์ของยีสต์สามารถถูกตีจากสารอาหาร ได้ เช่น กากน้ำตาล ดังนั้นในบางครั้งจึงมีการใช้พีเอชสูงกว่า 5 เพื่อหลีกเลี่ยงการถูกชักกากน้ำตาล (White, 1954)

1.3.3 การให้อาหาร การหล่อเย็น และการกำจัดฟอง

ปริมาณออกซิเจนที่พ่นลงไปในถังหมักเป็นปัจจัยสำคัญต่อกระบวนการหมัก ปริมาณอากาศที่ใช้ในกระบวนการครัวมีปริมาณสูงแต่ไม่ควรเกิน 1 ปริมาตรของอากาศต่อปริมาตรของถังหมักต่อนาที (vvm) ในระหว่างการเจริญของยีสต์ในถังหมักจะมีฟองเกิดขึ้นมาก การกำจัดฟองทำโดยใช้เครื่องตีฟองให้สลายหรือใส่สารกำจัดฟอง(antifoam) เช่น ซิลโคน อนุพันธ์ของกรดไขมัน หรือสารกำจัดฟองอื่นๆ สารกำจัดฟองที่ดีควรมีคุณสมบัติทำให้ฟองหายไปอย่างรวดเร็ว เกิดปฏิกิริยาได้นาน ไม่เป็นพิษต่อจุลินทรีย์ คน และสัตว์ นอกจากนี้การเลี้ยงยีสต์จะต้องมีระบบนำเข้าเย็นหล่อถังหมัก เพราะในขณะที่ยีสต์มีการเจริญและขยายพันธุ์จะมีความร้อนเกิดขึ้นอุณหภูมิในถังหมักจะถูกควบคุมให้อยู่ระหว่าง 25 - 30 องศาเซลเซียส (ดูรายละเอียด ดูรายละเอียด, 2537)

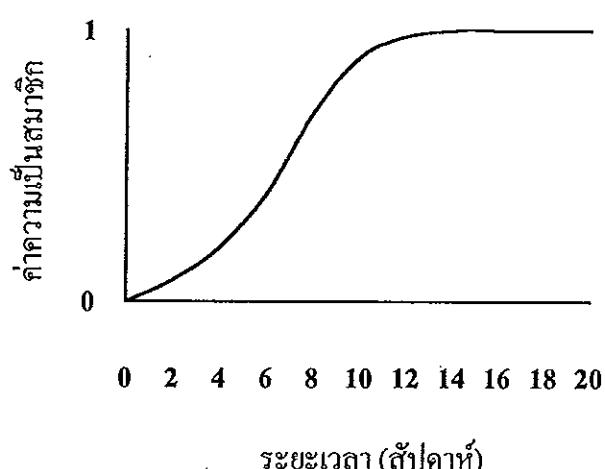
1.3.4 ความเข้มข้นของกูลูโคส

เมื่อกูลูโคสมีปริมาณมากจะทำให้เกิดการสะสมของเօราโนลในอาหารเลี้ยงเชื้อในกระบวนการหมักแบบให้อาหาร เօราโนลจะเป็นเมตาโนไลท์บัคซิ่งการเจริญ(inhibitory metabolites) ทำให้เกิดปรากฏการณ์แครปท์(Crabtree effect) ซึ่งจะบัคซิ่งการเจริญของเซลล์และการเกิดผลิตภัณฑ์ จึงมีการรักษาระดับความเข้มข้นของเօราโนลให้อยู่ในปริมาณต่ำโดยควบคุมให้กูลูโคสอยู่ในระดับที่เหมาะสมอยู่ในช่วงประมาณ 0.2 กรัมต่อลิตร เพื่อป้องกันไม่ให้เกิดการบัคซิ่งการเจริญเนื่องจากเօราโนล และให้ได้ปริมาณเซลล์สูงสุด (Park, et al., 1993 ; Bailey and Ollis, 1986)

2. ทฤษฎีฟูซซีลوجิก

Lofti Zadeh ได้เสนอทฤษฎีฟูซซีเซต (Fuzzy Set) ทฤษฎีของฟูซซีเซตเป็นวิธีการหนึ่งในการจัดการข้อมูลที่ไม่มีความแน่นอนให้เข้าสู่รูปแบบที่สามารถเข้าใจได้ง่ายและสะดวกต่อการทำงานของคอมพิวเตอร์ โครงสร้างของฟูซซีลوجิกไม่ต้องใช้การคำนวณที่ слับซับซ้อน ฟูซซีเซตมีลักษณะคล้ายคริสต์เฟต (Crisp Set) แต่จะต่างที่การระบุถึงการเป็นสมาชิกของเซต ในคริสต์เฟตจะระบุการเป็นสมาชิกให้เป็น “เป็นสมาชิก” และ “ไม่เป็นสมาชิก” ส่วนฟูซซีเซตมีการระบุถึงระดับของการเป็นสมาชิกเป็น “ค่าความเป็นสมาชิก” (membership value) โดยที่ฟูซซีเซตจะถูกสังค่าวไปเป็นค่าความเป็นสมาชิกที่มีค่าตั้งแต่ศูนย์ถึงหนึ่ง ค่าที่เป็นศูนย์แสดงว่าค่านั้นไม่เป็นสมาชิก ถ้ามีค่าเป็นหนึ่งแสดงว่าเป็นสมาชิกโดยสมบูรณ์ ดังภาพที่ 1.1 แสดงฟูซซีเซตของระยะเวลาในการทำโครงการ

ฟูซซีเซตนี้แสดงถึงเซตของความยาวของโครงการ โครงการที่ใช้เวลามากกว่า 4 สัปดาห์ ถือว่าเป็นโครงการที่ยาวนาน เพราะมีค่าความเป็นสมาชิกมากกว่าศูนย์และโครงการที่ใช้เวลามากกว่า 10 สัปดาห์ ถือว่าเป็นโครงการที่ยาวนาน โดยสมบูรณ์ ซึ่งเห็นได้จากค่าความเป็นสมาชิกที่มีค่าเป็นหนึ่ง



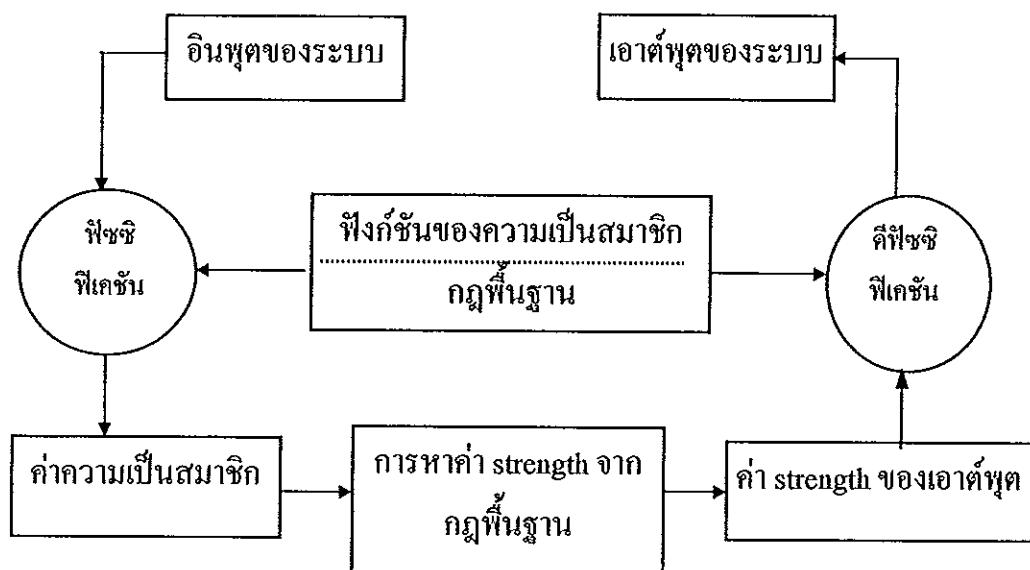
ภาพที่ 1.1 ฟูซซีเซตของระยะเวลาในการทำโครงการ

ที่มา : Cox (1994)

จากการที่ใช้ค่าความเป็นสมาชิกในการบ่งสถานภาพนี่เอง ทำให้ฟิชชีลอกิมีความยืดหยุ่นมากกว่าลอกิแบบเก่า เชตของฟิชชีลอกิสามารถบ่งบอกคุณลักษณะที่มีระดับหลายระดับได้ คล้ายภาษาในคำพูดที่ว่าไป เช่น ร้อนมาก ค่อนข้างหนาว 爽หรือเยาว ซึ่งระดับของความหนักเบาของคุณลักษณะนั้นแสดงออกมาโดยใช้ค่าความเป็นสมาชิก

2.1 โครงสร้างของระบบฟิชชี

โครงสร้างของระบบฟิชชีแสดงได้ดังภาพที่ 1.2 กระบวนการที่จะทำให้อินพุตออกมายield เป็นอาต์พุตของระบบฟิชชีประกอบด้วยขั้นตอนใหญ่ ๆ 3 ขั้นตอน ดังนี้ กระบวนการแรกเรียกว่าฟิชชีฟิเคชัน (fuzzification) คือกระบวนการเปลี่ยนค่าที่แสดงคุณลักษณะให้เป็นฟิชชี เป็นกระบวนการแปลง (mapping) จากค่าของอินพุตมาเป็นค่าความเป็นสมาชิก (membership function) กระบวนการที่สองคือ การหาค่าอาต์พุตจากกฎพื้นฐานของทฤษฎีฟิชชี เชต อาต์พุตจากการนี้จะถูกแปลงกลับไปเป็นอาต์พุตของระบบในขั้นตอนที่สามซึ่งเรียกว่า ดีฟิชชีฟิเคชัน (defuzzification)



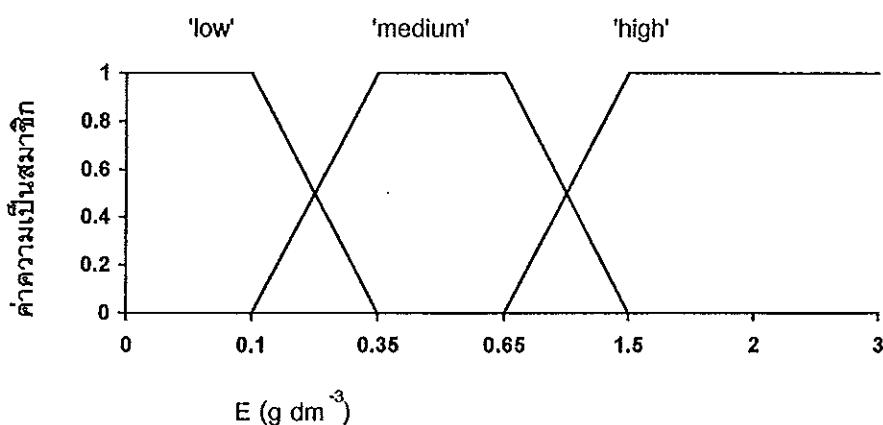
ภาพที่ 1.2 โครงสร้างของระบบฟิชชี

ที่มา : Zadeh (1965)

2.2 กระบวนการฟูซซีฟิเคชัน (Fuzzification)

กระบวนการฟูซซีฟิเคชันเป็นกระบวนการคำนวณหรือหาค่าของความเป็นสมาชิกของอินพุตที่ป้อนเข้ามาในระบบ โดยใช้ฟูซซีเซตดังแสดงในตัวอย่างตามภาพที่ 1.3 (Siimes, et al., 1995) ซึ่งมีอินพุตเป็นความเข้มข้นของเօรานอล และหาเอาต์พุตที่เป็นค่าความเป็นสมาชิกจากฟูซซีเซต “ต่ำ” “กลาง” และ “สูง” จากรูปจะเห็นว่า ค่าความเข้มข้นของเօรานอลแต่ละค่าจะให้ค่าความเป็นสมาชิกของแต่ละเซตออกมานา ค่าความเป็นสมาชิกนี้ได้มาจากฟังก์ชันของความเป็นสมาชิก (membership function) ซึ่งนำมาได้จากการทดลอง หรือโดยวิธีการประมาณค่า

ในการประยุกต์ใช้ทั่วๆไป ฟังก์ชันของความเป็นสมาชิกจะไม่มีการเปลี่ยนแปลงในขณะที่ระบบฟูซซีกำลังทำงานและมักใช้ฟังก์ชันที่มีลักษณะง่ายๆเพื่อให้สะดวกต่อการคำนวณด้วยคอมพิวเตอร์ เช่น รูปสามเหลี่ยม รูปสี่เหลี่ยมคงที่ หรืออาจใช้ฟังก์ชันอื่นได้ตามความเหมาะสม (Siimes, et al., 1995) ซึ่งขึ้นอยู่กับชนิดและจำนวนของฟูซซีเซตต่ออินพุตของระบบ สำหรับระบบที่มีผลลัพธ์ซับซ้อนฟังก์ชันของความเป็นสมาชิกสามารถเปลี่ยนแปลงได้ตามความเหมาะสมในขณะที่ระบบฟูซซีกำลังทำงาน



ภาพที่ 1.3 ฟูซซี เ塞ตของความเข้มข้นของเօรานอล

ที่มา : Siimes และคณะ (1995)

2.3 การหาค่าอาต์พุตจากกฎพื้นฐาน

ฟิชชีเซต A ซึ่งอยู่ในเอกภพ X โดยมีฟังก์ชันสมาชิกแสดงระดับสมาชิก $\mu_A(x_i)$ โดยที่ x_i เป็นจำนวนจริง $\mu_A(x_i)$ อยู่ในช่วง $[0,1]$ นั่นคือ (Siimes, et al., 1995)

$$\mu_A(x_i) \in [0,1] \quad \forall x_i \in X \quad (\mu_A(x_i) : X \rightarrow [0,1])$$

ถ้า $A \subset X$ และ $B \subset Y$ เป็นฟิชชีเซต ความสัมพันธ์ฟิชชี R จาก X ไป Y สามารถแสดงเป็นผลคูณการที่เชิง (Cartesian product), $R \subset X \times Y$ ในรูปฟังก์ชันสมาชิก

$$\mu_R(x,y) = \min[\mu_A(x), \mu_B(y)]$$

เมื่อ $x \in X$ และ $y \in Y$ ผลคูณการที่เชิงสามารถแสดงในรูปแมตริก (matrix) เมื่อจำนวนของแถวและ colum แสดงถึงสมาชิกในเอกภพ ความสัมพันธ์ฟิชชี R เป็นการบ่งบอกผลของประโยคที่ประกอบด้วย "ถ้า (if)" และ "ดังนั้น (then)" ใช้เป็นกฎพื้นฐานในระบบฟิชชี โดยมีรูปประโยคดังนี้

$$R = \text{ถ้า } (\text{อนพุต}, \text{เหตุ}), \text{ ดังนั้น } (\text{อาต์พุต}, \text{ผล})$$

โดยที่ในประโยค "ถ้า" จะประกอบด้วยเงื่อนไขต่างๆ ที่เป็นมูลเหตุ (antecedents) และประโยค "ดังนั้น" จะประกอบไปด้วยการกระทำต่างๆ ที่เป็นผลที่ตามมา (consequence) ในแต่ละมูลเหตุจะมีค่าความเป็นสมาชิกเป็นของตัวเอง ซึ่งได้มากจากกระบวนการฟิชชีฟิกเซ็น ส่วนผลที่ตามมาจะเป็นฟิชชีอาต์พุต โดยทั่วไปอาต์พุตหาได้จากค่าความเป็นสมาชิกของมูลเหตุ โดยจะใช้ค่าต่ำสุดและค่าสูงสุดของผลที่ตามมาจากการแต่ละกฎ แสดงดังตัวอย่างต่อไปนี้

กฎที่ 1 ถ้า A และ B ดังนั้น Z และ X

กฎที่ 2 ถ้า C และ D ดังนั้น Z และ Y

$$\text{Strength ของกฎที่ 1} = \min(A, B)$$

$$\text{Strength ของกฎที่ 2} = \min(C, D)$$

$$X = \text{Strength ของกฎที่ 1}$$

$$Y = \text{Strength ของกฎที่ 2}$$

$$Z = \max(\text{Strength ของกฎที่ } 1, \text{Strength ของกฎที่ } 2)$$

$$= \max(\min(A,B), \min(C,D))$$

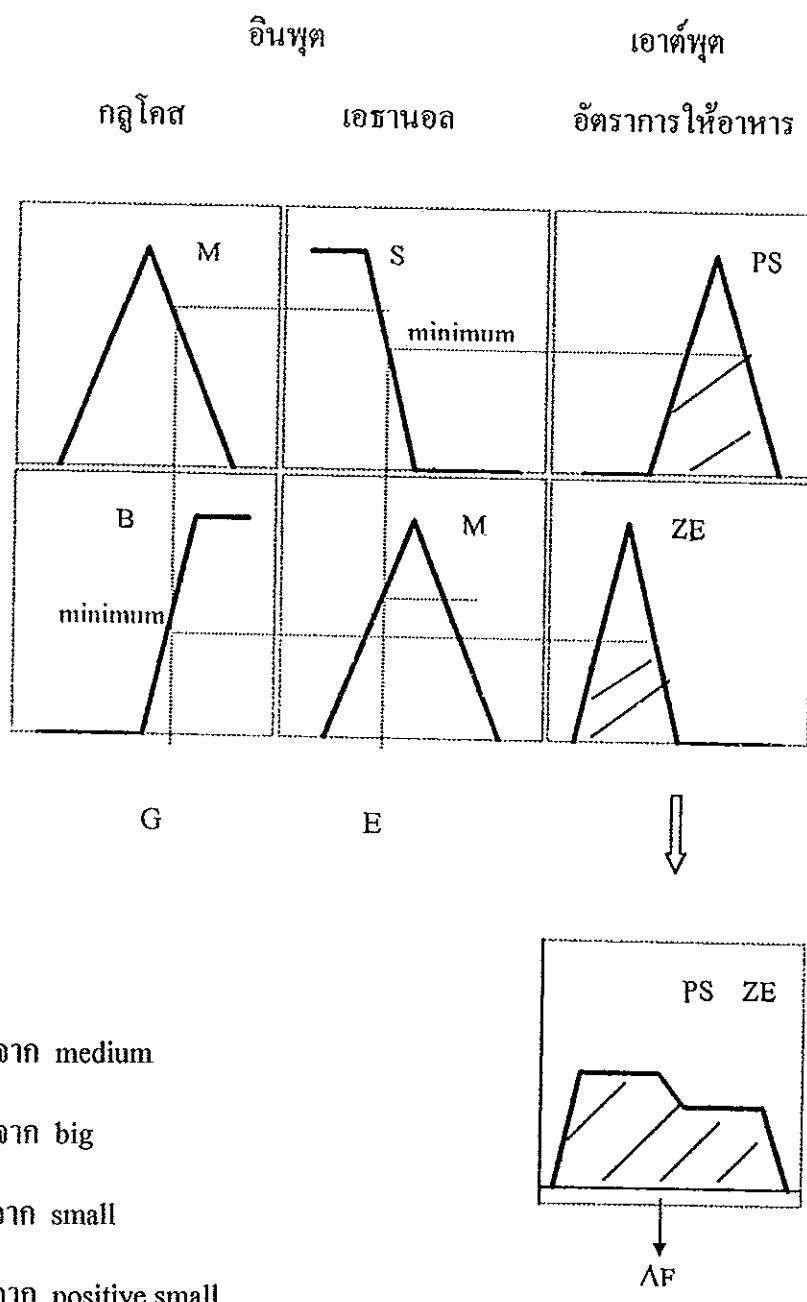
2.4 กระบวนการคีฟิชซีฟิเคชัน (Defuzzification)

กระบวนการคีฟิชซีฟิเคชันคือการแปลงเอาต์พุตที่มีความกลุ่มเครือ (fuzzy) ให้อยู่ในรูปของเอาต์พุตระบบจริงที่สามารถนำไปใช้งานได้ ไม่ให้มีความกำหนด โดยทั่วไปนิยมใช้วิธีหาจุดศูนย์ตัว (Center of Gravity Method) เริ่มจาก การหาจุดเซ็นเตอร์ (Centroid) บนแกน X ในแต่ละฟังก์ชันของความเป็นสมาชิกของเอาต์พุต โดยใช้อาต์พุตที่ได้จากการพื้นฐานมาช่วยคำนวณพื้นที่ใต้กราฟ และจึงคำนวณหาค่าที่กำหนดค่าน้ำหนัก (weight) แสดงดังภาพที่ 1.4

3. การควบคุมกระบวนการผลิต

3.1 การควบคุมด้วยฟิชซี

การควบคุมกระบวนการผลิตด้วยฟิชซีล็อกิกมีลักษณะบางส่วนคล้ายกับระบบการควบคุมแบบพีไอ (proportional-integral (PI) controllers) แต่แตกต่างกันที่ระบบการควบคุมแบบพีไอเป็นการจัดระบบการควบคุมโดยการใช้ข้อมูลที่ได้จากการวัดมาใช้กับแบบจำลองทางคอมพิวเตอร์แล้วนำมาควบคุมกระบวนการ ส่วนการควบคุมด้วยฟิชซีเป็นการควบคุมที่ใช้ประสบการณ์มากกว่าการใช้แบบจำลองทางคอมพิวเตอร์ ระบบฟิชซีใช้การประมาณค่า ช่วงการตัดสินใจ และฟังก์ชัน ใช้ฟิชซีเซตในการแสดงคุณสมบัติของตัวแปรต่างๆในการควบคุม จากนั้นใช้กฎ ถ้า-ดังนั้น (IF-THEN) เพื่อกำหนดค่าอินพุตและเอาต์พุต



M ป้อจาก medium

B ป้อจาก big

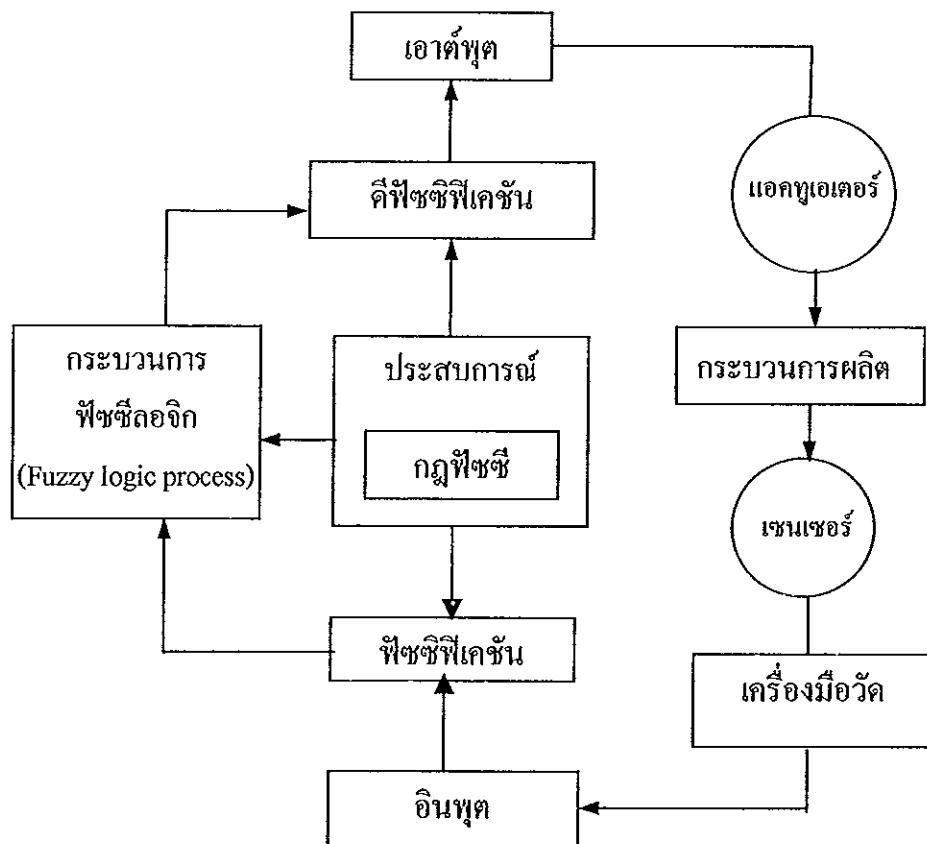
S ป้อจาก small

PS ป้อจาก positive small

ZE ป้อจาก zero

ภาพที่ 1.4 กระบวนการเดี๋ยวซิมิเลชันโดยใช้วิธีหาจุดศูนย์ต่อวง

ที่มา: Park และคณะ (1991)



ภาพที่ 1.5 กระบวนการควบคุมคุณภาพโดยระบบฟิชซีลوجิก

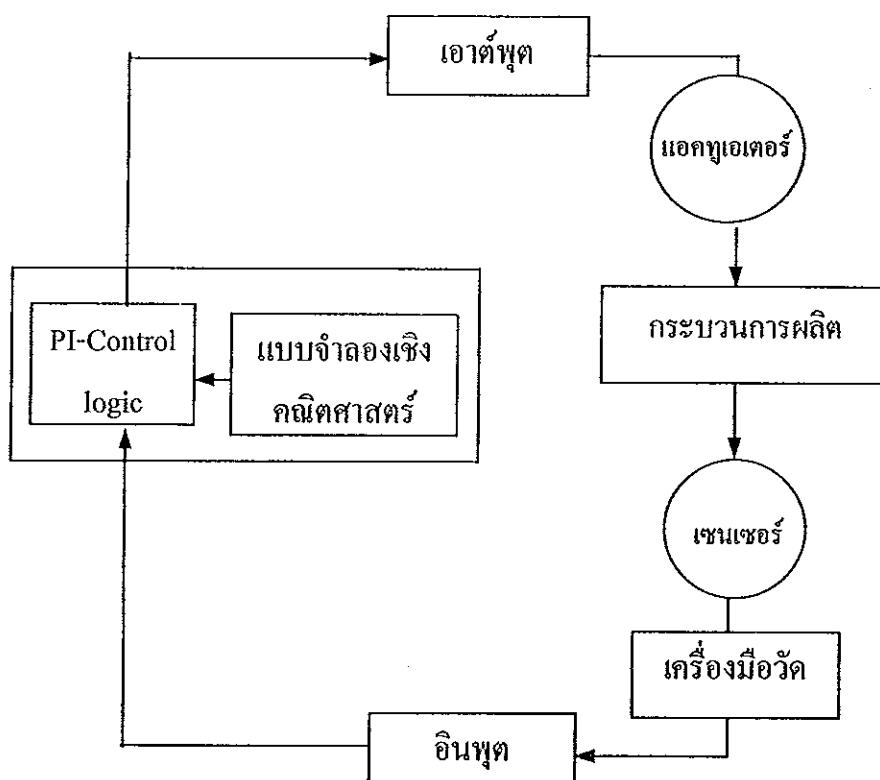
ที่มา : Cox (1994)

จากภาพที่ 1.5 กระบวนการควบคุมคุณภาพโดยระบบฟิชซีลوجิกเริ่มจากด้านล่างของภาพ โดยอินพุตรับค่าสัญญาณจากเครื่องมือวัด ฟิชซิฟิเคชันให้เป็นค่าตัวแปรฟิชซีเมื่อใช้ร่วมกับกลุ่มต่าง ๆ ทำให้เกิดฟิชซีเซตใหม่ขึ้นในแต่ละตัวแปร ในขั้นตอนดีฟิชซิฟิเคชันนิยมใช้จุดแทนทรออยด์เป็นค่าที่นำไปใช้ในการส่งเอาต์พุตไปควบคุม

จากนั้นจึงแปลงสัญญาณโดยกระบวนการฟิชซีฟิเคชันให้เป็นค่าที่นำไปใช้ในการส่งเอาต์พุตไปควบคุม

3.2 การควบคุมแบบพีไอ (PI-controllers)

ระบบการควบคุมแบบพีไอ เป็นระบบควบคุมที่ใช้แบบจำลองทางคณิตศาสตร์ใน การอธิบายถึงผลลัพธ์ของระบบ ดังภาพที่ 1.6 แสดงกระบวนการควบคุมแบบพีไอ (PI-controllers) ตัวควบคุมจะอ่านค่าจากเซนเซอร์ (sensor) แล้วนำไปประยุกต์เข้ากับ แบบจำลองทางคณิตศาสตร์ ได้ค่าเออท์พุตออกมาเป็นสัญญาณที่นำไปใช้ในการควบคุม

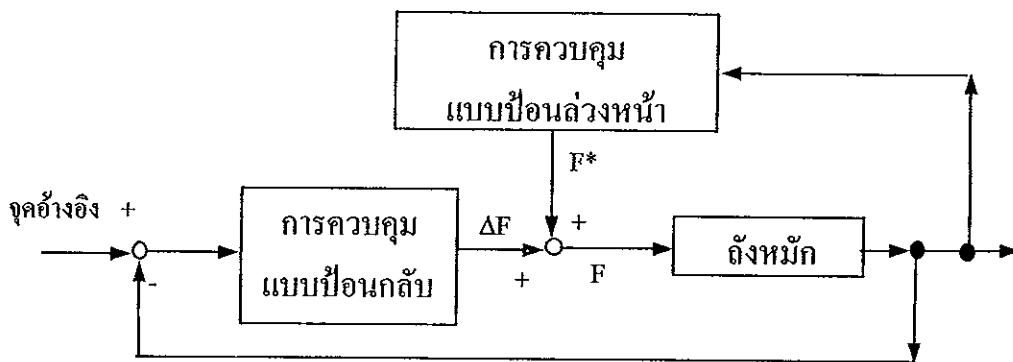


ภาพที่ 1.6 การควบคุมแบบพีไอ (PI-controllers)

ที่มา : Cox (1994)

3.3 วิธีการควบคุมกระบวนการโดยฟิชซีล็อกิก

Park และคณะ (1995) ได้เสนอวิธีการควบคุมแสดงดังภาพที่ 1.7 การควบคุมกระบวนการประกอบไปด้วยการควบคุมแบบป้อนล่วงหน้า (feedforward control) และการควบคุมแบบป้อนกลับ (feedback control)



ภาพที่ 1.7 วิธีการควบคุมด้วยฟิชซีล็อกิก

ที่มา: Park และคณะ (1995)

3.3.1 การควบคุมอัตราการให้กสุโโคสแบบป้อนล่วงหน้า

ในการเลี้ยงยีสต์แบบกึ่งกระแสมีการรักษาระดับการเจริญของเซลล์ให้อยู่ในช่วงการเจริญเติบโตแบบเอกponential growth phase พบว่าในช่วงดังกล่าวเซลล์มีความต้องการใช้กสุโโคสอย่างมาก ในขณะที่สารอาหารอื่นๆจะใช้เพียงเล็กน้อย ดังนั้น อัตราการให้กสุโโคสจึงเป็นสัดส่วนกับการเจริญของเซลล์ ทั้งนี้เพื่อให้เกิดความสมดุลระหว่างอาหารที่ให้และที่ใช้ไป อัตราการให้กสุโโคสปกติ (F^*) คำนวณได้ดังนี้ (Park, et al., 1995)

$$F^* \cong \frac{\mu X}{Y_{X/S} S_0}$$

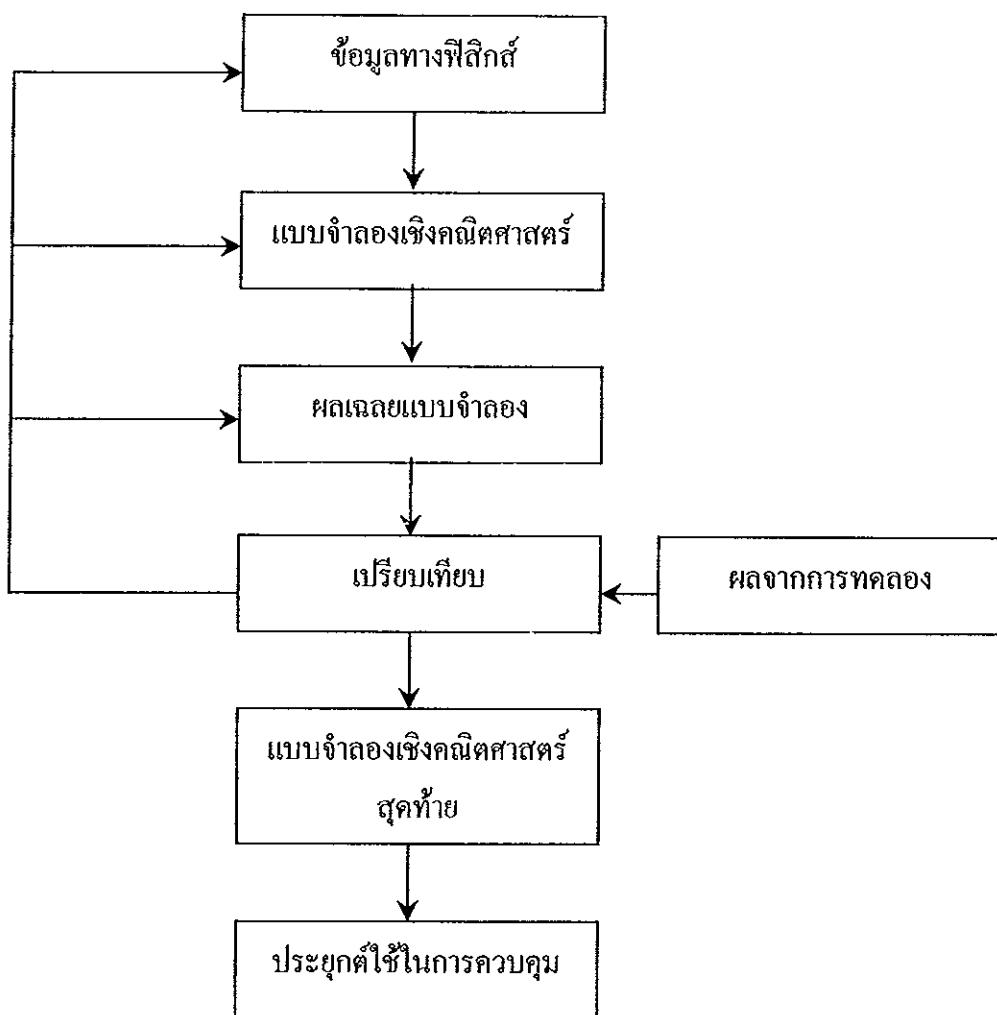
3.3.2 การควบคุมอัตราการให้กําถูก โโคสแบบปีอนกลับ

การกำหนดค่า F^* เป็นการประมาณอัตราการเติมกําถูก โโคสอย่างคร่าวๆ จากอัตราการเจริญของเซลล์ แต่เนื่องจากคิจกรรมของเซลล์มีการเปลี่ยนแปลงตามสภาวะแวดล้อม เช่น พีเอช อุณหภูมิ หรือออกซิเจนที่ละลายน้ำได้ ดังนั้นถ้าจะต้องมีการปรับอัตราการให้อาหารให้ใกล้เคียงกับความต้องการจริงมากยิ่งขึ้น ก็อาจจะต้องเพิ่มพจน์ที่มีการพิจารณาผลของการเปลี่ยนแปลงสิ่งแวดล้อมเข้าไปพิจารณาด้วย โดยใช้ ΔF ได้จากระบบการควบคุมแบบฟูลซีลوجิก ดังนั้นจะได้ว่า (Park, et al., 1995)

$$F = F^* + \Delta F$$

4. แบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์การเจริญของยีสต์ชนิดปั้งสำหรับควบคุมการหมักแบบกึ่งกะ

ในการพัฒนาระบบควบคุมกระบวนการจะมีการสร้างแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์เพื่อใช้ในการจำลองสถานการณ์แทนกระบวนการจริง มีผู้พัฒนาแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์กระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั้งแบบกึ่งกะสำหรับนำไปใช้ในการควบคุมกระบวนการ โดยที่มีการกำหนดข้อสมมติในการควบคุมและสภาวะในการหมักที่ต่างกันออกໄไป (Agrawal, et al., 1987; Takamatsu, et al., 1985; O'Conner, et al., 1992; Wang, et al., 1979; Wu, et al., 1985; Hatch and Veilleux, 1995) แบบจำลองเหล่านี้มีสมการคุณมวลสารที่ใกล้เคียงกันแต่อาจมีการตั้งข้อสมมติเพิ่มเพื่อนำมาใช้ประโยชน์ในการพิจารณานำไปใช้ในการควบคุมให้ได้ปริมาณยีสต์สูงสุด ขั้นตอนการสร้างแบบจำลองแสดงดังภาพที่ 1.8



ภาพที่ 1.8 ขั้นตอนการสร้างแบบจำลอง

ที่มา : Scragg (1991)

การหมักยีสต์แบบบกี่งจะเป็นการหมักที่มีการเพิ่มอาหาร (feed) โดยที่ไม่มีการถ่ายออก (outflow) ความสัมพันธ์ระหว่างความเข้มข้นของเซลล์ (X) ความเข้มข้นของอาหาร (S) ความเข้มข้นของผลิตภัณฑ์ (P) และอัตราการเติมอาหาร (F) แสดงดังนี้

$$\begin{aligned}\frac{dV}{dt} &= F \\ \frac{d(VX)}{dt} &= r_x V \\ \frac{d(VS)}{dt} &= FS_F + r_s V \\ \frac{d(VP)}{dt} &= r_p V\end{aligned}$$

Sjimes และคณะ (1995) ได้ศึกษาถึงการควบคุมกระบวนการผลิตยีสต์ขั้นตอนปั๊ง (*Saccharomyces cerevisiae*) แบบบก โดยใช้การควบคุมแบบฟืชซี โดยในแต่ละช่วงเฟสจะมีการควบคุมที่ต่างกันไป แบ่งช่วงกระบวนการเจริญเติบโตโดยลิชั่นได้เป็น 5 เฟส คือ เฟส1 คือ การเกิด酵านอล เฟส2 คือ เฟสออกซิเดทิพสม เฟส3 คือ ออกซิเดชันน้ำตาล อย่างสมบูรณ์ เฟส4 คือ การใช้ออกซิเจน และเฟส5 คือ การเกิด酵านอลครึ่งที่2 (Zhang, 1994) พบว่าระบบฟืชซีเป็นการควบคุมที่สามารถเปลี่ยนฟืชซีเชตให้เป็นไปตามการเปลี่ยนแปลงของกระบวนการ ทำให้การควบคุมมีความเรียบ ถูกทึ้ง โปรแกรมที่ใช้ในการควบคุมมีความยืดหยุ่น ใช้ได้ง่าย สะดวกและรวดเร็ว ตัวแปรที่ใช้ในการควบคุมส่วนใหญ่ในการหมัก คือ ความเข้มข้นของน้ำตาล ความเข้มข้นของ酵านอล การเปลี่ยนแปลงความเข้มข้นของ酵านอล ออกซิเจนที่ละลายได้ (dissolved oxygen) อัตราการเกิดก้าซาร์บอนไดออกไซด์ ต่อออกซิเจน (respiratory quotient, RQ) สารยับยั้งเมตาโนไลท์ เช่น เอทานอล หรือกรดอะซิติก จะเกิดสะสมในอาหารเลี้ยงตลอดระยะเวลาในการหมักยีสต์แบบมีอากาศตามลำดับ การเกิดสารยับยั้งนี้จะมีผลให้เกิดปราการณ์แครปท์ และจะมีผลไปยังยั้งการเจริญของเซลล์ และการเกิดผลิตภัณฑ์ ดังนั้นจึงมีความจำเป็นที่จะต้องทำให้สารยับยั้งเหล่านี้อยู่ในปริมาณต่ำโดยการให้ความเข้มข้นกูลูโคสในช่วงที่เหมาะสม จึงได้มีการศึกษาการควบคุมความเข้มข้นของกูลูโคสและ酵านอลในการหมักยีสต์ขั้นตอนปั๊งแบบบก โดยใช้การควบคุมโดย

ระบบพืชตี พบร่วมกับต้องการควบคุมความเข้มข้นของเอทานอลและกลูโคสในอาหาร เลี้ยงเชื้อเป็น 2 กรัมต่อลิตร และ 0.2 กรัมต่อลิตร ตามลำดับ เอทานอลและกลูโคสสามารถควบคุมได้อยู่ในช่วง 2.67 ± 0.35 กรัมต่อลิตร และ 0.27 ± 0.25 กรัมต่อลิตร ตามลำดับ การเกิดเอทานอลลดลงจาก 26 กรัมต่อลิตร เป็น 3-4 กรัมต่อลิตร และผลผลิตเซลล์ที่ได้ต่อการใช้น้ำตาลเพิ่มขึ้นจาก 0.38 เป็น 0.53 กรัมเซลล์แห้งต่อกรัมกลูโคสที่ใช้ เอทานอลที่เกิดขึ้นลดลงจาก 0.50 เป็น 0.14 กรัมเอทานอลต่อกรัมกลูโคสที่ใช้ เมื่อเปรียบเทียบกับการควบคุมกลูโคสเพียงอย่างเดียว (Park, et al., 1993)

O'Conner และคณะ (1992) ได้เสนอวิธีการควบคุมกระบวนการหมักขี้สต์ชนิดปัจจุบันโดยพัฒนาแบบจำลองทางคณิตศาสตร์ควบคู่กับการใช้สมการสโตอิคิโอมेट्रิก (stoichiometric equation) และใช้วิธีการควบคุมที่แตกต่างกันในแต่ละช่วงสภาพของการเจริญของจุลินทรีย์ ซึ่งการควบคุมนี้เป็นการควบคุมปริมาณการให้กลูโคสให้อยู่ในช่วง 0.1 ถึง 0.2 กรัมต่อลิตร โดยกำหนดปริมาณของกลูโคสจากการประมาณค่าของ RQ โดยใช้เทคนิค recursive least square estimator และ minimization of a linear quadratic performance indicator พบร่วมกับการควบคุมที่ใช้การกำหนดอัตราการให้ออกซิเจนนี้จะให้ผลคือเมื่อ RQ มีค่าน้อยกว่า 1.1

จากการศึกษาที่กล่าวมาข้างต้น การควบคุมกระบวนการหมักมักจะใช้วิธีการวัดแบบออฟ-ไลน์ (off-line) ร่วมกับแบบจำลองทางคณิตศาสตร์ Schalien และคณะ (1995) ได้เสนอแบบจำลองที่สามารถใช้กับการควบคุมแบบอน-ไลน์ (on-line) แบบจำลองที่ใช้แสดงในรูปแบบอะแดปตีฟ (adaptive) โดยใช้พื้นฐานของสมการสมดุลอะตอมและมวลสาร สามารถประมาณค่าความเข้มข้นของมวลชีวภาพ สารอาหารและผลิตภัณฑ์แบบอน-ไลน์ (on-line) ได้ จากการทำสมดุลแบบจำลองทางคณิตศาสตร์นี้ ใช้เทคนิคการประมาณค่าแบบ recursive regression analysis จากการทดสอบแบบจำลองโดยเดี่ยง *S.cerevisiae* พบร่วมกับสามารถประมาณค่าองค์ประกอบต่างๆได้ใกล้เคียงกับการใช้วิธีวิเคราะห์โกรมาโทกราฟี (high-performance liquid chromatography (HPLC))

Saxen and Saxen (1996) ได้พัฒนาแบบจำลองทางคณิตศาสตร์เพื่อใช้ในการวัดและควบคุมขึ้น โดยที่สามารถประมาณค่าความเข้มข้นของมวลชีวภาพ สารอาหารและผลิตภัณฑ์ได้จากการวัดค่าตัวแปรอื่นที่สามารถวัดได้ง่าย เช่น พีอีช และอุณหภูมิ แบบจำลองนี้

เป็นการใช้แบบจำลองสมดุลสารร่วมกับนิวรอลเน็ตเวิร์ค (neural networks) สำหรับศึกษา�性สตร์การหมัก แบบจำลองนี้สามารถทำนายค่าได้อย่างแม่นยำ โดยที่ไม่จำเป็นต้องรู้กลไกปฏิริยาภายในของกระบวนการมากนัก

งานวิจัยที่ผ่านมา มีการนำเครื่องมือและระบบวัดที่มีความซับซ้อน มีราคาแพง มาใช้ในระบบการควบคุม เนื่องจากเป็นการวัดองค์ประกอบที่มีความซับซ้อน แต่ในงานวิจัยนี้ ต้องการพัฒนาการนำวิธีการวัดอย่างง่ายมาใช้ในการคำนวณหาองค์ประกอบอื่น โดยวิธีการวัดโดยทางอ้อม เพื่อลดความจำเป็นในการใช้เครื่องมือที่มีความซับซ้อนแต่ใช้เครื่องมือพื้นฐานเท่านั้น ได้แก่ เครื่องวัดค่าการถูกกลืนแสง และเครื่องวัดและวิเคราะห์ก้าวการบ่อน้ำออกไซด์และก้าวออกซิเจน

วัตถุประสงค์

1. พัฒนาแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ของกระบวนการหมักยีสต์ข้นมปังเพื่อประยุกต์ใช้กับการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นมปังแบบกึ่งกระแสคอมพิวเตอร์
2. พัฒนาระบบการวัดโดยนำการวัดโดยทางอ้อมมาใช้ร่วมกับการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นมปังแบบกึ่งกระแส
3. พัฒนาระบบควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นมปังแบบกึ่งกระแสคอมพิวเตอร์

บทที่ 2

อุปกรณ์และวิธีการวิจัย

ขั้นตอนการวิจัยแสดงดังภาพที่ 2.1 แบ่งเป็นขั้นตอนใหญ่ๆ 3 ตอน คือ

1. การพัฒนาแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์และวิธีการวัดเอกสารอลและกลูโคสโดยทางอ้อมด้วยสมการสตอยคิโอมेटริก เพื่อใช้ในการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ขั้นมีปั่ง
2. การสร้างระบบควบคุมแบบพิชชีและพีไอ และจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักด้วยคอมพิวเตอร์
3. ทดสอบประสิทธิภาพของการทำงานของระบบการควบคุมแบบพิชชี โดยนำมาใช้กับการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์แบบกึ่งกะ

1. การพัฒนาแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ และวิธีการวัดเอกสารอลและกลูโคสโดยทางอ้อมด้วยสมการสตอยคิโอมेटริก เพื่อใช้ในการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ขั้นมีปั่ง

1.1 รวบรวมข้อมูลพื้นฐานที่เกี่ยวข้องและปัจจัยต่างๆ ที่มีผลต่อการหมักยีสต์ขั้นมีปั่งแบบกึ่งกะจากผลการวิจัยที่ผ่านมา

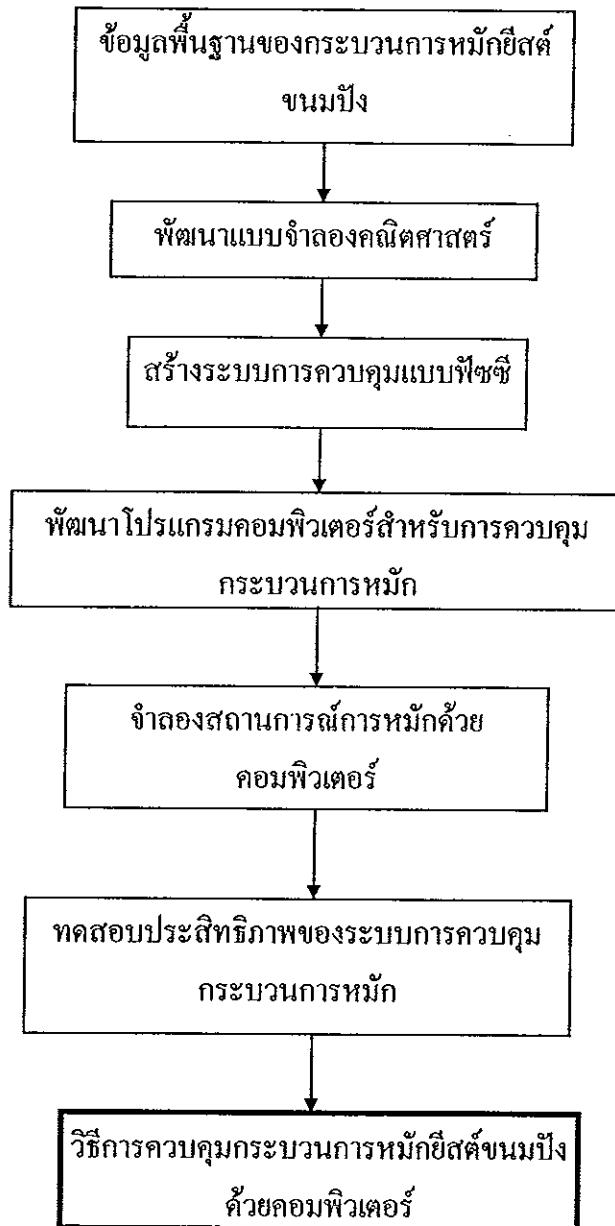
1.2 การทดลองเลี้ยงยีสต์ขั้นมีปั่งแบบกะ เพื่อนำข้อมูลจากการทดลองมาคำนวณหาค่าพารามิเตอร์ต่างๆ เพื่อนำไปใช้ในแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ (ตัวอย่างการคำนวณแสดงในภาคผนวก ก)

1.3 รวบรวมแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ของกระบวนการหมักยีสต์ขั้นมีปั่งแบบกึ่งกะ และหาผลเฉลยของแบบจำลองด้วยวิธีการเชิงเลข (numerical method) โดยการสร้างโปรแกรมคอมพิวเตอร์ เพื่อใช้ในการแก้สมการแบบจำลอง โปรแกรมที่สร้างขึ้นเป็นโปรแกรมที่ดำเนินการภายใต้ระบบปฏิบัติการดอส (DOS application) ใช้ภาษา C++ เวียด โปรแกรมที่แปลงภาษา (compiler) ที่ใช้คือ Borland C++ เวอร์ชัน 4.02

1.4 ทำการทดลองเลี้ยงยีสต์ขنمปั้งแบบกึ่งกะ โดยเดินอาหารในอัตราคงที่ นำข้อมูลที่ได้ไปคำนวณหาพารามิเตอร์และนำผลการทดลองไปเทียบกับผลเฉลยจากแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์เพื่อหาพารามิเตอร์ที่เหมาะสมและสอดคล้องกับผลการทดลอง

1.5 นำสมการสหอยุคิโอะเมตทริก (stoichiometric equation) สำหรับการเจริญของยีสต์ขنمปั้งมาใช้ในการคำนวณปริมาณการสะสมของเօรานอลและการใช้กําลังโภคจากการวัดการเกิดการรับอนไดออกไซด์ การใช้ออกซิเจน และปริมาณเซลล์ที่เพิ่ม

1.6 เปรียบเทียบผลการคำนวณจากสมการสหอยุคิโอะเมตทริกกับค่าที่วัดได้จริงจากการทดลอง เพื่อนำสมการสหอยุคิโอะเมตทริกไปใช้ในการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ขنمปั้งแบบกึ่งกะ



ภาพที่ 2.1 ขั้นตอนการสร้างระบบการควบคุมกระบวนการหมักกี้สต์ขั้นตอนปัจจุบันด้วย
คอมพิวเตอร์

**2. การสร้างระบบความคุณแบบฟื้ชซีและพีไอ และจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการ
การหมักด้วยคอมพิวเตอร์ ขั้นตอนแสดงดังภาพที่ 2.2 ประกอบด้วย**

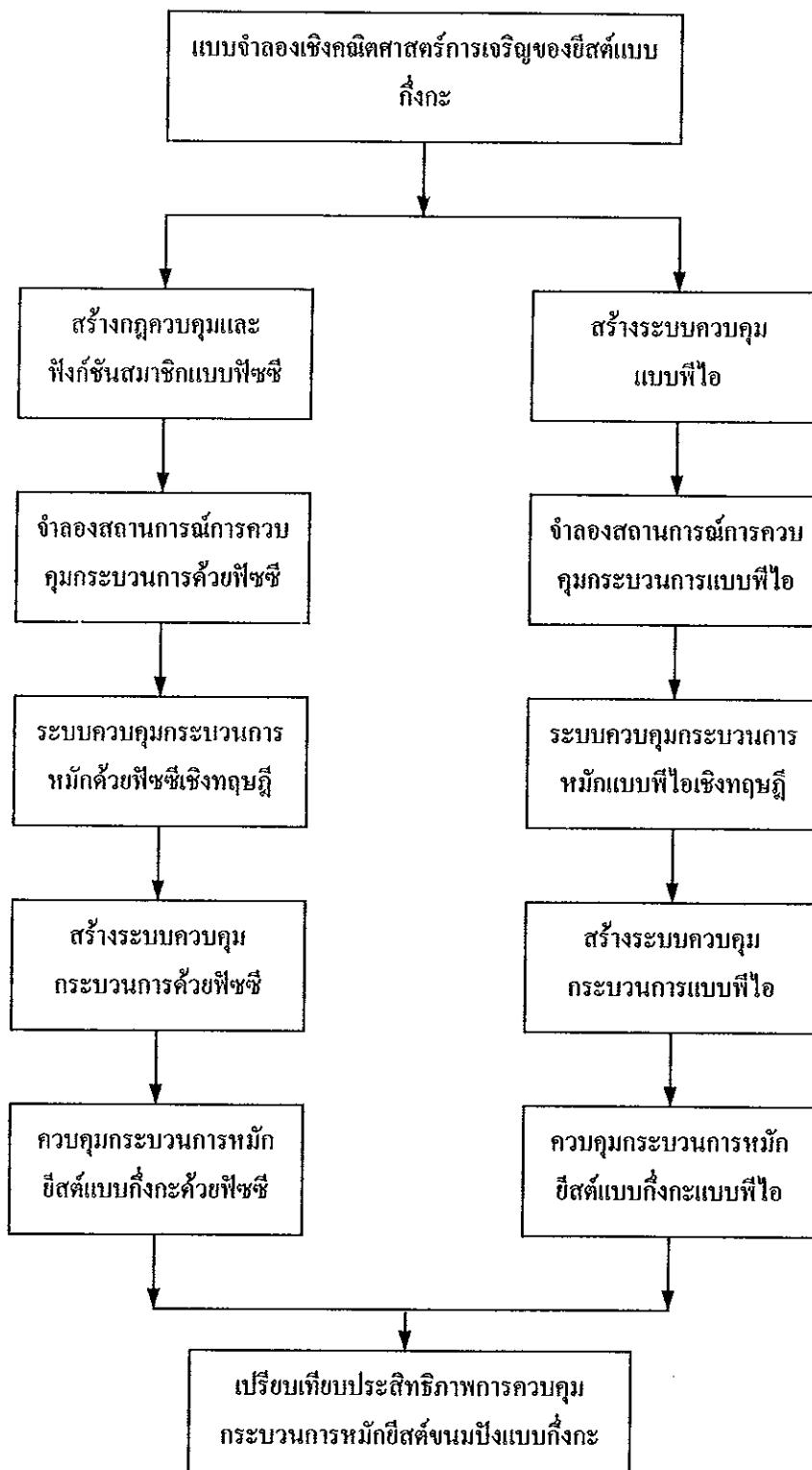
2.1 สร้างกฎความคุณแบบฟื้ชซี (ถ้า-ดังนี้) และฟังก์ชันสมาร์ติกเพื่อใช้ในการควบคุม
การหมักยีสต์แบบกึ่งกะ จากผลการวิจัยที่ผ่านมาและจากผลการทดลองในงานวิจัยนี้

2.2 สร้างโปรแกรมคอมพิวเตอร์เพื่อใช้ในการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการ
การหมักยีสต์บนมปั้งด้วยการควบคุมแบบฟื้ชซีและแบบพีไอ วิธีการควบคุมประกอบด้วย
การควบคุมแบบป้อนล่วงหน้าร่วมกับการควบคุมแบบป้อนกลับ โปรแกรมที่สร้างขึ้นเป็น
โปรแกรมที่คำนวณการภายให้ระบบปฏิบัติการดอส ใช้ภาษา C++ ในการเขียนโปรแกรม
ตัวแปลภาษาที่ใช้คือ Borland C++ เวอร์ชัน 4.02

2.3 จำลองสถานการณ์การควบคุมโดยนำแบบจำลองการเริ่ญและซอฟแวร์ระบบ
ควบคุมที่ได้พัฒนาขึ้น เพื่อศึกษาผลการใช้กฎฟื้ชซีและฟังก์ชันสมาร์ติกที่ได้กำหนดไว้
ตามข้อ 2.1

2.4 จำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์แบบกึ่งกะด้วยการควบคุม
แบบพีไอ เพื่อนำผลการควบคุมที่ได้มาเปรียบเทียบกับการควบคุมแบบฟื้ชซี

2.5 สร้างโปรแกรมที่ใช้ในการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์บนมปั้งแบบกึ่งกะ โดย
โปรแกรมที่สร้างขึ้นเป็นโปรแกรมที่คำนวณการภายให้ระบบปฏิบัติการดอส ใช้ภาษา C++
ในการเขียนโปรแกรม ตัวแปลภาษาที่ใช้คือ Borland C++ เวอร์ชัน 4.02



ภาพที่ 2.2 ขั้นตอนการสร้างระบบควบคุมและจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหนักชีสต์แบบกึ่งกะ

กระบวนการหนักชีสต์ชนิดปัจจุบันกับแบบกึ่งกะ

3. ทดสอบประสิทธิภาพของการทำงานของระบบการควบคุมแบบฟิชชี โดยทำการทดลองหมักยีสต์แบบกึ่งกะ

3.1 จุลินทรีย์และการเลี้ยง

ใช้ยีสต์บริสุทธิ์สายพันธุ์ *Saccharomyces cerevisiae* TISTR B5020 จากสถาบันวิจัยวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีแห่งประเทศไทย

อาหารเลี้ยงเชื้อประกอบด้วย แปปโตน 5 กรัม ยีสต์สกัด 3 กรัม ไปตัสเซียม-ไฮโดรเจนฟอสฟेट (KH_2PO_4) 1 กรัม และไนเตรียมซัลเฟต ($(\text{NH}_4)_2\text{SO}_4$) 1 กรัมต่อลิตร ความเข้มข้นกลูโคสเริ่มต้นแบบกึ่งกะ 10 กรัมต่อลิตร แบบกึ่งกะ 0.7 กรัมต่อลิตร

เลี้ยงแบบกะ (batch) และแบบกึ่งกะ (fed-batch) อุณหภูมิ 30 องศาเซลเซียส พีเอชเท่ากับ 4.5 (อุณหภูมิและพีเอชอาจควบคุมให้มีรูปแบบตามที่กำหนดต่างหน้า) ให้อากาศคงที่ 1 ปริมาตรอากาศต่อปริมาตรถังหมักต่อน้ำที่ (vvm) อัตราการกวน 500 รอบต่อนาที ปริมาตรใช้งาน 1.5 ลิตร

ความเข้มข้นของกลูโคสที่เติมเป็น 200 กรัมต่อลิตร

3.2 ระบบการควบคุมกระบวนการหมักด้วยคอมพิวเตอร์

3.2.1 ออกแบบ ประกอบและเชื่อมโยง (interface) ระบบวัดและระบบการเติมอาหารเข้ากับไมโครคอมพิวเตอร์ (รายละเอียดแสดงในภาคผนวก ข)

3.2.2 ทดสอบความถูกต้องของแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์และการวัดอุณหภูมิ และกลูโคสโดยใช้สมการสหโยชน์ ไอม็ตริก โดยการหมักยีสต์จนมีปัจจัยแบบกึ่งกะที่มีอัตราการให้อาหารคงที่ เก็บตัวอย่างนำมายุเคราะห์ทุก 1 ชั่วโมง ดังนี้

3.2.2.1 วิเคราะห์ปริมาณกลูโคส โดยใช้วิธี DNS reagent (Miller, 1959)
(รายละเอียดแสดงในภาคผนวก ก)

3.2.2.2 วิเคราะห์ปริมาณอุณหภูมิ โดยใช้วิธีการ diffusion (ใช้ conway) (Thienes and Haley, 1979) (รายละเอียดแสดงในภาคผนวก ก)

3.2.2.3 วิเคราะห์น้ำหนักเซลล์แห้ง (Stanier, et al., 1976) (รายละเอียดแสดงในภาคผนวก ก)

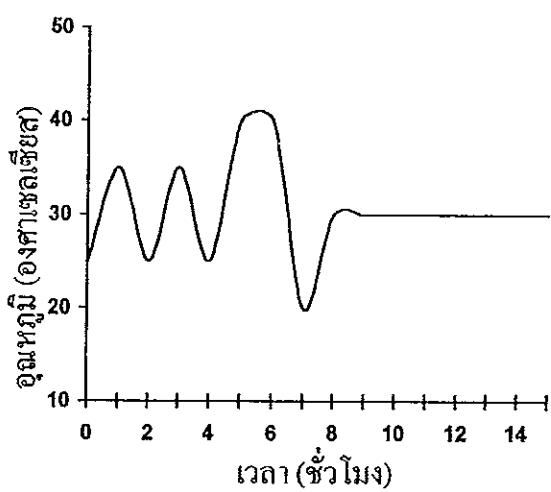
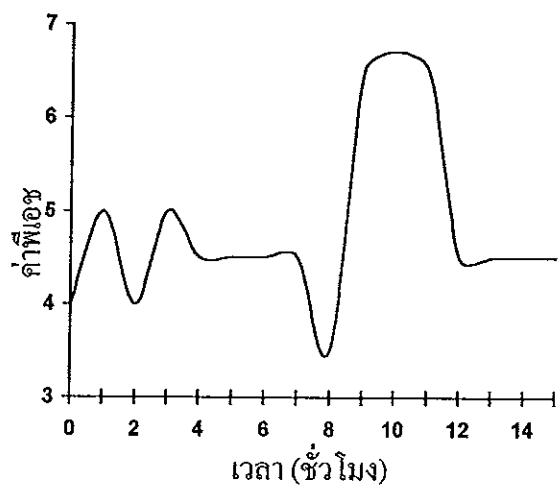
3.2.2.4 วัดก้าซคาร์บอนไดออกไซด์และก้าซออกซิเจนโดยใช้เครื่องวิเคราะห์ก้าซคาร์บอนไดออกไซด์และก้าซออกซิเจน รุ่น MGA-100 ของบริษัท TOKYO RIKAKIKAI จำกัด และวัดปริมาณเซลล์ โดยวิธีหาค่าคุณภาพลีนแสง (OD) ทุก 15 นาที ด้วยเครื่องวัดค่าการคุณภาพลีนแสงรุ่น spectronic 21 series ของบริษัท SPECTRONIC INSTRUMENTS จำกัด

3.2.3 ทดสอบประสิทธิภาพการทำงานของโปรแกรมควบคุมแบบฟื้นฟูและแบบฟื้นฟู โดยนำเข้าสต็อกข้อมูลแบบกึ่งคงตัววิธีการควบคุมแบบฟื้นฟูและแบบฟื้นฟู ตลอดกระบวนการวัดค่าปริมาณก้าซออกซิเจน ก้าซคาร์บอนไดออกไซด์ และปริมาณเซลล์แบบออนไลน์ทุก 15 นาที นำผลเข้าประมวลโดยโปรแกรมคอมพิวเตอร์เพื่อคำนวณปริมาณกลูโคสและเอทานอลโดยทางอ้อมและความคุณอัตราการเติมกลูโคสในกระบวนการหมักแบบป้อนกลับ (feedback control) (รายละเอียดแสดงในบทที่ 3)

3.3 ประเมินประสิทธิภาพการควบคุมกระบวนการหมักในแต่ละช่วง เช่น ปริมาณมวลชีวภาพที่ได้ ผลผลิตเซลล์ที่ได้ต่อการใช้น้ำตาล (yield) ความคาดเคลื่อนของความเข้มข้นกลูโคสและเอทานอลเทียบกับค่าที่ต้องการควบคุม

3.4 เปรียบเทียบผลการตอบสนองต่อการควบคุมในการควบคุมแบบฟื้นฟูกับแบบฟื้นฟูโดยทำการทดลองซ้ำ 2 ครั้ง

3.5 เปรียบเทียบผลการตอบสนองต่อการควบคุมแบบฟื้นฟู เมื่อมีปัจจัยรบกวน 2 กรณี คือ เปลี่ยนแปลงพื้นที่เชื้อและอุณหภูมิ มีไฟล์แสดงดังภาพที่ 2.3 ทำการทดลองซ้ำ 2 ครั้ง



ภาพที่ 2.3 แบบการรับทราบของปัจจัยรบกวน (พีเอช และอุณหภูมิ) ในการหมัก

บทที่ 3

แนวคิดและการพัฒนาระบบควบคุมกระบวนการหมักดอง

แนวคิด

การเปลี่ยนแปลงในกระบวนการทางชีวภาพมักมีความซับซ้อนเนื่องจากการเปลี่ยนแปลงทางชีวเคมี การควบคุมแบบคึ้งเดิมไม่สามารถครอบคลุมปัญหาที่เกิดขึ้นในหลายๆ กรณีได้ เช่น จากการศึกษาของ Park และคณะ (1993) พบว่าการควบคุมแบบอะแดฟตีฟ (adaptive) ไม่สามารถควบคุมกระบวนการหมักให้ได้ปริมาณเซลล์สูง เนื่องจากเกิดการขับยั่งการเริ่มต้นจากการเกิดผลิตภัณฑ์ และจากการศึกษาของ Alfafaraและคณะ (1993) พบว่าการควบคุมแบบพื้นที่ทำให้ระบบมีการตอบสนองต่ออินพุตช้าเกินไป ทำให้เกิดลักษณะ high overshoot ปัญหานี้สามารถแก้ไขได้โดยการใช้วิธีการควบคุมแบบฟิซซี ซึ่งเป็นการควบคุมที่ไม่จำเป็นต้องใช้แบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ที่ซับซ้อน แต่เป็นการนำเอาข้อมูลจากการทดลองและจากความรู้ประสบการณ์มาใช้ในการตัดสินใจและควบคุม ทำให้การควบคุมมีความราบรื่น สามารถปรับเปลี่ยนแก้ไขได้ง่าย และมีความยืดหยุ่นสูง (Kishimoto, et al., 1991 ; Siimes and Linko, 1995)

ดังนั้นในงานวิจัยนี้จึงกำหนดให้ระบบควบคุมกระบวนการหมักมีสต็อกมั่งคั่ง กึ่งกระแสน้ำลักษณะดังต่อไปนี้

1. ต้องเป็นระบบควบคุมที่มีความยืดหยุ่นสูง ในงานวิจัยนี้จึงนำระบบฟิซซีมาใช้ในการควบคุม ระบบนี้เป็นระบบที่สามารถปรับเปลี่ยนได้ง่าย โดยการเปลี่ยนฟิซซีเซตและค่าความเป็นสมาชิก (membership function) ให้เหมาะสมกับสภาพของกระบวนการนอกจากนั้นในส่วนของแวร์ชอร์ระบบควบคุมนี้จะต้องเป็นโปรแกรมที่สามารถใช้ได้สะดวกและสามารถปรับเปลี่ยนแก้ไขได้ง่าย

2. ระบบควบคุมสามารถควบคุมกระบวนการให้มีการตอบสนองที่ราบรื่น ไม่เกิดลักษณะ high overshoot

3. ระบบควบคุมสามารถใช้เครื่องมือในการวัดพื้นฐานแบบที่ใช้หัวไปไม่จำเป็นต้องใช้เครื่องมือที่มีความซับซ้อนและสามารถนำไปประยุกต์ใช้ในงานอุตสาหกรรมได้โดยนำระบบการวัดโดยทางอ้อม (gateway sensor) มาใช้

4. ทำให้กระบวนการหมักได้มวลชีวภาพสูงและผลผลิตเซลล์ที่ได้ต่อการใช้น้ำตาลสูง

5. สามารถควบคุมกระบวนการหมักให้ระดับปริมาณสารที่ต้องการควบคุมมีค่าความคลาดเคลื่อนจากจุดอ้างอิงที่ต้องการต่ำ

เพื่อให้บรรลุเป้าหมายที่ต้องการ ระบบควบคุมที่ออกแบบในงานวิจัยนี้จะมีการประยุกต์นำสมการสตอยคิโอมทริกมาใช้ในการวัดทางอ้อมเพื่อลดความซับซ้อนของระบบ การวัด โดยวัดเพียงปริมาณก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์ที่เกิด ปริมาณก๊าซออกซิเจนที่ใช้ไป และปริมาณเซลล์ที่เพิ่ม นำค่าที่ได้ไปคำนวณเพื่อคำนวณปริมาณอาหารออลและกําจูโคสโดยใช้สมการสตอยคิโอมทริก จากนั้นนำผลเหล่านี้ไปวิเคราะห์ตามหลักการในทฤษฎีฟืชซีเซตเพื่อนำไปคำนวณค่าอัตราการเติมกําจูโคสต่อไป

การพัฒนาระบบการควบคุมกระบวนการหมัก แบ่งเป็น 2 ช่วงใหญ่ๆ ดังนี้

1. พัฒนาแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ของกระบวนการหมักยีสต์ขั้นปั้ง
2. พัฒนาระบบการควบคุมกระบวนการหมักด้วยฟืชซีเซตอิเล็กทรอนิกส์

1. กุญแจที่ใช้ในการพัฒนาแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์การเจริญของยีสต์

ในงานวิจัยนี้ได้นำกระบวนการหมักยีสต์แบบกึ่งกระดาษใช้ในการศึกษาการควบคุมกระบวนการ เนื่องจากในการหมักยีสต์แบบกึ่งกระดาษสามารถควบคุมปริมาณสารอาหารที่เติมให้มีความเข้มข้นต่ำได้ อีกทั้งยีสต์มีการเจริญและใช้ออกซิเจนในปริมาณที่ไม่น่าเกิน ความสามารถในการให้อาหารของถังหมัก นอกเหนือจากการหมักแบบนี้ยังช่วยลด repressive effect ของแหล่งคาร์บอนที่จุลินทรีย์สามารถใช้ได้อย่างรวดเร็วและลดความเป็นพิษของส่วนประกอบในอาหารเดี่ยงเชื้อ (Park, et al., 1993 ; Bailey and Ollis, 1986)

กระบวนการหมักยีสต์มักเกิดปฏิกิริยาการเกิดปราภรภารณ์แครปท์ ซึ่งเป็นผลเนื่องมาจากการเดี่ยงเชื้อมีปริมาณกําจูโคสมากเกินความต้องการของยีสต์ในการหมักแบบให้อากาศ (aerobic fermentation) เอทานอลที่เกิดขึ้นจากปราภรภารณ์นี้จะไปยับยั้งการเจริญของเซลล์ ดังนั้นในการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ขั้นปั้งจึงนำปริมาณความเข้มข้น

ของเรียนอุด ความเข้มข้นของกลูโคส และปริมาณเชลล์ มาใช้ในการพิจารณา และนำแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์มาใช้แทนสภาวะการหมักจริงเพื่อใช้ในการทำนายการเจริญของยีสต์ การใช้อาหาร การสะสมเรียนอุด การเกิดการรับอน ได้ออกใช้ค์และการใช้ออกซิเจน ซึ่งมีความสัมพันธ์กับสภาวะการหมักในช่วงการเจริญต่างๆ

2. แบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์การเจริญของยีสต์แบบถังกะ

ในการควบคุมกระบวนการหมักจะต้องมีการศึกษาสภาวะและกลไกการเจริญของเชลล์ จึงมักมีการสร้างแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ขึ้นเพื่อใช้ในการศึกษาแทนสภาวะการหมักจริง จากการศึกษาแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์การเจริญของยีสต์จากงานวิจัยที่ผ่านมาสามารถสรุปได้ดังตารางที่ 1

แบบจำลองที่ 1 หรือ สมการ โมโนด (Monod equation) เป็นแบบจำลองที่ศึกษาด้านการส่งผ่านสารอาหารเข้าสู่เชลล์ โดยมีการตั้งข้อสมมติว่าอัตราการเจริญของเชลล์ขึ้นอยู่กับปัจจัยหลัก 2 ปัจจัย คือ อัตราการส่งผ่านสารอาหารเข้าสู่เชลล์และความเร็วในการเจริญ สูงสุดเมื่อเชลล์มีการเจริญอยู่ในสภาวะที่มีอาหารไม่จำกัด แบบจำลองที่จึงมีการแสดงความสัมพันธ์ของอัตราการเจริญจำเพาะที่ขึ้นกับสัมประสิทธิ์การส่งผ่านมวลและขนาดของเชลล์ เป็นหลัก ดังนั้นในการนำแบบจำลองนี้ไปใช้จึงจำกัดอยู่ที่จะต้องเลี้ยงเชลล์ให้อยู่ในสภาวะที่มีอาหารไม่จำกัด จึงเหมาะสมกับการนำไปประยุกต์ใช้กับกระบวนการหมักแบบต่อเนื่อง (continuous culture)

แบบจำลองที่ 2 และ 3 ซึ่งพัฒนาโดย Modak และคณะ (1987) เป็นแบบจำลองที่การเจริญของเชลล์มีการขับยิ่งเนื่องจากสารอาหาร แบบจำลองที่ 2 และ 3 ต่างกันที่ผลผลิตเชลล์ที่ได้ต่อการใช้น้ำตาล (yield) ซึ่งแบ่งได้เป็น 2 กรณี คือ แบบคงที่และแบบไม่คงที่ ซึ่งขึ้นกับปริมาณความเข้มข้นของสารอาหาร ในกรณีแบบคงที่ การขับยิ่งการเจริญเนื่องจากสารอาหารจะแสดงในฟังก์ชันของอัตราการเจริญจำเพาะ (μ) และผลผลิตเชลล์ที่ได้ต่อปริมาณการใช้น้ำตาลมีค่าคงที่ ส่วนกรณีแบบไม่คงที่ การขับยิ่งการเจริญเนื่องจากสารอาหารแสดงในฟังก์ชันของผลผลิตเชลล์ที่ได้ต่อปริมาณการใช้สารอาหาร ส่วนความเข้มข้นของสารอาหาร ไม่มีผลต่ออัตราการเจริญจำเพาะ

ในแบบจำลองที่ 2 เป็นแบบจำลองที่มีผลผลิตเชลล์ที่ได้ต่อการใช้น้ำตาลคงที่ จึงเป็นแบบจำลองที่เหมาะสมสำหรับการหมักแบบถังกะ เนื่องจากในการหมักแบบนี้เป็นการ

ตารางที่ 1 แบบจำลองการเจริญเติบโตขั้นพีส์ต์บนปั๊งในสภาพแวดล้อมต่างๆ และพารามิเตอร์

แบบจำลอง	รูปแบบ	พารามิเตอร์	สภาวะการหมัก	ค่าเริ่มต้น
1. Monod equation	$\mu = \frac{\mu_{\max}(S - S_c)}{K_s + (S - S_c)}$	$K_s = \frac{\mu_{\max}}{6Y_{X/S} h_s}$	-	-
- constant yield				
- substrate : glucose	$Y_{X/S} = 0.15$	$\mu_{\max} = 0.39 h^{-1}$		
- <i>S.cerevisiae</i>		$h_s \times 10^5 = 0.85 ms^{-1}$		
		$d_c \times 10^6 = 8 m$		
		$k_s \times 10^3 = 42.7$		
		$\frac{A_c}{V} = \frac{6X}{\rho d_c}$		
(Merchuk and Asenjo, 1994)				
2. constant yield	$\mu = \frac{S}{0.03 + S + 0.5S^2}$	$S = 0.24 g/L$ $\sigma = \mu / Y$	Temp. = 30 °C pH = 4.5	$XV(0) = 1 g$ $SV(0) = 0$ $V(0) = 1 L$ $V_{\max} = 5 L$ $F_{\max} = 4 L/h$ $S_0 = 10 g/L$ $t_f = 3.8 h$
- substrate inhibition	$Y = 0.5$			
- <i>S.cerevisiae</i>				
(Modak and Lim, 1987)				

ตารางที่ 1 (ต่อ)

แบบจำลอง	รูปแบบ	พารามิเตอร์	สภาวะการหมัก	ค่าเริ่มต้น
3.variable yield - substrate inhibition - <i>S.cerevisiae</i>	$\mu = \frac{0.504S(1 - 0.0204S)}{0.00849 + S + 0.0406S^2}$ $Y = \frac{0.383(1 - 0.0204S)}{1 + 0.296S - 0.00501S^2}$	$\mu_{\max} = 0.482 h^{-1}$ $S = 0.37 g/L$ $\sigma = \mu/Y$	Temp. = 30 °C pH = 4.5	$XV(0) = 1 g$ $SV(0) = 1 g$ $V(0) = 1 L$ $V_{\max} = 5 L$ $F_{\max} = 4 L/h$ $S_0 = 10 g/L$ $t_f = 6 h$
(Modak and Lim ,1987)				
4.a biphasic growth model - substrate inhibition - variable yield - substrate : glucose - <i>S.carlsbergensis</i>	$\mu = \mu_{\max} S/(k_s + S)$ $v_e = Q(S)v_{e,\max} P/(k_p + P)$ $Y = (1 - R)Y_{x/s}^R + RY_{x/s}^F$ $R(S) = \frac{1 + 1576 \times 10^4 S^{1.386}}{200 + 1576 \times 10^4 S^{1.386}}$ $Q(S) = \frac{1 + 26.81S^{1.313}}{1 + 536.2S^{1.313}}$ $\pi_e = Y_{P/S}^F R(S) \sigma$ $\eta_s = 12 \frac{2950S^{1.5}}{1 + 2950S^{1.5}} \frac{1 + 421S^{1.73}}{1 + 555.3S^{1.73}}$	$\mu_{\max} = 0.39 h^{-1}$ $v_{e,\max} = 0.11 h^{-1}$ $k_s = 0.021 g/L$ $k_p = 0.014 g/L$ $y_{x/s}^R = 0.52 g/g$ $y_{x/s}^F = 0.15 g/g$ $y_{P/S}^F = 0.33 g/g$ $\eta_A = 0.77$	Temp. = 30 °C pH = 4.5 1000 rpm air 1 vvm	$C_0 = 0 g$ $(E/X)_0 = 50 kU/g$ $V(0) = 0.6 L$ $V_{\max} = 15 L$ $S_0 = 15 / [V_{\max} - V(0)] g/L$
(Pyun, et al.,1987)				

ตารางที่ 1 (ต่อ)

แบบจำลอง	รูปแบบ	พารามิเตอร์	สภาวะการหมัก	ค่าเริ่มต้น
5. Substrate and product inhibition -substrate : molasses - <i>S.cerevisiae</i>	$\mu = \frac{\mu_{\max} S}{(k_s + S)(1 + P^2)}$ $v_e = 0.138 - 0.062P + \frac{0.0028}{S - 0.28}$ $\pi_e = 0.155 + 0.123 \log S$ $Y = 0.5$	$k_1 = 0.0023$ $k_2 = 0.0070$ $k_s = 0.025$ $m = 0.03$ $\mu_{\max} = 0.42$ $Y_{X/P} = 0.48$ $Y_{P/S} = 0.51$ $a_1 = 0, a_2 = 1 \text{ for } S > 0.28$ $a_1 = 1, a_2 = 0 \text{ for } S \leq 0.28$	Temp. = 33 °C pH = 4.5 500 rpm air 1 vvm	$X(0) = 10 \text{ kg/m}^3$ $V(0) = 10 L$ $C_e(0) = 0$ $P(0) = 0$ $S(0) = 0.28$ $S_0 = 200 \text{ kg/m}^3$
(Takamatsu, et al., 1985)				

ปรับค่าการเติมอาหารให้พอดีเหมาะสมกับความต้องการของเซลล์ จึงทำให้ผลผลิตเซลล์ที่ได้ต่อการใช้น้ำตาลค่อนข้างคงที่ ต่างกับในแบบจำลองที่ 3 ซึ่งมีผลผลิตเซลล์ที่ได้ต่อการใช้น้ำตาลไม่คงที่ เนื่องจากมีการเติมอาหารต่อเนื่องตลอดเวลาโดยไม่คำนึงถึงปริมาณความต้องการของเซลล์ แต่ขึ้นกับอัตราการเติมต่ออาหารต่อปริมาตรน้ำหมักเท่านั้น

แบบจำลองที่ 4 และ 5 ซึ่งพัฒนาโดย Pyun และคณะ (1987) และ Takamatsu และคณะ (1985) ตามลำดับ แสดงให้เห็นว่าการเจริญของเซลล์นอกจากจะขึ้นกับความเข้มข้นของสารอาหารแล้ว แต่เมื่อความเข้มข้นของผลิตภัณฑ์สูงขึ้นจะมีผลทำให้อัตราการเจริญขึ้นเพาะของเซลล์ลดลงด้วย ในแบบจำลองที่ 4 เป็นแบบจำลองที่มีการนำฟังก์ชันของกิจกรรมของเอนไซม์อินเวอร์เทส (invertase activity) มาพิจารณาร่วมด้วย โดยตั้งข้อสมมติว่ากิจกรรมของเอนไซม์อินเวอร์เทสขึ้นกับอัตราส่วนของอัตราการสร้างอินเวอร์เทสจำเพาะต่ออัตราการเจริญขึ้นเพาะของกลูโคสและโซนอล จากการจำลองสถานการณ์ ผลผลิตเซลล์ที่ได้ต่อการใช้น้ำตาลมีค่าสูงเมื่อกิจกรรมของเอนไซม์อินเวอร์เทสมีค่าสูง ในการนำแบบจำลองนี้ไปประยุกต์ใช้จึงต้องมีการศึกษารายละเอียดของปัจจัยการทำงานของเอนไซม์อินเวอร์เทสด้วย

จากการศึกษาแบบจำลองการเจริญของยีสต์แบบกึ่งกระต่ายมา (Merchuk, *et al.*, 1994 ; Modak and Lim, 1987 ; Pyun, *et al.*, 1987 ; Takamatsu, 1985) พบว่าแบบจำลองการเจริญของยีสต์ขึ้นอยู่กับปัจจัยหลายด้าน อาจแบ่งได้เป็น 3 ปัจจัย คือ

1. ปัจจัยทางสภาวะสต็อเรของยีสต์ (physiological state) สภาวะสต็อเรของเซลล์เปลี่ยนแปลงไปตามช่วงเวลา พารามิเตอร์ต่างๆ ที่มักนำมาพิจารณาได้แก่ อัตราการเจริญขึ้นเพาะ อัตราการใช้สารอาหาร อัตราการเกิดผลิตภัณฑ์ ผลผลิตเซลล์ที่ได้ต่อการใช้สารอาหาร กิจกรรมของเอนไซม์ เป็นต้น นอกจากนี้สายพันธุ์ของจุลินทรีย์มีผลทำให้สภาวะสต็อเรแตกต่างกันด้วย ในแบบจำลองการเจริญของยีสต์สามารถแบ่งปัจจัยทางสภาวะสต็อเรในการเจริญที่มีความสัมพันธ์กับสารอาหารและผลิตภัณฑ์ ได้เป็น 3 กลุ่มใหญ่ๆ ดังนี้

1.1 เมื่อการเจริญมีอาหารเป็นตัวยับยั้งและผลผลิตเซลล์ต่อการใช้น้ำตาลคงที่

1.2 เมื่อการเจริญมีอาหารเป็นตัวยับยั้งและผลผลิตเซลล์ต่อการใช้น้ำตาลไม่คงที่

1.3 เมื่อการเจริญมีอาหารและผลิตภัณฑ์เป็นตัวยับยั้งและผลผลิตเซลล์ต่อการใช้น้ำตาลคงที่

2. ปัจจัยทางฟิสิกส์ (physical state) เช่น สภาวะในการหมัก ได้แก่ พีอช อุณหภูมิ ปริมาตรน้ำหมัก และเวลาในการเลี้ยง

3. ปัจจัยทางเคมี (physicochemical state) เช่น อาหารเลี้ยงเชื้อ ความเข้มข้นของสารอาหารที่ให้

ในการหมักยังต้องมีปัจจัยแบบกึ่งกระดับความเข้มข้นของสารอาหารมีผลต่อการเกิดผลิตภัณฑ์ และทั้งความเข้มข้นของสารอาหารและผลิตภัณฑ์จะไม่มีผลต่อการเจริญของเชลล์ แบบจำลองที่ 5 มีความซับซ้อนตามกลไกการเจริญของเชลล์และสอดคล้องกับสภาวะการหมักมากกว่าแบบจำลองอื่นๆ โดยในแบบจำลองนี้มีการพิจารณาผลของการและผลิตภัณฑ์อยู่ในท่อนของอัตราการเจริญจำเพาะ และพิจารณาสภาวะการสร้างและการสะสมผลิตภัณฑ์ที่ขึ้นกับระดับความเข้มข้นของสารอาหาร จึงเลือกแบบจำลองนี้มาใช้ในการจำลองสถานการณ์ที่จะนำไปใช้ในการออกแบบระบบควบคุมกระบวนการหมักต่อไป

แบบจำลองที่ 5 มีสมการดุลมวลสารในการหมักแสดงดังสมการที่ 1 (Takamatsu, et al., 1985) ดังนี้

$$d(VX)/dt = \mu \cdot VX + a_1 Y_{x/e} v_e VX \quad 1 \text{ ก}$$

$$d(VS)/dt = FS_0 - \mu VX / Y - mVX - a_2 \pi_e / Y_{e/s} VX \quad 1 \text{ ว}$$

$$d(VC_e)/dt = a_2 \pi_e VX - a_1 v_e VX \quad 1 \text{ ก}$$

$$d(VP)/dt = k_1 VX + k_2 \mu VX \quad 1 \text{ ว}$$

$$dV/dt = F \quad 1 \text{ ว}$$

ในแบบจำลองที่ 5 การเกิดเอทานอลในกระบวนการหมักแบบให้อากาศมีความสัมพันธ์ขึ้นกับความเข้มข้นของกลูโคส พบว่าเมื่อความเข้มข้นของกลูโคสมีค่าสูงกว่า 0.28 กรัมต่อลิตร จะมีผลทำให้เกิดการสร้างเอทานอลมาก แต่เมื่อความเข้มข้นของกลูโคสมีค่าต่ำกว่า 0.28 กรัมต่อลิตร อัตราการเกิดเอทานอลจะลดลง ความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรต่างๆ แสดงดังนี้

เมื่อ $S > 0.28$ ให้ $a_1 = 0$ และ $a_2 = 1$ และ

เมื่อ $S \leq 0.28$ ให้ $a_1 = 1$ และ $a_2 = 0$

3. การพัฒนาระบบการควบคุมแบบฟิชชี

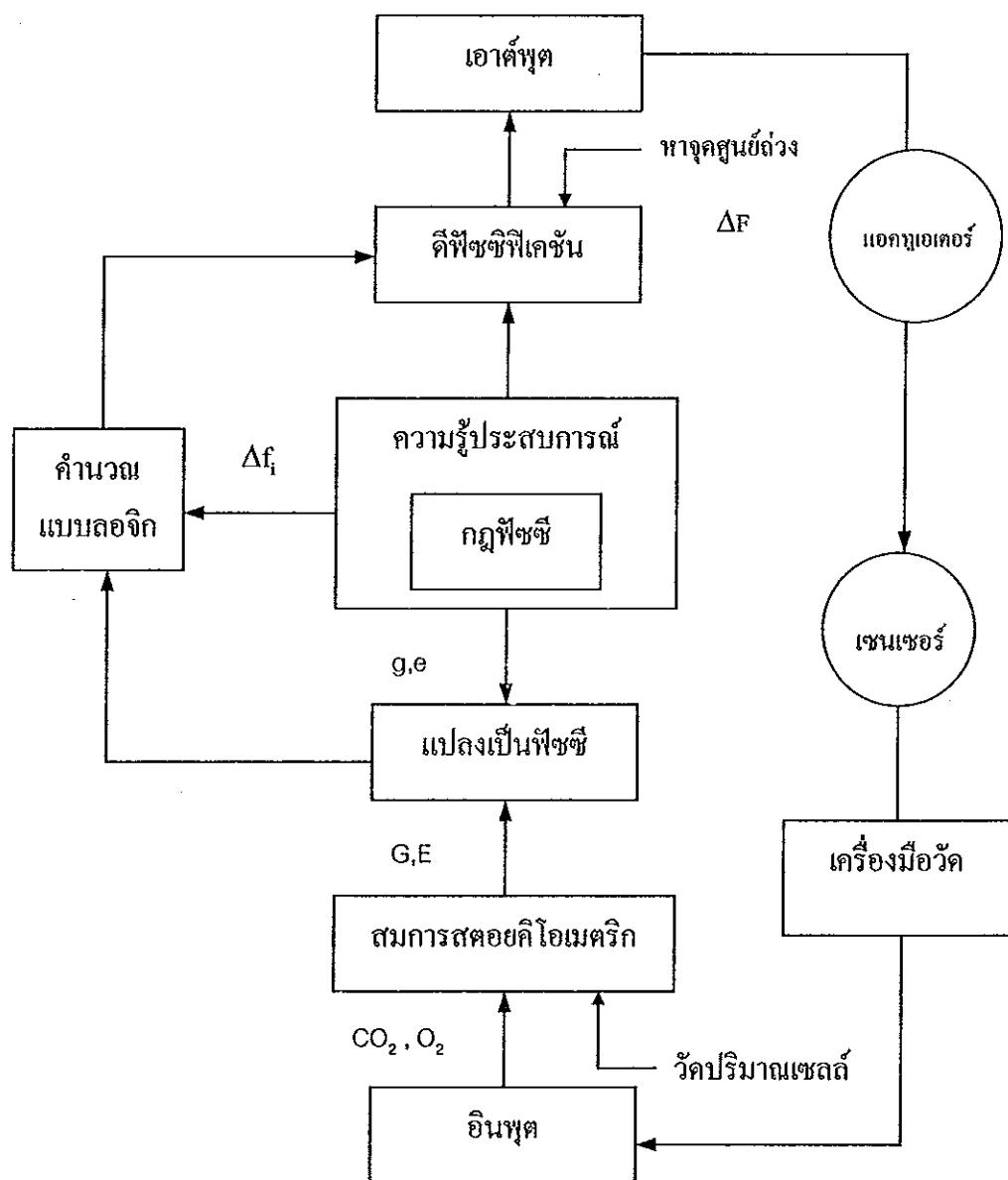
ขั้นตอนในการสร้างระบบการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั่งด้วยฟิชชีคลอจิก แบ่งได้เป็น 2 ช่วง คือการสร้างกูฟิชชีในการควบคุม หลังจากนั้นจึงนำกูฟิชชีไปประยุกต์ใช้ ขั้นตอนโดยรวมแสดงได้ดังภาพที่ 3.1

1. การสร้างกูฟิชชี

กระบวนการควบคุมเริ่มจากการวัดปริมาณก๊าซการรับอนุโถกออกไซด์ที่เกิดขึ้นและปริมาณก๊าซออกซิเจนที่ใช้ไป (CO_2 , O_2) แบบอน-ไลน์ และวัดปริมาณเซลล์ที่เพิ่ม (X) นำค่าทั้งสามมาคำนวณปริมาณออกซานอล (E) และปริมาณกูโคส (G) โดยคำนวณจากสมการสโตอิคิโอเมตริก (stoichiometric equation) และแปลงค่าเหล่านี้ให้เป็นตัวแปรฟิชชี (e,g) ด้วยกระบวนการดีฟิชชันฟิวเขชัน จากนั้นนำข้อมูลสภาวะการหมักในช่วงต่างๆ แบ่งตามปฏิกริยาทางชีวเคมีมาสร้างกูฟิชชี เพื่อวิเคราะห์หาค่าปริมาณกูโคสที่ต้องการในการควบคุมอัตราการเติมอาหารแบบป้อนกลับ ในขั้นตอนนี้จะได้ค่าอัตราการเติมกูโคส (Δf_i) จากกูฟิชชี i กู

2. การนำกูฟิชชีไปใช้ในการควบคุม

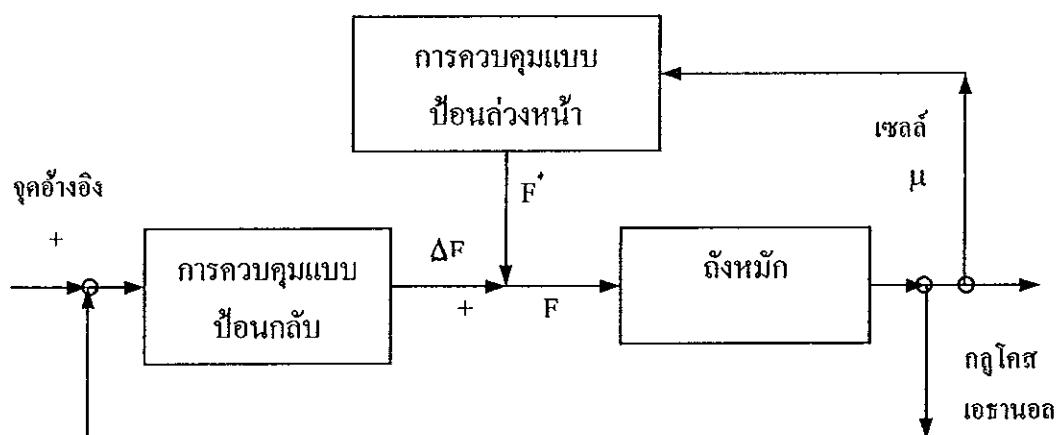
ในระบบการควบคุมแบบฟิชชี แสดงดังภาพที่ 3.1 ในช่วงเวลาหนึ่งๆ ระบบการวัดและควบคุมจะรับค่าความเข้มข้นของออกซานอล (E) และความเข้มข้นของกูโคส (G) จากการวัดค่าโดยทางอ้อม คือวัด CO_2 ที่เกิดขึ้นและ O_2 ที่ใช้ไป จากเครื่องวัดและวิเคราะห์ปริมาณก๊าซ และรับค่าปริมาณเซลล์ (X) จากการวัดค่าการดูดกลืนแสง นำค่าออกซานอลและกูโคสที่คำนวณได้มาวิเคราะห์เดือกกูฟิชชีตามกรณีที่สอดคล้องกับเงื่อนไข จะได้อัตราการเติมกูโคส (Δf_i) โดยที่ i บ่งบอกถึงผลการประเมินกูฟิชชี i จากการใช้หลักการค่าต่ำสุด (intersection,minimum) และนำค่าที่ได้มาวิเคราะห์ตามหลักการค่าสูงสุด (maximum) ได้ช่วงปริมาณของอัตราการกูโคสที่ต้องเติมซึ่งยังเป็นค่าที่ยังมีความคลุมเคลืออยู่ (fuzzy) นำค่านี้ไปแปลงเป็นค่าที่ชัดเจนโดยใช้วิธีการหาจุดศูนย์ท่อง จะได้ค่าอัตราการเติมกูโคสค่าหนึ่ง (ΔF) เพื่อนำไปใช้ในระบบการควบคุมแบบป้อนกลับต่อไป



ภาพที่ 3.1 การควบคุมแบบฟื้ซซี

4. การควบคุมอัตราการเติมกูลิโกสในกระบวนการหมัកยีสต์ข้นปั่ง

ระบบการควบคุมกระบวนการหมัកยีสต์ข้นปั่งที่ใช้ในงานวิจัยนี้มีลักษณะคล้ายคลึงกับที่เสนอโดย Park และคณะ (1995) และ Shiba และคณะ (1994) การควบคุมกระบวนการประกอบด้วยการควบคุมแบบป้อนล่วงหน้าและการควบคุมแบบป้อนกลับ ซึ่งในช่วงการควบคุมแบบป้อนกลับนี้นำเอาระบบการควบคุมแบบฟิชชีมาใช้ในการกำหนดอัตราการเติมกูลิโกสเพื่อให้ระดับอาหาร ในถังหมักมีความพอดีตามความต้องการของชุมชนทรีฟ์ วิธีการควบคุมแสดงดังภาพที่ 3.2



ภาพที่ 3.2 วิธีการควบคุมกระบวนการหมักด้วยฟิชชีลوجิก

การคำนวณอัตราการเติมอาหารในการควบคุมกระบวนการประกอบด้วย 2 ส่วน

คือ

1. การคำนวณอัตราการเติมอาหารแบบป้อนล่วงหน้า

$$F^* \cong \frac{\mu X}{Y_{X/S} S_0} \quad (2)$$

2. การคำนวณอัตราการเติมอาหารแบบป้อนกลับ (feedback control)

$$F = F^* + \Delta F \quad (3)$$

ซึ่ง ΔF คำนวณจากระบบการควบคุมแบบฟีดแบ็ค โดยฟีดแบ็คจะขับน้ำหนักของความเข้มข้นของกลูโคสและอาหารอลตามกตุของฟีดแบ็ค (ถ้า-ดังนี้)

5. กลูฟีดแบ็ค

ในการเลี้ยงยีสต์ชนิดปั่งแบบกึ่งกะให้อาหาร มักเกิดปัญหาปราบภัยการณ์แคร普ทีรีซึ่งเมื่อกลูโคสมีปริมาณมากเกินความต้องการของเซลล์ เป็นผลทำให้เซลล์มีการสร้างอาหารอลมากและเกิดการสะสม ถึงแม้ว่าจะมีการให้อาหารเพียงพอ เอทานอลจะไปยับยั้งการเจริญของเซลล์ ดังนั้นในการกำหนดค่าฟีดแบ็คที่จะใช้ในการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์แบบกึ่งกะจึงมีการพิจารณาความเข้มข้นของกลูโคสและอาหารอลเป็นหลัก เพื่อป้องกันไม่ให้เกิดการยับยั้งการเจริญและเพื่อให้ได้ปริมาณเซลล์สูงสุด ใน การเลี้ยงยีสต์แบบกึ่งกะพบว่าเมื่อกลูโคสมีปริมาณมากกว่า 0.2 กรัมต่อลิตร จะมีผลทำให้เซลล์มีการสร้างอาหารอลและที่ระดับความเข้มข้น 0.2 กรัมต่อลิตร อัตราการเจริญจะมีค่าประมาณครึ่งหนึ่งของอัตราการเจริญสูงสุด (O'Conner, 1992) ดังนั้นเพื่อให้การหมักยีสต์ชนิดปั่งแบบกึ่งกะได้ผลผลิตเซลล์ต่อการใช้น้ำตาลสูงสุดจึงต้องมีการรักษาระดับกลูโคสให้อยู่ในระดับสูงสุดที่จะไม่ทำให้เกิดการสร้างอาหารอลได้

กระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั่งมีกลไกการเจริญที่ซับซ้อนแตกต่างกันในแต่ละช่วง สภาวะการเจริญ ยีสต์ใช้กลูโคสเป็นแหล่งการรับอนเมื่อมีกลูโคสอยู่ในระดับที่เพียงพอ แต่ในบางสภาวะที่เซลล์ขาดแคลนกลูโคส เซลล์สามารถนำอาหารอลมาใช้เป็นแหล่งการรับอนได้ ระดับความเข้มข้นของกลูโคสและอาหารอลจึงมีความสัมพันธ์กัน และเป็นปัจจัยหลักสำคัญที่จะนำไปตัดสินปริมาณการเติมอาหารในการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์แบบ กึ่งกะ นอกจากนี้ยังมีปัจจัยอื่นที่สามารถนำมาบ่งชี้สภาวะการหมักเพื่อใช้ในการควบคุมได้ เช่น ปริมาณออกซิเจนที่ละลายน้ำได้ (DO) อัตราการเจริญจำเพาะต่ออัตราการเจริญสูงสุด (μ/μ_{\max})

เนื่องจากในการควบคุมแบบพื้นที่จำเป็นต้องใช้ข้อมูลและความรู้ประสบกการณ์มาใช้ร่วมกันในการสร้างกฎควบคุม ในงานวิจัยนี้จึงเลือกนำงานวิจัยที่ผ่านมา (Park, et al., 1995 ; Siimes, et al., 1995 ; Jin, et al., 1996 ; Shi and Shimizu, 1992) ที่มีข้อมูลมากเพียงพอนำมาประกอบกับข้อมูลจากการทดลองเพื่อนำมาใช้ในการสร้างกฎการควบคุมแบบพื้นที่ นอกจากระดับที่ต้องมีข้อมูลมากเพียงพอแล้วยังต้องคำนึงถึงความสามารถของเครื่องมือวัดเพื่อใช้ในการกำหนดฟังก์ชันอินพุตอีกด้วย ดังนั้นในงานวิจัยนี้จึงเลือกนำเสนอปริมาณกลุ่มโภตและเอกสารanol เป็นอินพุตเพื่อใช้ในการควบคุมแบบพื้นที่ต่อไป

Park และคณะ (1993) ได้เสนอให้ฟังก์ชันสมาร์ติกอินพุตของกลุ่มโภตมี 3 ระดับ คือ “S”, “M” และ “B” (“S”, “M” และ “B” ย่อจาก small, medium และ big ตามลำดับ) กำหนดค่าจุดอ้างอิงที่ 0.2 กรัมต่อลิตร ค่าจุดอ้างอิงให้อ่าย ในเขต “M” ส่วน “S” และ “B” กำหนดให้เท่ากับ 0.1 กรัมต่อลิตร และ 0.3 กรัมต่อลิตร ตามลำดับ ในงานวิจัยของ Siimes และคณะ (1995) เสนอให้จุดอ้างอิงของกลุ่มโภตมีค่าเท่ากับ 0.15 กรัมต่อลิตร กำหนดฟื้นฟูเชคอินพุตมี 3 ระดับ ที่ “S”, “M” และ “B” เท่ากับ 0.05 กรัมต่อลิตร, 0.15 กรัมต่อลิตร และ 0.25 กรัมต่อลิตร ตามลำดับ

ระดับความเข้มข้นของเอกสารanol จะมีผลต่อการยับยั้งการเจริญ ที่ระดับความเข้มข้นมากกว่า 2 กรัมต่อลิตร จะมีผลต่อการยับยั้งการเจริญของเซลล์อย่างมาก ดังนั้นจึงต้องพยายามรักษาระดับความเข้มข้นของเอกสารanol ให้มีค่าต่ำกว่า 2 กรัมต่อลิตร Shi และ Shimizu (1992) และ Park และคณะ (1993) กำหนดฟังก์ชันสมาร์ติกอินพุตของเอกสารanol มีจุดอ้างอิงที่ 2 กรัมต่อลิตร โดยพื้นที่เขต “S”, “M” และ “B” มีค่าเท่ากับ 1 กรัมต่อลิตร, 2 กรัมต่อลิตร และ 3 กรัมต่อลิตร ตามลำดับ ส่วน Siimes และคณะ (1995) ต้องการควบคุมให้เซลล์สร้างเอกสารanol น้อยที่สุดซึ่งได้กำหนดจุดอ้างอิงของเอกสารanol เท่ากับ 0.5 กรัมต่อลิตร ดังนั้นพื้นที่เขต “S”, “M” และ “B” มีค่าเท่ากับ 0 กรัมต่อลิตร, 0.5 กรัมต่อลิตร และ 1.5 กรัมต่อลิตร ตามลำดับ

จากการศึกษาข้างต้น พบว่าในการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์แบบกึ่งกะ มีการตั้งค่าจุดอ้างอิง (set point) ที่แตกต่างกัน ในงานวิจัยนี้จึงนำพื้นที่เขตของฟังก์ชันสมาร์ติกอินพุตทั้งหมดมาศึกษาและจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์บนมปั้งแบบกึ่งกะ เพื่อหาพื้นที่เขตที่เหมาะสมที่จะนำไปใช้ในการควบคุมกระบวนการต่อไป พื้นที่เขตฟังก์ชันสมาร์ติกทั้งหมดที่ใช้ในการจำลองสถานการณ์แสดงดังภาพที่ 3.3

การกำหนดพื้นที่เขตของอินพุตนั้นนอกจากจะต้องคำนึงถึงความเหมาะสมของช่วงค่าอินพุตแล้วยังต้องคำนึงถึงความสัมพันธ์กับເອົາທຸກອີກຕ້ວຍ ເອົາທຸກຂອງระบบໃນงานวิจัยนี้คือพื้นที่เขตของอัตราการเติมอาหาร ซึ่งเป็นการกำหนดเทียบกับอัตราการเติมอาหารแบบป้อนล่วงหน้า ວິທີກາຮຽບຄຸມແສດງດັ່ງການที่ 3.3 ກາຮຽບຄ່າເອົາທຸກຂອງระบบ (ຄື້ພິ້ຫຼືພິເຄັ້ນ) ໃຊ້ວິທີກາຮຽບຄ່າສູງສຸດ-ທໍາສຸດ ແລະ ຂ່າຍຸດສູນຢ່າວ່າ

Park ແລະ ຄະ (1993) ກຳນົດພິ້ເຫຼືດຂອງເອົາທຸກ 7 ເຫຼືດ ໂດຍທີ່ຄ່າ ΔF ອູ້ໃນຫ່ວງ $-1F^*(\Delta F_{min})$ ແລະ $+3F^*(\Delta F_{max})$ ເມື່ອ ΔF ອື່ອ ອັດຕະການເຕີມອາຫານ ໃນກາຮຽບຄຸມແບບປຶ້ອນກລັບ F^* ອື່ອ ອັດຕະການເຕີມອາຫານແບບປຶ້ອນລ່ວງໜ້າ ເມື່ອ ΔF ມີຄ່າເທົ່າກັນ ΔF_{min} ອັດຕະການໃຫ້ອາຫານ ຈະເທົ່າກັນສູນຢ່າວ່າ ΔF ເທົ່າກັນ ΔF_{max} ອັດຕະການເຕີມອາຫານຈະມີຄ່າສູງສຸດ ($4F^*$) ພິ້ເຫຼືດຂອງພິ້ໜ້າສາມາລືກເອົາທຸກ ແສດດັ່ງການທີ່ 3.4

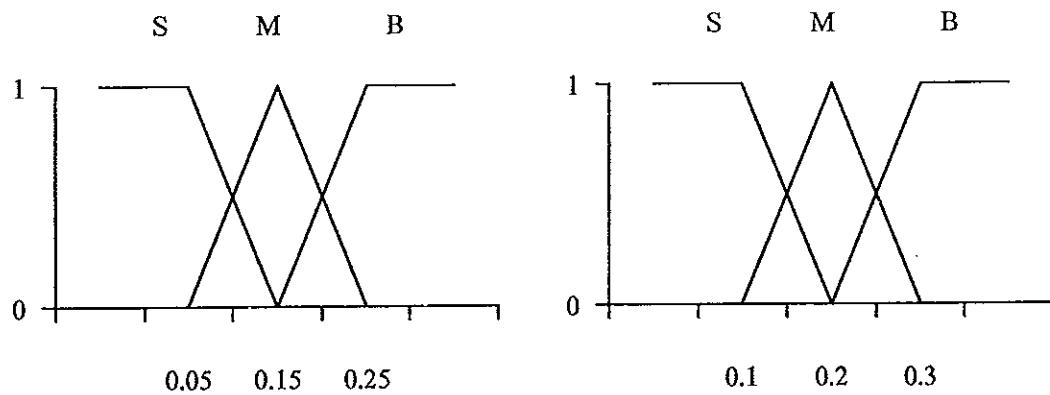
ກາຮຽບຄຸມພິ້ເຫຼືດເພື່ອໃຊ້ໃນກາຮຽບຄຸມທີ່ອີກຕ້ອງໃຫ້ມີການສັນພັນຮ່າສອດຄລ້ອງກັນ ຮະຫວ່າງອິນພຸດທັງສອງຄ່າແລະເອົາທຸກ ຕາງໆທີ່ 2 ແສດກຸ້ມພິ້ເຫຼືດທີ່ໃຊ້ໃນກາຮຽບຄຸມກະບວນ ກາຮຽບຄຸມຢືນຢັນປຶ້ອນກລັບ F^* ໂດຍປະຢູກທີ່ຈາກກຸ້ມພິ້ເຫຼືດທີ່ເສັນອ ໂດຍ Park ແລະ ຄະ (1993) ແຕກຕ່າງກັນທີ່ໃນງານວິຈີຍນີ້ ໄນມີການນຳຄ່າອອກຫິຈົນທີ່ລະລາຍໄດ້ມາພິຈາລາເປັນພິ້ໜ້າອິນພຸດ ແຕ່ໄດ້ພັດນາກຸ້ມພິ້ເຫຼືດໃຫ້ມີການຫລາກຫລາຍມາກັນນີ້ ໂດຍສັງລັບກຸ້ມທີ່ໃຊ້ໃນກາຮຽບຄຸມ 2 ຊຸດ ຂອດ 9 ກຸ້ມ ແລະ ນຳກຸ້ມກາຮຽບຄຸມທັງສອງຊຸດໄປຈຳລອງສຕານກາຮຽບຄຸມກະບວນກາຮຽບຄຸມຢືນຢັນທີ່ສາມາຄົບຖາມໃຫ້ຮະບນກາຮຽບຄຸມມີປະສິທິກາພົດທີ່ສຸດ

ຕົວອ່າງກຸ້ມກາຮຽບຄຸມ

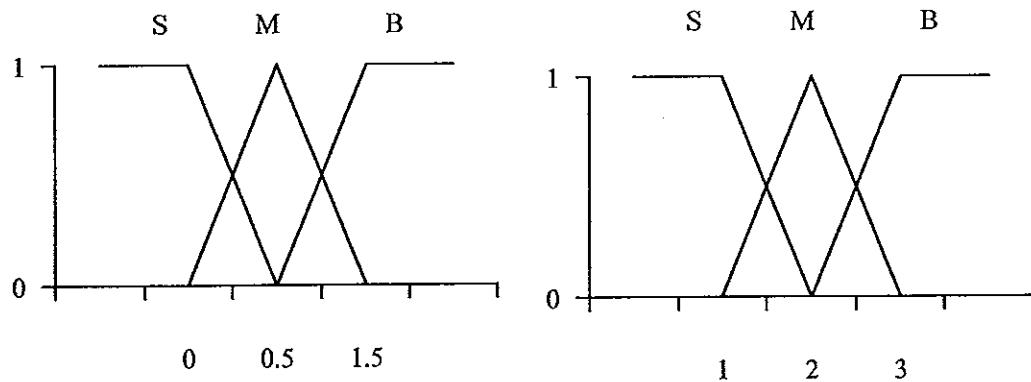
ຊຸດທີ່ 1 ກຸ້ມທີ່ 1 ເມື່ອປະມານກຸ້ມໂຄສເປັນ “S” ແລະ ປະມານເອົານອລເປັນ “S”

ດັ່ງນັ້ນອັດຕະການເຕີມກຸ້ມໂຄສເປັນ “PB”

ໝາຍຄວາມວ່າໃນນໍ້າໝັກມີປະມານກຸ້ມໂຄສນ້ອຍແລະ ປະມານເອົານອລ້ອຍ ແສດວ່າ ແນະນີ້ເໜີລີ່ດ້ວຍການສາຮອາຫານເພີ່ມ ແລະ ປະມານເອົານອລົກ໌ໄມ້ມີຜລຕ່ອກຮັບຍື້ງກາເຈົ້າຢູ່ ເນື່ອຈາກມີປະມານນ້ອຍ ຈຶ່ງສາມາຄົບຖາມໃຫ້ສູງສຸດ ອັດຕະການເຕີມອາຫານເທົ່າກັນອັດຕະການເຕີມແບບປຶ້ອນກລັບຮັມກັນອັດຕະການເຕີມແບບປຶ້ອນລ່ວງໜ້າ ດັ່ງນັ້ນເມື່ອດີພິ້ຫຼືພິເຄັ້ນແລ້ວທີ່ ເຕີມອາຫານແບບປຶ້ອນກລັບອູ້ໃນຫ່ວງ $2F^*$ ຊຶ່ງ $3F^*$ ຮົມກັນອັດຕະການເຕີມອາຫານແບບປຶ້ອນລ່ວງໜ້າ F^*

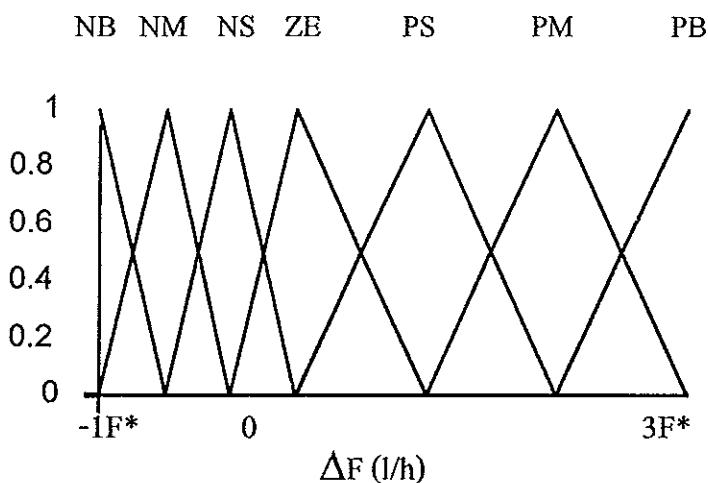


ก พื้นที่เขตฟังก์ชันสมาร์ติกของกลุ่มโภค เมื่อตั้งค่าอ้างอิงที่ 0.15 และ 0.2 กรัมต่อติตร



ข พื้นที่เขตฟังก์ชันสมาร์ติกของเช้านอก เมื่อตั้งค่าอ้างอิงที่ 0.5 และ 2 กรัมต่อติตร

ภาพที่ 3.3 พื้นที่เขตฟังก์ชันสมาร์ติกของอินพุต



ภาพที่ 3.4 ฟังก์ชันสมाचิกของอัตราการเติมอาหาร (เอกสาร)

ชุดที่ 1 กฎที่ 7 เมื่อปริมาณกลุ่มสถาปัตย์เป็น “S” และปริมาณเอกสารลอกเป็น “B”

ดังนั้นอัตราการเติมกลุ่โภสเป็น “ZE”

หมายความว่าในน้ำนมก็มีปริมาณกลูโคสน้อยแต่มีปริมาณแอลกอฮอล์มาก ในการเจริญช่วงนี้ถ้ามีการเติมอาหารมากเกินความต้องการของเซลล์จะมีผลทำให้เซลล์สร้างเอนไซม์เพิ่ม และระดับความเข้มข้นของปริมาณแอลกอฮอล์ที่สูงนี้ จะไปมีผลยับยั้งการเจริญของเซลล์ ในช่วงนี้จึงควรเติมอาหารให้พอคิดกับความต้องการของเซลล์

ตารางที่ 2 กฎพื้นฐานที่ใช้ในการควบคุมกระบวนการหมักเบียล์ขั้นมีปัจจัยบ่งบอก

ชุดที่ 1

		Glucose			
		S	M	B	
		S	P B	P M	Z E
Ethanol	M		P M	Z E	N S
	B		Z E	N S	N B

ชุดที่ 2

		Glucose			
		S	M	B	
		S	P M	P S	N S
Ethanol	M		P S	Z E	N M
	B		N S	N M	N B

เมื่อ NB ย่อจาก negative big

NM ย่อจาก negative medium

NS ย่อจาก negative small

ZE ย่อจาก zero

PS ย่อจาก positive small

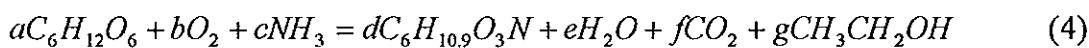
PM ย่อจาก positive medium

PB ย่อจาก positive big

6. การวัดโดยทางอ้อม (Gateway sensor)

เราสามารถนำวิธีการวัด โดยทางอ้อมมาใช้ในระบบการวัดและความคุณ ทำให้ระบบความคุณไม่จำเป็นต้องใช้อุปกรณ์การวัดที่มีความซับซ้อน สามารถใช้งานได้ง่ายและราคาไม่สูงอีกด้วย ในงานวิจัยนี้สามารถทราบปริมาณเอทานอลและปริมาณกลูโคสได้จากการวัดปริมาณกําชาร์บอน โดยออกไซด์ที่เกิด ปริมาณกําชออกซิเจนที่ใช้ไปและปริมาณเหลลที่เพิ่ม โดยใช้วิธีการวัด โดยทางอ้อมด้วยการใช้สมการสหคณิตศาสตริก

ในการหมักยีสต์แบบมืออาชีวะ ยีสต์จะใช้สารอาหารจากแหล่งคาร์บอน ในไตรเจนออกซิเจน ซัลเฟต และฟอสฟे�ต เพื่อเปลี่ยนเป็นมวลชีวภาพ เอทานอล พร้อมด้วยการรับอนไดออกไซด์และน้ำ โดยใช้อาหารเลี้ยงเชื้อประกอบด้วยกลูโคส แอมโมเนีย และเกลืออนินทรีย์เดือน้อย ปฏิกิริยาที่เกิดขึ้นระหว่างการเลี้ยงเชื้อยีสต์สามารถแสดงได้ดังสมการที่ 4



ใช้สูตร โนเมกุลตามสมการสมดุลมวลสาร (สมการที่ 4) เกี่ยวนเป็นสมการเมตริกได้ดังสมการที่ 5

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -6 & 0 & 0 & 6 & 0 & 1 & 2 \\ -12 & 0 & -3 & 10.9 & 2 & 0 & 6 \\ -6 & -2 & 0 & 3 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \\ d \\ e \\ f \\ g \end{bmatrix} \quad (5)$$

จากสมการที่ 5 มีตัวแปรที่ไม่ทราบค่า 7 ตัวแปร แต่มีสมการเมตริก 4 สมการ ดังนั้นต้องเพิ่มสมการอีก 3 สมการเพื่อใช้ในการแก้ตัวแปร ในงานวิจัยนี้เลือกวัดกําชาร์บอนโดยออกไซด์ กําชออกซิเจน และปริมาณเหลล เพื่อนำค่าทั้งหมดมาใช้ในการแก้สมการหาค่าความเข้มข้นของกลูโคสและเอทานอล

จากการแก้สมการดูลคาร์บอน(C) ไฮโตรเจน(H) ออกซิเจน(O) และไนโตรเจน(N) สามารถคำนวณหาปริมาณออกซิเจน (g) และปริมาณกําลัง (a) ได้ดังสมการที่ 6 และ 7 ตามลำดับ ถ้าทราบปริมาณกําลังแล้ว ให้ออกใช้ค่าที่เกิดขึ้น (f) ปริมาณกําลังออกซิเจนที่ใช้ไป (b) และปริมาณเชลล์ที่เพิ่ม (d) โดยคำนวณหน่วยเป็นโมล

$$g = f - b - 0.475d \quad (6)$$

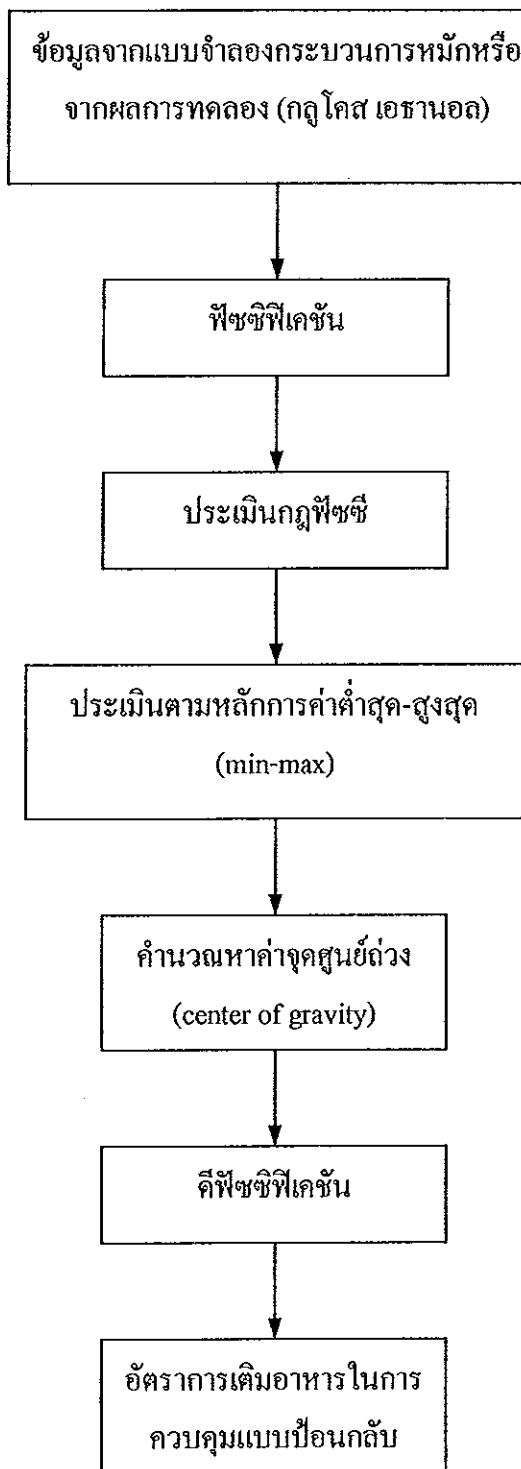
$$a = 0.166f + d + 0.33g \quad (7)$$

7. โครงสร้างของโปรแกรมคอมพิวเตอร์สำหรับการจำลองสถานการณ์

โปรแกรมที่สร้างขึ้นเพื่อใช้ในการหาผลเฉลยและจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั้งแบบกึ่งกะ เป็นโปรแกรมที่คำนวณการภายในระบบโดยใช้ภาษา C++ ในการเขียน โปรแกรม ตัวแปรภาษาที่ใช้คือ Borland C++ เวอร์ชัน 4.02 โปรแกรมสามารถใช้ได้กับเครื่องคอมพิวเตอร์รุ่น 486DX ขึ้นไป โดยที่โปรแกรมสามารถคำนวณ แสดงผลทางหน้าจอและจัดเก็บข้อมูลลงไฟล์ได้

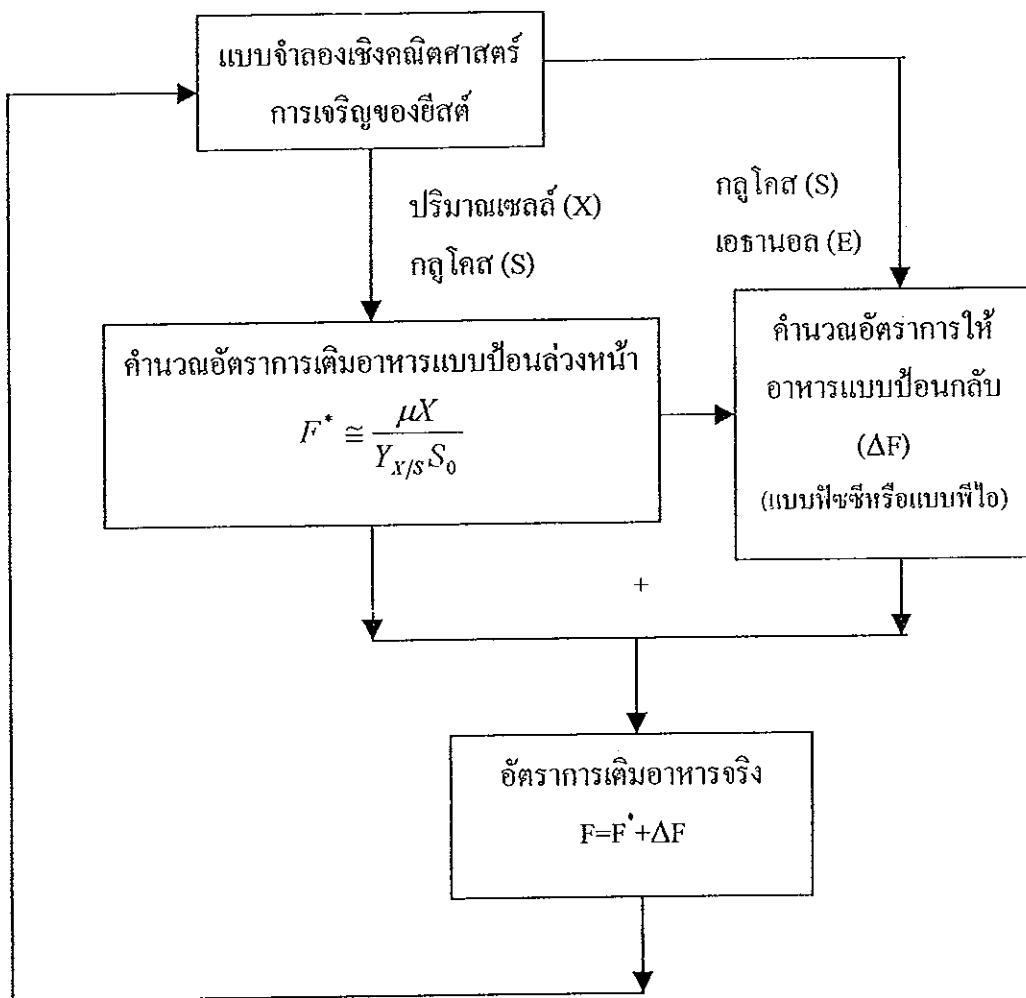
โปรแกรมที่สร้างขึ้นประกอบด้วยโปรแกรมต่างๆ ดังนี้

1. โปรแกรมจำลองสถานการณ์แบบจำลองเชิงกลยุทธศาสตร์ของยีสต์ชนิดปั้งแบบกึ่งกะ
2. โปรแกรมการคำนวณสมการสหโยคีโอลเมทริกเพื่อใช้ร่วมกับการควบคุม
3. โปรแกรมการคำนวณระบบฟิชชีล็อกิก (แสดงดังภาพที่ 3.5)
4. โปรแกรมจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั้งแบบกึ่งกะ (แสดงดังภาพที่ 3.6)
 - 4.1 การควบคุมด้วยฟิชชี
 - 4.2 การควบคุมแบบพีไอ
5. โปรแกรมการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั้งแบบกึ่งกะ
 - 5.1 การควบคุมด้วยฟิชชี
 - 5.2 การควบคุมแบบพีไอ



ภาพที่ 3.5 ขั้นตอนการคำนวณในโปรแกรมการคำนวณแบบฟูซี

โครงสร้างของโปรแกรมที่ 4 แสดงดังภาพที่ 3.6 ซึ่งคล้ายคลึงกับโครงสร้างของโปรแกรมที่ 5 ต่างกันที่โปรแกรมที่ 5 ใช้กระบวนการหมักจิ้งแทนแบบจำลองการเจริญของยีสต์ในโปรแกรมที่ 4



ภาพที่ 3.6 โครงสร้างของโปรแกรมการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ขั้นปั๊บแบบกึ่งคง

8. โครงสร้างของระบบวัดและควบคุมกระบวนการหมักด้วยคอมพิวเตอร์

ระบบวัดและควบคุมกระบวนการหมักด้วยคอมพิวเตอร์ แสดงดังภาพที่ 3.7 ระบบการวัดปริมาณก๊าซทำโดยวัดปริมาณก๊าซออกซิเจนและก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์ด้วยเครื่องมือวัดและวิเคราะห์ก๊าซ ซึ่งต่อเขื่อมด้วยตัวแปลงสัญญาณจากอนาลอกเป็นดิจิตอล (A/D converter) เพื่อแปลงสัญญาณเข้าเครื่องคอมพิวเตอร์ โดยมี RS232 เป็นตัวส่งผ่านสัญญาณ และรับค่าปริมาณเหลล๊จากภายนอก จากนั้นคอมพิวเตอร์จะประมวลผลการเติมอาหารแบบป้อนกลับตามหลักการควบคุมแบบพื้นที่หรือแบบฟื้ชัฟี และส่งค่าที่ได้มาควบคุมปั๊มเติมอาหารซึ่งต่อเขื่อมด้วยตัวแปลงสัญญาณจากดิจิตอลเป็นอะนาลอก (D/A converter) และระบบควบคุมมีการรับค่าจากภายนอกเพื่อปรับค่าใหม่จาก การวัดแบบออฟ-ไลน์ เพื่อให้ระบบควบคุมมีความถูกต้องแม่นยำยิ่งขึ้น

ระบบการวัดและคำนวณผลทางคอมพิวเตอร์ ระหว่างกระบวนการหมักมีขั้นตอนดังนี้

1. วัดค่าปริมาณก๊าซออกซิเจน ก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์และปริมาณเหลล๊ทุก 15 นาที

2. คำนวณปริมาณกําลังโกรสและเอกสารนอลเมื่อได้รับข้อมูลจากชุด 1 เพื่อประมวลผลเป็นค่าอัตราการเติมกําลังโกรส

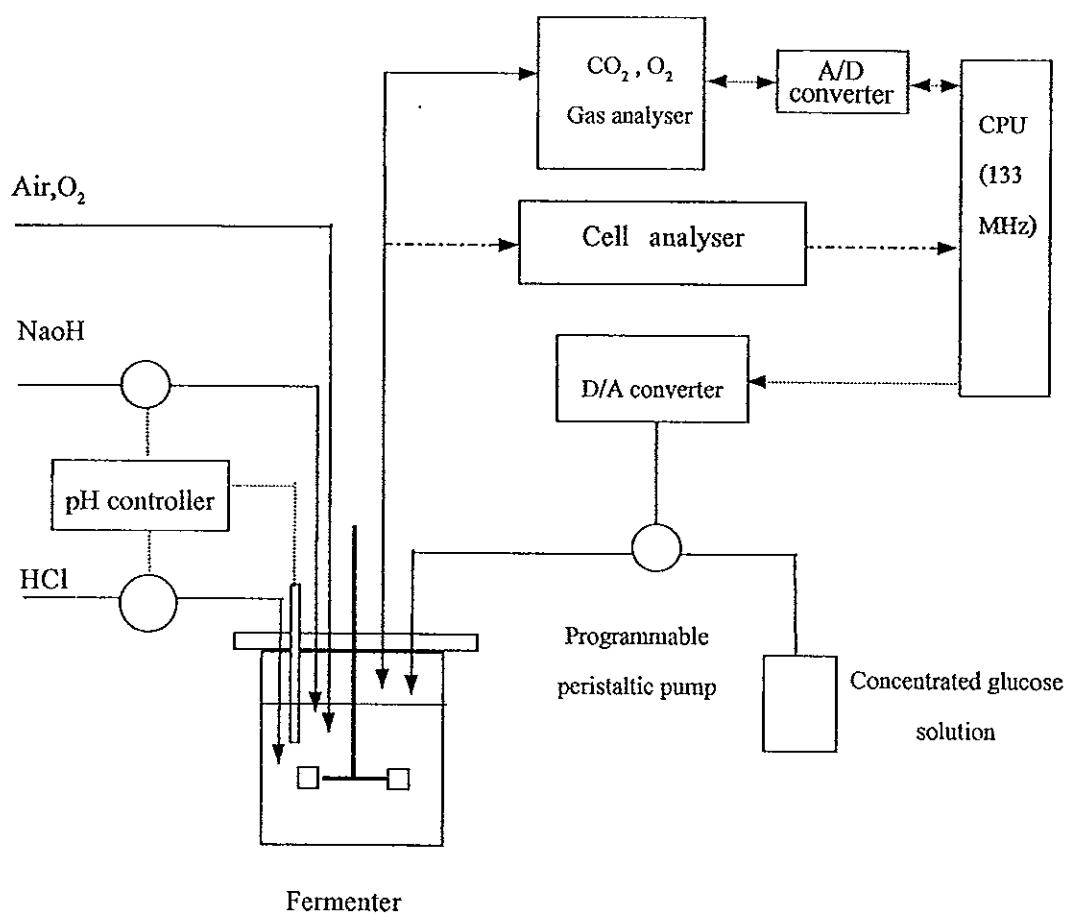
3. คำนวณค่าอัตราการเจริญจำเพาะและผลผลิตเหลล๊ที่ได้จากการใช้น้ำตาลทุก 20 นาที นำค่าที่ได้ไปคำนวณอัตราการเติมกําลังโกรสแบบป้อนล่วงหน้า สมการการคำนวณแสดงดังสมการที่ 8 และ 9

การคำนวณอัตราการเจริญจำเพาะ

$$\mu = \frac{1}{X} \cdot \frac{dX}{dt} \quad (8)$$

การคำนวณผลผลิตเหลล๊ที่ได้จากการใช้น้ำตาล

$$Y_{X/s} = \frac{\Delta X}{\Delta t} \quad (9)$$



ภาพที่ 3.7 ระบบการวัดและควบคุมในกระบวนการหมักยีสต์ขั้นมปีงด้วยคอมพิวเตอร์

บทที่ 4

ผลและวิจารณ์

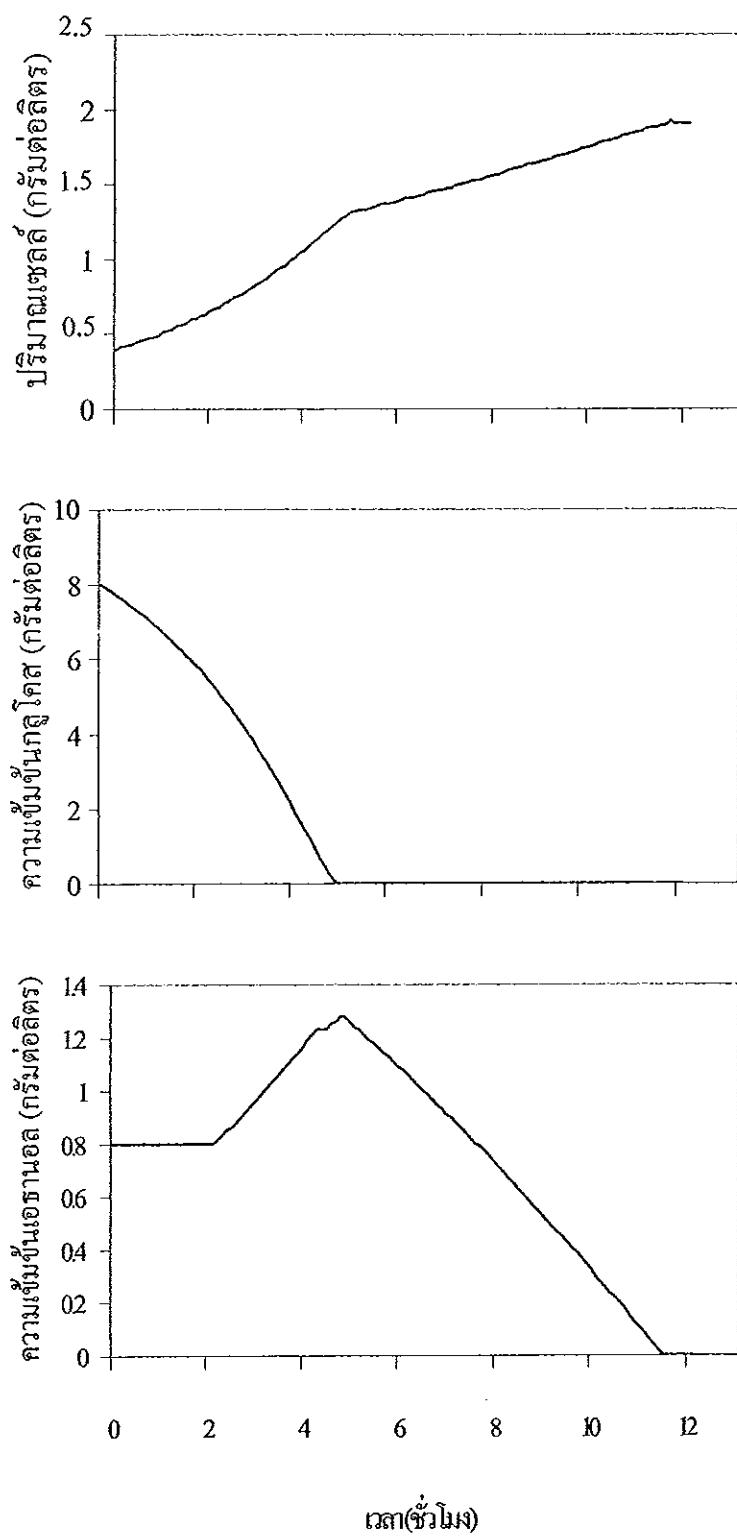
1. แบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์การเจริญของยีสต์แบบกະและแบบกึ่งกะ

ทดลองเลี้ยงยีสต์ขั้นปัจจัยแบบ ก โดยมีค่าเริ่มต้นในการหมักแสดงดังตารางที่ 3 ผลการทดลองแสดงดังภาพที่ 4.1 ในช่วงแรกของการหมักเซลล์ใช้กูลูโคสเป็นแหล่งคาร์บอนและมีการสร้างเอทานอล จนเมื่อเวลาในการหมักผ่านไปประมาณ 5 ชั่วโมง ปริมาณกูลูโคสลดลงเกือบหมด เซลล์เริ่มเปลี่ยนไปใช้อะทานอลเป็นแหล่งคาร์บอน ปริมาณเอทานอลจึงค่อยๆลดลงจนหมดในชั่วโมงที่ 12 เซลล์เริ่มหยุดการเจริญเติบโตได้ประมาณ เซลล์ยีสต์ 1.56 กรัมต่อลิตร

ตารางที่ 3 ค่าเริ่มต้นในการหมักที่ใช้ในการจำลองสถานการณ์

ค่าเริ่มต้นในการหมัก	การหมักแบบกະ	การหมักแบบกึ่งกะ
ปริมาณเซลล์ (กรัมต่อลิตร)	0.40	0.40
ความเข้มข้นกูลูโคส (กรัมต่อลิตร)	8.05	8.42
ความเข้มข้นเอทานอล (กรัมต่อลิตร)	0.82	0.87
ปริมาตรการหมัก (ลิตร)	1.0	1.0

จากการทดลองเลี้ยงยีสต์แบบกະได้ค่าประมาณของพารามิเตอร์ต่างๆ เพื่อนำไปใช้คำนวณค่าพารามิเตอร์ในแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์การเจริญของยีสต์แบบกึ่งกะ พารามิเตอร์เหล่านี้คือ อัตราการเจริญจำเพาะสูงสุด (μ_{max}), ปริมาณเซลล์ที่ได้จากการใช้น้ำตาล (Y), อัตราการเกิดเอทานอลต่อปริมาณน้ำตาล (Y_{et}), อัตราการเกิดเซลล์ต่อปริมาณเอทานอล (Y_{se}) ค่าที่คำนวณได้แสดงดังตารางที่ 4 (การคำนวณแสดงดังภาคผนวก ข) นอกจากน้ำพารามิเตอร์เหล่านี้ไปใช้ในแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์แล้วยังนำมาใช้ในการคำนวณหาค่าประมาณของอัตราการเติมอาหารในการเลี้ยงยีสต์ขั้นปัจจัยแบบกึ่งกะ



ภาพที่ 4.1 ผลการทดลองเดี่ยงบีสต์บนมปังแบบ กะ

ตารางที่ 4 ค่าพารามิเตอร์ต่างๆที่คำนวณได้จากการทดลองเลี้ยงยีสต์แบบปกและกึ่งกะ

ค่าพารามิเตอร์ต่างๆที่ คำนวณได้จากการทดลอง	การหมักแบบปก	การหมักแบบ กึ่งกะ	ค่าที่ใช้ในแบบจำลอง เชิงคณิตศาสตร์
μ (ต่อชั่วโมง)	010-0.14	0.22-0.30	0.25
Y (กรัมต่อกรัม)	0.06-0.10	013-0.20	0.12
Y_{es} (กรัมต่อกรัม)	0.05-0.27	0.07-0.24	0.12
Y_{xe} (กรัมต่อกรัม)	0.21-1.23	0.16-1.17	0.48

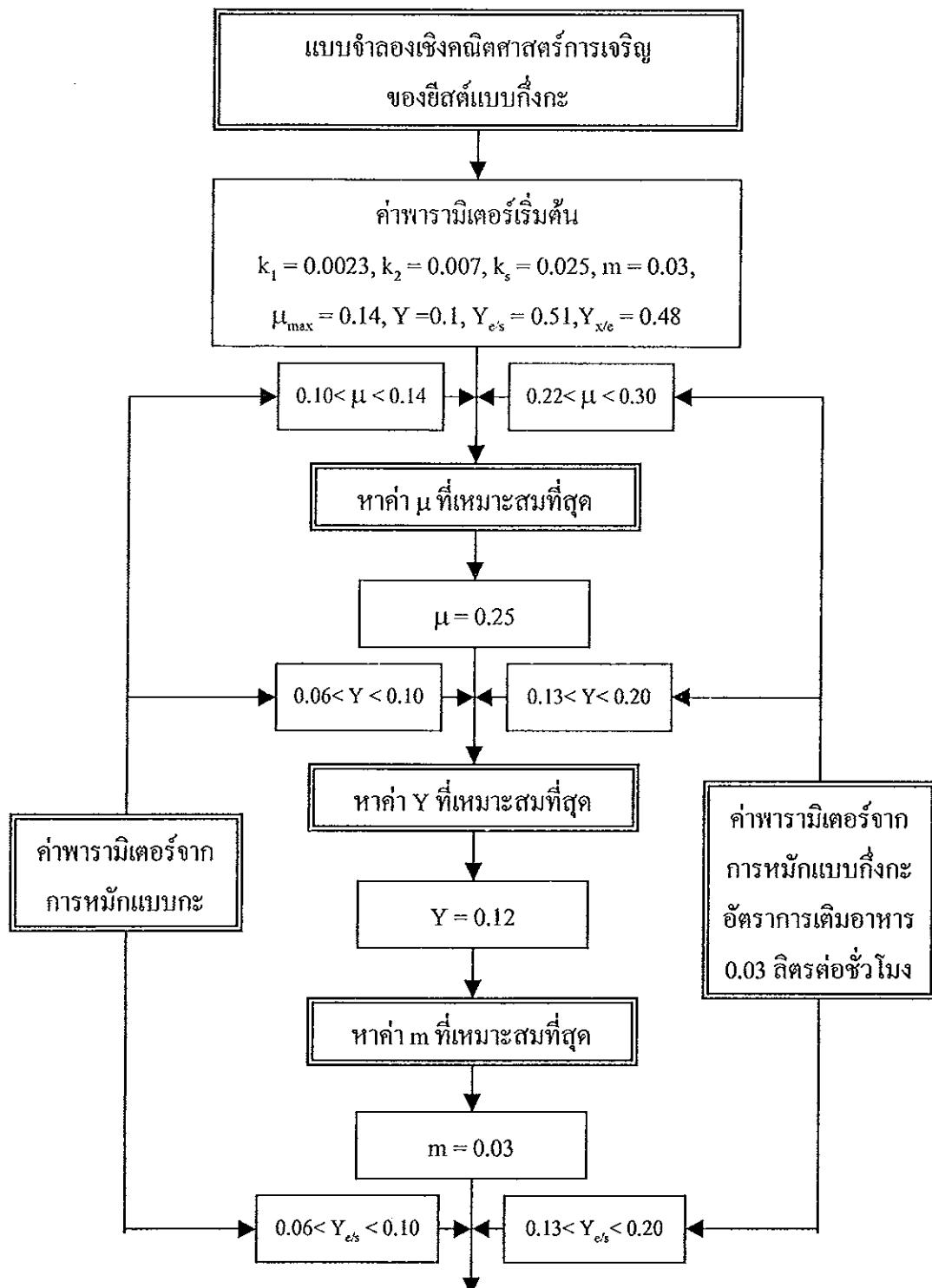
จากการทดลองเลี้ยงยีสต์แบบปกได้ปริมาณเซลล์ 1.56 กรัมต่อลิตร ส่วนปริมาณเซลล์ที่ได้ในการเลี้ยงยีสต์แบบกึ่งกะมีมากกว่าการเลี้ยงยีสต์แบบปกเนื่องจากในการเลี้ยงยีสต์แบบ平常สารอาหารที่ใช้ในการเจริญเติบโตมีปริมาณจำกัดและมีการให้ปริมาณกลูโคสปริมาณมากในช่วงแรกทำให้เกิดการยับยั้งการเจริญจาก均衡ออลที่สร้างขึ้นในช่วงที่มีปริมาณสารอาหารมากเกินความต้องการ ในการเลี้ยงยีสต์แบบกึ่งกะจึงคำนวณอัตราการเติบโตอาหาร (สมการที่ 2) โดยกำหนดปริมาณเซลล์อยู่ในช่วง 5-7 กรัมต่อลิตร เพื่อให้ปริมาณอาหารที่จะให้แก่เซลล์มีปริมาณเพียงพอ อัตราการเติบโตอาหารที่คำนวณได้ออยู่ในช่วงประมาณ 0.03-0.05 ลิตรต่อชั่วโมง เมื่อความเข้มข้นของกลูโคสที่เติมเท่ากับ 200 กรัมต่อลิตร

จากบทที่ 3 แบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ที่เหมาะสมสำหรับการจำลองสถานการณ์คือแบบจำลองที่ 5 มาใช้ในการอธิบายผลการทดลองเลี้ยงยีสต์บนปั๊มแบบกึ่งกะพารามิเตอร์ที่ใช้ในการคำนวณแบ่งเป็น 2 กลุ่ม กลุ่มแรกได้แก่ μ_{max} , Y , Y_{es} และ Y_{xe} เป็นพารามิเตอร์ที่คำนวณจากผลการทดลอง นำค่าประมาณของพารามิเตอร์กลุ่มนี้ที่ได้จากการทดลองเลี้ยงยีสต์แบบปกมาใช้ในการจำลองสถานการณ์การเลี้ยงยีสต์แบบกึ่งกะ กลุ่มที่ 2 ได้แก่ k_1 (associate inhibitor product), k_2 (growth associate inhibitor product), k_s (saturation constant) และ m (respiration constant) พารามิเตอร์ในกลุ่มนี้ประมาณค่าขึ้นเพื่อใช้ในการปรับค่าของแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์เพื่อให้ผลการจำลองสถานการณ์สอดคล้องกับผลการทดลอง ในงานวิจัยนี้นำค่าพารามิเตอร์ของกลุ่มนี้จากการวิจัยของ

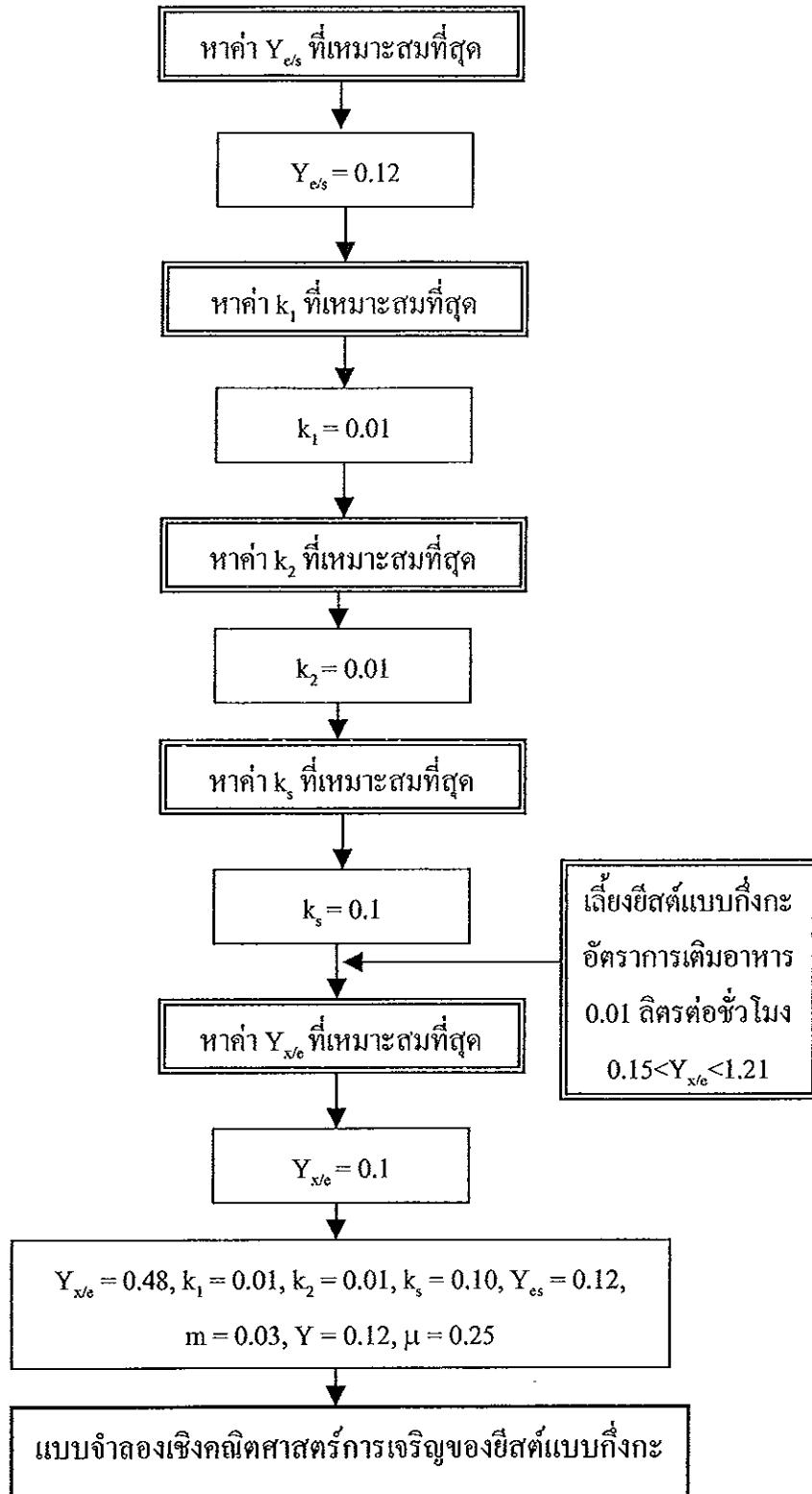
Takamatsu และคณะ (1995) มาใช้เป็นค่าเริ่มต้นในการปรับค่าพารามิเตอร์ในการจำลองสถานการณ์การหมักยีสต์ขั้นปั้งแบบกึ่งกระ

ทดลองเลี้ยงยีสต์แบบกึ่งกระโดยเติมอาหารเมื่อระดับปริมาณกูลูโคสในถังหมักลดลงถึงระดับประมาณ 2 กรัมต่อลิตร ด้วยอัตราคงที่ 0.03 ลิตรต่อชั่วโมง ค่าเริ่มต้นในการหมักแสดงดังตารางที่ 3 ค่าพารามิเตอร์ต่างๆที่คำนวณได้จากการทดลองแสดงดังตารางที่ 4 นำผลการทดลองเลี้ยงยีสต์ขั้นปั้งแบบกึ่งกระมาเทียบกับแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ เมื่อค่าพารามิเตอร์ต่างๆ ได้แก่ $k_1 = 0.0023$, $k_2 = 0.007$, $k_s = 0.025$, $m = 0.03$, $\mu_{max} = 0.14$, $Y = 0.1$, $Y_{es} = 0.51$ และ $Y_{xe} = 0.48$ ผลการเปรียบเทียบพบว่าผลจากการจำลองสถานการณ์ของแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ยังไม่สอดคล้องกับผลการทดลองจึงต้องมีการปรับค่าพารามิเตอร์ต่างๆ ใน การปรับค่าพารามิเตอร์นอกจากจะต้องทำให้แบบจำลองสอดคล้องกับผลการทดลองแล้วค่าพารามิเตอร์ที่ได้ยังต้องมีความสอดคล้องกับลักษณะจริงในการหมักด้วย ดังนั้นในการเริ่มต้นการปรับค่าพารามิเตอร์จะเป็นการปรับค่าหลายๆ จากพารามิเตอร์ที่มีผลต่อการเปลี่ยนแปลงไฟล์ในแบบจำลองสูงสุดก่อน จากนั้นจะเป็นการปรับค่าพารามิเตอร์ที่เป็นการปรับค่าละเอียดเพื่อให้แบบจำลองมีความถูกต้องมากขึ้น ขั้นตอนการปรับพารามิเตอร์แสดงดังภาพที่ 4.2

จากผลการทดลองเลี้ยงยีสต์แบบกึ่งกระ ปริมาณกูลูโคสที่เหลือในน้ำหมักมีค่ามากกว่า 0.28 กรัมต่อลิตร ตลอดระยะเวลาการหมัก ดังนั้นจากแบบจำลอง (สมการที่ 1) ได้ว่า $a_1 = 0$ และ $a_2 = 1$ เมื่อ $a_1 = 0$ ดังนั้นการปรับค่า Y_{xe} จึงไม่มีผลต่อแบบจำลอง ดังนั้นพารามิเตอร์ที่จะต้องมีการปรับค่าในแบบจำลองได้แก่ k_1 , k_2 , k_s , m , μ_{max} , Y และ Y_{es} ในสมการ 1 ก ซึ่งเหลือพารามิเตอร์ μ_{max} ที่มีผลต่อการเปลี่ยนแปลงปริมาณเซลล์เพียงค่าเดียว การคำนวณค่าอัตราการเจริญขึ้นเพาะจากผลการทดลองได้ว่าอัตราการเจริญขึ้นเพาะสูงอยู่ในช่วง 0.22-0.30 ต่อชั่วโมง ปริมาณเซลล์ที่ได้จากการทดลองมีค่าสูงกว่าแบบจำลองประมาณสองเท่าจึงมีการปรับค่า μ_{max} ตั้งแต่ 0.20, 0.25 และ 0.30 ผลการปรับค่า μ_{max} พบว่าเมื่อค่า μ_{max} เท่ากับ 0.25 ทำให้ปริมาณเซลล์ในแบบจำลองสอดคล้องกับผลการทดลองมากที่สุด แต่ปริมาณกูลูโคสและเอนานอลในแบบจำลองยังไม่สอดคล้องกับผลการทดลองจึงต้องปรับค่าพารามิเตอร์อื่น โดยเริ่มจากการปรับค่าพารามิเตอร์ที่มีผลต่อปริมาณกูลูโคสเนื่องจากปริมาณการเกิดเอนานอลขึ้นอยู่กับปริมาณกูลูโคสเป็นหลัก



ภาพที่ 4.2 ขั้นตอนการปรับค่าพารามิเตอร์ในแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์การเจริญของเชื้อแบนกั่ง



ภาพที่ 4.2 (ต่อ)

จากสมการ 1x พารามิเตอร์ต่างๆที่มีผลต่อปริมาณกอุ โคลส์ได้แก่ m , μ_{max} , Y และ Y_{es} เลือกปรับ Y เนื่องจากเป็นพารามิเตอร์ที่มีผลต่อการปรับรับค่ากอุ โคลส์ซึ่งขึ้นกับปริมาณเซลล์มากที่สุด การปรับไฟล์ของกอุ โคลสนี้จะไม่เลือกปรับ μ_{max} อีก เนื่องจากเป็นค่าที่เหมาะสมต่อการเปลี่ยนแปลงปริมาณเซลล์แล้ว เมื่อพิจารณาพบว่าปริมาณกอุ โคลส์ที่เหลือในน้ำหนักหลังจากการปรับรับค่า μ_{max} มีค่าต่ำกว่าผลการทดลองซึ่งต้องมีการปรับลดผลลัพธ์ที่ได้ต่อการใช้น้ำตาลให้มีค่าน้ำมากขึ้น ซึ่งสอดคล้องกับค่าที่คำนวณได้จากผลการทดลองนั้น คือ ค่า Y ที่คำนวณได้มีค่าอยู่ในช่วง 0.13-0.20 ซึ่งมีค่ามากกว่าค่าเริ่มต้นในการจำลองสถานการณ์ ผลการปรับรับค่า Y พบว่าเมื่อปรับ Y ให้มีค่าน้ำมากขึ้น ปริมาณกอุ โคลส์ในแบบจำลองก็จะใกล้เคียงกับผลการทดลองมากขึ้น แต่การปรับค่าพารามิเตอร์ต้องคำนึงถึงความถูกต้องไปพร้อมกับความเหมาะสมกับสภาวะการหมักจرجิจด้วย ดังนั้นจึงต้องมีการปรับพารามิเตอร์อื่นที่มีผลต่อการเปลี่ยนแปลงกอุ โคลส์อีก ในการปรับ Y เลือกใช้ Y เท่ากับ 0.12 เนื่องจากเป็นค่าขั้นต่ำที่ให้ปริมาณเซลล์จากแบบจำลองมีความสอดคล้องกับผลการทดลอง นอกจากนี้ยังทำให้ปริมาณเօรานอลมีแนวโน้มที่ใกล้เคียงกับผลการทดลองมากยิ่งขึ้น เนื่องจากการเปลี่ยนแปลงปริมาณเօรานอล (สมการ 1c) มีผลขึ้นกับปริมาณกอุ โคลส์โดยตรง

ภาพที่ 4.3 แสดงผลการปรับพารามิเตอร์ m จากการปรับรับค่า 3 ระดับ คือ 0.005, 0.010 และ 0.030 พบว่าการปรับรับค่า m ไม่มีความแตกต่างกันจึงเลือก m เท่ากับ 0.030 เพื่อให้สอดคล้องกับงานวิจัยของ Takamatsu และคณะ (1995)

จากผลการทดลองเลี้ยงยีสต์บนปั๊บแบบกระดาษว่า Y_{es} มีค่าสูงสุดถึง 0.27 แต่ในการเลี้ยงยีสต์แบบกึ่งกระได้ค่าอยู่ในช่วง 0.07-0.24 เนื่องจากในการเลี้ยงยีสต์แบบมีการเติมปริมาณกอุ โคลสมากในช่วงแรก ดังนั้นจะมีการสร้างเօรานอลมากกว่าในการเลี้ยงยีสต์แบบกึ่งกระ ผลการปรับพารามิเตอร์ Y_{es} พบว่าผลการปรับรับค่าไม่แตกต่างมากนัก จากการทดลองเลี้ยงยีสต์แบบกึ่งกระ Y_{es} มีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 0.12 ดังนั้นจึงเลือกค่า Y_{es} เท่ากับ 0.12 เพื่อให้ค่าพารามิเตอร์มีความสอดคล้องกับสภาวะจริงมากที่สุด

จากการหาช่วงพารามิเตอร์ m , μ_{max} , Y และ Y_{es} ที่เหมาะสม พบว่าไฟล์ปริมาณเซลล์จากแบบจำลองสอดคล้องกับผลการทดลอง ส่วนไฟล์ของปริมาณกอุ โคลส์และเօรานอลยังต้องมีการปรับรับค่าพารามิเตอร์เพื่อให้มีไฟล์ที่สอดคล้องกับการทดลอง โดย

ปรับพารามิเตอร์ k_1 , k_2 และ k_s โดยที่พารามิเตอร์ทั้งสามมีความสัมพันธ์เกี่ยวนেองกับทั้งปริมาณเซลล์ ปริมาณกลูโคส และปริมาณเอทานอล

การปรับค่า k_1 และ k_2 ในสมการ 1c จะมีผลต่อการเพิ่มหรือลดการยับยั้งการเจริญของเซลล์ โดยที่ k_1 จะปรับอัตราการยับยั้งการเจริญในพจน์ของปริมาณเซลล์ ส่วน k_2 จะปรับอัตราการยับยั้งการเจริญในพจน์ของปริมาณเซลล์ที่มีความสัมพันธ์กับอัตราการเจริญจำเพาะด้วย เมื่อปรับค่า k_1 และ k_2 เพิ่มขึ้นจะทำให้อัตราการยับยั้งการเจริญมีค่าเพิ่มขึ้นและเมื่อปรับค่า k_1 และ k_2 ลงลงจะทำให้อัตราการยับยั้งการเจริญมีค่าลดลงตามด้วย ซึ่งการยับยั้งการเจริญนี้มีผลเกี่ยวนেองกับอัตราการเจริญจำเพาะและอัตราการเจริญจำเพาะเมื่อเกิดการสะสมเอทานอล เมื่อการยับยั้งการเจริญมีค่ามากขึ้นจะทำให้อัตราการเจริญจำเพาะและอัตราการเจริญจำเพาะเมื่อเกิดการสะสมเอทานอลมีค่าน้อยลงเป็นเหตุให้ปริมาณเซลล์ลดน้อยลง ปริมาณเอทานอลเพิ่มมากขึ้น และปริมาณกลูโคสที่ใช้ไปลดน้อยลง ในการปรับพารามิเตอร์ทั้งสองนี้จึงเป็นการปรับให้ค่าพารามิเตอร์เพิ่มขึ้นเพื่อให้ปริมาณกลูโคสและปริมาณเอทานอลที่เหลือในน้ำหมักมีค่ามากขึ้น ผลการปรับค่า k_1 และ k_2 แสดงดังภาพที่ 4.4-4.5

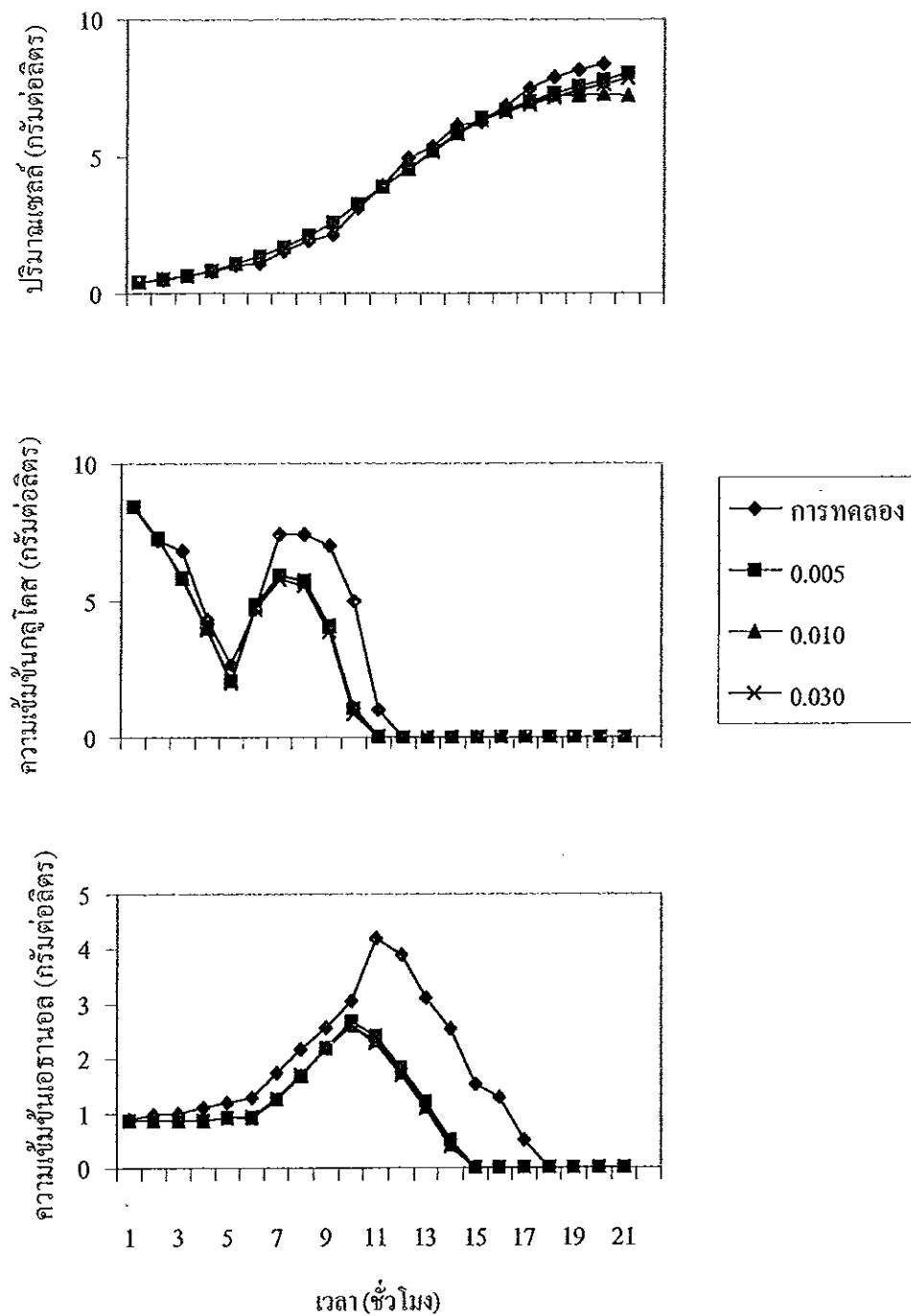
ส่วนการปรับ k_s (saturation constant) มีผลต่ออัตราการเจริญจำเพาะ เมื่อปรับ k_s มากขึ้นทำให้อัตราการเจริญจำเพาะมีค่าลดลงตามและเมื่อปรับ k_s ลดลงทำให้อัตราการเจริญจำเพาะมีค่าเพิ่มขึ้น เช่นเดียวกับการปรับ k_1 และ k_2 นั้นคือเมื่ออัตราการเจริญจำเพาะลดลงจะเป็นเหตุให้ปริมาณเซลล์ลดน้อยลง ปริมาณเอทานอลเพิ่มมากขึ้น และปริมาณกลูโคสที่ใช้ไปลดน้อยลง ดังนั้นจึงปรับค่า k_s ให้มีค่ามากขึ้น แสดงดังภาพที่ 4.6

จากการปรับค่าพารามิเตอร์ทั้งสาม เมื่อ $k_1 = 0.01$, $k_2 = 0.01$ และ $k_s = 0.10$ ไฟล์การเปลี่ยนแปลงเซลล์ กลูโคส และเอทานอลของแบบจำลองมีความสอดคล้องกับผลการทดลองมากที่สุด

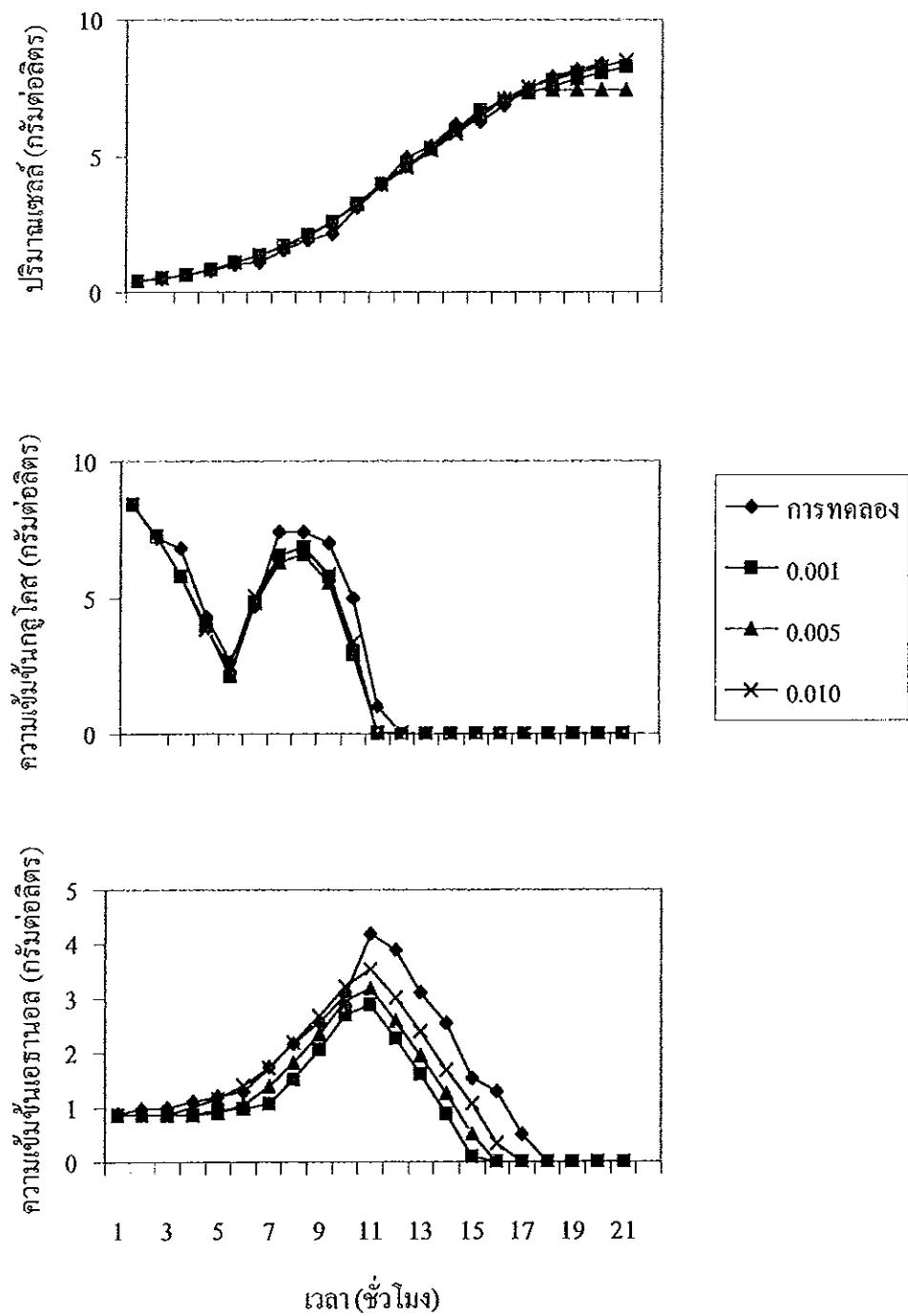
เพื่อปรับค่าพารามิเตอร์ $Y_{x/e}$ จึงทำการทดลองเดี่ยงยีสต์แบบกึ่งโดยรักษาระดับปริมาณกลูโคสในถังหมักให้น้อยกว่า 0.28 กรัมต่อลิตร โดยให้อาหารในอัตราคงที่เท่ากับ 0.01 ลิตรต่อชั่วโมง ค่าเริ่มต้นในการหมักเช่นเดียวกับการหมักยีสต์แบบกึ่งโดยในช่วงแรกซึ่งแสดงในตารางที่ 3 นำผลการทดลองที่ได้มาเปรียบเทียบกับแบบจำลองการเจริญของยีสต์แบบกึ่งโดยใช้ค่าพารามิเตอร์จากการปรับค่าในการทดลองที่ผ่านมา พารามิเตอร์ต่างๆที่ใช้ในการคำนวณมีค่าดังนี้ $k_1 = 0.01$, $k_2 = 0.01$, $k_s = 0.10$, $m = 0.03$, $\mu_{max} = 0.25$,

$Y = 0.12$ และ $Y_{es} = 0.12$ ส่วนค่า Y_{xe} ที่คำนวณได้จากการทดลองพบว่าอยู่ในช่วง $0.15-1.21$ ใช้ค่าเฉลี่ยประมาณ 0.48 ใน การจำลองสถานการณ์ ผลการเปรียบเทียบแสดง ดังภาพที่ 4.7 พบว่า ไฟล์ที่ได้จากการทดลองและแบบจำลองมีความสอดคล้องกัน ดังนั้นค่า $Y_{xe} = 0.48$ จึงเป็นค่าที่เหมาะสมที่จะนำมาใช้ในการจำลองสถานการณ์การเจริญ ของยีสต์แบบกึ่งคงและมีความสอดคล้องกับงานวิจัยของ Takamatsu และคณะ (1995) อีกด้วย

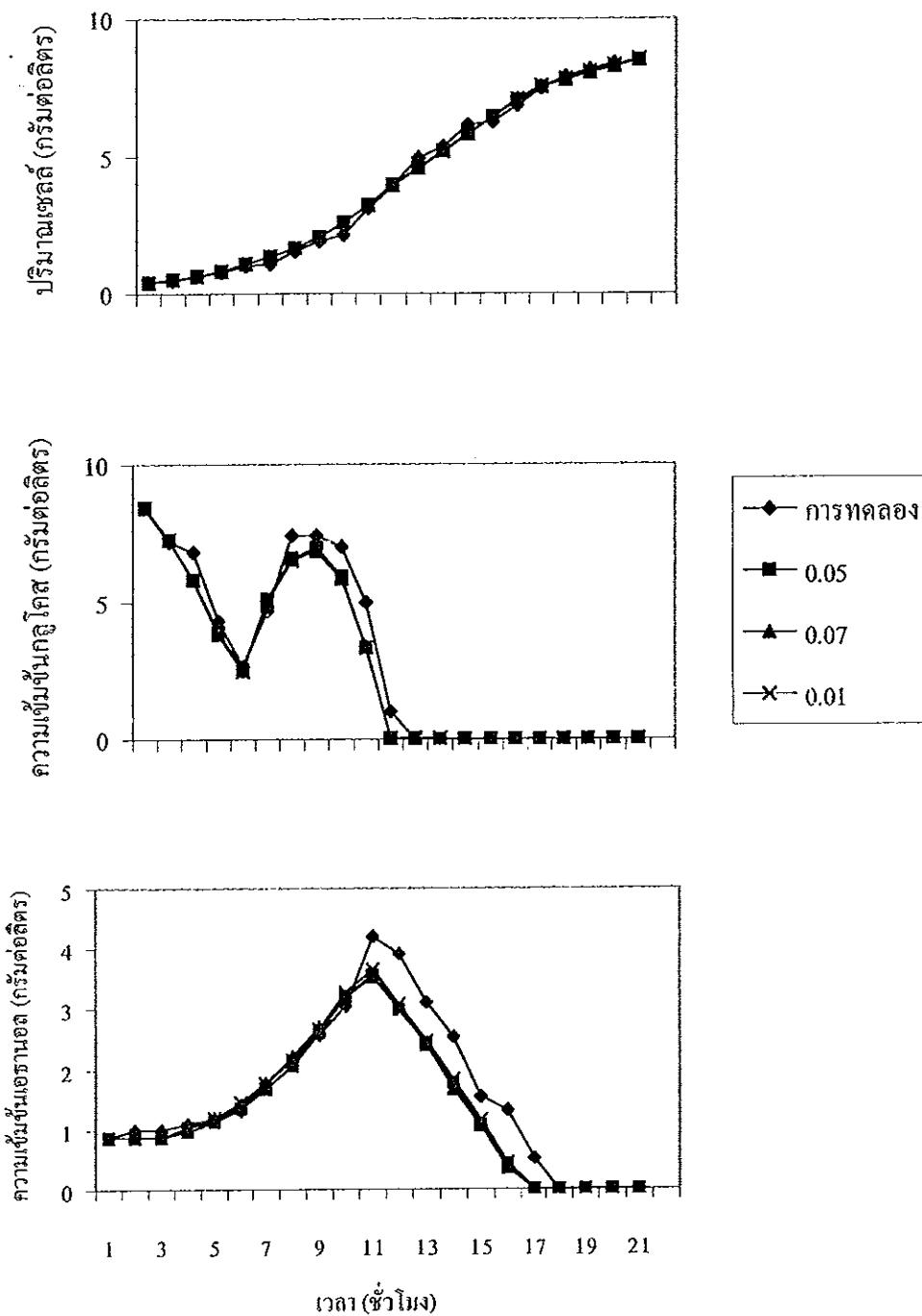
จากการปรับค่าพารามิเตอร์ทั้งหมดพบว่าเมื่อ $k_1 = 0.01$, $k_2 = 0.01$, $k_s = 0.1$, $m = 0.03$, $\mu_{max} = 0.25$, $Y = 0.12$, $Y_{es} = 0.12$ และ $Y_{xe} = 0.48$ ทำให้แบบจำลอง เชิงคณิตศาสตร์การเจริญของยีสต์แบบกึ่งคงมีไฟล์สอดคล้องกับผลการทดลองมาก ที่สุด



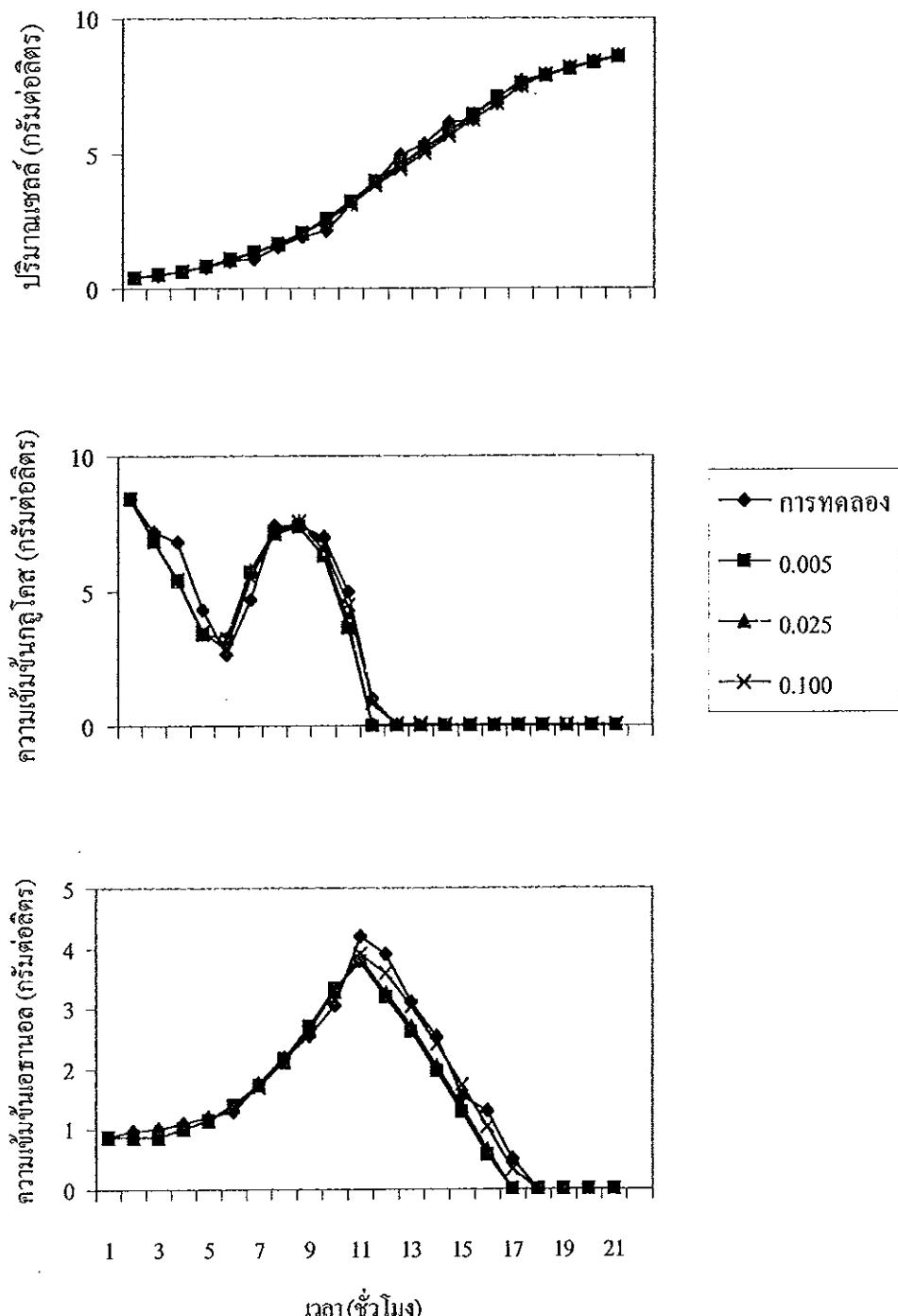
ภาพที่ 4.3 การเปรียบเทียบผลการทดลองเดี่ยงยีสต์ชนิดปั้งแบบกึ่งกะบับผลกระทบจากแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ เมื่อปรับ $m = 3$ ระดับ คือ 0.005, 0.010 และ 0.030



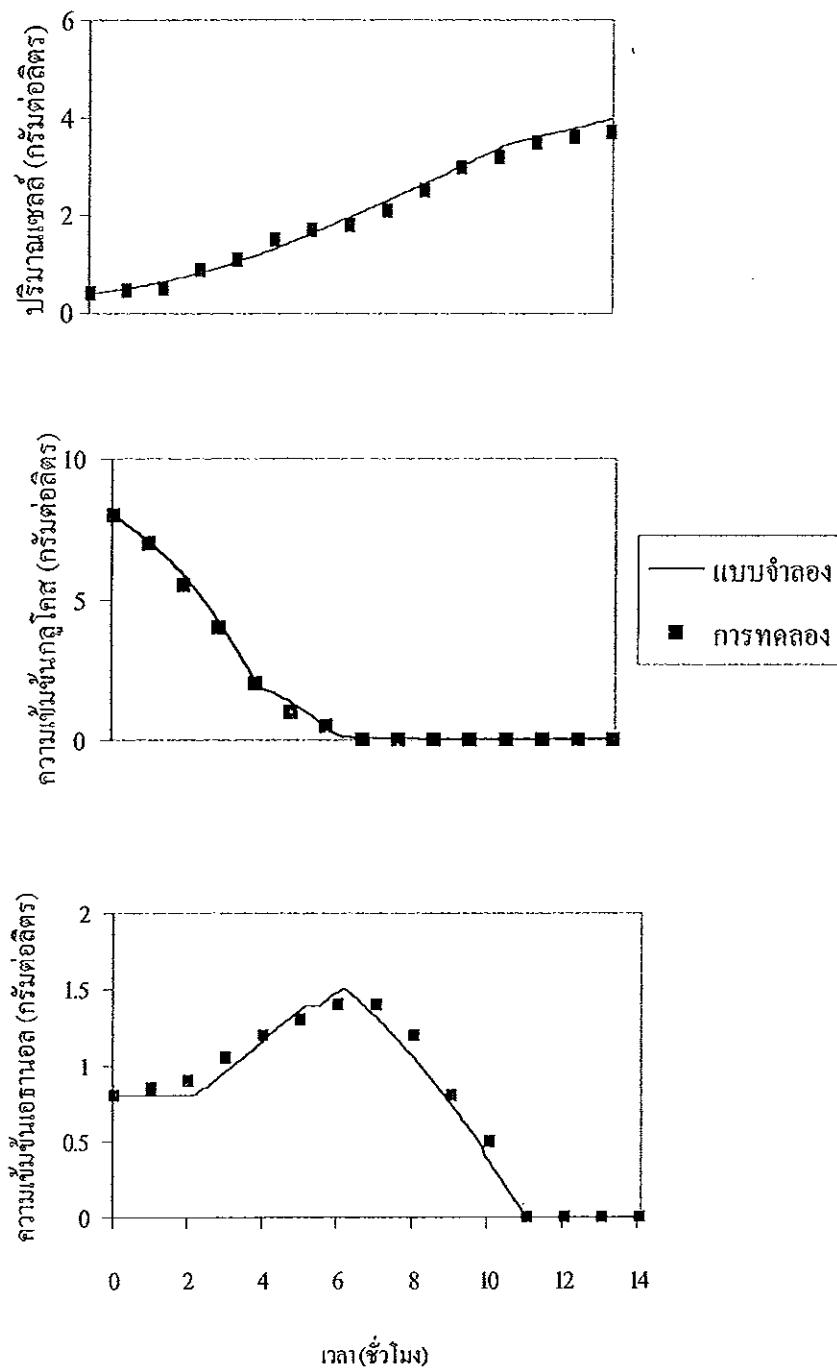
ภาพที่ 4.4 การเปรียบเทียบผลการทดลองเลี้ยงบีสต์ข้มปังแบบกึ่งกะบับกับผลจากแบบจำลอง
ใช้คงค่าวัสดุ เมื่อปรับ k_1 ระดับ คือ 0.001 , 0.005 และ 0.010



ภาพที่ 4.5 การเปรียบเทียบผลการทดลองเดี่ยวเมื่อสัดส่วนปัจจัยแบบกึ่งกระดาษแบบจำลอง
ใช้คงค่าสตูล เมื่อปรับ k_2 ระดับ คือ 0.005, 0.007 และ 0.010



ภาพที่ 4.6 การเปรียบเทียบผลการทดลองเลี้ยงบีสต์บนปั๊มน้ำกับผลจากแบบจำลอง
ใช้คงทิศศาสตร์ เมื่อปรับ k_s ระดับ คือ 0.005, 0.025 และ 0.100



ภาพที่ 4.7 การเปรียบเทียบผลการเลี้ยงยืดแบบกี่จะกับผลจากแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์
เมื่อ $k_1 = 0.01$, $k_2 = 0.01$, $k_s = 0.10$, $m = 0.03$, $\mu_{\max} = 0.25$, $Y = 0.12$, $Y_{es} = 0.12$
และ $Y_{xe} = 0.48$

2. การวัดทางอ้อมโดยใช้สมการสตอยคิโอะเมตริก

นำสมการสตอยคิโอะเมตริก (สมการ 6-7) มาใช้ในการวัดโดยทางอ้อมเพื่อใช้ในการควบคุมกระบวนการหมักต่อไป โดยคำนวณค่าความเข้มข้นของกลูโคสและโซนอลจาก การวัดค่าก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์ ก๊าซออกซิเจน และปริมาณเชลล์ ทดลองเลี้ยงยีสต์ ขนาดปั๊มแบบกึ่งกะโดยเดิมอาหารมีปริมาณกลูโคสคงทึบระดับประมาณ 2 กรัมต่อลิตร ค่าวัตตราคงที่ 0.03 ลิตรต่อชั่วโมง ค่าเริ่มนั้นในการหมักคือ ปริมาณเชลล์ยีสต์ 0.40 กรัมต่อลิตร กลูโคส 8.42 กรัมต่อลิตร เโซนอล 0.87 กรัมต่อลิตร และปริมาตรน้ำหมักเริ่มนั้น 1 ลิตร ทำการทดลองซ้ำ 2 ครั้ง ผลการทดลองแสดงดังภาพที่ 4.8 นำค่าที่คำนวณได้จาก สมการสตอยคิโอะเมตริกมาเปรียบเทียบกับค่าที่วัดได้ริงจากการทดลอง

เมื่อพิจารณาเปรียบเทียบ พบว่าค่าความเข้มข้นของโซนอลจากการทดลองมีค่า สอดคล้องและใกล้เคียงกับค่าที่คำนวณได้จากสมการสตอยคิโอะเมตริก แสดงดังภาพที่ 4.9 สรุปความเข้มข้นของกลูโคสจากการคำนวณมีความแตกต่างกับค่าที่วัดได้ริงจากการทดลอง อาจเป็นสาเหตุเนื่องมาจากการ

- กระบวนการหมักทางชีวภาพองค์ประกอบของเซลล์อาจมีการเปลี่ยนแปลงได้ แต่ในการคำนวณค่าใช่องค์ประกอบคงที่ตลอดระยะเวลาหมัก

- การคำนวณจากสมการสตอยคิโอะเมตริกเป็นการคำนวณหน่วยเป็นโมล ค่าปริมาณก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์ ก๊าซออกซิเจน และปริมาณเชลล์ที่ใช้ในการคำนวณจะต้องเป็นค่าที่มีความถูกต้องและแม่นยำ ความแตกต่างระหว่างค่าที่วัด ได้กับการทดลองอาจ จะเกิดจากผลการวัดปริมาณทั้งสามมีความคลาดเคลื่อนบ้าง

- วิธีวิเคราะห์ปริมาณกลูโคสอาจมีความคลาดเคลื่อน

- อาจเกิดความคลาดเคลื่อนในการคำนวณค่าปริมาณเชลล์จากการวัดปริมาณเชลล์ แบบอน-ไลน์ ซึ่งใช้วิธีการวัดค่าดูดกลืนแสง (ความสัมพันธ์แสดงในภาคผนวก ก)

อย่างไรก็ตามความคลาดเคลื่อนของค่าความเข้มข้นของกลูโคสที่วัดโดยตรงเมื่อ เทียบกับการวัดทางอ้อมมีความสัมพันธ์กันอย่างมีระบบชัดเจนดังภาพที่ 4.10 ในแห่งของการ นำมาใช้งานจึงสามารถทำได้ยากๆ โดยการปรับสมการการคำนวณทางอ้อมให้สอดคล้อง กับผลการวัดโดยตรง

สมการสตอยคิโอะเมตริกการเจริญของยีสต์ก่อนการปรับค่า ในการทดลองหมักยีสต์ ขนาดปั๊มแบบกึ่งกะ เมื่อวัดปริมาณก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์ ก๊าซออกซิเจนและปริมาณเชลล์

ทุก 15 นาที เพื่อนำไปคำนวณหาค่าปริมาณกําลังโภสและเอกสารนอต ซึ่งค่าหั้งสองที่คำนวณได้ นี้จะเป็นปริมาณที่เซลล์ได้ใช้ไปหรือสร้างขึ้นในช่วงเวลาที่วัดนั้น

สมการการคำนวณค่าความเข้มข้นของเอกสารนอต (g) และกําลังโภส (a) จากสมการ สตอยคิโอยเมตริก มีหน่วยเป็นโมล แสดงได้ดังนี้

$$g = f \cdot b - 0.475d \quad (6)$$

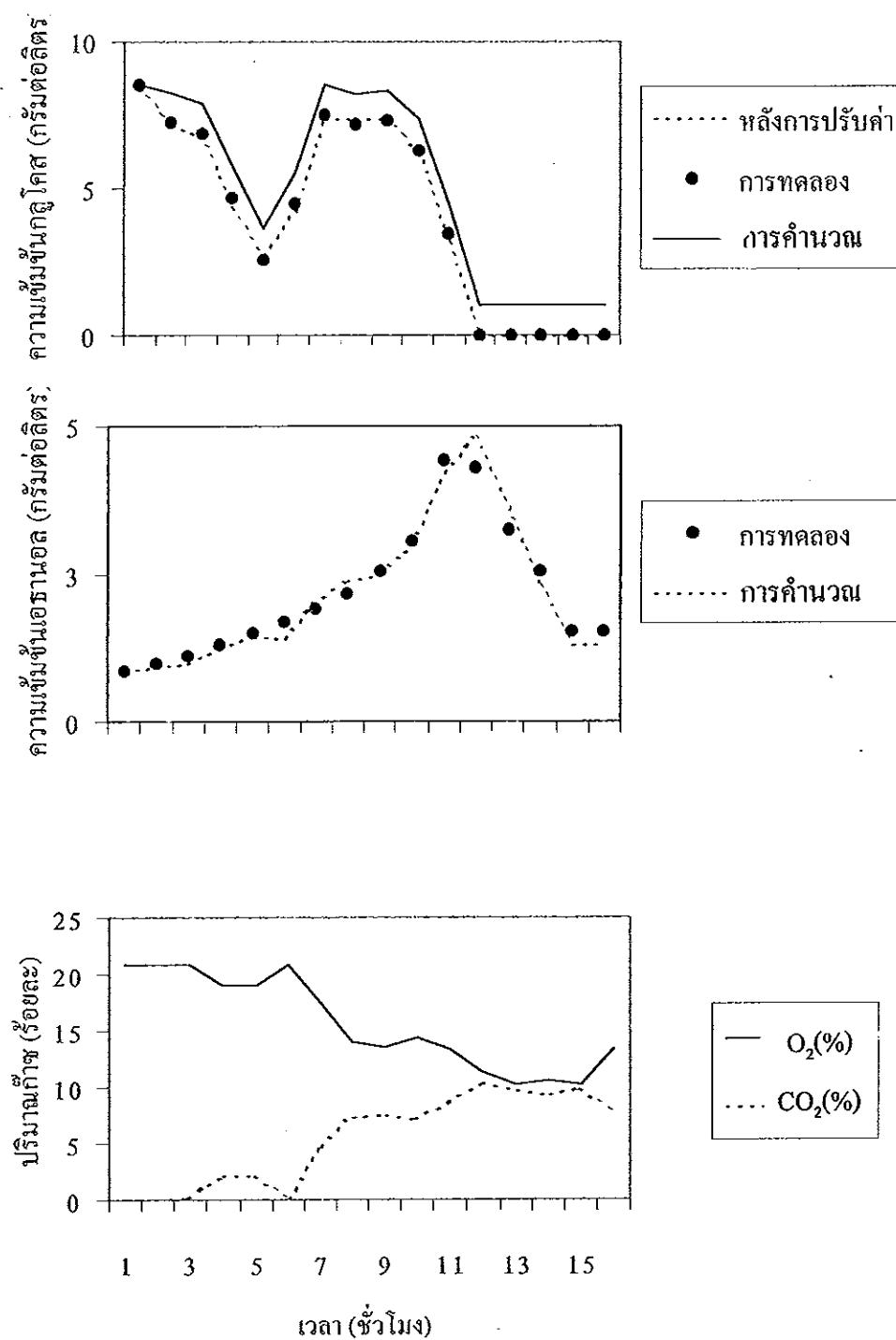
$$a = d + 0.166f + 0.33g \quad (7)$$

จากภาพที่ 4.10 ความสัมพันธ์ของค่าที่วัด ได้จริงของปริมาณกําลังโภสและค่าที่คำนวณ ได้แสดงดังสมการที่ 10 ซึ่งเป็นค่าที่แสดงปริมาณของกําลังโภสที่เหลือในถังหมักในขณะนั้น มีหน่วยเป็นกรัมต่อลิตร

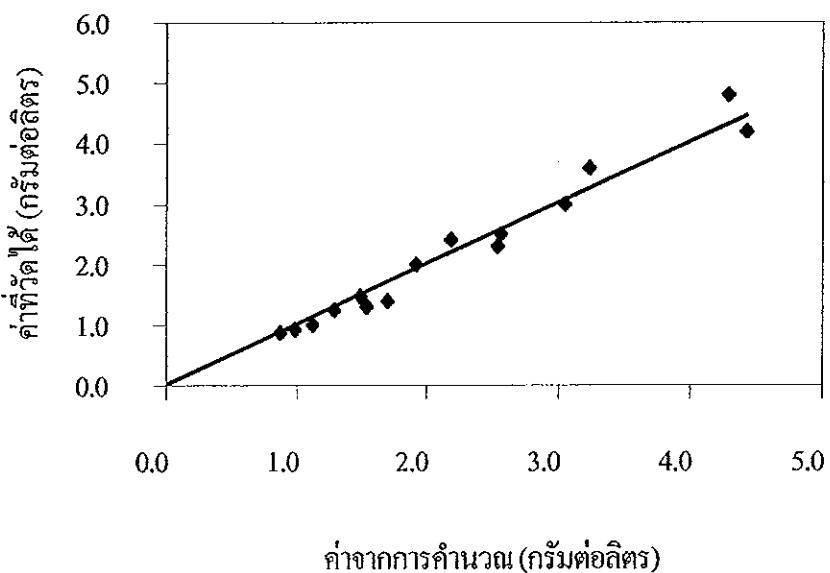
$$g_1 = 1.0499 \times g_2 - 1.3485 \quad (10)$$

เมื่อ g_1 คือ ค่าปริมาณกําลังโภสที่วัด ได้จริง (กรัมต่อลิตร)

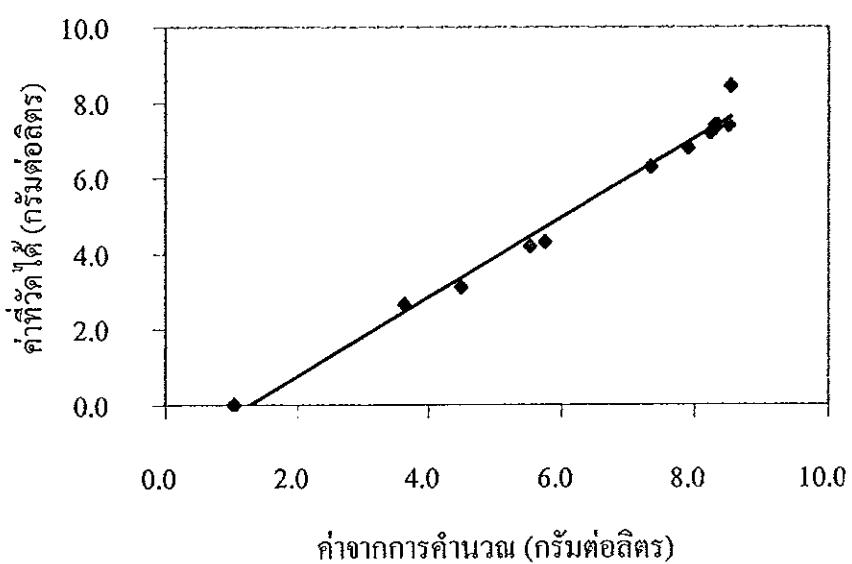
g_2 คือ ค่าปริมาณกําลังโภสที่คำนวณได้ (กรัมต่อลิตร)



ภาพที่ 4.8 การเปรียบเทียบค่าที่ได้จากการทดลองหมักยีสต์บนปั๊บแบบกึ่งกะบับการคำนวณจากสมการสหโยคิโอยเมตริก



ภาพที่ 4.9 ความสัมพันธ์ของปริมาณอุชานอดจาก การคำนวณ กับ ค่าที่วัด ได้จริง จาก การทดลอง



ภาพที่ 4.10 ความสัมพันธ์ของปริมาณกําลู โคลจาก การคำนวณ กับ ค่าที่วัด ได้จริง จาก การทดลอง

3. การจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการอาหารมักใช้สต์เบนกิงกระดับฟืชซี

จำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการอาหารมักโดยนำแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ การเริ่บของยีสต์เบนกิงกระดับที่ได้พัฒนาขึ้นมาทดสอบการควบคุมกระบวนการอาหารมักแบบฟืชซีโดยใช้กฎควบคุมฟืชซีและฟังก์ชันสมาร์ติกจากบทที่ 3 จุดมุ่งหมายของการควบคุมเพื่อให้สามารถควบคุมกระบวนการอาหารมักให้ระดับกูลิโคสและเօรานอลในน้ำนมมีความเข้มข้นอยู่ในระดับที่ต้องการ โดยให้มีความคาดเดื่อน้อยที่สุด การหมักต้องให้ปริมาณ เชลล์มาก และให้ผลผลิตเชลล์ต่อการใช้น้ำตาลสูง จากการพัฒนาในบทที่ 3 แบ่งการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ชนมปั่นแบบฟืชซีดังนี้

1. กฎควบคุมฟืชซี แบ่งเป็น 2 ชุด (แสดงดังตารางที่ 2)

2. ฟังก์ชันสมาร์ติกในพุทธของกูลิโคส จุดอ้างอิงมี 2 ระดับ คือ 0.15 และ 0.20 กรัมต่อลิตร

3. ฟังก์ชันสมาร์ติกในพุทธของเօรานอล จุดอ้างอิงมี 2 ระดับ คือ 0.5 และ 2.0 กรัมต่อลิตร

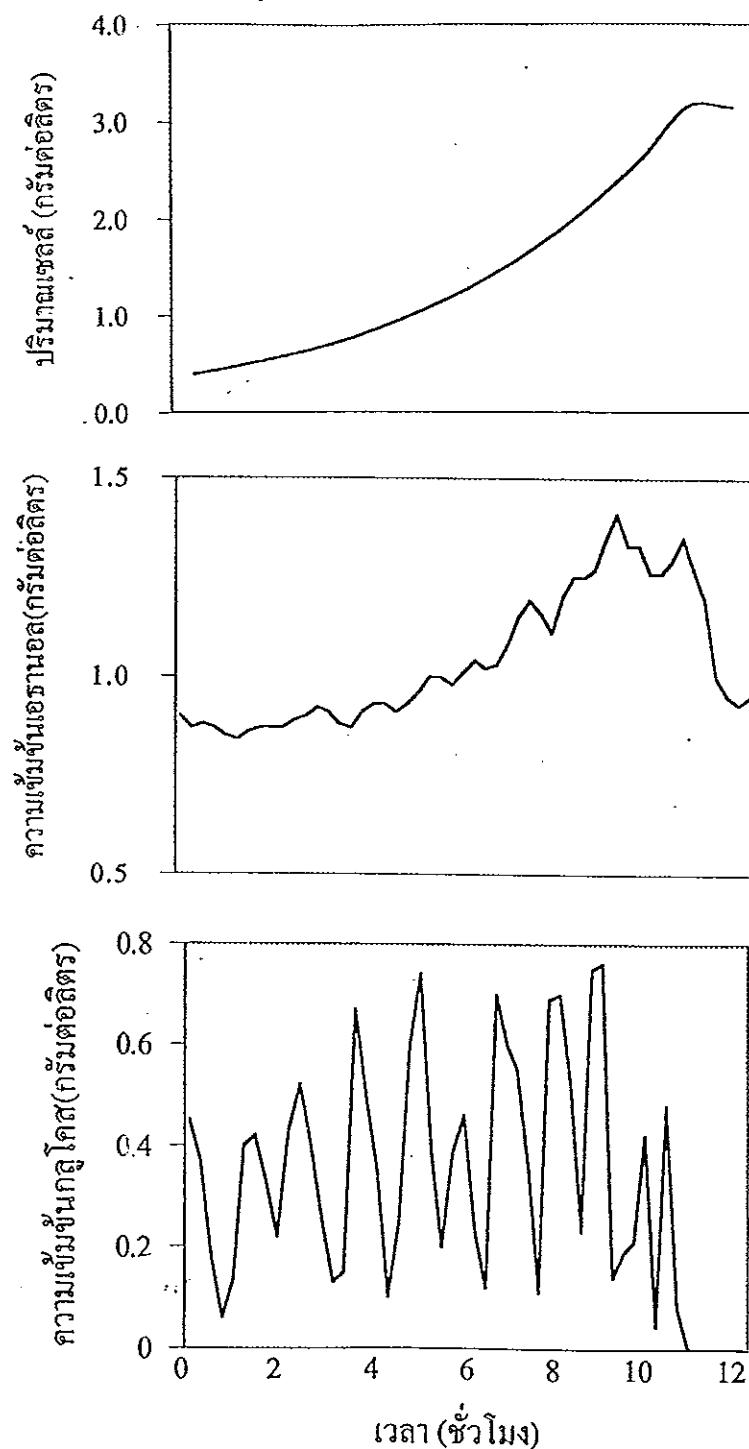
จากการทดลองดังนี้ สามารถแบ่งเป็น 8 แบบ ในการควบคุมเพื่อนำไปใช้ในการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการอาหารมักยีสต์ชนมปั่น ได้แก่

จำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการอาหารมักยีสต์ชนมปั่น โดยมีค่าเริ่มต้นดังนี้ คือ ปริมาณเชลล์ 0.40 กรัมต่อลิตร เօรานอล 0.80 กรัมต่อลิตร กูลิโคส 0.45 กรัมต่อลิตร และปริมาตรน้ำนมเริ่มต้น 1 ลิตร ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการอาหารมักยีสต์ชนมปั่นโดยใช้กฎควบคุมฟืชซีชุดที่ 2 และตั้งจุดอ้างอิงในการควบคุมปริมาณกูลิโคสและเօรานอลที่ 0.2 กรัมต่อลิตร และ 2 กรัมต่อลิตรตามลำดับ ให้ปริมาณเชลล์ยีสต์สูงถึง 3.31 กรัมต่อลิตร และให้ผลผลิตเชลล์ต่อการใช้น้ำตาลสูงสุดเท่ากับ 0.19 เมื่อเทียบกับการใช้กฎควบคุมฟืชซี ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการอาหารมักยีสต์ชนมปั่นโดยใช้การควบคุมแบบที่ 8 แสดงดังภาพที่ 4.11 อัตราการเติมอาหารแสดงดังภาพที่ 4.12 นอกจากนี้ ยังต้องพิจารณา rate ที่ต้องการควบคุมการหมักที่ต้องการควบคุมในน้ำนม พบว่าในกระบวนการหมักในชุดนี้ สามารถควบคุมความเข้มข้นของกูลิโคสอยู่ในระดับ 0.39 ± 0.34 กรัมต่อลิตร และควบคุมปริมาณเօรานอลอยู่ในระดับ 1.13 ± 0.28 กรัมต่อลิตร

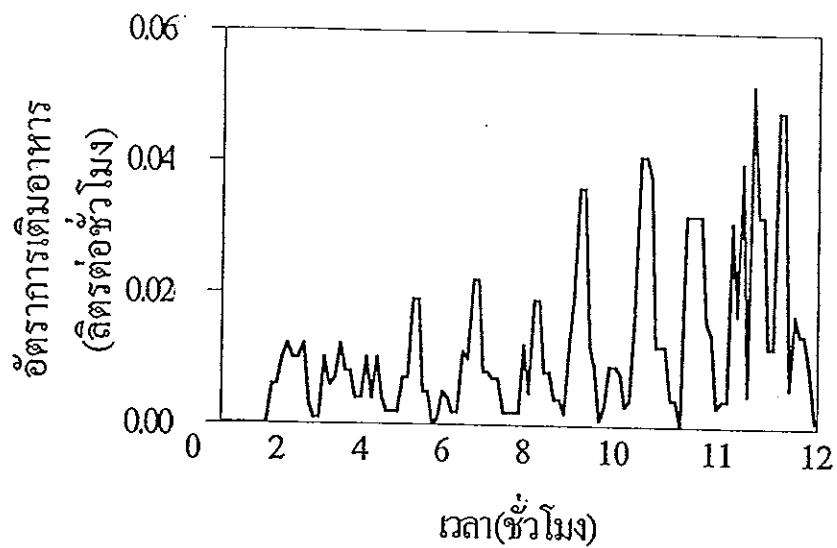
จากการตั้งจุดอ้างอิงของกลูโคสและเอทานอลไว้ที่ 0.2 กรัมต่อลิตรและ 2 กรัมต่อลิตรตามลำดับ ซึ่งเมื่อนำมาทดลองความคุณภาพจารณาประกอบกันโดยรวมจะเห็นว่าการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ขึ้นมาปั่งโดยใช้การควบคุมแบบที่ 8 ให้ผลการควบคุมในทางทฤษฎีที่มีประสิทธิภาพดีที่สุด จากนั้นนำการควบคุมแบบดังกล่าวไปใช้ในการทดลองควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ขึ้นมาปั่งแบบกึ่งกระจิง

ตารางที่ 5 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักขี้ศพชนิดปั่งแบบกึ่งกะ เมื่อใช้การควบคุมแบบต่างๆ

การควบคุม แบบที่	กฏควบคุม	ค่าอ้างอิงกลูโคส (กรัมต่อลิตร)	ค่าอ้างอิงเօราโนล (กรัมต่อลิตร)	ปริมาณเชลล์ที่ได้ (กรัมต่อลิตร)	ผลผลิตเชลล์ที่ได้ ต่อการใช้น้ำตาล	ค่าความคลาด เคลื่อนกลูโคส (กรัมต่อลิตร)	ค่าความคลาด เคลื่อนเօราโนล (กรัมต่อลิตร)
1	ชุดที่ 1	0.15	0.5	0.94	0.18	0.25 ± 0.25	0.78 ± 0.06
2			2.0	3.63	0.11	0.94 ± 0.94	1.41 ± 0.57
3		0.20	0.5	1.78	0.14	0.25 ± 0.25	0.75 ± 0.16
4			2.0	2.61	0.11	1.07 ± 1.02	1.43 ± 0.58
5	ชุดที่ 2	0.15	0.5	0.97	0.19	0.19 ± 0.19	0.74 ± 0.14
6			2.0	1.33	0.15	0.33 ± 0.31	0.79 ± 0.07
7		0.20	0.5	0.91	0.19	0.21 ± 0.21	0.78 ± 0.06
8			2.0	3.31	0.19	0.39 ± 0.34	1.13 ± 0.28



ภาพที่ 4.11 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักขี้สต์ขันปีงแบบกึ่งกระแส เมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 8 (กฎควบคุมชุดที่ 2 ตั้งค่าจุดอ้างอิงกรดไฮโดรเจน 0.2 กรัมต่อลิตร และ 2 กรัมต่อลิตร ตามลำดับ)



ภาพที่ 4.12 อัตราการดูดซึมอาหารในผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมัก
ยีสต์ชนิดปั๊บแบนกิ้งกะ เมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 8

4. การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ขั้นตอนปั่งด้วยฟืชซี

นำกูดควบคุมฟืชซีและบุคลากรอิองกูโคลสและเօຮານອລของຝຶກໜ້າສະມາຊີກອນຫຼຸດທີ່ໄດ້ຈຳການຈຳລອງສະຖານກາຮັບຄົມກະບວນກາຮັບຄົມກະບວນກາຮັບຄົມກີ່ຍືສຕໍ່ຂົນປັ້ງແບບກິ່ງກະດ້ວຍຟິ້ຈີ້ໃນຂໍ້ອ 3 ນາທີກາຮັບຄົມຈຳລອງເລີ່ມຍືສຕໍ່ຂົນປັ້ງແບບກິ່ງກະ ກາຮັບຄົມແບ່ງເປັ້ນ 2 ກຣັບ ກື້ອ

1. ກາຮັບຄົມກະບວນກາຮັບຄົມຍືສຕໍ່ຂົນປັ້ງແບບກິ່ງກະເມື່ອສກາວະກາຮັບເລີ່ມໄມ້ມີປັ້ງຈັບກວນ ໂດຍກົມກະບວນກາຮັບຄົມໃຫ້ອູ້ຢູ່ໃນສກາວະທີ່ເໜາະສົມຕລອດຮະບະກາຮັບຄົມກີ່ຍືສຕໍ່ຂົນພື້ເອົາທ່າກັນ 4.5 ແລະ ກົມກະບວນອຸພ່າກຸມໃຫ້ກັນ 30 ອົງສາເໜີເໜີສ

2. ກາຮັບຄົມກະບວນກາຮັບຄົມຍືສຕໍ່ຂົນປັ້ງແບບກິ່ງກະເມື່ອສກາວະກາຮັບເລີ່ມມີປັ້ງຈັບກວນ ໂດຍມີກາຮັບເປີ່ມແປລັງສກາວະກາຮັບຄົມກີ່ຍືປັ້ງຈັບກວນ 3.5-7.0 ແລະ ປັ້ນອຸພ່າກຸມມີຈົ່ນລົງອູ້ຢູ່ໃນຂ່າວ່າ 20-40 ອົງສາເໜີເໜີສ (ໄວ່ໄຟລ໌ກາຮັບເປີ່ມແປລັງພື້ເອົາແລະ ອຸພ່າກຸມມີແສດງດັ່ງການທີ່ 2.3)

ກຣັບທີ່ 1 ກາຮັບຄົມກະບວນກາຮັບຄົມໂດຍໃຊ້ຮະບບົບຟິ້ຈີ້ ເມື່ອໄມ້ມີປັ້ງຈັບກວນ

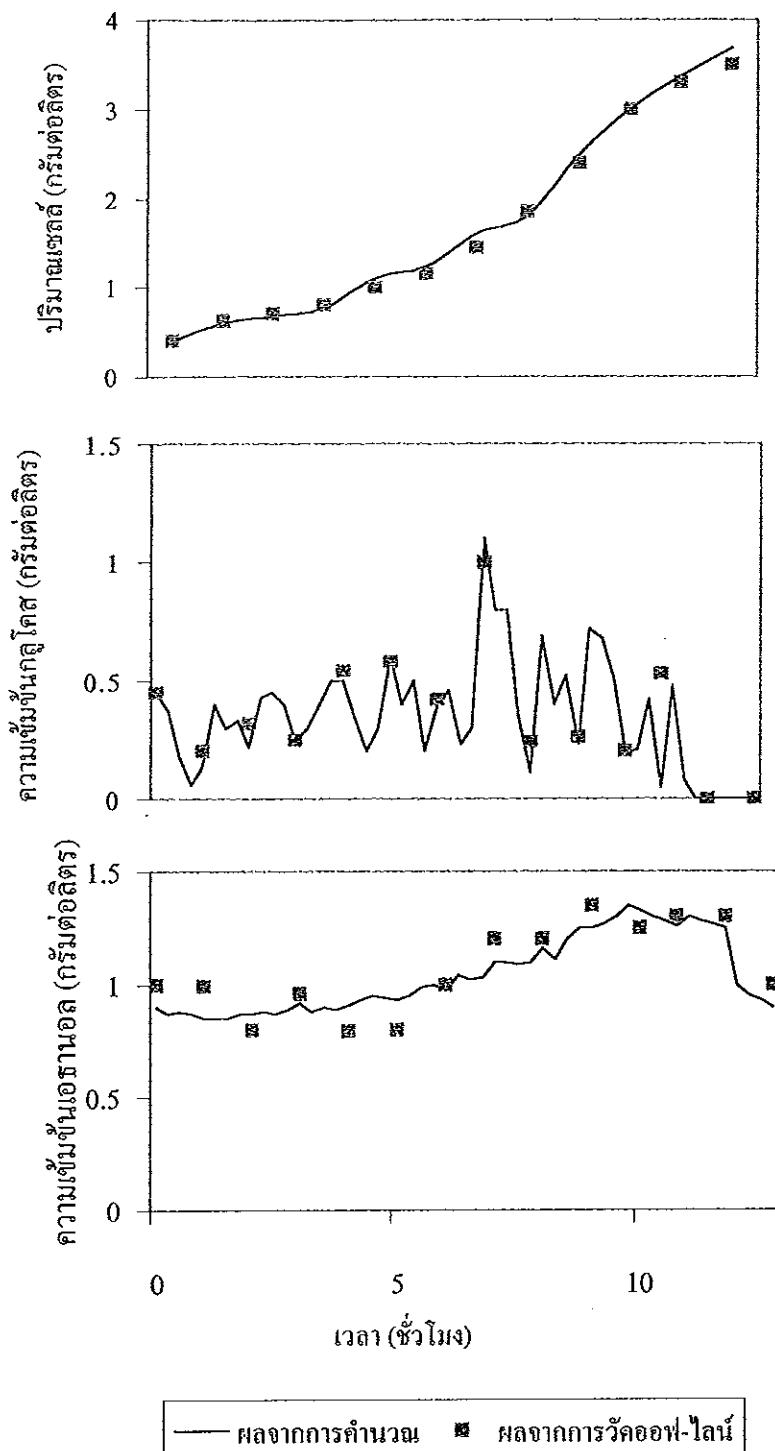
ກົດລອງກົມກະບວນກາຮັບຄົມຍືສຕໍ່ຂົນປັ້ງແບບກິ່ງກະດ້ວຍຮະບບົບຟິ້ຈີ້ ໂດຍມີສກາວະກາຮັບຄົມເຮີ່ມຕົ້ນດັ່ງນີ້ ປຣິມາມເໜີລ໌ 0.40 ກຣັມຕ່ອລິຕຣ ກູດໂຄສ 0.45 ກຣັມຕ່ອລິຕຣ ເອຮານອລ 1 ກຣັມຕ່ອລິຕຣ ແລະ ປຣິມາຕຣນໍາຫັນເຮີ່ມຕົ້ນ 1 ລິຕຣ ຕ້ອງກົມກະບວນໃຫ້ຮະດັບກູດໂຄສແລະ ເອຮານອລ ໃນນໍາຫັນກູດໂຄສໃນຮະດັບ 0.2 ກຣັມຕ່ອລິຕຣ ແລະ 2 ກຣັມຕ່ອລິຕຣ ຕາມລຳດັບ

ຈາກການນຳຕ້ວອ່າງນໍ້າຫັນກູດໂຄສ ໄປວິເຄຣະທີ່ປຣິມາມເໜີລ໌ ປຣິມາມກູດໂຄສ ແລະ ປຣິມາມເອຮານອລ (ວິທີວິເຄຣະທີ່ແສດງດັ່ງການນັກພວກ ۹) ຖຸກ 1 ຂ້າວົນ ເພື່ອເປົ້າຍບໍ່ເຫັນກັບຜົດຈາກການວັດຄໍາທາງອ້ອນຈາກສາມາດສົດຍົກໂອມເຕຣິກທີ່ໄດ້ພັກນາຂຶ້ນ ພຸດກາເປົ້າຍບໍ່ເຫັນແສດງດັ່ງການທີ່ 4.13 ພຸດວ່າການວັດຄໍາແບບອອົບ-ໄລນ໌ຂອງປຣິມາມທີ່ 3 ໄກ້ພລທີ່ສອດຄລ້ອງກັບການຄຳນວາ ໂດຍສາມາດສົດຍົກໂອມເຕຣິກ ໂດຍເພີ່ມປຣິມາມເໜີລ໌ແລະ ປຣິມາມກູດໂຄສໃໜ້ພລທີ່ ໄກສີເຄີຍນາງ ສ່ວນປຣິມາມເອຮານອລເຖິງແມ່ຈີ່ມີຄວາມຝຶກພລາດນ້ຳແຕ່ມີແນວໂນ້ມການຄຳນວາທີ່ ຖຸກຕ້ອງແລະ ສອດຄລ້ອງກັບຜົດກາຮັບຄົມ

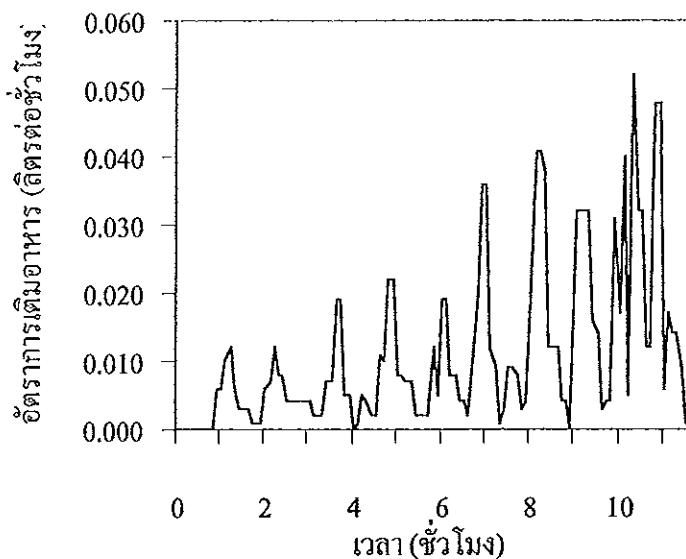
ໃນກາຮັບຄົມໂປຣແກຣມກົມຈະເຮີ່ມສ່ວ່າໃຫ້ປິ້ນທຳງານເມື່ອຮະດັບຄວາມເຂັ້ມງັນຂອງກູດໂຄສໃນນໍາຫັນກູດລອງອູ້ຢູ່ໃນຮະດັບ 0.2 ກຣັມຕ່ອລິຕຣ ຈາກກາຮັບຄົມພົບວ່າໃນຂ້າວົນທີ່ 1 ປິ້ນຈະເຮີ່ມເຕີມອາຫາເຂົ້າສູ່ລັງຫັນ ຈາກການທີ່ 4.14 ເໜິ່ງວ່າກົມກະບວນພື້ຈີ້ມີກາຮັບຄົມທີ່ ໂດຍເປີ່ມແປລັງກູດໂຄສແລະ ເອຮານອລ ໄດ້ຕື່ນື່ອງຈາກອ້ອຽກາຮັບຄົມໃຫ້ອາຫາມີກາຮັບຄົມ

เพิ่มลดตามความต้องการของเซลล์ได้อย่างรวดเร็ว ในช่วงแรกของการหมักเซลล์สีสต์ใช้ กซูโกรสเป็นแหล่งคาร์บอนในช่วงนี้ สภาวะการหมักจะเกิดความสมดุลกันระหว่างปริมาณ กซูโกรสที่เติม ปริมาณออกซิเจนอยู่ที่เกิดจากการสร้างของยีสต์และปริมาณความต้องการสารอาหารของยีสต์ ในช่วงหลัง (ประมาณหลังชั่วโมงที่ 8) เซลล์สีสต์เริ่มใช้ทั้งกซูโกรสและ เอทานอลเป็นแหล่งคาร์บอนในช่วงนี้ สภาวะการเจริญของยีสต์จะเริ่มมีการเปลี่ยนแปลงมาก อัตราการเติมอาหารเริ่มมีการเปลี่ยนแปลงขึ้นลงมากเพื่อปรับระดับปริมาณกซูโกรสและ เอทานอลในน้ำหมักและเพื่อรักษาระดับสารอาหารให้พอดีเหมาะสมแก่ความต้องการของเซลล์ สีสต์ อัตราการเติมอาหารลดลงระดับการหมักอยู่ในช่วง $0\text{--}0.08$ ลิตรต่อชั่วโมง เมื่อนำผล การทดลองมาเปรียบเทียบกับผลจากการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมัก ในข้อที่ 3 (ภาพที่ 4.11) พบว่าผลการทดลองมีไฟล์ที่สอดคล้องกับผลการจำลอง สถานการณ์ และในกระบวนการหมักประมาณ 12 ชั่วโมง ได้ปริมาณเซลล์ 3.69 กรัมต่อลิตร ผลผลิตเซลล์ที่ได้ต่อการใช้น้ำตาลเท่ากับ 0.13 ค่าความคาดเคลื่อนในการควบคุมระดับ กซูโกรสและเอทานอลในน้ำหมักเท่ากับ 0.37 ± 0.31 กรัมต่อลิตรและ 1.10 ± 0.25 กรัมต่อลิตร ตามลำดับ ซึ่งให้ค่าที่ใกล้เคียงกับผลจากการจำลองสถานการณ์อีกด้วย

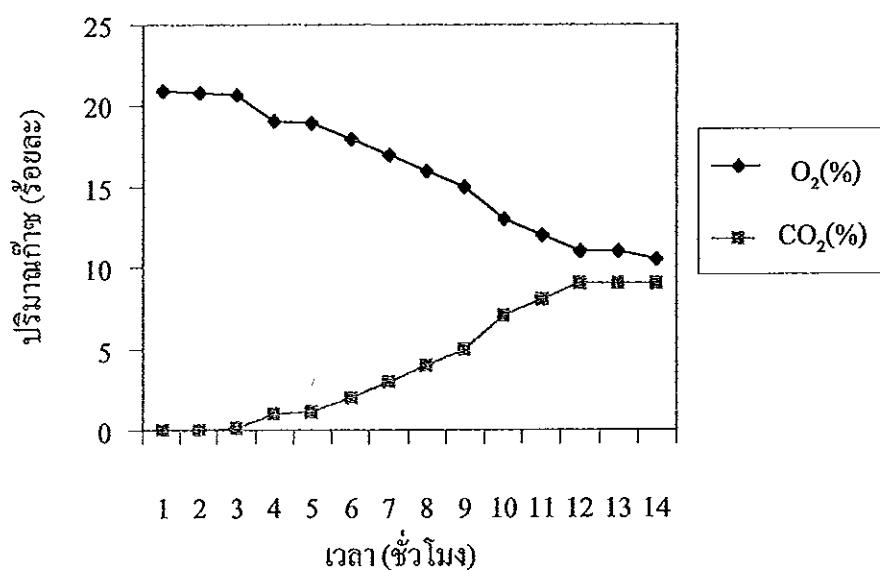
ในการทดลองมีการให้อากาศในปริมาตรคงที่ 1 vvm ปริมาณการใช้ก๊าซออกซิเจน และปริมาณการสร้างก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์แสดงดังภาพที่ 4.15 ปริมาณการใช้ก๊าซ ออกซิเจนจะมากขึ้นเมื่อระยะเวลาการหมักนานขึ้นจนคงที่ในช่วงที่เซลล์มีการเจริญคงที่ เช่นเดียวกับการสร้างก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์จะเพิ่มมากขึ้นจนคงที่ในช่วงที่เซลล์มี การเจริญคงที่



ภาพที่ 4.13 ผลการทดลองความคุณกระบวนการหมักบีสต์ชนิดปั๊บแบบกึ่งด้วยระบบฟื้นฟูโดยใช้การควบคุมแบบที่ 8 ควบคุมพีเอชเท่ากับ 4.5 และอุณหภูมิเท่ากับ 30 องศาเซลเซียส



ภาพที่ 4.14 อัตราการเติมอาหาร ในการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นมีปั้งแบบกึ่งกะด้วยระบบพีซีซี โดยใช้การควบคุมแบบที่ 8



ภาพที่ 4.15 ปริมาณก๊าซออกซิเจนที่ใช้ไปและปริมาณก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์ที่เกิดขึ้นในกระบวนการหมักยีสต์ข้นมีปั้งแบบกึ่งกะ ควบคุมกระบวนการด้วยระบบพีซีซีโดยใช้การควบคุมแบบที่ 8

กรณีที่ 2 การควบคุมกระบวนการหมักโดยใช้ระบบพืชชีเมื่อมีปัจจัยรบกวน

จากการทดลองในกรณีที่ไม่มีปัจจัยรบกวน (กรณีที่ 1) เป็นการทดลองเลี้ยงยีสต์ในสภาวะที่เหมาะสมต่อการเจริญ พนว่าระบบการควบคุมสามารถตอบสนองต่อกระบวนการหมักได้ดี เพื่อทดสอบการตอบสนองของระบบควบคุมในสภาวะที่อุณหภูมิและพื้นที่ เช่นเดียวกับ จึงทดลองควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั่งแบบกึ่งคง โดยนำชุดควบคุมที่ได้จากการจำลองสถานการณ์ในข้อ 3 มาใช้ในการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั่ง สภาวะการเลี้ยงต่างๆ เมื่อนำมาใช้ในกรณีที่ 1 แต่ปัจจัยการหมักมีการเปลี่ยนแปลงตลอดระยะเวลาหมัก แบ่งการทดลองเป็น 2 กรณี คือ

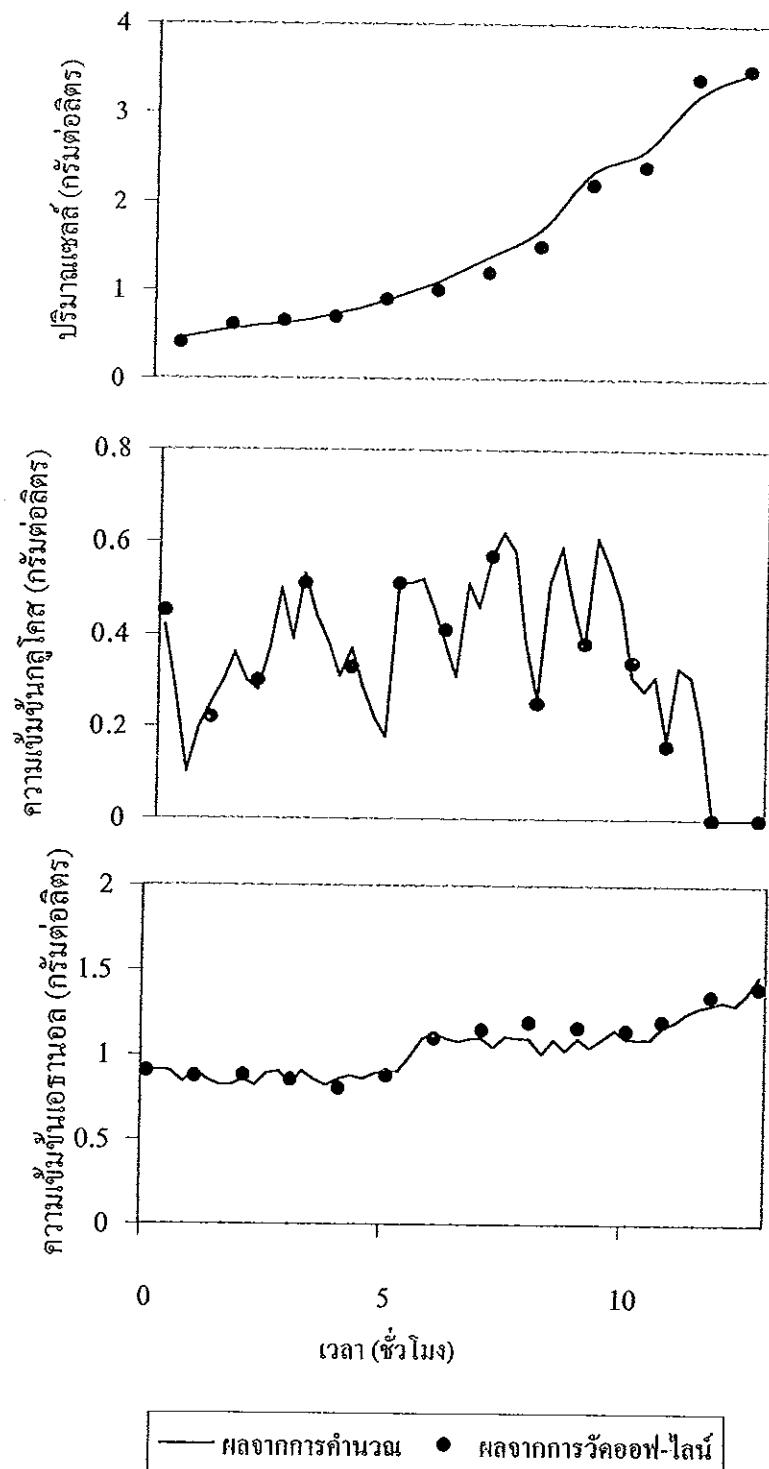
กรณี 1 เปลี่ยนแปลงระดับพื้นที่เชิงหมักอยู่ในช่วง 3.5 - 7.0 และควบคุมระดับอุณหภูมิในถังหมักคงที่เท่ากัน 30 องศาเซลเซียส

กรณี 2 เปลี่ยนแปลงระดับอุณหภูมิในการหมักอยู่ในช่วง 20-40 องศาเซลเซียส และควบคุมระดับพื้นที่เชิงคงที่เท่ากัน 4.5

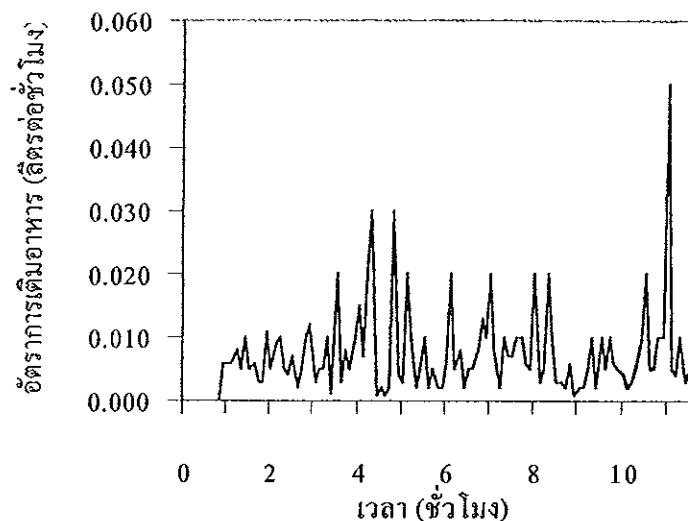
การทดลองในกรณีที่ 1 มีสภาวะการหมักเริ่มต้นดังนี้ ปริมาณเซลล์ 0.4 กรัมต่อลิตร กซูโคส 0.45 กรัมต่อลิตร เอทานอล 1 กรัมต่อลิตร และปริมาตรน้ำหมักเริ่มต้น 1 ลิตร ผลการทดลองแสดงดังภาพที่ 4.16 จะเห็นว่าในกรณีการเลี้ยงยีสต์แบบมีการเปลี่ยนแปลงพื้นที่เชิงนี้อัตราการเติมอาหารมีค่าขึ้นลงถี่มากกว่าในกรณีไม่มีปัจจัยรบกวน แสดงดังภาพที่ 4.17 ซึ่งอาจจะเป็นผลมาจากการปรับสภาวะการเจริญของเซลล์ไปตามการเปลี่ยนแปลงสภาวะการหมัก ในบางช่วงที่เซลล์ลดลงในสภาวะที่ไม่เหมาะสมอาจมีอัตราการใช้อาหารหรือการสร้างผลิตภัณฑ์ที่เปลี่ยนแปลงไปจากระดับปกติ โปรแกรมการคำนวณอัตราการเติมอาหารจึงพยายามปรับระดับของปริมาณกซูโคสและเอทานอล ไปตามสภาวะที่เปลี่ยนแปลงของกระบวนการหมัก อัตราการเติมอาหารอยู่ในช่วง 0-0.05 ลิตรต่อชั่วโมง จากผลการทดลองในการเลี้ยงประมาณ 10 ชั่วโมง ได้ปริมาณเซลล์ 3.47 กรัมต่อลิตร ผลผลิตเซลล์ที่ได้จากการใช้น้ำตาลเท่ากับ 0.11 ค่าความคลาดเคลื่อนในการควบคุมระดับกซูโคสและเอทานอลในน้ำหมักเท่ากับ 0.36 ± 0.26 และ 1.14 ± 0.32 กรัมต่อลิตร ตามลำดับ จะเห็นว่าค่าที่ได้ดังกล่าว มีค่าใกล้เคียงกับการเลี้ยงยีสต์ในกรณีที่ไม่มีปัจจัยรบกวน เมื่อเปรียบเทียบผลการทดลองจากการวัดทางอ้อม โดยใช้สมการสหโยชน์โดยตรงกับการวัดโดยอินฟอร์มิล์ พนว่าให้ผลที่ใกล้เคียงและสอดคล้องกัน เช่นเดียวกับการทดลองเลี้ยงยีสต์ชนิดปั่งแบบไม่มีปัจจัยรบกวน อัตราการใช้ก๊าซออกซิเจนและการสร้างก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์แสดงดังภาพที่ 4.18

การทดลองในกรณีที่ 2 เป็นการทดลองควบคุมกระบวนการหมักขี้สต์ขั้นมีปัจจัยแบบกึ่งกระดับฟื้ชซึ่งมีปัจจัยรบกวนโดยการเปลี่ยนแปลงอุณหภูมิในถังหมัก สภาวะการหมักเริ่มนั้นเช่นเดียวกับกรณีที่ 1 (เปลี่ยนแปลงฟื้ช) ผลการทดลองแสดงดังภาพที่ 4.19 อัตราการเติมอาหารในกรณีมีการเปลี่ยนแปลงใกล้เคียงกับในกรณีที่ 1 แสดงดังภาพที่ 4.20 อัตราการเติมอาหารอยู่ในช่วง $0\text{--}0.05$ ลิตรต่อชั่วโมง จากผลการทดลองในการเลี้ยงประมาณ 10 ชั่วโมง ได้ปริมาณเซลล์ 3.50 กรัมต่อลิตร พลผลิตเซลล์ที่ได้ต่อการใช้น้ำตาล 0.12 ค่าความคลาดเคลื่อนในการควบคุมระดับกลูโคสและออกซิเจนในน้ำหมักเท่ากับ 0.41 ± 0.31 และ 1.12 ± 0.27 กรัมต่อลิตร ตามลำดับ ปริมาณการใช้ก๊าซออกซิเจนและการสร้างก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์แสดงดังภาพที่ 4.21

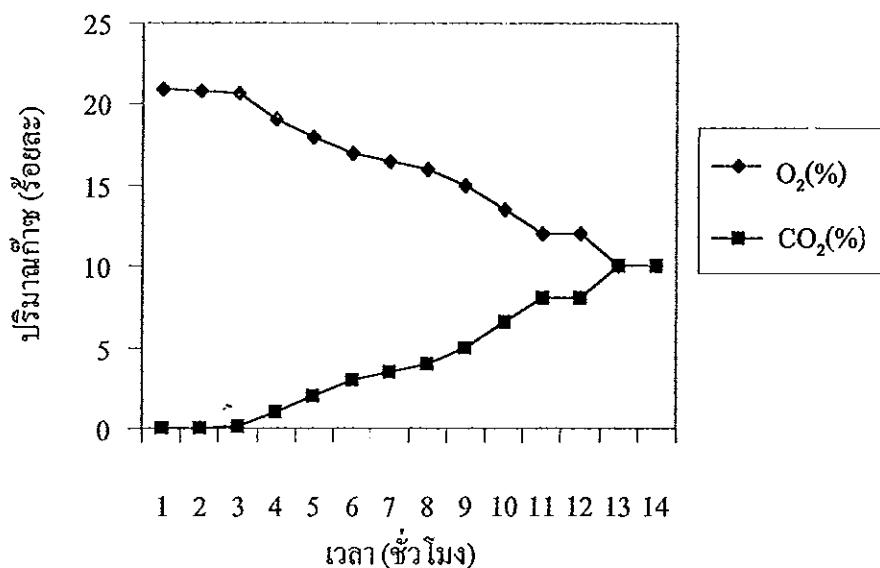
จากการทดลองควบคุมกระบวนการหมักแบบมีปัจจัยรบกวนและแบบไม่มีปัจจัยรบกวน พบว่าระบบการควบคุมสามารถตอบสนองต่อสภาวะการเปลี่ยนแปลงการหมักได้ดีทั้งในกรณีแบบมีปัจจัยรบกวนและแบบไม่มีปัจจัยรบกวน การเปรียบเทียบผลการควบคุมกระบวนการหมักของทั้งสองกรณี (เปลี่ยนแปลงฟื้ชและเปลี่ยนแปลงอุณหภูมิ) มีปริมาณใกล้เคียงกัน ซึ่งเมื่อเปรียบเทียบกับกรณีที่ไม่มีปัจจัยรบกวนพบว่าปริมาณเซลล์ที่ได้น้อยกว่าไม่นัก และพลผลิตเซลล์ที่ได้ต่อปริมาณการใช้น้ำตาลก็ได้ค่าที่ต่ำกว่าในกรณีที่ไม่มีปัจจัยรบกวนไม่นักนักเช่นกัน ส่วนค่าความคลาดเคลื่อนในการควบคุมระดับกลูโคสและออกซิเจนในน้ำหมัก ทั้งกรณีแบบมีปัจจัยรบกวนและแบบไม่มีปัจจัยรบกวนให้ผลการควบคุมอยู่ในช่วงเดียวกัน แต่ระยะเวลาในการหมักในกรณีที่ไม่มีปัจจัยรบกวนใช้เวลาในการหมักถึง 12 ชั่วโมง เซลล์จึงเริ่ญในช่วง stationary phase ส่วนการหมักในกรณีมีปัจจัยรบกวนทั้งสองกรณีใช้เวลาในการหมักเพียง 10 ชั่วโมง ดังนั้นมีอัตราเร่งถึงในแต่ละชั่วโมงร่วมด้วย การควบคุมกระบวนการหมักในทั้งสองกรณีให้ผลที่ใกล้เคียงกัน



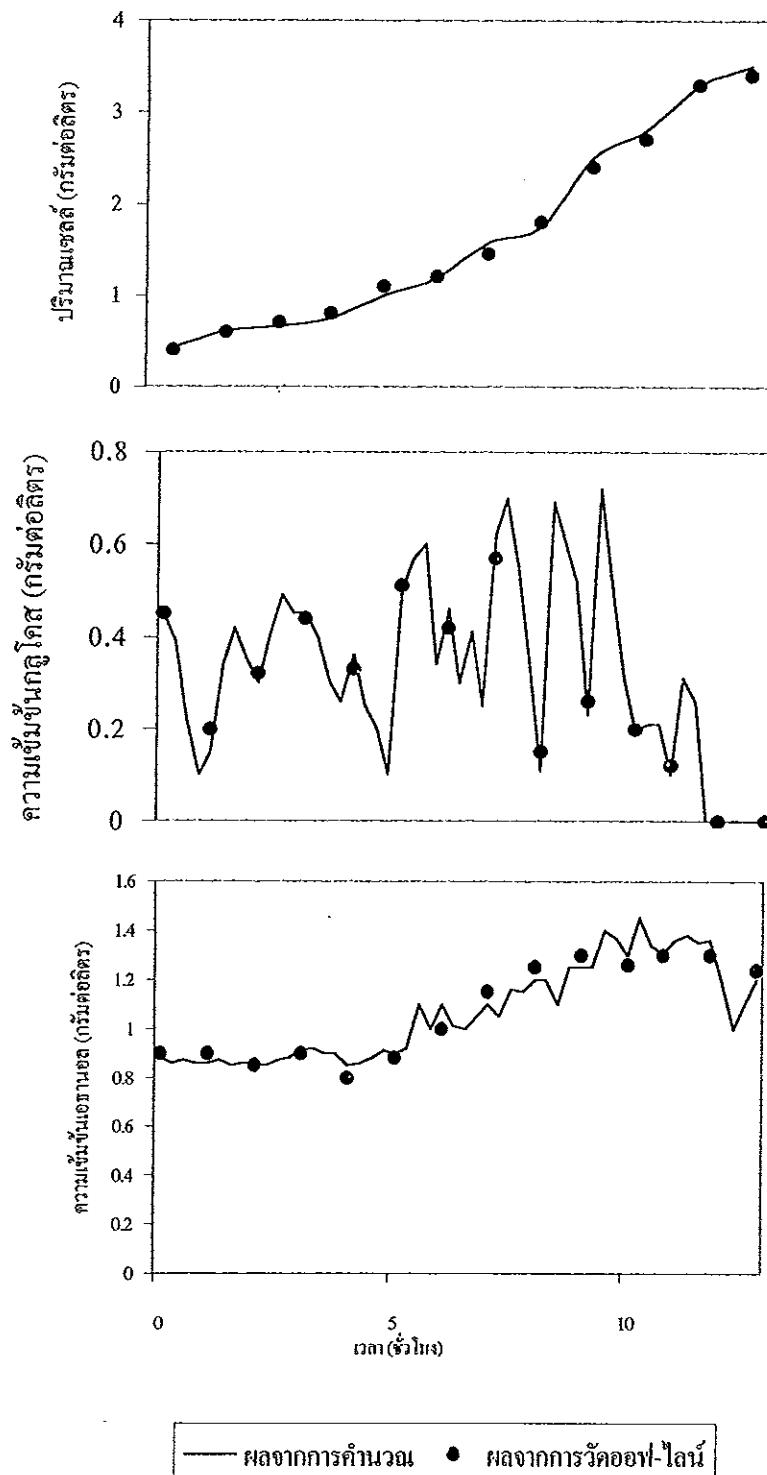
ภาพที่ 4.16 ผลการทดลองความคุณกระบวนการหมักยีสต์บนมปังแบบกึ่งกระดืบระบบฟืชซีโดยใช้วิธีการควบคุมแบบที่ 8 เปลี่ยนแปลงพื้อเชื้อยู่ในช่วง 3.5-70 และอุณหภูมิ 30 องศาเซลเซียส



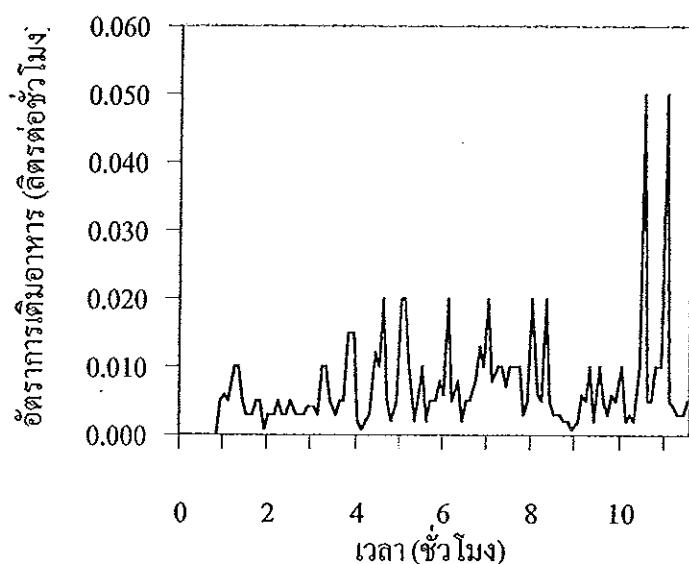
ภาพที่ 4.17 อัตราการดูดออกอากาศในการทดลองหมักยีสต์ข้นมีปัจจัยแบบกึ่งคงตัวโดยระบบฟื้นซีด้วยการควบคุมแบบที่ 8 เปลี่ยนแปลงพีเอชอยู่ในช่วง 3.5-7.0 และอุณหภูมิ 30 องศาเซลเซียส



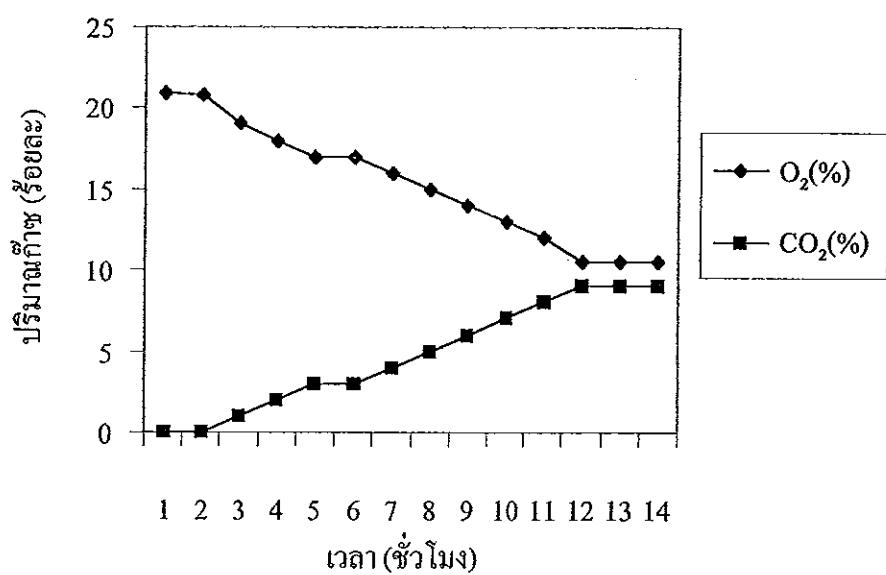
ภาพที่ 4.18 ปริมาณก๊าซออกซิเจนที่ใช้ไปและปริมาณก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์ที่เกิดขึ้นในการทดลองหมักยีสต์ข้นมีปัจจัยแบบกึ่งคงตัวโดยระบบฟื้นซีด้วยการควบคุมแบบที่ 8



ภาพที่ 4.19 ผลการทดลองควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ขันมีปัจจัยแบบกึ่งกระดิ่งระบบพื้นที่โดยใช้การควบคุมแบบที่ 8 ควบคุมพีเอชท่ากับ 3.5 และเปลี่ยนแปลงอุณหภูมิอยู่ในช่วง 20-40 องศาเซลเซียส



ภาพที่ 4.20 อัตราการเติมอาหารในการทดลองหมักยีสต์ข้นปั้งแบบกึ่งกระดี้วยระบบฟื้นฟูโดยใช้การควบคุมแบบที่ 8 ควบคุมพื้้นเขตต่อกัน 3.5 และเปลี่ยนแปลงอุณหภูมิอยู่ในช่วง 20-40 องศาเซลเซียส



ภาพที่ 4.21 ปริมาณก๊าซออกซิเจนที่ใช้ไปและปริมาณก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์ที่เกิดขึ้นในการทดลองหมักยีสต์ข้นปั้งแบบกึ่งกระดี้วยระบบฟื้นฟูโดยใช้การควบคุมแบบที่ 8

**ตารางที่ 6 เปรียบเทียบผลการความคุ้มกระบวนการการหมักถีสต์ชนิดปั๊บแบบพืชชีวีเมื่อการหมัก
มีปั๊บชั้นรากวนและไม่มีปั๊บชั้นรากวน**

วิธีการหมัก	ปริมาณเซลล์ (กรัมต่อลิตร)	ผลผลิตเซลล์ ที่ได้ต่อการ ใช้น้ำยาด	ค่าความคลาด เคลื่อนกลุ่มโคส	ค่าความคลาด เคลื่อนแขวนอุด
ไม่มีปั๊บชั้นรากวน (ความคุณพีเอชและ อุณหภูมิ)	3.69	0.13	0.37 ± 0.31	1.10 ± 0.25
มีปั๊บชั้นรากวน (เปลี่ยนพีเอชและ ความคุณอุณหภูมิ)	3.47	0.11	0.36 ± 0.26	1.14 ± 0.31
มีปั๊บชั้นรากวน (เปลี่ยนอุณหภูมิ และความคุณพีเอช)	3.50	0.12	0.41 ± 0.31	1.12 ± 0.27

5. การจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักด้วยสต์ขนມปั่งแบบพีไอ

จากการทดลองที่ผ่านมาเป็นการนำระบบควบคุมแบบพีชีมาใช้ในการควบคุมกระบวนการหมักด้วยสต์ขนມปั่งแบบกึ่งก่อ ในการทดลองส่วนนี้เป็นการนำการควบคุมแบบดั้งเดิม (แบบพีไอ) มาใช้ในการควบคุมกระบวนการหมักด้วยสต์ขนມปั่ง เพื่อเปรียบเทียบประสิทธิภาพการควบคุมระหว่างการควบคุมทั้งสองแบบ โดยจุดมุ่งหมายในการควบคุมเหมือนกับการควบคุมแบบพีชีคือ

1. การหมักต้องให้ปริมาณเชลล์มาก
2. ให้ผลผลิตเชลล์ต่อการใช้น้ำตาลสูง

สามารถควบคุมกระบวนการหมักให้ระดับกําลังโภสและเอทานอลในน้ำหมักมีความเพิ่มขึ้นอยู่ในระดับที่ต้องการ โดยไม่มีความคลาดเคลื่อนน้อยที่สุด

นำแบบจำลองการเริ่มเชิงคณิตศาสตร์ของยีสต์ขนມปั่งที่ได้พัฒนาขึ้นจากข้อ 1 มาจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักด้วยสต์ขนມปั่งแบบกึ่งก่อด้วยการควบคุมแบบพีไอ โดยที่การควบคุมแบบพีไอ มีการควบคุมตามความสัมพันธ์ (Donald, 1991)

$$\alpha = K_c \varepsilon + K_c / \tau_i \int_0^t \varepsilon \cdot dt + \alpha_s \quad (11)$$

เมื่อ K_c คือ gain

τ_i คือ เวลาอินทิกรัล (integral time, นาที)

α_s คือ ก่าคงที่

ε คือ ก้าความคลาดเคลื่อน

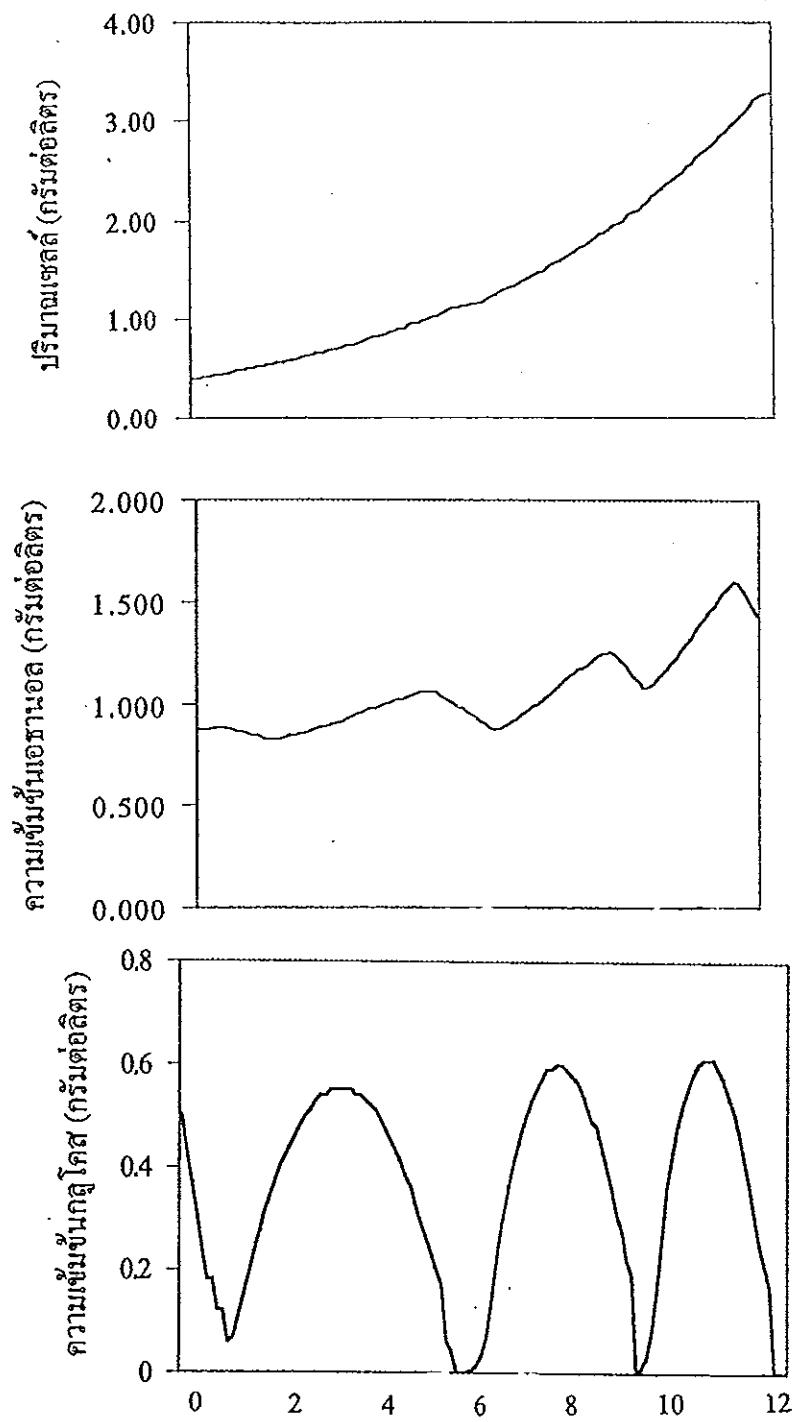
จำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมัก โดยปรับค่า K_c และ τ_i เพื่อหาค่าพารามิเตอร์ที่จะทำให้ระบบควบคุมมีประสิทธิภาพการควบคุมกระบวนการหมักดีที่สุด ค่าเริ่มต้นของสภาวะการหมักที่ใช้ในการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักแบบพีไอ คือ ปริมาณเชลล์ 0.4 กรัมต่อลิตร กําลังโภส 0.5 กรัมต่อลิตร เอทานอล 0.87 กรัมต่อลิตร และปริมาตรน้ำหมักเริ่มต้น 1 ลิตร ตั้งค่าจุดอ้างอิงในการควบคุมปริมาณกําลังโภสและ

เอกสารอลในน้ำมักเท่ากับในกรณีการควบคุมแบบพีซีซี คือ 0.2 กรัมต่อลิตร และ 2 กรัมต่อลิตร ตามลำดับ

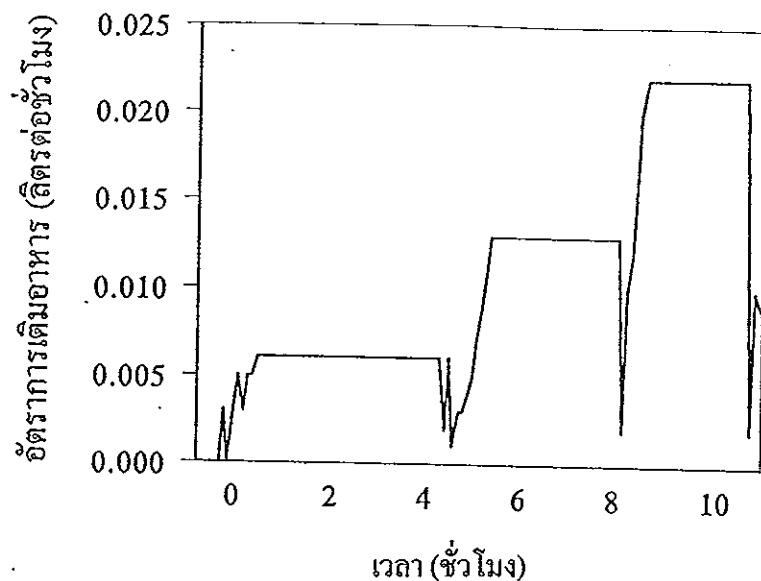
ตัวอย่างการตอบสนองของระบบความคุณเมื่อปรับค่า K_c และ τ_i ต่างๆ แสดงดังตารางที่ 7 จะเห็นว่าเมื่อควบคุมกระบวนการแบบพีไอโดยใช้ K_c เท่ากับ 0.002 และ τ_i เท่ากับ 200 ได้ผลการควบคุมที่มีประสิทธิภาพดีที่สุด คือให้ปริมาณเซลล์ 3.28 กรัมต่อลิตร ผลผลิตเซลล์ที่ได้ต่อการใช้น้ำตาลเท่ากับ 0.12 ค่าความคลาดเคลื่อนในการควบคุมระดับกลูโคสและเอกสารอลในน้ำมักเท่ากับ 0.30 ± 0.30 และ 1.21 ± 0.38 กรัมต่อลิตร ตามลำดับ ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักเมื่อ K_c เท่ากับ 0.002 และ τ_i เท่ากับ 200 แสดงดังภาพที่ 4.22 อัตราการเติมอาหารแสดงดังภาพที่ 4.23

ตารางที่ 7 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ขั้นบังเปงแบบพีไอ เมื่อใช้ค่า K_c และ τ_i ต่างๆ

K_c	τ_i	ปริมาณเซลล์ (กรัมต่อลิตร)	ผลผลิตเซลล์ ที่ได้ต่อการ ใช้น้ำตาล	ค่าความคลาด เคลื่อนกลูโคส (กรัมต่อลิตร)	ค่าความคลาด เคลื่อนเอกสารอล (กรัมต่อลิตร)
0.0005	200	3.24	0.11	0.33 ± 0.33	1.18 ± 0.36
0.0010	200	2.00	0.12	0.30 ± 0.30	1.06 ± 0.22
0.0020	200	3.28	0.12	0.30 ± 0.30	1.21 ± 0.38
0.0010	100	2.05	0.12	0.31 ± 0.31	1.06 ± 0.21
0.0010	300	3.18	0.11	0.32 ± 0.32	1.24 ± 0.39
0.0010	400	3.13	0.11	0.36 ± 0.36	1.23 ± 0.39



ภาพที่ 4.22 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักขี้สต์ขันมีปัจจัยกำหนดค่าความตื้นชั้นของไนโตริกไซด์ เมื่อ $K_C = 0.002$ และ $\tau_1 = 200$

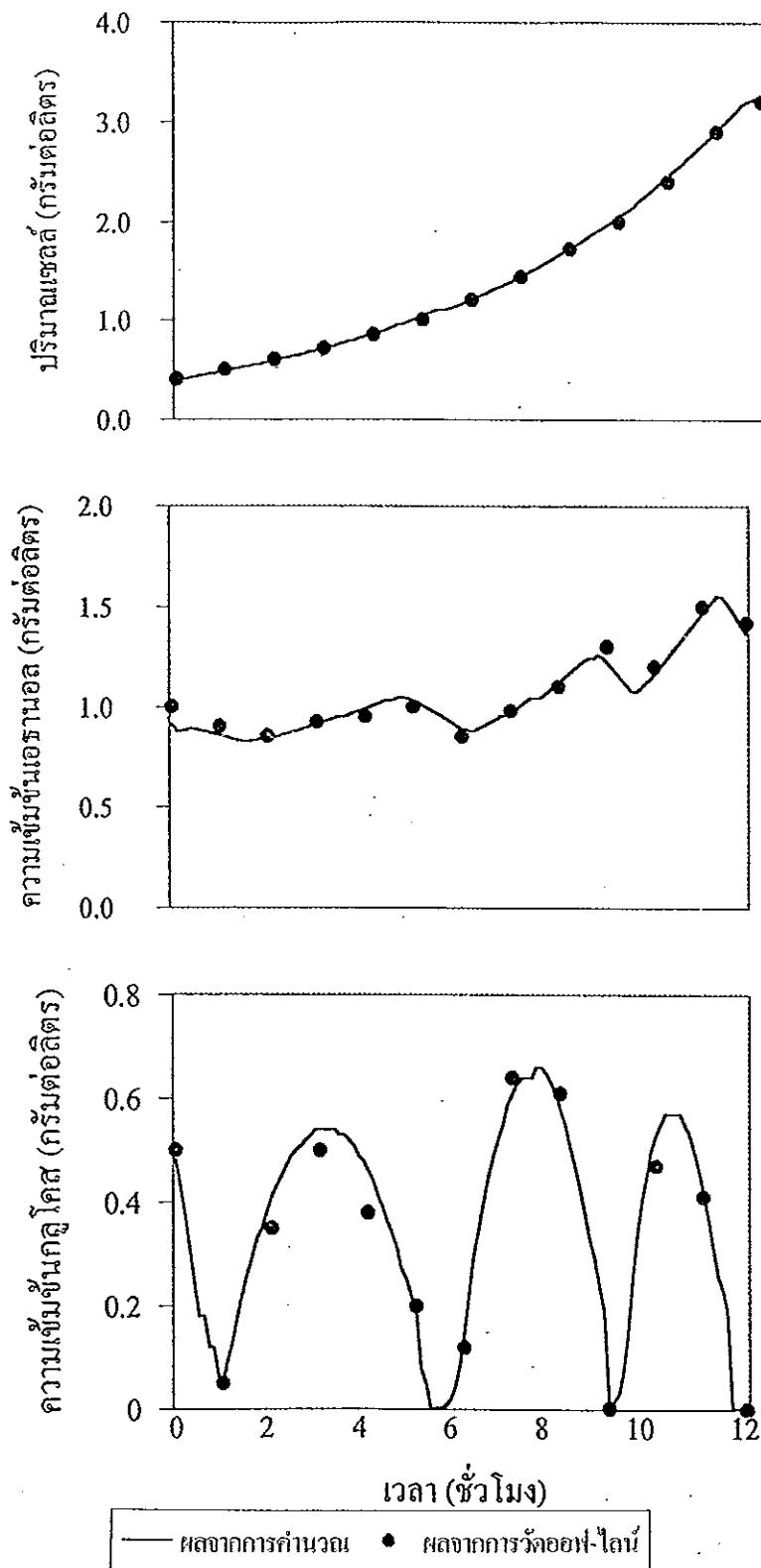


ภาพที่ 4.23 อัตราการเติมอาหารในการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมัก
ยีสต์ชนิดปั่งแบบกึ่งคงค่าวิธีการควบคุมแบบพีไอ เมื่อ $K_C = 0.002$ และ $\tau_i = 200$

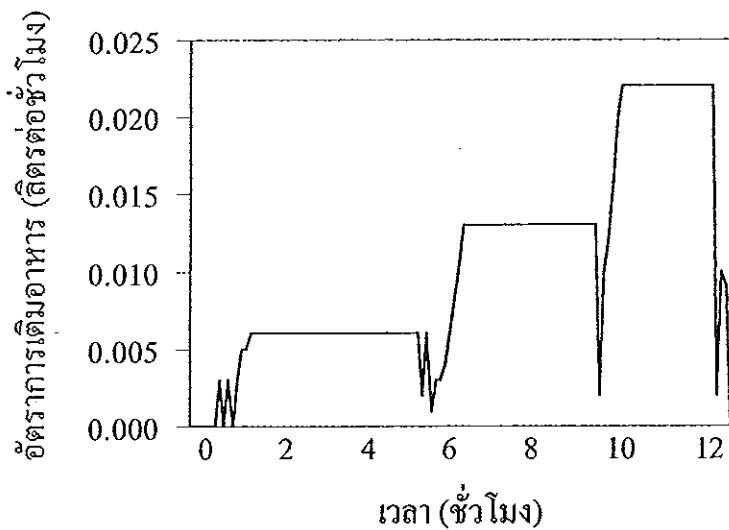
6. การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นมีปัจจัยการควบคุมแบบพื้นที่

จากการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นมีปัจจัยการควบคุมแบบพื้นที่ พบว่าเมื่อ K_c เท่ากับ 0.002 และ τ_1 เท่ากับ 200 ให้ผลการควบคุมที่ดีที่สุด นำค่าพารามิเตอร์ดังกล่าวมาใช้ในการทดลองควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นมีปัจจัยสภาวะการหมักเหมือนกับการทดลองควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นมีปัจจัยพื้นที่ ในระดับการหมัก 12 ชั่วโมง ให้ปริมาณเชลล์ 3.23 กรัมต่อลิตร ผลผลิตเชลล์ที่ได้ต่อการใช้น้ำตาลเท่ากับ 0.11 ค่าความคลาดเคลื่อนในการควบคุมระดับกลุ่ม โภคและเอนไซโนลิน น้ำหมักเท่ากับ 0.35 ± 0.35 และ 1.20 ± 0.35 กรัมต่อลิตร ตามลำดับ โพร์ไฟล์ผลการทดลองมีความสอดคล้องกับผลจากการจำลองสถานการณ์ โพร์ไฟล์การเปลี่ยนแปลงกลุ่ม โภคสมีความแตกต่างกับการทดลองควบคุมแบบพื้นที่ซึ่ง โพร์ไฟล์จากการควบคุมแบบพื้นที่มีลักษณะเปลี่ยนแปลงขึ้นลงด้วยความถี่น้อยกว่าการควบคุมด้วยพื้นที่ ซึ่งโพร์ไฟล์การเปลี่ยนแปลงน้ำตาลนี้มีความสอดคล้องกับอัตราการเติมอาหาร แสดงดังภาพที่ 4.25 โดยที่อัตราการเติมอาหารในการควบคุมแบบพื้นที่มีการเปลี่ยนแปลงตอบสนองต่อสภาวะการหมักในช่วงคงที่เป็น 3 ระดับใหญ่ๆ เมื่อเวลาการหมักผ่านไป อัตราการเติมอาหารค่อยๆ เพิ่มมากขึ้นเป็นระดับคงที่ ทำให้ปริมาณกลุ่ม โภคในจังหวะมีมากเกินความต้องการของเชลล์ การควบคุมที่ไม่รับเรียบ เช่นนี้ทำให้เกิดการเปลี่ยนแปลงสภาวะการหมักมาก เชลล์ต้องมีการปรับสภาวะการเจริญซึ่งมีผลทำให้เชลล์มีการเจริญได้น้อยลงและก่อให้เกิดสภาวะที่มีการสร้างปริมาณเอนไซโนลินมาก จะทำให้เกิดการขับยักษ์การเจริญ การควบคุมแบบดังกล่าวมีความแตกต่างจากการควบคุมด้วยพื้นที่ ในการควบคุมด้วยพื้นที่อัตราการเติมอาหารมีการเพิ่มและลดอย่างรวดเร็วตามสภาวะความต้องการอาหารเพื่อการเจริญของเชลล์ การควบคุมระดับปริมาณกลุ่ม โภคในน้ำหมักมีความรายเรียบกว่า

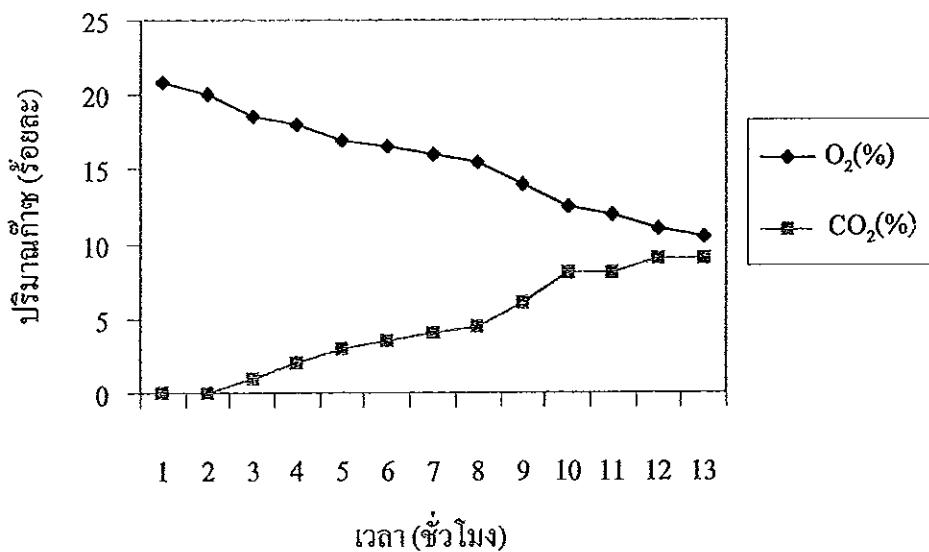
การวัดค่าแบบออน-ไลน์ในการควบคุมกระบวนการแบบพื้นที่ พบว่ามีค่าที่ใกล้เคียงกับการคำนวณจากสมการสตอ yerki โอมेटริก แสดงดังภาพที่ 4.24 เช่นเดียวกับการทดลองควบคุมกระบวนการด้วยพื้นที่



ภาพที่ 4.24 ผลการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์บนมปังเบนกิงกระดับการควบคุมแบบพื้นเมือง เมื่อ $K_C = 0.002$ และ $\tau_1 = 200$



ภาพที่ 4.25 อัตราการเติมอาหารในการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั้งแบบกึ่งกะตัวยกควบคุมแบบพีไอ เมื่อ $K_C = 0.002$ และ $\tau_i = 200$



ภาพที่ 4.26 ปริมาณก๊าซออกซิเจนที่ใช้ไปและปริมาณก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์ที่เกิดขึ้นในการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั้งแบบกึ่งกะตัวยกควบคุมแบบพีไอ เมื่อ $K_C = 0.002$ และ $\tau_i = 200$

บทที่ 5

บทสรุป

จากการศึกษาแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์การเจริญของยีสต์แบบกึ่งแบบต่างๆ พบว่าแบบจำลองที่มีการพิจารณาถึงผลจากความเข้มข้นของอาหารและผลิตภัณฑ์ที่มีต่อการเจริญของเซลล์เป็นแบบจำลองที่มีความสอดคล้องกับข้อเสนอของสภาวะการหมักที่ศึกษาเนื่องจากในสภาวะการเจริญของยีสต์ที่นำมาใช้ในงานวิจัยนี้มีการเจริญแบบ diauxic growth ยีสต์สามารถใช้หิ้งกลูโคสและโซนอลเป็นแหล่งคาร์บอนในการเจริญได้ และปริมาณของผลิตภัณฑ์นี้ (โซนอล) ยังมีผลไปยังขั้นตอนการเจริญของเซลล์อีกด้วย ในงานวิจัยนี้แบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ของ Takamatsu (1984) มาใช้ในการจำลองสถานการณ์การเจริญของยีสต์แบบกึ่ง กโดยมีการปรับค่าพารามิเตอร์ต่างๆ ในแบบจำลองเพื่อให้ผลที่ได้จากการจำลองสถานการณ์มีความสอดคล้องกับผลการทดลองมากที่สุดอย่างมีระบบ พนว่าค่าพารามิเตอร์ต่างๆ ที่เหมาะสมในการจำลองสถานการณ์ในงานวิจัยนี้ ได้แก่ $k_1 = 0.01$, $k_2 = 0.01$, $k_3 = 0.1$, $m = 0.03$, $\mu_{max} = 0.25$, $Y = 0.12$, $Y_{ss} = 0.12$ และ $Y_{xe} = 0.48$ และแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ที่ได้สามารถอธิบายผลการทดลองได้ถูกต้องและครอบคลุมสภาวะการหมักถึงแม้ว่าเซลล์จะเจริญในสภาวะขาดแคลนอาหารหรือมีอาหารมากเกินความต้องการ ซึ่งสภาวะการเจริญของเซลล์นี้จะขึ้นอยู่กับระดับความเข้มข้นของกลูโคสซึ่งมีความสอดคล้องกับปริมาณการเปลี่ยนแปลงปริมาณโซนอลด้วย

ในแง่ของระบบการวัด งานวิจัยนี้ได้พัฒนาให้ระบบสามารถใช้เครื่องมือวัดแบบพื้นฐานที่ใช้ในการหมักอยู่ทั่วไป ได้แก่ เครื่องวัดวิเคราะห์ปริมาณก๊าซ เครื่องวัดค่าความดูดกลืนแสง โดยสามารถวัดปริมาณกลูโคสและปริมาณโซนอลซึ่งเป็นปริมาณที่ต้องการใช้ในการควบคุม ได้โดยทางอ้อม โดยคำนวณปริมาณห้องสองจากการวัดปริมาณก๊าซออกซิเจนที่ใช้ไป ปริมาณก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์ที่สร้าง และปริมาณเซลล์ที่เพิ่ม เป็นวิธีการวัด โดยทางอ้อมที่ประยุกต์นำหลักการคำนวณตามสมการสตอ yer โอมทริกมาใช้ร่วมกับการวัดแบบออนไลน์ พนว่าการคำนวณปริมาณกลูโคสต้องมีการปรับสมการสตอ yer โอมทริกเพื่อให้ผลที่ได้จากการคำนวณตามสมการสตอ yer โอมทริกมีความสอดคล้องกับค่าที่ได้จากการวัดจริง ส่วนปริมาณโซนอลที่ได้จากการคำนวณกับค่าที่วัด

ได้จริงมีความสอดคล้องกันจึงไม่ต้องมีการปรับสมการสหอยคิโอะเมตริก สามารถนำสมการการคำนวณปริมาณเอทานอลและปริมาณกลูโคสไปใช้เป็นวิธีการวัดโดยทางอ้อมในการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ขั้นปั้งเพื่อทดสอบอุปกรณ์ในงานวัด อีกทั้งผลการคำนวณที่ได้ขึ้นมีความถูกต้องและสอดคล้องกับค่าจริงที่วัดได้อีกด้วย

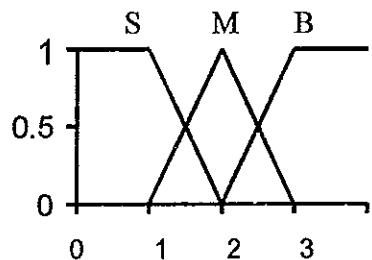
เมื่อนำแบบจำลองการเจริญเชิงคณิตศาสตร์ที่ได้มาจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ขั้นปั้งด้วยระบบพืชชี การควบคุมแบบพืชชีประกอบด้วยฟังก์ชันอินพุตคือ ความเข้มข้นของกลูโคสและความเข้มข้นของเอทานอล และฟังก์ชันเอาต์พุตคือ อัตราการเติมอาหารแบบป้อนกลับ การจำลองสถานการณ์เริ่มต้นโดยการตัดเลือกชุดควบคุม ควบคุมแบบต่างๆ และเลือกค่าจุดอ้างอิงของระดับปริมาณกลูโคสและเอทานอลที่ต้องการ ควบคุมมาใช้ในการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ขั้นปั้งแบบเก็บจาก การจำลองสถานการณ์พบว่าเมื่อใช้กฏควบคุมชุดที่ 2 และกำหนดค่าการควบคุมระดับความเข้มข้นของกลูโคสและเอทานอลไว้ที่ 0.2 ± 2 กรัมต่อลิตร ตามลำดับ ให้ปริมาณ เชลล์สูงสุด 3.31 ± 0.28 กรัมต่อลิตร และให้ผลผลิตเซลล์ต่อการใช้น้ำตาลสูงสุดเท่ากับ 0.19 ± 0.01 เมื่อเทียบกับการใช้กฏควบคุมชุดอื่น ควบคุมความเข้มข้นของกลูโคสอยู่ในระดับ 0.39 ± 0.34 กรัมต่อลิตร และควบคุมปริมาณเอทานอลอยู่ในระดับ 1.13 ± 0.28 กรัมต่อลิตร จากการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมัก โดยใช้กฏควบคุมแบบนี้ให้ผลการควบคุมตรงตามจุดมุ่งหมายของการควบคุมที่ตั้งไว้มากที่สุด คือ

1. ให้ปริมาณเซลล์มาก
2. ให้ผลผลิตเซลล์ต่อการใช้น้ำตาลสูง
3. สามารถควบคุมกระบวนการหมักให้ระดับกลูโคสและเอทานอลในน้ำหมักมี ความเข้มข้นอยู่ในระดับที่ต้องการ โดยให้มีความคาดเคลื่อนน้อยที่สุด

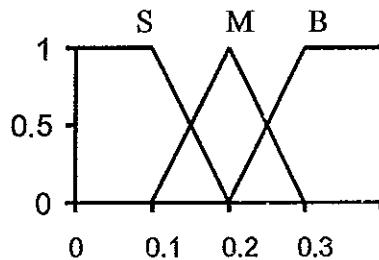
กฏควบคุมแบบพืชชีที่ได้จากการจำลองสถานการณ์แสดงดังตารางที่ 8 และ ฟังก์ชันสามารถอินพุตและเอาต์พุตแสดงดังภาพที่ 5.1 เมื่อค่าการควบคุมระดับความเข้มข้น ของกลูโคสและเอทานอลเท่ากับ 0.2 ± 2 กรัมต่อลิตร ตามลำดับ

ตารางที่ 8 กฎความคุณแบบพีชชี

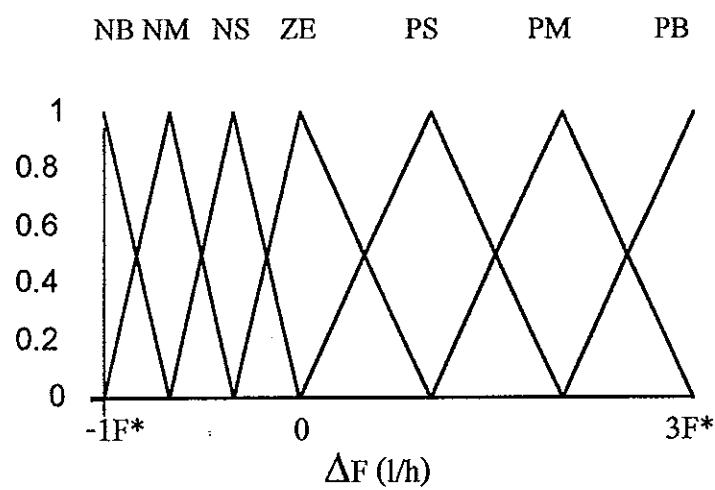
		Glucose			
		S	M	B	
		S	PM	PS	NS
Ethanol		M	PS	ZE	NM
		B	NS	NM	NB



ก พื้นก์ชันสมาชิกของเอทานอล



ข พื้นก์ชันสมาชิกของกลูโคส



ค พื้นก์ชันสมาชิกของอัตราการให้อาหาร (ເອາະໝຸດ)

ภาพที่ 5.1 พื้นก์ชันสมาชิกของอินพູตແລະເອາະໝຸດທີ່ໃຊ້ໃນການຄວບຄຸມກະບວນກາຮ້າມັກຍືສ໌ໜ້ານມັງແບບພຶ້ງ

การทดลองความคุณกระบวนการหมักบีสต์ขั้นมีปั้งแบบกึ่งกะ โดยใช้ชุดการควบคุมแบบพีซีที่ได้จากการจำลองสถานการณ์ ตั้งค่าจุดอ้างอิงในการควบคุมระดับกลูโคสและอ่อนน้อลเท่ากับ 0.2 และ 2 กรัมต่อลิตร ตามลำดับ ความคุณสภาวะการหมักให้เหมาะสมต่อการเจริญต่อครรภะการหมักโดยความคุณระดับพีเอชเท่ากับ 4.5 และอุณหภูมิเท่ากับ 30 องศาเซลเซียส และนำการควบคุมแบบพีซีชุดเดิมมาทำการทดลองเลี้ยงบีสต์ขั้นมีปั้งแบบกึ่งกะ แต่มีการเปลี่ยนแปลงสภาวะการหมักโดยมีการเปลี่ยนแปลงระดับพีเอชและอุณหภูมิในถังหมัก

ตารางที่ 9 เปรียบเทียบผลการทดลองการควบคุมการหมักแบบต่างๆ

วิธีการหมัก	ปริมาณเซลล์ (กรัมต่อลิตร)	ผลผลิตเซลล์ ที่ได้ต่อการ ใช้น้ำตาล	ค่าความคลาด เคลื่อนกลูโคส	ค่าความคลาด เคลื่อนอ่อนน้อล
แบบพีซี ไม่มีปั้งจัยรับกวน ^(ควบคุมพีเอชและ อุณหภูมิ)	3.69	0.13	0.37 ± 0.31	1.10 ± 0.25
แบบพีซี มีปั้งจัยรับกวน ^(เปลี่ยนพีเอช)	3.47	0.11	0.36 ± 0.26	1.14 ± 0.31
แบบพีซี มีปั้งจัยรับกวน ^(เปลี่ยนอุณหภูมิ)	3.50	0.12	0.41 ± 0.31	1.12 ± 0.27
แบบพีโอ	3.23	0.11	0.35 ± 0.35	1.20 ± 0.35

จากการทดลองควบคุมกระบวนการหมักขี้สต์ข้นมีปั้งด้วยฟิชซีทั้งในกรณีมีปั้งจัด
รบกวนและไม่มีปั้งจัดรบกวน แสดงตั้งตารางที่ 9 ถึงแม้ว่าระดับการควบคุมปริมาณกลูโคส
และเอทานอลที่ควบคุมได้จะได้ค่าที่ต่างจากค่าที่ต้องการควบคุม แต่ช่วงที่ควบคุมได้ยังอยู่
ในช่วงที่เหมาะสมต่อการเจริญของยีสต์โดยไม่ทำให้เกิดการยับยั้งการเจริญ เนื่องจากระดับ
ความเข้มข้นของเอทานอลที่มากกว่า 2 กรัมต่อลิตร จะไปมีผลยับยั้งการเจริญของยีสต์และ
การควบคุมปริมาณกลูโคสที่ระดับ 0.2 กรัมต่อลิตร เพื่อไม่ต้องการให้เซลล์ยีสต์มีการสร้าง
เอทานอล แต่การควบคุมแบบฟิชซีสามารถควบคุมให้ระดับปริมาณเอทานอลอยู่ในระดับต่ำ
ได้ถึงแม้ว่าระดับกลูโคสสูงกว่า 0.2 กรัมต่อลิตร ดังนั้นช่วงการควบคุมระดับปริมาณ
กลูโคสและเอทานอลที่ควบคุมได้จะเป็นช่วงที่ยอมรับได้ในการใช้ควบคุมกระบวนการ
หมักขี้สต์ข้นมีปั้ง

การควบคุมแบบฟิชซีทั้งในกรณีมีปั้งจัดรบกวนและไม่มีปั้งจัดรบกวนให้ผลการ
ควบคุมที่ใกล้เคียงกัน และไฟล์ที่ได้จากการทดลองมีความสอดคล้องกับผลจากการ
จำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการ

ทดสอบการควบคุมกระบวนการหมักขี้สต์ข้นมีปั้งแบบกึ่งภาคตัดกรามแบบ
ตั้งเดิม (แบบพีไอ) โดยจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมัก พนว่าเมื่อใช้ค่า
 K_c เท่ากับ 0.002 และ t_1 เท่ากับ 200 ทำให้ระบบควบคุมกระบวนการหมักมีประสิทธิภาพ
ดีที่สุดเมื่อเปรียบเทียบกับการใช้พารามิเตอร์อื่นๆ ในช่วงค่า K_c ตั้งแต่ 0.0005-0.0020 และ t_1
ตั้งแต่ 100-300 นำค่าพารามิเตอร์ที่ได้จากการจำลองสถานการณ์มาใช้ในการทดลองควบ
คุมกระบวนการหมักขี้สต์ข้นมีปั้ง โดยคำนึงถึงการหมักเหมือนกับการทดลอง
ควบคุมกระบวนการหมักด้วยฟิชซี

เมื่อเปรียบเทียบผลการทดลองควบคุมกระบวนการหมักขี้สต์ข้นมีปั้งด้วยฟิชซีและ
การควบคุมแบบพีไอ พนว่าอย่างน้อยที่สุดการควบคุมแบบฟิชซีให้ผลการควบคุมที่ใกล้
เคียงกับการควบคุมแบบพีไอ และระบบการควบคุมแบบฟิชซีสามารถที่จะพัฒนาต่อไป
ได้เนื่องจากงานวิจัยนี้เป็นเพียงการนำเสนอหลักการควบคุมแบบฟิชซีขั้นต้นมาลองใช้ในการ
ควบคุมกระบวนการหมักเท่านั้น ยังไม่ได้มีการศึกษาปรับปรุงหาผลลัพธ์ในการควบคุม
จึงยังมีโอกาสที่จะพัฒนาให้ดีขึ้นอีกมาก เพื่อทำให้การควบคุมมีประสิทธิภาพที่ดีขึ้น การนำ
ระบบควบคุมแบบฟิชซีมาใช้กับกระบวนการหมักจึงสามารถที่จะพัฒนาได้อีกมาก ซึ่งผู้
วิจัยมีข้อเสนอแนะหลายประการในการที่จะศึกษาวิจัยในเรื่องนี้ต่อไป ได้แก่

1. ระบบฟิชซีเป็นระบบที่มีความยืดหยุ่น และปรับเปลี่ยนแก้ไข ได้ง่าย ถ้ามีเครื่องมือวัดอื่นๆ ที่สามารถอ่านวัดค่าได้รวดเร็ว แม่นยำมากขึ้น ก็สามารถเพิ่มฟังก์ชันการคำนวณได้ ทำให้ระบบการควบคุมสามารถกำหนดอัตราการเติมอาหาร ได้ตรงกับสภาพการหมักได้ดียิ่งขึ้น
2. อาจจะเปลี่ยนแปลงฟังก์ชันและฟิชซีเซตต่างๆ เพื่อให้การควบคุมเหมาะสมมากขึ้น
3. จากการใช้วิธีการวัดโดยทางอ้อม เป็นการพัฒนาระบบการวัดอีกระดับหนึ่งเพื่อเป็นการขยายความสามารถในการควบคุมกระบวนการ วิธีการนี้จึงเป็นวิธีการที่น่าสนใจศึกษาและปรับปรุงเพื่อให้การวัดและการควบคุมมีความถูกต้องมากขึ้น
4. น่าจะมีการศึกษาวิจัยนำเอาการควบคุมแบบดั้งเดิม การควบคุมแบบอะแดปตีฟ และระบบผู้เชี่ยวชาญเข้ามาใช้ร่วมกับการควบคุมแบบฟิชซี เพื่อนำข้อดีของระบบการควบคุมแบบต่างๆมาใช้และพัฒนาระบบควบคุมแบบบูรณาการ (Integrated control) ที่มีประสิทธิภาพ มีความยืดหยุ่น และความน่าเชื่อถือ (reliability) สูงที่สุด

บรรณานุกรม

ดุษฎี ชนะบริพัติเน. 2537. การผลิตยีสต์ขنمปัง. จุลชีววิทยาอุดสาหกรรม. กรุงเทพฯ : ภาควิชาชีววิทยาประยุกต์ คณะวิทยาศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีเจ้าคุณทหารลาดกระบัง.

Agrawal, P., Koshy, G. and Ramseier, M. 1989. An algorithm for operating a fed-batch fermentor at optimum specific-growth rate. *Biotechnol. Bioeng.* 33 : 115-125.

Alfafara, C.G., Miura, K., Shimizu, H., Shioya, S., Suga, K. and Suzuki, K. 1993. Fuzzy control of ethanol concentration and its application to maximum glutathione production in yeast fed-batch culture. *Biotechnol. Bioeng.* 41 : 493-501.

Bailey, J.E. and Ollis, D.F. 1986. Biochemical engineering fundamentals. 2nd ed. Singapore : B&JO Enterprice.

Brown, C.M. and Rose, A.H., 1964. *J. of Bacteriology*. 97 : 261-272.

Burrows, S. 1970. Baker's Yeast. In Rose AH, Harrison JS(eds). The Yeasts. New York : Academic Press.

Cooney,C.L., Wang, H.Y. and Daniel, I.C. 1977. Computer-aided material balancing for prediction of fermentation parameters. *Biotechnol. Bioeng.* 11 : 55-67.

Coughaowr, Donald, R. 1991. Process Systems Analysis and Control. 2 ed. Singapore : McGraw-Hill, Inc.

Cox, E.1994. The Fuzzy Systems Handbook. London : Acedemic Press.

Hansford and Humphrey. 1966. Biotechnol. Bioeng. 8 : 85-96.

Jin, S., Ye, K., Shimizu, K., and Mikawa, J. 1996. Application of Artificial neural network and fuzzy control for fed-batch cultivation of recombinant *Saccharomyces cerevisiae*. J. Ferment. Bioeng. 81 : 412-421.

Hatch, R.T. and Veilleux, B.G. 1995. Monitoring of *Saccharomyces cerevisiae* in commercial bakers'yeast fermentation. Biotechnol. Bioeng. 46 : 371-374.

Kishimoto, M., Kitta, Y., Takeuchi, S., Nakajima, M. and Yoshida, T. 1991. Computer control of glutamic acid based on fuzzy clusterization of culture phases. J. Ferment. Bioeng. 72 : 110-114.

Kitsuta, Y. and Kishimoto, M. 1994. Fuzzy supervisory control of glutamic acid production. Biotechnol. Bioeng. 44 : 87-94.

Merchuk, J.C. and Asenjo, J.A. 1995. Communication to the editor : the monod equation and mass transfer. Biotechnol. Bioeng. 45 : 91-94.

Miller, G.L. 1959. Use of dinitrosalicylic acid reagent for determination of reducing sugar. Anal.Chem. 31 : 426-428.

Modak, J.M. and Lim, H.C. 1989. Simple nonsingular control approach to fed-batch fermentation optimization. Biotechnol. Bioeng. 33 : 11-15.

Mor, J.R. and Fiechter, A. 1968. Biotechnol.Bioeng. 10 : 159-176.

O'Connor, G.M., Sanchez-Riera, F. and Cooney C.L. 1992. Design and evaluation of control strategies for high cell density fermentation. Biotechnol. Bioeng. 39 : 293-304.

Park, Y.S., Shi, Z.P., Shiba, S., Chantal, C., Iijima, S. and Kobayashi, T. 1993. Application of fuzzy reasoning to control of glucose and ethanol concentrations in baker's yeast culture. Appl. Microbiol. Biotechnol. 38 : 649-655.

Pyun, Y.R., Modak, J.M., Chang, Y.K. and Lim. H.C. 1989. Optimization of biphasic growth in *Saccharomyces carlsbergensis* in fed-batch culture. Biotechnol. Bioeng. 33 : 1-10.

Reed, G. and Peppler, H.J. 1973. Yeast Technology. AVI Publishing Westport. Conn

Roels, J.A. 1983. Energetics and kinetics in biotechnology. Amsterdam : elsevier biomedical press.

Saxen, B. and Saxen, H. 1996. A neural network based model of bioreaction kinetics. The canadian J. of chem. Eng. 74 : 124-131.

Schalien, R.V., Fagervik, K., Saxen, B., Ringbom, K. and Rydstrom, M. 1995. Adaptive on-line model for aerobic *Saccharomyces cerevisiae* fermentation. Biotechnol. Bioeng. 48 : 631-638.

Scragg, A.H. 1991. Bioreactors in Biotechnology. London : Ellis horwood Limited.

Shi, Z. and Shimizu, K. 1992. Neuro-fuzzy control of bioreactor systems with pattern recognition. J. Ferment. Bioeng. 74 : 39-45.

Shiba, S., Nishida, Y., Park, Y.S., Iijima, S. and Kobayashi, T. 1993. Improvement of cloned α -amylase gene expression in fed-batch culture of recombinant *Saccharomyces cerevisiae* by regulating both glucose and ethanol concentration using a fuzzy controller. Biotechnol. Bioeng. 44 : 1055-1063.

Siimes, T. and Linko, P. 1995. Fuzzy supervisory control of fed-batch baker's yeast process. Biotechnol. Tech. 9 : 799-804.

Siimes, T., Linko, P., Numers, C.V., Nakajima, M. and Endo, I. 1995. Real-time fuzzy-knowledge-based control of baker's yeast production. Biotechnol. Bioeng. 45 : 135-143.

Stanier, R.Y., Adelberg, E.A. and Ingraham, J.L. 1976. The Microbial World. New Jersey : Prentice-Hall Inc.

Takamatsu, T., Shioya, S. and Okada, Y. 1985. Profile control scheme in a baker's yeast fed-batch culture. Biotechnol. Bioeng. 27 : 1675-1686.

Thienes, C.H. and Haley, T.J. Clinical Toxicology. 5 th ed. Philadelphia : Lea&Febiger

Wang, H.Y., Cooney, C.L. and Wang, D.I. 1979. Computer control of baker's yeast production. Biotechnol. Bioeng. 21 : 975-995.

White, J. 1954. Yeast Technology. London : Chapman and Hall.

Wu, W., Chen, K. and Chiou, H. 1985. On-line optimal control for fed-batch culture of baker's yeast production. Biotechnol. Bioeng. 27 : 756-760.

Zadeh, L.A. 1965. Fuzzy sets . Information and control. 8 : 338-353.

ภาคผนวก ก

วิธีวิเคราะห์

1. การวิเคราะห์ปริมาณแอลกอฮอล์ วิธี diffusion โดยใช้ conway cell

(Thienes and Haley ,1976)

สารเคมี

1. สารละลายน้ำ $K_2Cr_2O_7$

ละลายน้ำ $K_2Cr_2O_7$ 4.262 กรัม ในน้ำ 100 มิลลิลิตร เติม H_2SO_4 เช่นจัน 500 มิลลิลิตร แล้วเทื่องด้วยน้ำกลั่นให้ครบ 1000 มิลลิลิตร

2. 20% Na_2CO_3

ละลายน้ำ Na_2CO_3 10 กรัม ด้วยน้ำกลั่นให้ได้ปริมาตรครบ 50 มิลลิลิตร

วิธีการ

1. คุณสารละลายน้ำ $K_2Cr_2O_7$ 3.0 มิลลิลิตร ใส่ลงในส่วนในของ Conway cell
2. ใส่ 20% Na_2CO_3 1 มิลลิลิตรลงในส่วนนอกของ Conway cell
3. ทากรีสที่ฟันและรอนขอบขบของ Conway cell
4. คุณสารละลายน้ำย่างปริมาตร 0.5 มิลลิลิตร ใส่ลงในส่วนนอก
5. ปั่นที่ 90 องศาเซลเซียส นาน 30 นาที แล้ววางไว้ที่อุณหภูมิห้อง 5 นาที
6. คุณสารละลายน้ำจากส่วนใน ใส่ volumetric flask ขนาด 25 มิลลิลิตร เติมน้ำกลั่นให้ปริมาตรครบ 25 มิลลิลิตร
7. วัดค่าคุณค่าน้ำแข็งที่ 450 นาโนเมตร

2. การวิเคราะห์ปริมาณกลูโคสโดยใช้ DNS reagent ตามวิธีของ Miller (1959)

สารเคมี

DNS reagent ประกอบด้วย

1. dinitrosalicylic (DNS) acid	1.0 เปอร์เซ็นต์
2. phenol	0.2 เปอร์เซ็นต์
3. sodium potassium tartrate (Rochelle salt)	20 เปอร์เซ็นต์
4. Na_2SO_3	0.05 เปอร์เซ็นต์
5. NaOH	1.0 เปอร์เซ็นต์

วิธีการเตรียม DNS reagent

ละลายน้ำ NaOH ในน้ำตามปริมาณที่ต้องการ แล้วจึงสารละลายอื่นๆ ลงในสารละลาย

NaOH

วิธีการ

1. ตูดสารละลายตัวอย่างมา 1 มิลลิลิตร
2. เติม DNS reagent ลงไป 3 มิลลิลิตร
3. นำไปปั่นในน้ำเดือดนาน 5 นาที แล้วรีบทำให้เย็น
4. เติมน้ำกลั่นหล่อคละ 6 มิลลิลิตร เขย่าให้เข้ากัน วัดค่าอุณหภูมิแสงที่ความยาวคลื่น 550 นาโนเมตร

3. การทำน้ำหนักแห้งของยีสต์ ดัดแปลงจาก Stanier และคณะ (1976)

การเตรียมตัวอย่าง

เตรียมอาหารเลี้ยงยีสต์ใส่ในฟลาสก์ขนาด 250 มิลลิลิตร นำไปปั่นเม็ดเชื้อที่อุณหภูมิ 121 องศาเซลเซียส (ความดัน 15 ปอนด์ต่อตารางนิวตัน) นาน 15 นาที ทิ้งให้เย็น จากนั้น เติมเชื้อยีสต์ลงไปโดยใช้เข็มเจียร์เชื้อจาก slant นำไปบ่มเบี้ยด้วยเครื่องบ่มเบี้ยที่ อุณหภูมิ 30 องศาเซลเซียส ความเร็ว 150 รอบต่อนาที นาน 24 ชั่วโมง

การหาค่าหนักแห้ง

คุณตัวอย่างที่เตรียมไว้มา 20 , 18 , 16 , 14 , 12 , 10 , 8 , 6 , 4 และ 2 มิลลิลิตร ใส่ในหลอดที่ทราบน้ำหนักแล้ว นำไป秤วิ่งด้วยเครื่องเทวีงใช้ความเร็ว 3000 รอบต่อนาที นาน 5 นาที แยกเอาเซลล์ที่ได้ออกมาล้างด้วยน้ำกลั่น 2 ครั้ง นำไปปอนแห้งในตู้อบที่อุณหภูมิ 105 องศาเซลเซียส นาน 24 ชั่วโมง จากนั้นนำออกมายังไส้โดยคุณความชื้นจนเย็น ซึ่งน้ำหนัก เมื่ออบน้ำหนักหลอดออกจากน้ำหนักที่ได้ น้ำหนักที่เหลือคือ ค่าน้ำหนักแห้งของยีสต์

การหาค่าความขุน (Optical Density : OD)

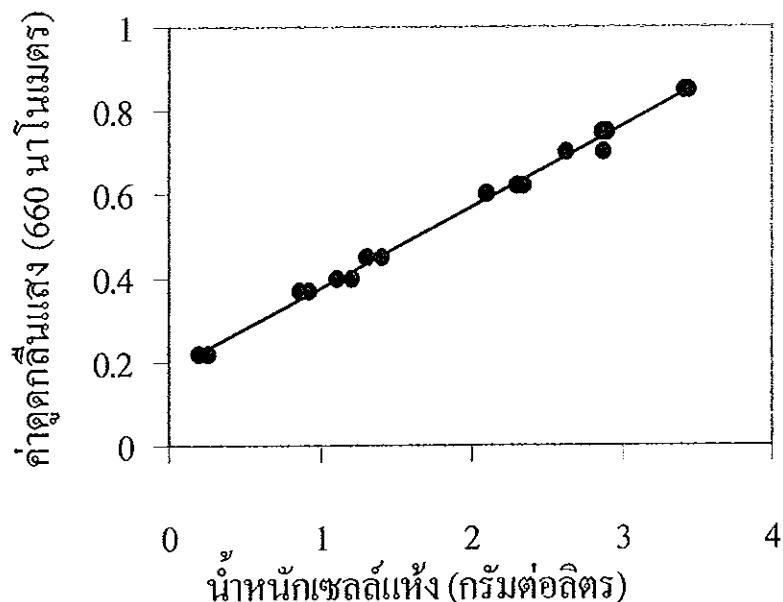
จากตัวอย่างที่เตรียมไว้นำไปหาค่า OD ที่ 660 นาโนเมตร โดยทำ dilution ดัง

ตารางผนวก ก1

ตารางผนวก ก1

ปริมาณตัวอย่าง (มิลลิลิตร)	ปริมาณอาหารเตียงเชือ (มิลลิลิตร)
20	0
18	2
16	4
14	6
12	8
10	10
8	12
6	14
4	16
2	18

จะได้ค่า OD สัมพันธ์กับน้ำหนักแห้งของยีสต์แสดงดังรูปนี้



รูปนี้ ความสัมพันธ์ระหว่างน้ำหนักเชลล์แห้งของยีสต์กับการคุณภาพแสง

ภาคผนวก ฯ

ถังหมักและระบบควบคุม

1. ถังหมักของถังหมัก

ถังหมักขนาด 1.5 ลิตร รุ่น BIOSTAT B ของบริษัท B.Braun Biotech International
ถังหมักและระบบควบคุมการหมักประกอบด้วย

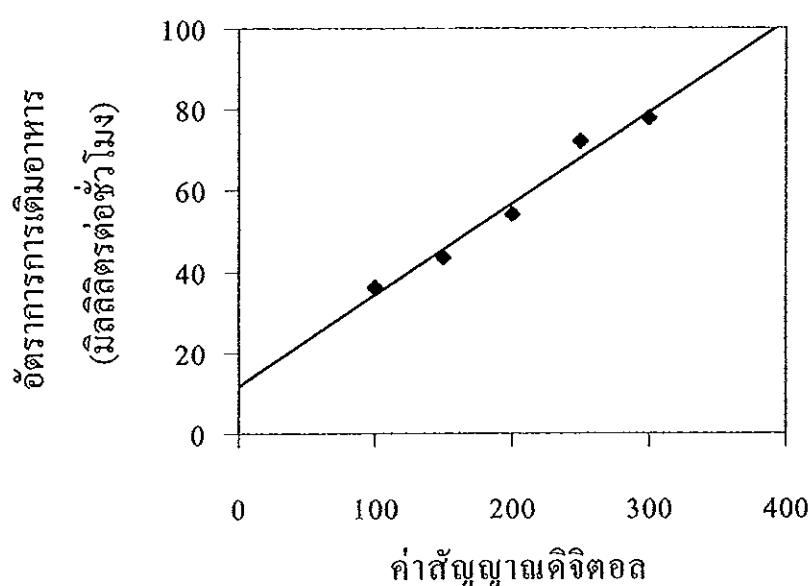
1. ถังหมัก
2. ระบบควบคุมการให้อาหาร
3. ระบบควบคุมการกวน
4. ระบบควบคุมอุณหภูมิ
5. ระบบควบคุมพีเอช
6. ระบบควบคุมน่อง
7. ระบบควบคุมการเติมอาหาร

2. วิธีการใช้ถังหมัก

1. ตรวจสอบความเรียบร้อยของส่วนประกอบต่างๆ ของถังหมัก
2. สอนเทียบแขนเซอร์ต่างๆ เช่น พีเอช ออกซิเจนที่ละลายน้ำ
3. เติมอาหารที่ใช้เลี้ยงยีสต์ชนิดปั่นปั่นในถังหมัก (สูตรอาหารเลี้ยงเชื้อแสดงในบทที่ 2)
4. นำถังหมักไปเข้าหม้อนึ่งความดันที่อุณหภูมิ 121 องศาเซลเซียส ความดัน 15 ปอนด์ต่อตารางนิ้ว เวลา 20 นาที
5. ต่อหัวเซนเซอร์ต่างๆ เข้ากับชุดควบคุมให้เรียบร้อย
6. ต่อระบบควบคุมการเติมอาหาร (แสดงในหัวข้อที่ 3 ของภาคผนวก ฯ)
7. เติมเชื้อยีสต์ตึ้งตัน โดยใช้เทคนิคการปลอกเชือก
8. ตั้งค่าที่ต้องการควบคุมในชุดควบคุม ได้แก่ รอบการกวน อัตราการให้อาหาร อุณหภูมิ และความเป็นกรด-ด่าง

3. ระบบควบคุมการเติมอาหาร

ในงานวิจัยนี้นำ peristaltic pump รุ่น SJ-1211 ของบริษัท Chromatograph ATTA มาใช้เป็นปั๊มในการเติมอาหาร โดยปกติปั๊มนี้มีการควบคุมอัตราการให้หล่อเย็นอะนาลอกไม่สามารถรับสัญญาณจากคอมพิวเตอร์ได้ ในงานวิจัยนี้จึงได้ดัดแปลงปั๊มรุ่นนี้เพื่อให้สามารถรับสัญญาณจากคอมพิวเตอร์ได้ โดยรับสัญญาณผ่านทางคีทูเอกสาร์ด โดยต่อคีทูเอกสาร์ดเข้ากับคอมพิวเตอร์ในตำแหน่งแอคเดรสของพอร์ต 632 คีทูเอกสาร์ดจะรับค่าที่เป็นเลขฐานสองขนาด 12 หลัก มีค่าระหว่าง 0-4095 และแปลงค่านี้เป็นสัญญาณไฟฟ้ามีค่าอยู่ในช่วง 0-9 โวลต์ จากนั้นจะส่งค่าสัญญาณไฟฟ้านี้ไปควบคุมอัตราการให้หล่อเย็น โดยที่ค่าเลขฐานสองจะได้จากการคำนวณอัตราการเติมอาหารจากโปรแกรมการควบคุมกระบวนการหมักความสัมพันธ์ระหว่างสัญญาณดิจิตอลและอัตราการให้หล่อเย็นดังรูป夙นวก ฯ



รูป夙นวก ฯ กราฟความสัมพันธ์ระหว่างสัญญาณดิจิตอลและอัตราการให้หล

ឧបតម្យវគ្គិទានកំពង់ស៊ូលូយាលុជិចិទានដែលបានរៀបចំឡើងនៅក្នុងការអនុវត្តន៍

- D/A : - 12 bit, 1 channel.
- output voltage 0-9V
- Unipolar or bipolar
- setting time 500 nsec
- Nonlinearity 0.2%

- A/D : - 12 bit, 16 channel.
- input voltage 0-9V
- Unipolar
- Successive approximation method
- Conversion time 60 nsec

4. ตัวอย่างการคำนวณในวิธีการวัดแบบทางอ้อม

จากการทดลองควบคุมกระบวนการหมักยีสต์แบบกึ่งกะ โดยให้อากาศ 1 ปริมาตรอากาศต่อปริมาตรถังหมักต่อน้ำที่ (VVM) ปริมาตรเริ่มต้นในการหมักเท่ากับ 1 ลิตร ปริมาณเหลลล์ 0.4 กรัมต่อลิตร กําลูโคส 0.5 กรัมต่อลิตร และเอทานอล 0.871 กรัมต่อลิตร วัดปริมาณกําชาร์บอนไดออกไซด์ กําชออกซิเจน และปริมาณเหลลล์ทุก 15 นาที นำค่าที่ได้ไปคำนวณความเข้มข้นของกําลูโคสและเอทานอล ผลการทดลองแสดงดังตารางผนวก ฯ1 ซึ่งเป็นข้อมูลจากการนำเสนอทางช่วงของการทดลองมาแสดงตัวอย่างการคำนวณการวัดโดยทางอ้อม โดยใช้สมการสตอຍคิโอมดริก จากบทที่ 4 แบ่งการคำนวณเป็น 2 ช่วง คือ ช่วงที่ยังไม่มีการเติมกําลูโคส ช่วงโมงที่ 0.30-0.45 และช่วงที่มีการเติมกําลูโคส ช่วงโมงที่ 4.30-4.45 ในช่วงนี้มีการเติมกําลูโคสความเข้มข้น 200 กรัมต่อลิตร เป็นอัตรา 0.006 ลิตรต่อชั่วโมง ปริมาตรน้ำหมัก 1.022 ลิตร

ตารางผนวก ฯ1 ผลการทดลองการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์แบบกึ่งกะ

ชั่วโมงที่	เหลลล์ (กรัมต่อลิตร)	กําลูโคส (กรัมต่อลิตร)	เอทานอล (กรัมต่อลิตร)	O ₂ (ปอร์เซนต์)	CO ₂ (ปอร์เซนต์)
0.15	0.408	0.438	0.875	19.38	1.53
0.30	0.415	0.374	0.879	19.37	1.55
4.30	0.984	0.279	1.045	19.62	1.31
4.45	1.002	0.257	1.042	18.05	2.85

4.1. ตัวอย่างการคำนวณในช่วงแรก ระหว่างชั่วโมงที่ 0.15 ถึง 0.30

ในการทดลองให้อากาศ 1 บริมิตรอาศาต่อปริมาตรถังหมักต่อนาที ดังนี้ในช่วงเวลา 15 นาที ให้อากาศในถังหมัก 15 ลิตร ในสมการสหอยคิโอดเมตริก แปลงหน่วยการคำนวณเป็นโมล

ปริมาณก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์เกิดขึ้น ร้อยละ 1.55 เท่ากับ

$$(1.55/100 \times 15 \text{ ลิตร}/22.4 \text{ ลิตรต่อมอล})$$

$$= 0.0103 \text{ โมล}$$

ปริมาณก๊าซออกซิเจนที่ใช้ไป เหลือร้อยละ 19.37 เท่ากับ

$$(20.9 - 19.37)/100 \times 15 \text{ ลิตร}/22.4 \text{ ลิตรต่อมอล}$$

$$= 0.0102 \text{ โมล}$$

ปริมาณไฮโดรเจนเพิ่มขึ้น 0.007 กรัมต่อลิตร เท่ากับ

$$(0.007 \text{ กรัมต่อลิตร} \times \text{ปริมาตร } 1 \text{ ลิตร})/\text{มวลไมโครกรัม } 160 \text{ กรัมต่อมอล}$$

$$= 0.000044 \text{ โมล}$$

จากบทที่ 4 สมการการคำนวณปริมาณก๊าซที่ใช้ไปและปริมาณออกซิเจนอัลตราฟลูออเรสценส์เพิ่มขึ้น ดังนี้

ปริมาณออกซิเจนอัลตราฟลูออเรสценส์เพิ่มขึ้น

$$g = f - b - 0.475d$$

$$= 0.0103 - 0.0102 - (0.475 \times 0.000044)$$

$$= 0.0000791 \text{ โมล}$$

ได้ปริมาณออกซิเจนอัลตราฟลูออเรสценส์เพิ่มขึ้น 0.000179 โมล เท่ากับ

$$(0.000791 \text{ โมล} \times 46 \text{ กรัมต่อมอล} / 1 \text{ ลิตร})$$

$$= 0.00363 \text{ กรัมต่อลิตร}$$

ดังนั้นปริมาณออกซิเจนอัลตราฟลูออเรสценส์ที่สะสมในชั่วโมงที่ 0.30 เท่ากับ $0.875 + 0.00363$

$$= 0.879 \text{ กรัมต่อลิตร}$$

ปริมาณกําลังที่ใช้ไป

$$\begin{aligned}
 a &= d + 0.166f + 0.33g \\
 &= 0.000044 + (0.166 \times 0.0103) + (0.33 \times 0.0000791) \\
 &= 0.00177 \text{ ไมล์} \\
 &= 0.32 \text{ กรัมต่อลิตร}
 \end{aligned}$$

ปริมาณกําลังที่ใช้ไปจริง เท่ากับ 0.32 กรัมต่อลิตร ลบด้วยแฟกเตอร์ 0.26 = 0.06
ดังนั้นปริมาณกําลังที่เหลืออยู่ในช่วงโ懵ที่ 0.30 เท่ากับ $0.438 - 0.06$
 $= 0.378 \text{ กรัมต่อลิตร}$

4.2. ตัวอย่างการคำนวณในช่วงที่ 2 ระหว่างช่วงโ懵ที่ 4.30 ถึง 4.45

ปริมาณ กําลังการบ่อน้ำดื่ม ไชด์เกิดขึ้น ร้อยละ 2.85 เท่ากับ

$$\begin{aligned}
 &(2.85/100 \times 15 \text{ ลิตร}/22.4 \text{ ลิตรต่อมิล}) \\
 &= 0.01908 \text{ ไมล์}
 \end{aligned}$$

ปริมาณ กําลังออกซิเจนที่ใช้ไป เหลือร้อยละ 18.05 เท่ากับ

$$\begin{aligned}
 &(20.9 - 18.05)/100 \times 15 \text{ ลิตร}/22.4 \text{ ลิตรต่อมิล} \\
 &= 0.01908 \text{ ไมล์}
 \end{aligned}$$

ปริมาณเชลล์เพิ่มขึ้น 0.018 กรัมต่อลิตร เท่ากับ

$$\begin{aligned}
 &(0.018 \text{ กรัมต่อลิตร} \times \text{ปริมาตร } 1.022 \text{ ลิตร})/\text{มวลไมล์} 160 \text{ กรัมต่อมิล} \\
 &= 0.0001149 \text{ ไมล์}
 \end{aligned}$$

สมการการคำนวณปริมาณกําลังที่ใช้ไปและปริมาณออกซิเจนที่เพิ่มขึ้น ดังนี้

ปริมาณออกซิเจนที่เกิดขึ้น

$$\begin{aligned}
 g &= f - b - 0.475d \\
 &= 0.01908 - 0.01908 - (0.475 \times 0.0001149) \\
 &= -0.0000545 \text{ ไมล์}
 \end{aligned}$$

ปริมาณเอทานอลถูกใช้ไป $0.0000545 \text{ ไมล์} \times 1.022 \text{ ลิตร}$

$(0.0000545 \text{ ไมล์} \times 46 \text{ กรัมต่อไมล์})$

$= 0.00245 \text{ กรัมต่อลิตร}$

ดังนั้นปริมาณเอทานอลที่สะสมในชั่วโมงที่ 0.30 เท่ากับ $1.045 - 0.00245$

$= 1.042 \text{ กรัมต่อลิตร}$

ปริมาณกําลูกูกอสที่ใช้ไป

$$a = d + 0.166f + 0.33g$$

$$= 0.0001146 + (0.166 \times 0.01908) + (0.33 \times -0.0000545)$$

$$= 0.0032 \text{ ไมล์}$$

$$= 0.574 \text{ กรัมต่อลิตร}$$

ปริมาณกําลูกูกอสที่ใช้ไปจริง เท่ากับ $0.574 \text{ กรัมต่อลิตร} \times 0.26$

$$= 0.314 \text{ กรัมต่อลิตร}$$

เดิมกําลูกูกอสเท่ากับ $0.006 \text{ ลิตรต่อชั่วโมง} \times 200 \text{ กรัมต่อลิตร} \times 1 \text{ ชั่วโมง} / 60 \text{ นาที} \times 15$

นาที

$$= 0.3 \text{ กรัม}$$

$$= 0.293 \text{ กรัมต่อลิตร}$$

ดังนั้นปริมาณกําลูกูกอสที่เหลืออยู่ในชั่วโมงที่ 4.45 เท่ากับ

ปริมาณกําลูกูกอสในชั่วโมงที่ 4.30 ($0.279 \text{ กรัมต่อลิตร}$) + ปริมาณกําลูกูกอสที่เดิม

($0.293 \text{ กรัมต่อลิตร}$) – ปริมาณกําลูกูกอสที่ใช้จริง ($0.314 \text{ กรัมต่อลิตร}$)

$$= 0.257 \text{ กรัมต่อลิตร}$$

5. ตัวอย่างการคำนวณอัตราการเจริญจำเพาะและ yield

ในการปรับแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์ให้มีความสอดคล้องกับผลการทดลอง พารามิเตอร์ที่ใช้ในการปรับแบบจำลองบางส่วนเป็นค่าที่คำนวณได้จากผลการทดลอง พารามิเตอร์เหล่านี้ ได้แก่ μ_{\max} , Y , Y_{es} , Y_{xs}

ผลจากการทดลองหมักยีสต์ข้นมีปัจจัยแบบกึ่งคง โดยเติมอาหารด้วยอัตราคงที่ 0.01 ลิตรต่อชั่วโมง ยกตัวอย่างการคำนวณในชั่วโมงที่ 4-5

ตารางหนากร ข2 ผลการทดลองเลี้ยงยีสต์ข้นมีปัจจัยแบบกึ่งคง ในชั่วโมงที่ 4-5

ชั่วโมงที่	ปริมาณเซลล์ (กรัมต่อลิตร)	ความเข้มข้นกลูโคส (กรัมต่อลิตร)	ความเข้มข้นเօซานอล (กรัมต่อลิตร)
4	1.06	2.11	1.16
5	1.33	1.35	1.37

5.1 การคำนวณอัตราการเจริญจำเพาะ (μ)

$$\begin{aligned}\mu &= \frac{1}{X} \cdot \frac{dX}{dt} \cong \frac{1}{X} \cdot \frac{\Delta X}{\Delta t} \\ &= \frac{1}{1.33} \cdot \frac{(1.33 - 1.06)}{1} \\ &= 0.20\end{aligned}$$

5.2 การคำนวณผลผลิตเซลล์ที่ได้จากการใช้น้ำตาล (Y)

$$\begin{aligned}Y &= \frac{\Delta X}{\Delta S} \\ &= \frac{1.33 - 1.06}{2 - 1} \\ &= 0.27\end{aligned}$$

5.3 การคำนวณปริมาณเช่านอดที่สร้างต่อปริมาณกู้โภคที่เพิ่ม (Y_{es})

$$\begin{aligned} Y_{es} &= \frac{\Delta C_e}{\Delta S} \\ &= \frac{1.37 - 1.16}{2 - 1} \\ &= 0.21 \end{aligned}$$

5.4 การคำนวณผลผลิตเซลล์ที่ได้จากการใช้เช่านอด (Y_{xe})

$$\begin{aligned} Y_{xe} &= \frac{\Delta X}{\Delta C_e} \\ &= \frac{1.3 - 1}{1.37 - 1.16} \\ &= 1.42 \end{aligned}$$

ภาคผนวก ค

ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นปั่ง

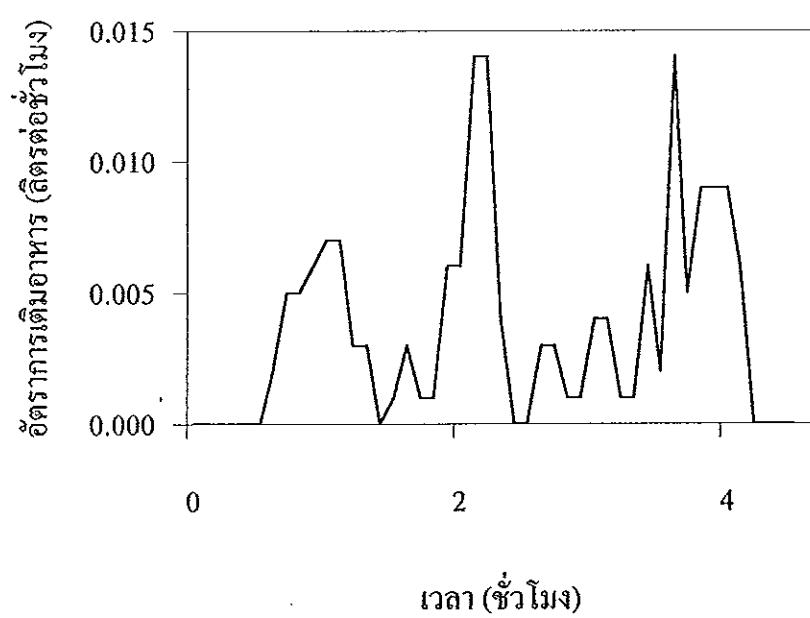
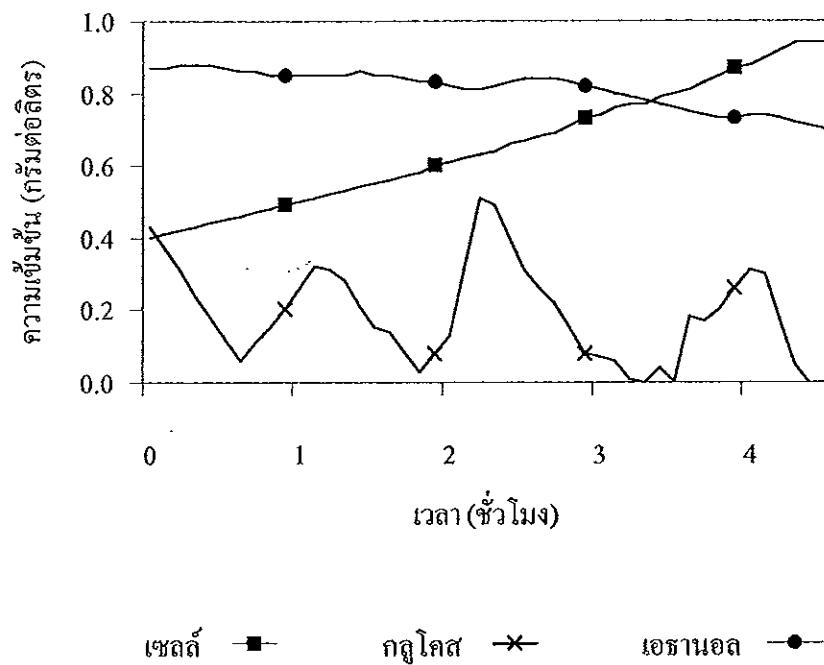
1. ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นปั่งด้วยฟืชซี

จำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ข้นปั่งแบบกึ่งกระแส นำแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์การเริ่มต้นของยีสต์แบบกึ่งกระแสในงานวิจัยของ Takaimatsu และคณะ (1985) ที่มีการปรับเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ให้สอดคล้องกับผลจากตัวอย่างการทดลองแล้วในบทที่ 4 มาใช้ในการจำลองสถานการณ์โดยพารามิเตอร์ต่างๆ มีค่าดังนี้ $k_1 = 0.01$, $k_2 = 0.01$, $k_s = 0.10$, $m = 0.03$, $\mu_{max} = 0.25$, $Y = 0.12$, $Y_{ss} = 0.12$ และ $Y_{xe} = 0.48$ ระบบควบคุมแบบฟืชซีที่ใช้ในการจำลองสถานการณ์แสดงในบทที่ 3 มีชุดการควบคุมแสดงดังตาราง ค1 ค่าเริ่มต้นของสภาวะการหมักที่ใช้ในการจำลองสถานการณ์กือ ปริมาณเชลล์ 0.40 กรัมต่อลิตร กลูโคส 0.45 กรัมต่อลิตร เอทานอล 0.80 กรัมต่อลิตร และปริมาตรน้ำหมักเริ่มต้น 1 ลิตร

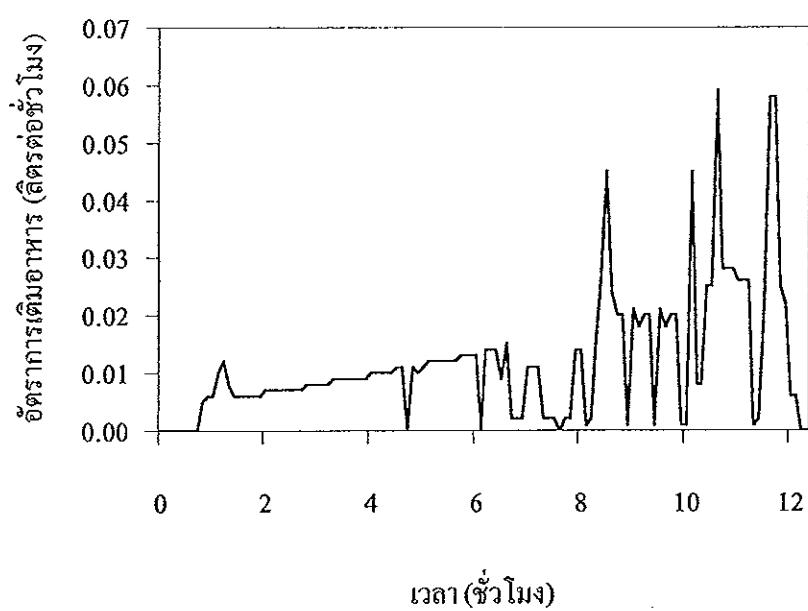
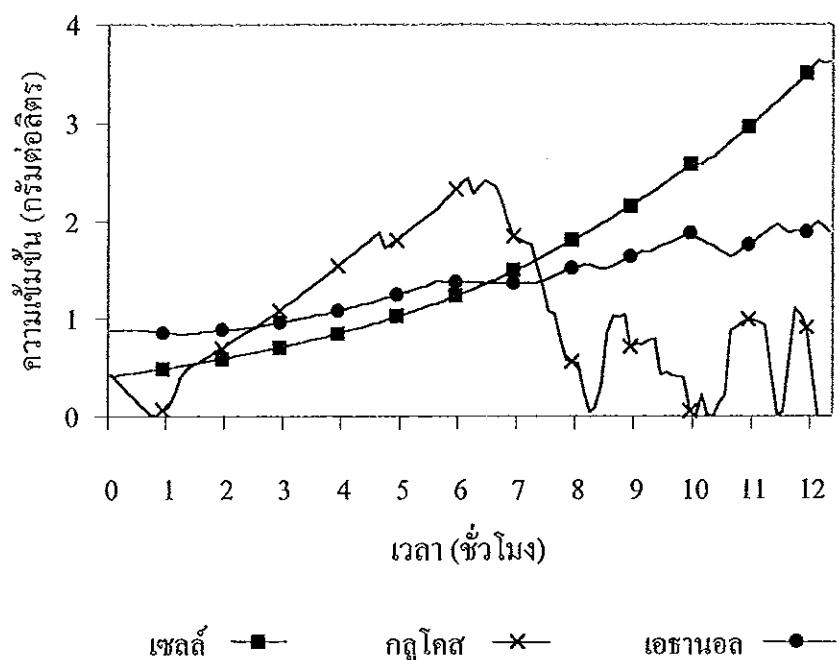
ตารางผนวก ค1 การควบคุมแบบฟืชซีที่ใช้ในการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการ

การหมักด้วยฟืชซี

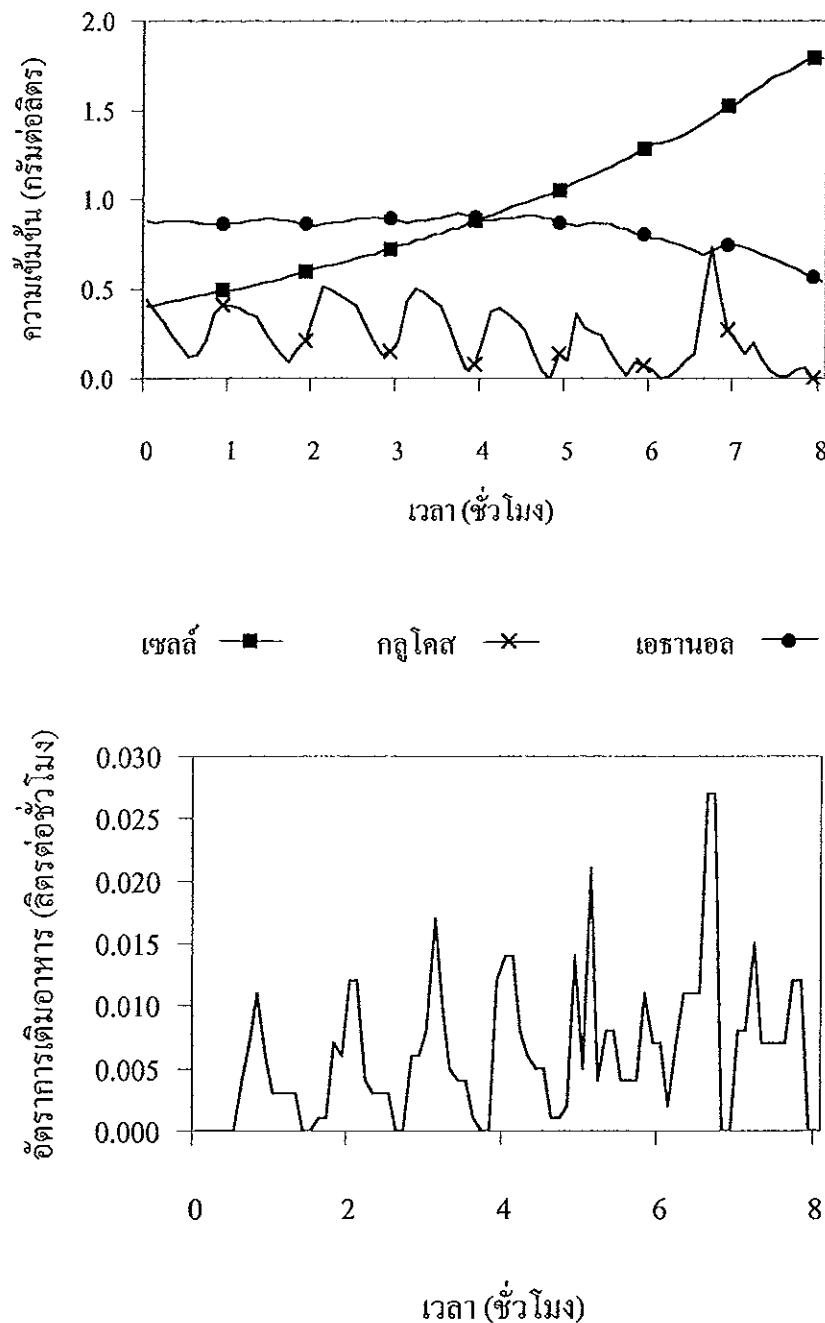
การควบคุมแบบที่	กฎการควบคุมชุดที่	จุดอ้างอิงกลูโคส (กรัมต่อลิตร)	จุดอ้างอิงเอทานอล (กรัมต่อลิตร)
1	1	0.15	0.5
2			2.0
3		0.20	0.5
4			2.0
5	2	0.15	0.5
6			2.0
7		0.20	0.5
8			2.0



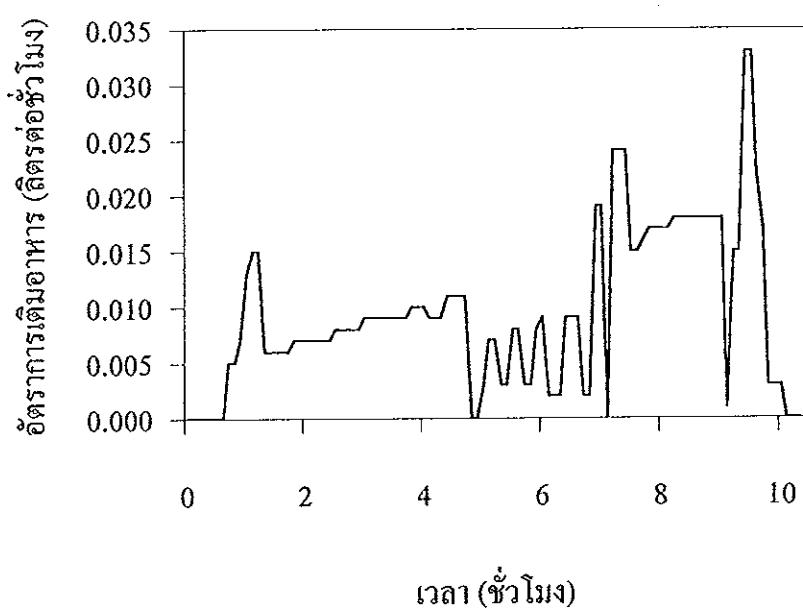
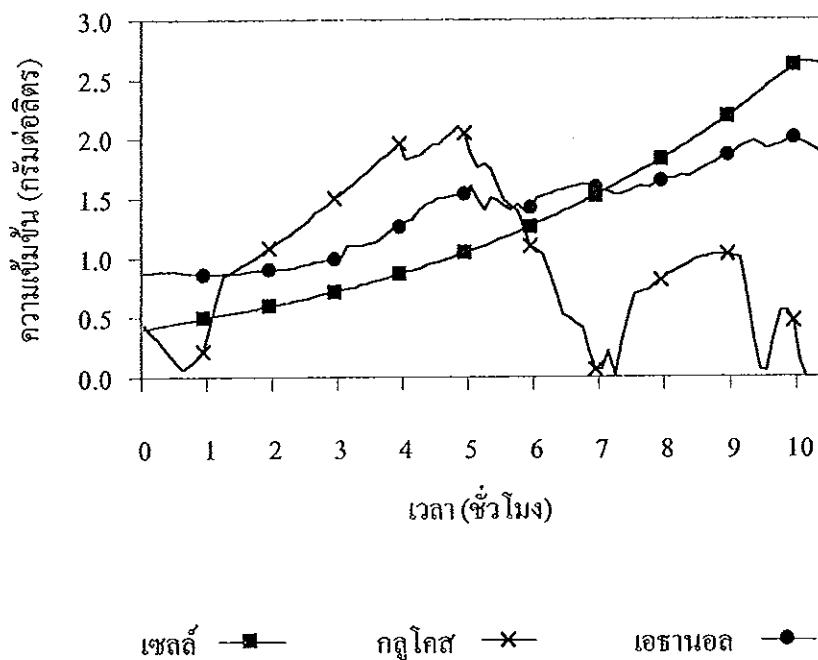
ภาพพนวก ค1 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักกึ่ยส์ที่ขันมีปัจจัย
กึ่งคงค่าวัสดุระบบพืชชี เมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 1



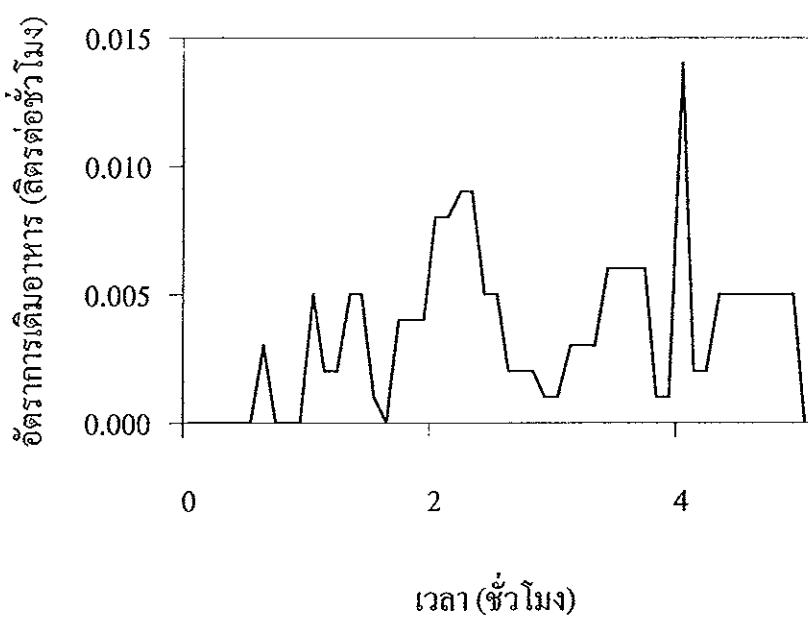
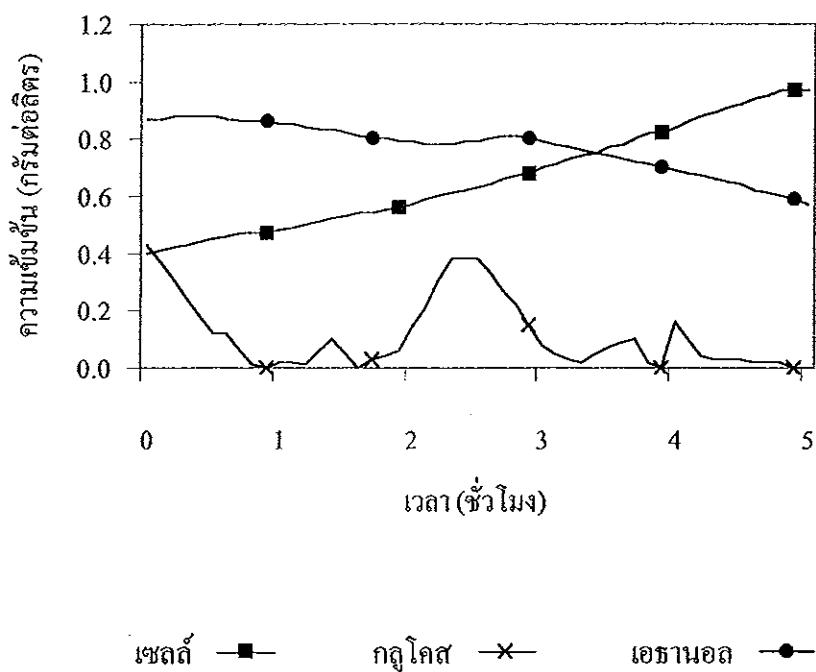
ภาพผนวก ค2 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ขั้นมปังเบบ กึ่งกะด้วยระบบไฟซี เมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 2



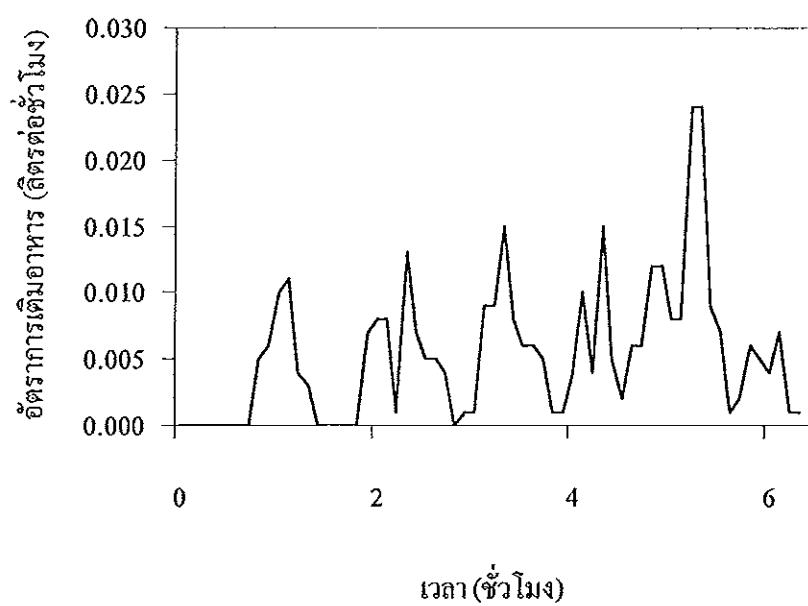
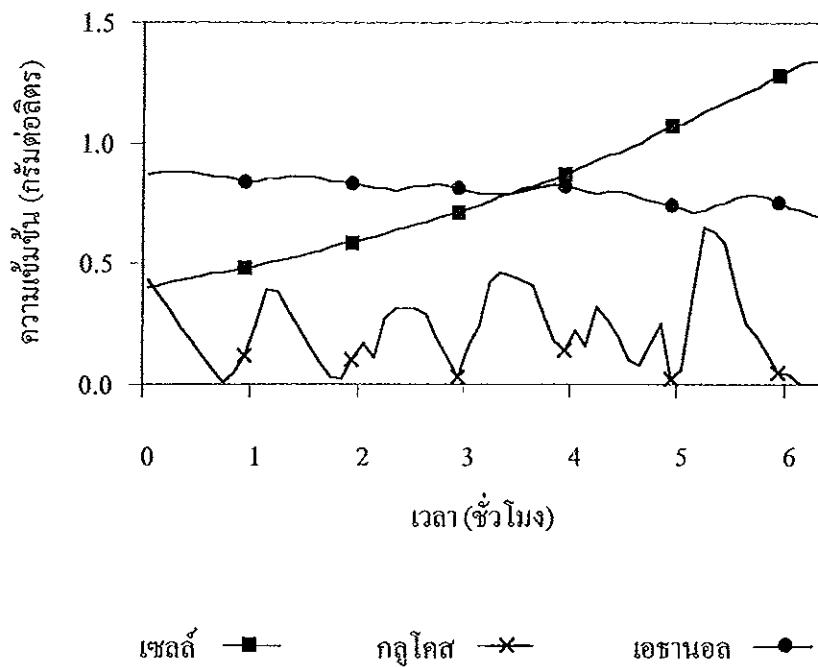
ภาพผนวก ค3 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักซีสต์ขั้นมีปัจ漾บ
กึ่งกะตัวระบบพืชซึ่งเมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 3



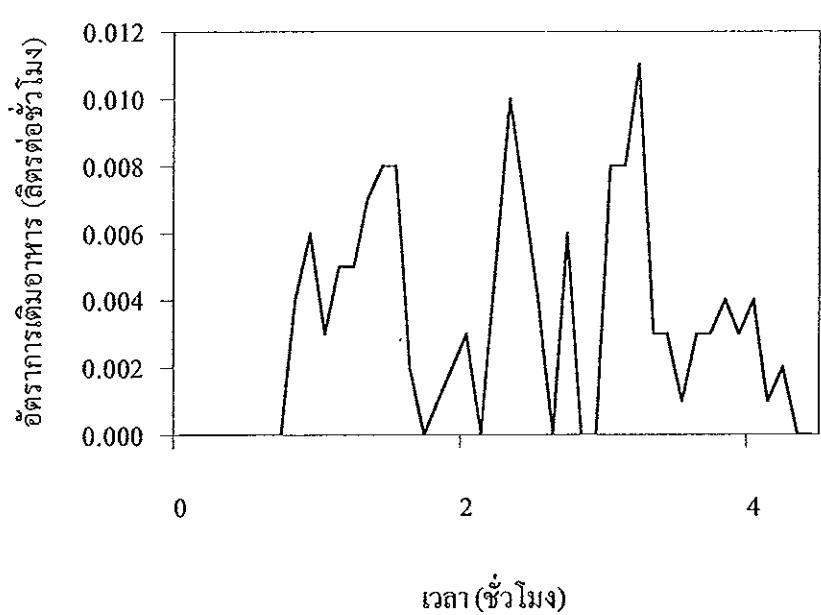
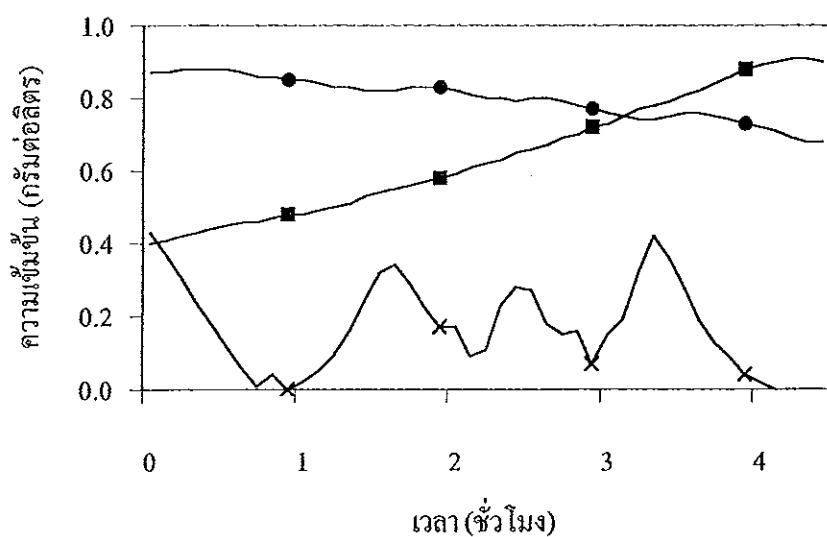
ภาพผนวก ค4 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ขั้นแม่ปั่งแบบ
กึ่งคงด้วยระบบฟิชชี่ เมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 4



ภาพผนวก ค5 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักขึ้นสต็อกนมปั่งแบบกึ่งคงด้วยระบบพีซี เมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 5



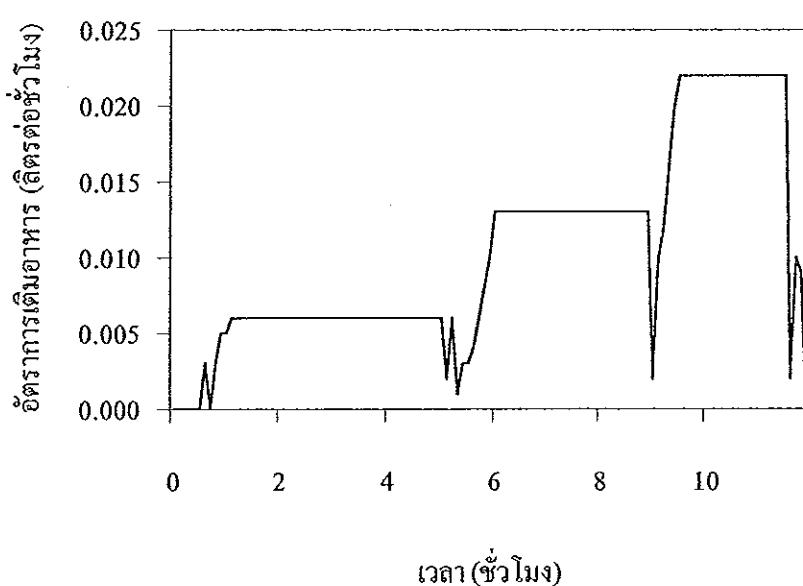
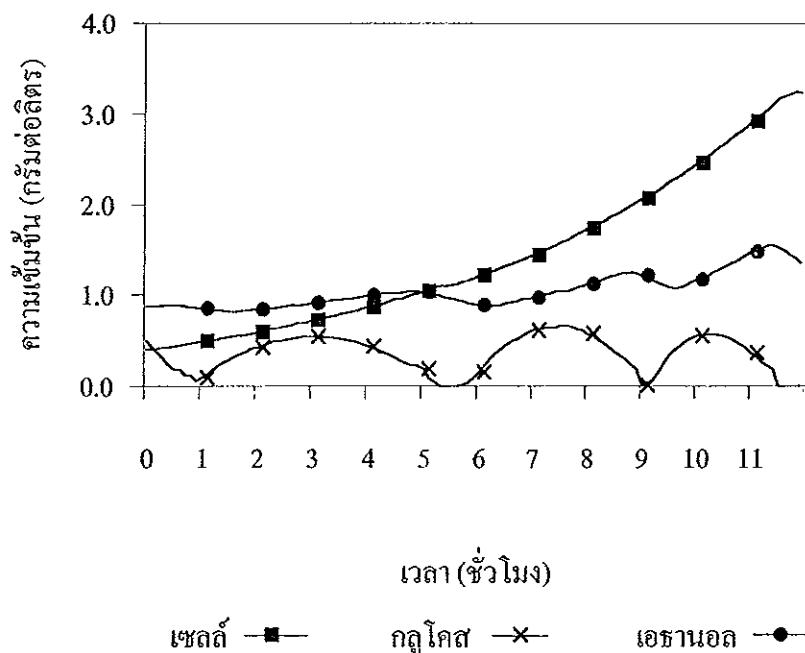
ภาพผนวก ค6 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักขี้สต์ขันมปังแบบกึ่งกระแสพื้นที่ เมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 6



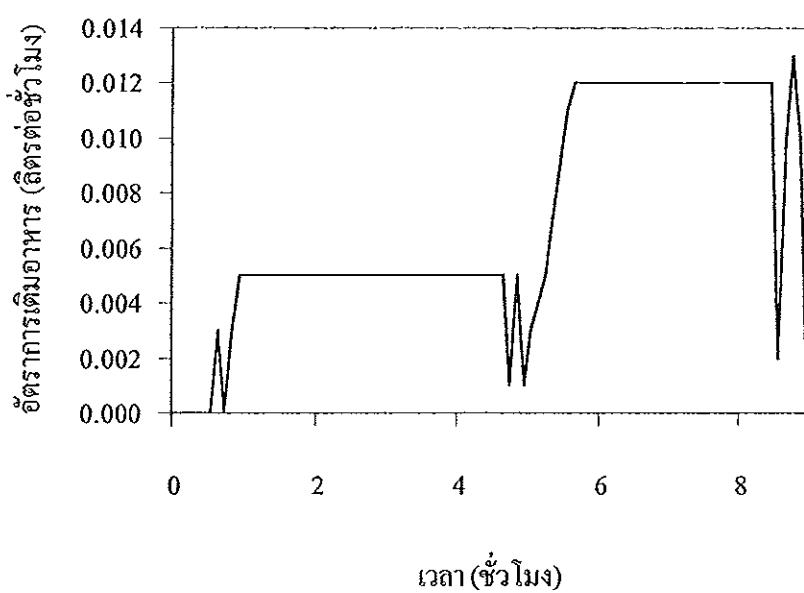
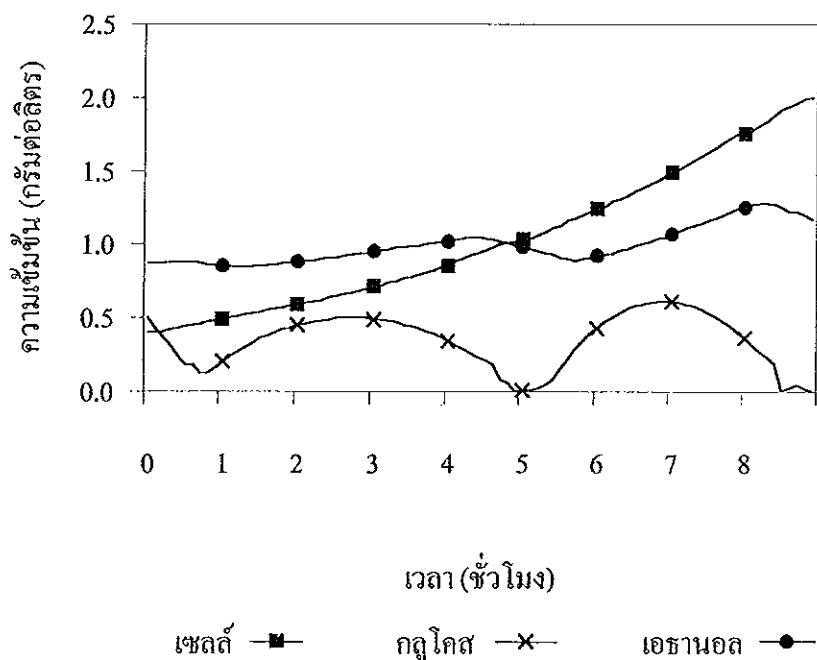
ภาพหน้าก ค7 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักขี้สต์ขันมปั่งแบบ กึ่งกระดิ่งระบบพีซซี เมื่อใช้การควบคุมแบบที่ 7

2. ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักกึ่งสัตว์ชนิดปั้งแบบกึ่งกระตุ้นด้วยการควบคุมแบบพีไอ

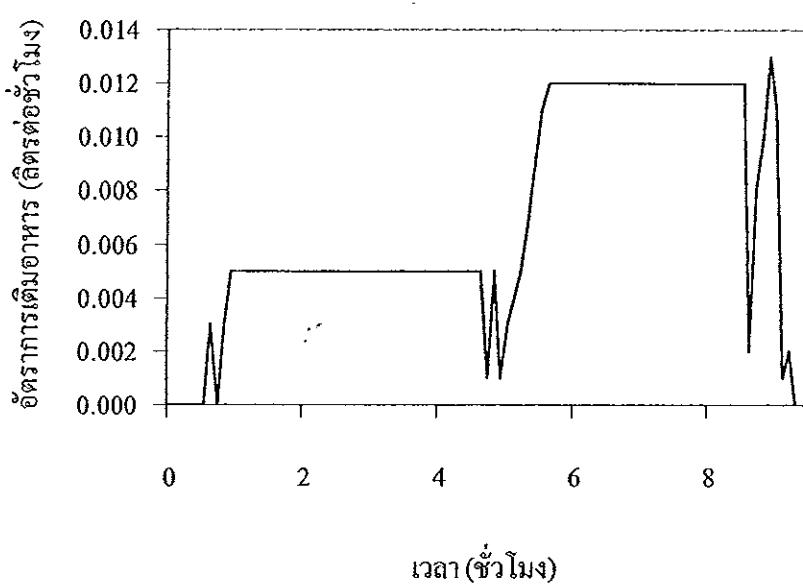
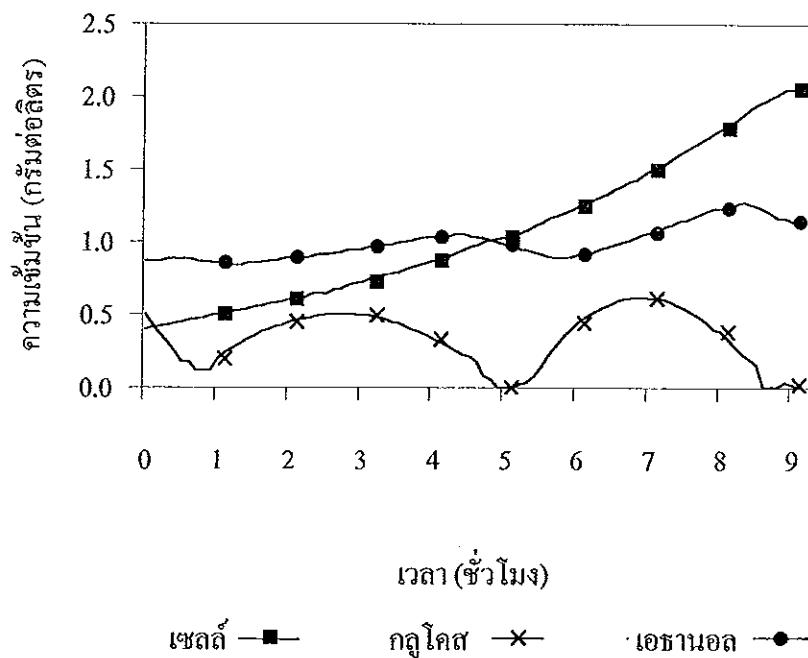
จำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักกึ่งสัตว์ชนิดปั้งแบบกึ่งกระตุ้นด้วยการควบคุมแบบพีไอ นำแบบจำลองเชิงคณิตศาสตร์การเจริญของยีสต์แบบกึ่งกระในงานวิจัยของ Takamatsu และคณะ(1985) ที่มีการปรับเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ให้สอดคล้องกับผลจากตัวอย่างการทดลองแล้วในบทที่ 4 มาใช้ในการจำลองสถานการณ์ โดยพารามิเตอร์ต่างๆ มีค่าเดิมนี้ $k_1 = 0.01$, $k_2 = 0.01$, $k_s = 0.10$, $m = 0.03$, $\mu_{max} = 0.25$, $Y = 0.12$, $Y_{cs} = 0.12$ และ $Y_{se} = 0.48$ ค่าเริ่มต้นของสภาวะการหมักที่ใช้ในการจำลองสถานการณ์คือ ปริมาณเซลล์ 0.40 กรัมต่อลิตร กลูโคส 0.50 กรัมต่อลิตร เอทานอล 0.87 กรัมต่อลิตร และปริมาตรนำเข้าหมักเริ่มต้น 1 ลิตร ปรับค่าพารามิเตอร์ K_c และ τ_1 ในการควบคุมแบบพีไอ เพื่อต้องการระบบควบคุมที่ให้ประสิทธิภาพดีตรงตามจุดมุ่งหมายมากที่สุด



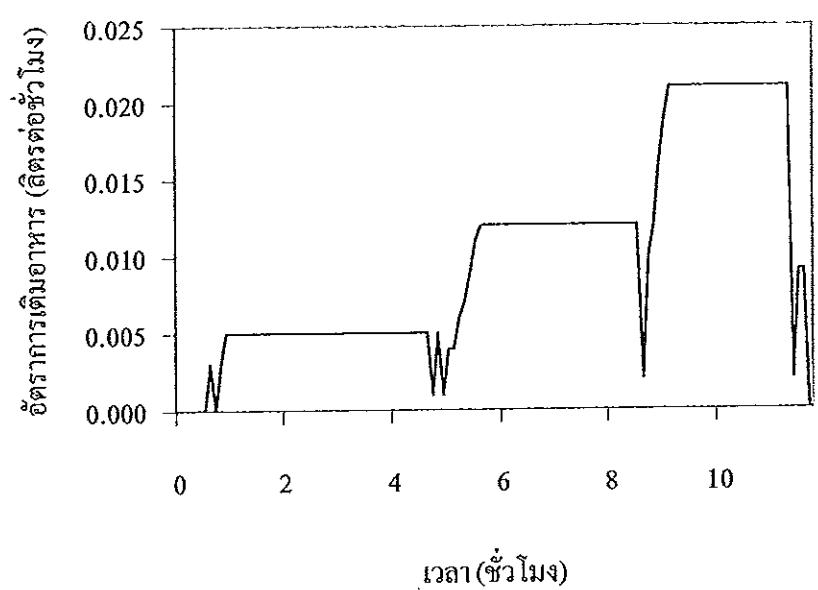
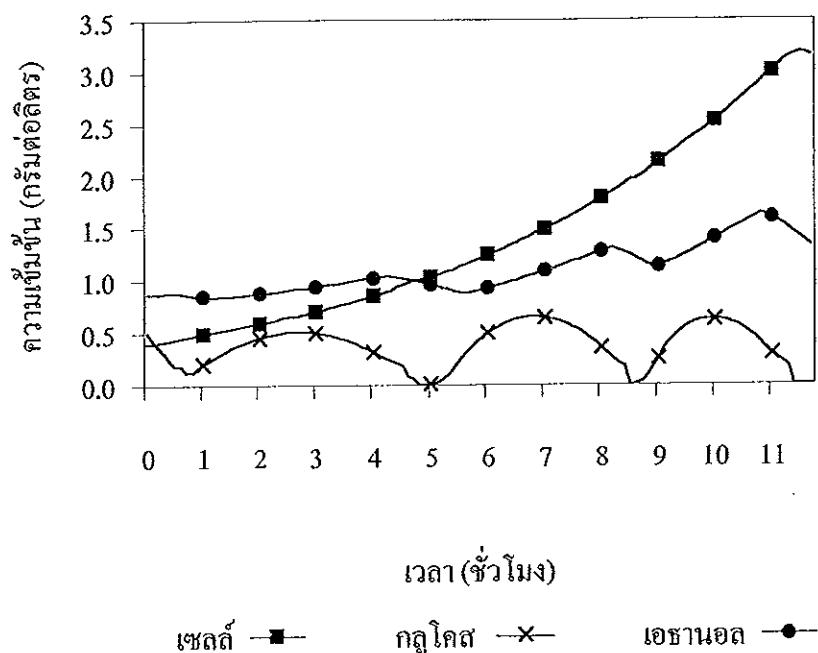
ภาพผนวก ค8 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักแบบกึ่งกลดด้วยการควบคุมแบบพื้นที่ เมื่อ $K_c = 0.0005$ และ $\tau_i = 200$



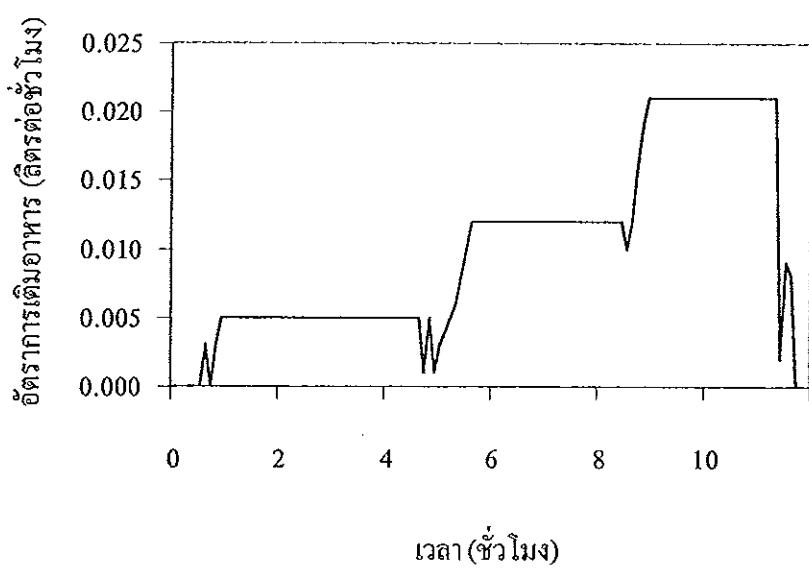
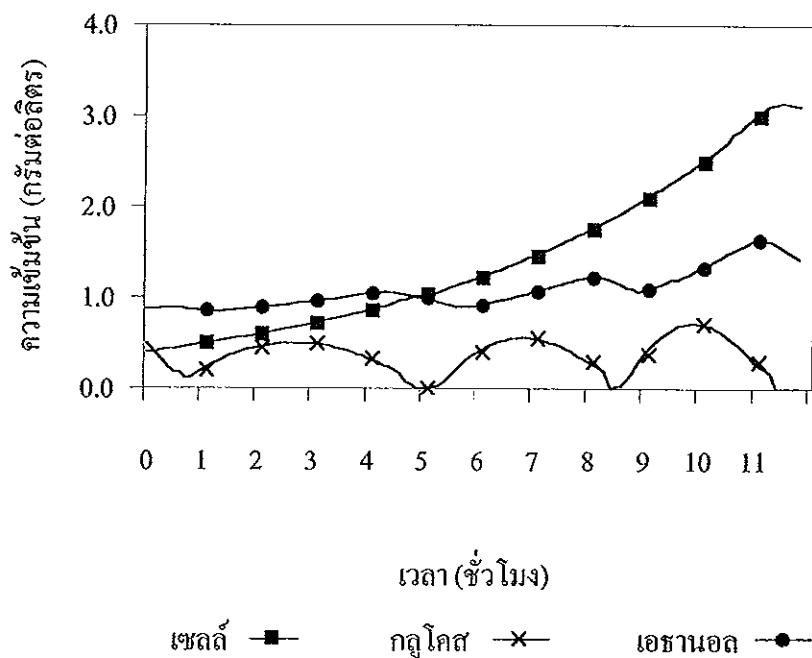
ภาพหน่วง ค9 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักแบบกึ่งกระแสคัวยการควบคุมแบบพื้นที่ เมื่อ $K_c = 0.0010$ และ $\tau_i = 200$



ภาพพนวก ค10 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักแบบกึ่งกะด้วยการควบคุมแบบฟีโอล เมื่อ $K_C = 0.0010$ และ $\tau_i = 100$



ภาพผนวก ค11 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักแบบกึ่งกระต่ายการควบคุมแบบพีไอ เมื่อ $K_C = 0.0010$ และ $\tau_i = 300$



ภาพหน้าก ค12 ผลการจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักแบบกึ่งกดด้วยการควบคุมแบบพื้นที่ ให้ เมื่อ $K_C = 0.0010$ และ $\tau_i = 400$

ภาคผนวก ง

โปรแกรมคอมพิวเตอร์

โปรแกรมที่สร้างขึ้นเพื่อใช้ในการหาผลเฉลยและจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั๊บแบบกึ่งกระแส เป็นโปรแกรมที่ดำเนินการภายใต้ระบบคอมพิวเตอร์ โดยใช้ภาษา C++ ในการเขียนโปรแกรม ตัวแปรภาษาที่ใช้คือ Borland C++ เวอร์ชัน 4.02 โปรแกรมสามารถใช้ได้กับเครื่องคอมพิวเตอร์รุ่น 486DX ขึ้นไป โดยที่โปรแกรมสามารถคำนวณ แสดงผลทางหน้าจอและจัดเก็บข้อมูลลงไฟล์ได้

โปรแกรมที่สร้างขึ้นประกอบด้วยโปรแกรมต่างๆ ดังนี้

1. โปรแกรมจำลองสถานการณ์แบบจำลองเชิงกลิตรากฐานของยีสต์ชนิดปั๊บแบบกึ่งกระแส
2. โปรแกรมการคำนวณสมการสตอโยคิโอมิตริกเพื่อใช้รวมกับการควบคุม
3. โปรแกรมการคำนวณระบบฟิชชีล็อกิค
4. โปรแกรมจำลองสถานการณ์การควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั๊บแบบกึ่งกระแส
 - 4.1 การควบคุมด้วยฟิชชี
 - 4.2 การควบคุมแบบพีไอ
5. โปรแกรมการควบคุมกระบวนการหมักยีสต์ชนิดปั๊บแบบกึ่งกระแส
 - 5.1 การควบคุมด้วยฟิชชี
 - 5.2 การควบคุมแบบพีไอ

พิงค์ชันอื่นๆที่ใช้ในการจำลองสถานการณ์และการควบคุมด้วยระบบฟิชชีล็อกิค^{ได้แก่} (Cox,1994)

FzyAND	FzyCompAND	FzyCompOR
FzyCondProposition	FzyCoordSeries	FzyCopyVector
FzyCorrMinimum	FzyCorrProduct	FzyCreateSet
FzyDefuzzify	FzyDeledteSet	FzyFindPlateau
FzyFuzzyScalar	FzyGetHeight	FzyGetMembership

```

//-----//
//          ANNARUMON PHOONSIRI 'S FUZZY LOGIC PROGRAM      //
//-----//

#include <iostream.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <share.h>
#include <fcntl.h>
#include <sys/stat.h>
#include <io.h>
#include <math.h>
#include <dos.h>
#include <time.h>
#include "PDB.hpp"
#include "FDB.hpp"
#include "SFZYctl.hpp"
#include "SSYSctl.hpp"
#include "fuzzy.hpp"
#include "mtypes.hpp"
#include "mtsptype.hpp"

//-----Rules in Process Control-----//

static const char *Rules[]=
{
    "R1 glucose is S and ethanol is S then F is PM",
    "R2 glucose is M and ethanol is S then F is PS",
    "R3 glucose is B and ethanol is S then F is NS",
    "R4 glucose is S and ethanol is M then F is PS",
    "R5 glucose is M and ethanol is M then F is ZE",
    "R6 glucose is B and ethanol is M then F is NM",
    "R7 glucose is S and ethanol is B then F is NS",
    "R8 glucose is M and ethanol is B then F is NM",
    "R9 glucose is B and ethanol is B then F is NB";
}

```

```

static const Rulemax=9;
extern unsigned _stflen=50000;
//---- Fuzzy sets in Feed-----//---- total 7 sets ,but triangle set 5 sets -----//
char *FeFDBnames[]=
{
    "NM",
    "NS",
    "ZE",
    "PS",
    "PM" };
const int FzyFeMax=5;
double FePoint[]={-1,-.66,-.33,0,1,2,3};
//----Fuzzy sets in Glucose-----//
char *GIFDBnames[]=
{
    "SMALL",
    "MEDIUM",
    "BIG" };
const int FzyGlMax=3;
double GlPoint[]={0,0.1,0.2,0.3,0.4};
//----Fuzzy sets in ethanol-----//
char *EtFDBnames[]=
{
    "S",
    "M",
    "B" };
const int FzyEtMax=3;
double EtPoint[]={0,1,2,3,4};
double fshpr1policy(const char**,double,double,float*,int*);
//----start main-----//
void main(void)
{
    PDB      *prcPDBptr;
    FDB      *FDBptr[FDBvecmax],
             *FeFDBptr[FzyFeMax],
             *GIFDBptr[FzyGlMax],

```

```

*EtFDBptr[FzyEtMax];

VDB      *VDBptr;
Int       i,status,FDBcnt,Hdgcnt,TryCtl[2];
double    Domain[2],Parms[4];
float     compidx;
FILE     *mdlout,*outp;
int      hand,handle,pp;
float    a_buf[20],r_buf[20],p_buf[10];
float    FF,    //feed forward (L/hr)
         mu,   //specific growth rate (hr^-1)
         x,    //cell concentration (g/L)
         Yxs; //cell yield/sugar consume (g/g)
int      p;
float    Feed,FB,glucose,ethanol,F;
unsigned  value;
float    v=1; //medium volume (L) 1 L
float    S=200; //feed concentration (g/L) 120 g/L
clock_t start,end;

MdlConnecttoFMS(&status);
prcPDBptr=MdlCreatePolicy("FEEDING",MODELADD,&status);
XSYSctl.XSYScurrPDBptr=prcPDBptr;
MdllInsertHedges(prcPDBptr,&Hdgcnt,&status);
mdlout=MtsGetSystemFile(SYSMODFILE);
//--create and insert the control variable
Domain[0]=FePoint[0];  Domain[1]=FePoint[6];
VDBptr=VarCreateScalar("FEED",REAL,Domain,"0",&status);
MdlLinkVDB(VDBptr,prcPDBptr,&status);
//--Create the basic fuzzy sets (FEED)
Domain[2]=FePoint[5];
FeFDBptr[0]=FzyCreateSet("PB",INCREASE,Domain,Parms,0,&status);
strcpy(FeFDBptr[0]->FDBdesc,"PB for Feed");
MdlLinkFDB(FeFDBptr[0],prcPDBptr,&status);

```

```

Domain[2]=FePoint[1];
FeFDBptr[1]=FzyCreateSet("NB", DECREASE, Domain, Parm, 0, &status);
strcpy(FeFDBptr[1]->FDBdesc, "NB for Feed");
MdILinkFDB(FeFDBptr[1], prcPDBptr, &status);

//---Create Triangle (FEED)
for(i=0;i<FzyFeMax;i++)
{
    FeFDBptr[i+2]=new FDB;
    FzyInitFDB(FeFDBptr[i+2]);
    strcpy(FeFDBptr[i+2]->FDBid, FeFDBnames[i]);
    FeFDBptr[i+2]->FDBdomain[0]=Domain[0];
    FeFDBptr[i+2]->FDBdomain[1]=Domain[1];
    MdILinkFDB(FeFDBptr[i+2], prcPDBptr, &status);
    myFzyTriangleCurve(FeFDBptr[i+2], Domain, FePoint[i], FePoint[i+1],
    FePoint[i+2], &status);    }
//FDBcnt=7;
//FzyPlotVar("Feed", FeFDBptr, FDBcnt, SYSMODFILE, &status);

//--Create the basic fuzzy sets (Glucose)
for(i=0;i<FzyGIMax;i++)
{
    GIFDBptr[i]=new FDB;
    FzyInitFDB(GIFDBptr[i]);
    strcpy(GIFDBptr[i]->FDBid, GIFDBnames[i]);
    GIFDBptr[i]->FDBdomain[0]=GIPoint[i];
    GIFDBptr[i]->FDBdomain[1]=GIPoint[i+2];
    MdILinkFDB(GIFDBptr[i], prcPDBptr, &status); }

FzyShoulderedCurve(GIFDBptr[0], LEFTSHOULDER, GIPoint[1], GIPoint[2], &status);
for(i=1;i<2;i++)
{
    FzyTriangleCurve(GIFDBptr[i], GIPoint[i], GIPoint[i+1],
    GIPoint[i+2], &status); }

FzyShoulderedCurve(GIFDBptr[2], RITESHOULDER, GIPoint[3], GIPoint[2], &status);
// FDBcnt=3;

```

```

// FzyPlotVar("Glucose",GIFDBptr,FDBcnt,SYSMODFILE,&status);

//--Create the basic fuzzy sets (Ethanol)

for(i=0;i<FzyEtMax;i++)
{
    EtFDBptr[i]=new FDB;
    FzyInitFDB(EtFDBptr[i]);
    strcpy(EtFDBptr[i]->FDBid,EtFDBnames[i]);
    EtFDBptr[i]->FDBdomain[0]=EtPoint[i];
    EtFDBptr[i]->FDBdomain[1]=EtPoint[i+2];
    MdlLinkFDB(EtFDBptr[i],prcPDBptr,&status); }

FzyShoulderedCurve(EtFDBptr[0],LEFTSHOULDER,EtPoint[1],EtPoint [2],&status);
for(i=1;i<2;i++)
{
    FzyTriangleCurve(EtFDBptr[i],EtPoint[i],EtPoint[i+1],
    EtPoint[i+2],&status); }

FzyShoulderedCurve(EtFDBptr[2],RITESHOULDER,EtPoint[3],EtPoint [2],&status);

// FDBcnt=3;

// FzyPlotVar("Ethanol",EtFDBptr,FDBcnt,SYSMODFILE,&status);

//--Create an empty fuzzy set as a working area

FDBptr[0]=FzyCreateSet("NULL",EMPTYSET,Domain,Parms,0,&status);

MdlLinkFDB(FDBptr[0],prcPDBptr,&status);

//-----Prompt for the model Data (yeast)-----//

//Initialize

mu=.1; Yxs=.1; //initialize feed=0;

handle = fopen("c:\\eu\\feed.fil",O_RDWR|O_CREAT,SH_DENYRD,S_IWRITE);
r_buf[0]=0;
write(handle,r_buf,10*sizeof(float));
close(handle);

pp = fopen("c:\\eu\\pp.fil",O_RDWR|O_CREAT,SH_DENYRD,S_IWRITE);
p_buf[0]=0;
write(pp,p_buf,10*sizeof(float));
close(pp);

for(:){
```



```
close(handle);

cout<<"\n\nreal feed : "<<Feed;
cout<<"\n-----";
end=clock();

hand = fopen("c:\eu\mu.fil",O_RDONLY,SH_DENYWR,
S_READ);

lseek(hand, 0L, SEEK_SET);
read(hand,a_buf,10*sizeof(float));
mu=a_buf[0]; Yxs=a_buf[1];
cout<<"ncalculate specific growth and yield";
cout<<"nu :"<<mu;
cout<<"Y :"<<Yxs;
close(hand);
if(end-start>=120000)break;
} //end for(;;)
} //end for(;;)

} //end if
if(p==1) break;
} //end for(;;)
return;
} //end main program
```

```

//-----//  

// ANNARUMON PHOONSIRI 'S FUZZY LOGIC PROGRAM //  

// FSHPOL1.CPP //  

//-----//  

#include <stdio.h>  

#include <string.h>  

#include "PDB.hpp" // The Policy descriptor  

#include "FDB.hpp" // The Fuzzy Set descriptor  

#include "HDB.hpp" // The Hedge descriptor  

#include "VDB.hpp" // A Variable descriptor  

#include "XFZYctl.hpp" // The fuzzy parallel processor work area  

#include "XSYSctl.hpp" // The System control region  

#include "mtypes.hpp" // System constants and symbolics  

#include "fuzzy.hpp" // Fuzzy Logic constants and symbolics  

#include "mtsptype.hpp" // Function prototypes  

double fshpr1policy(const char **Rules,double Glucose,double Ethanol,float *Compldxptr,int  

*statusPtr)  

{  

    PDB      *prcPDBptr;  

    FDB      *NBFDBptr,*NMFDBptr,*NSFDBptr,*ZEFDBptr,*PSFDBptr,  

             *PMFDBptr,*PBFDDBptr,*SmFDBptr,*MeFDBptr,*BiFDBptr,  

             *SFDBptr,*MFDBptr,*BFDDBptr,*PriceFDBptr,*wkFDBptr,  

             *FDBarray[8];  

    VDB      *VDBptr;  

    FSV      *FSVptr;  

    char     *PgmlId="fshpol1";  

    int      i, FDBcnt, status, Index, Idxpos, Rulecnt, thisCorrMethod, thisDefuzzMethod;  

    float    fsetheight;  

    double   Price, NoPrice=0, PremiseTruth1, PremiseTruth2, PremiseTruth, Domain[2];  

    FILE    *mdlout;  

    *statusPtr=0;  

    prcPDBptr=XSYSctl.XSYScurrPDBptr;  

    mdlout=MtsGetSystemFile(SYSMODFILE);

```

```

fprintf(mdlout,"%s\n","Feed Estimation Policy Begins....");
VDBptr=MdlFindVDB("FEED",prcPDBptr,statusPtr);
FzyInitFZYctl(statusPtr);
if(!FzyAddFZYctl(VDBptr,&PriceFDBptr,&FSVptr,statusPtr))

{ *statusPtr=1;
  MtsSendError(12,PgmlId,"FEED");
  return(NoPrice); }

thisCorrMethod =FSVptr->FzySVimplMethod;
thisDefuzzMethod=FSVptr->FzySVdefuzzMethod;

//--Find the fuzzy sets in the policy dictionary

NBFDBptr=MdlFindFDB("NB", prcPDBptr,statusPtr);
NMFDBptr=MdlFindFDB("NM", prcPDBptr,statusPtr);
NSFDBptr=MdlFindFDB("NS", prcPDBptr,statusPtr);
ZEFDDBptr=MdlFindFDB("ZE", prcPDBptr,statusPtr);
PSFDBptr=MdlFindFDB("PS", prcPDBptr,statusPtr);
PMFDBptr=MdlFindFDB("PM", prcPDBptr,statusPtr);
PBFDDBptr=MdlFindFDB("PB", prcPDBptr,statusPtr);
SmFDBptr=MdlFindFDB("SMALL", prcPDBptr,statusPtr);
MeFDBptr=MdlFindFDB("MEDIUM", prcPDBptr,statusPtr);
BiFDBptr=MdlFindFDB("BIG", prcPDBptr,statusPtr);
SFDBptr=MdlFindFDB("S", prcPDBptr,statusPtr);
MFDBptr=MdlFindFDB("M", prcPDBptr,statusPtr);
BFDBptr=MdlFindFDB("B", prcPDBptr,statusPtr);
wkFDBptr=MdlFindFDB("NULL", prcPDBptr,statusPtr);

//-----B E G I N   M O D E L   P R O C E S S I N G-----//

Rulecnt=0;
fprintf(mdlout,"%s\n","Rule Execution....");

//--Rule 1. If Glu is Small and Eth is S ,Then Feed is PM.

fprintf(mdlout,"%s\n",Rules[Rulecnt]);
PremiseTruth1=FzyGetMembership(SmFDBptr,Glucose,&Idxpos,statusPtr);
fprintf(mdlout,"%s%10.2f\n","PremiseTruth1=",PremiseTruth1);
PremiseTruth2=FzyGetMembership(SFDBptr,Ethanol,&Idxpos,statusPtr);
fprintf(mdlout,"%s%10.2f\n","PremiseTruth2=",PremiseTruth2);

```

```

PremiseTruth=FzyAND(PremiseTruth1,PremiseTruth2);

//-----Perform consequent proposition-----// 

FzyCondProposition(PMFDBptr,FSVptr,thisCorrMethod,PremiseTruth,statusPtr);

// FzyDrawSet(PriceFDBptr,SYSMODFILE,statusPtr);

//--Rule 2. If Glu is Medium and Eth is S ,Then Feed is PS.

sprintf(mdlout,"%s\n",Rules[Rulecnt]);

PremiseTruth1=FzyGetMembership(MeFDBptr,Glucose,&Idxpos,statusPtr);

sprintf(mdlout,"%s%10.2f\n","PremiseTruth1= ",PremiseTruth1);

PremiseTruth2=FzyGetMembership(SFDBptr,Ethanol,&Idxpos,statusPtr);

sprintf(mdlout,"%s%10.2f\n","PremiseTruth2= ",PremiseTruth2);

PremiseTruth=FzyAND(PremiseTruth1,PremiseTruth2);

//-----Perform consequent proposition-----// 

FDBcnt=2;

FDBarray[0]=PSFDBptr; FDBarray[1]=PriceFDBptr;

// FzyPlotVar("",FDBarray,FDBcnt,SYSMODFILE,&status);

FzyCondProposition(
    PSFDBptr,FSVptr,thisCorrMethod,PremiseTruth,statusPtr);

// FzyDrawSet(PriceFDBptr,SYSMODFILE,statusPtr);

//--Rule 3. If Glu is Big and Eth is S ,Then Feed is NS.

sprintf(mdlout,"%s\n",Rules[Rulecnt]);

PremiseTruth1=FzyGetMembership(BiFDBptr,Glucose,&Idxpos,statusPtr);

sprintf(mdlout,"%s%10.2f\n","PremiseTruth1= ",PremiseTruth1);

PremiseTruth2=FzyGetMembership(SFDBptr,Ethanol,&Idxpos,statusPtr);

sprintf(mdlout,"%s%10.2f\n","PremiseTruth2= ",PremiseTruth2);

PremiseTruth=FzyAND(PremiseTruth1,PremiseTruth2);

//-----Perform consequent proposition-----// 

FDBcnt=2;

FDBarray[0]=NSFDBptr;

FDBarray[1]=PriceFDBptr;

// FzyPlotVar("",FDBarray,FDBcnt,SYSMODFILE,&status);

FzyCondProposition( NSFDBptr,FSVptr,thisCorrMethod,PremiseTruth,statusPtr);

// FzyDrawSet(PriceFDBptr,SYSMODFILE,statusPtr);

//--Rule 4. If Glu is Small and Eth is M ,Then Feed is PS.

```

```

fprintf(mdlout,"%s\n",Rules[Rulecnt]);

PremiseTruth1=FzyGetMembership(SmFDBptr,Glucose,&Idxpos,statusPtr);
fprintf(mdlout,"%s%10.2f\n","PremiseTruth1= ",PremiseTruth1);

PremiseTruth2=FzyGetMembership(MFDBptr,Ethanol,&Idxpos,statusPtr);
fprintf(mdlout,"%s%10.2f\n","PremiseTruth2= ",PremiseTruth2);

PremiseTruth=FzyAND(PremiseTruth1,PremiseTruth2);

//-----Perform consequent proposition-----//

FDBcnt=2;

FDBarray[0]=PSFDBptr;
FDBarray[1]=PriceFDBptr;

// FzyPlotVar(*,FDBarray,FDBcnt,SYSMODFILE,&status);

FzyCondProposition( PSFDBptr,FSVptr,thisCorrMethod,PremiseTruth,statusPtr);

// FzyDrawSet(PriceFDBptr,SYSMODFILE,statusPtr);

//--Rule 5. If Glu is Medium and Eth is M ,Then Feed is ZE.

fprintf(mdlout,"%s\n",Rules[Rulecnt]);

PremiseTruth1=FzyGetMembership(MeFDBptr,Glucose,&Idxpos,statusPtr);
fprintf(mdlout,"%s%10.2f\n","PremiseTruth1= ",PremiseTruth1);

PremiseTruth2=FzyGetMembership(MFDBptr,Ethanol,&Idxpos,statusPtr);
fprintf(mdlout,"%s%10.2f\n","PremiseTruth2= ",PremiseTruth2);

PremiseTruth=FzyAND(PremiseTruth1,PremiseTruth2);

//-----Perform consequent proposition-----//

FDBcnt=2;

FDBarray[0]=ZEFDBptr;
FDBarray[1]=PriceFDBptr;

// FzyPlotVar(*,FDBarray,FDBcnt,SYSMODFILE,&status);

FzyCondProposition(ZEFDBptr,FSVptr,thisCorrMethod,PremiseTruth,statusPtr);

// FzyDrawSet(PriceFDBptr,SYSMODFILE,statusPtr);

//--Rule 6. If Glu is Big and Eth is M ,Then Feed is NM.

fprintf(mdlout,"%s\n",Rules[Rulecnt]);

PremiseTruth1=FzyGetMembership(BiFDBptr,Glucose,&Idxpos,statusPtr);
fprintf(mdlout,"%s%10.2f\n","PremiseTruth1= ",PremiseTruth1);

PremiseTruth2=FzyGetMembership(MFDBptr,Ethanol,&Idxpos,statusPtr);
fprintf(mdlout,"%s%10.2f\n","PremiseTruth2= ",PremiseTruth2);

```

```

PremiseTruth=FzyAND(PremiseTruth1,PremiseTruth2);
//-----Perform consequent proposition-----//
FDBcnt=2;
FDBarray[0]=NMfdbptr;
FDBarray[1]=PriceFDBptr;
// FzyPlotVar("",FDBarray,FDBcnt,SYSMODFILE,&status);
FzyCondProposition(NMfdbptr,FSVptr,thisCorrMethod,PremiseTruth,statusPtr);
// FzyDrawSet(PriceFDBptr,SYSMODFILE,statusPtr);
--Rule 7. If Glu is Small and Eth is S ,Then Feed is NS.
fprintf(mdlout,"%s\n",Rules[Rulecnt]);
PremiseTruth1=FzyGetMembership(SmFDBptr,Glucose,&Idxpos,statusPtr);
fprintf(mdlout,"%s%10.2f\n","PremiseTruth1= ",PremiseTruth1);
PremiseTruth2=FzyGetMembership(SFDBptr,Ethanol,&Idxpos,statusPtr);
fprintf(mdlout,"%s%10.2f\n","PremiseTruth2= ",PremiseTruth2);
PremiseTruth=FzyAND(PremiseTruth1,PremiseTruth2);
//-----Perform consequent proposition-----//
FDBcnt=2;
FDBarray[0]=NSfdbptr;
FDBarray[1]=PriceFDBptr;
// FzyPlotVar("",FDBarray,FDBcnt,SYSMODFILE,&status);
FzyCondProposition(NSfdbptr,FSVptr,thisCorrMethod,PremiseTruth,statusPtr);
// FzyDrawSet(PriceFDBptr,SYSMODFILE,statusPtr);
--Rule 8. If Glu is Small and Eth is M ,Then Feed is NM.
fprintf(mdlout,"%s\n",Rules[Rulecnt]);
PremiseTruth1=FzyGetMembership(SmFDBptr,Glucose,&Idxpos,statusPtr);
fprintf(mdlout,"%s%10.2f\n","PremiseTruth1= ",PremiseTruth1);
PremiseTruth2=FzyGetMembership(MFDBptr,Ethanol,&Idxpos,statusPtr);
fprintf(mdlout,"%s%10.2f\n","PremiseTruth2= ",PremiseTruth2);
PremiseTruth=FzyAND(PremiseTruth1,PremiseTruth2);
//-----Perform consequent proposition-----//
FDBcnt=2;
FDBarray[0]=NMfdbptr;
FDBarray[1]=PriceFDBptr;

```

```

// FzyPlotVar("",FDBarray,FDBcnt,SYSMODFILE,&status);
FzyCondProposition( NMFDBptr,FSVptr,thisCorrMethod,PremiseTruth,statusPtr);
// FzyDrawSet(PriceFDBptr,SYSMODFILE,statusPtr);
//--Rule 9. If Glu is Big and Eth is B ,Then Feed is NB.
printf(mdlout,"%s\n",Rules[Rulecnt]);
PremiseTruth1=FzyGetMembership(BiFDBptr,Glucose,&Idxpos,statusPtr);
fprintf(mdlout,"%s%10.2f\n","PremiseTruth1= ",PremiseTruth1);
PremiseTruth2=FzyGetMembership(BFDBptr,Ethanol,&Idxpos,statusPtr);
fprintf(mdlout,"%s%10.2f\n","PremiseTruth2= ",PremiseTruth2);
PremiseTruth=FzyAND(PremiseTruth1,PremiseTruth2);
//-----Perform consequent proposition-----//
FDBcnt=2;
FDBarray[0]=NBFDDBptr;
FDBarray[1]=PriceFDBptr;
// FzyPlotVar("",FDBarray,FDBcnt,SYSMODFILE,&status);
FzyCondProposition( NBFDDBptr,FSVptr,thisCorrMethod,PremiseTruth,statusPtr);
// FzyDrawSet(PriceFDBptr,SYSMODFILE,statusPtr);
//--Defuzzify to find expected value for price
Price=FzyDefuzzify(PriceFDBptr,thisDefuzzMethod,ComplIdxptr,statusPtr);
fsetheight=FzyGetHeight(PriceFDBptr);
fprintf(mdlout,"%s\n","Model Solution:");
fprintf(mdlout,"%s%10.2f\n"," Price      = ",Price      );
fprintf(mdlout,"%s%10.2f\n"," Complidx     = ",*ComplIdxptr );
fprintf(mdlout,"%s%10.2f\n"," SurfaceHght = ",fsetheight );
FzyCloseFZYcli(statusPtr);
return(Price);
}

```

```

//-----//  

//      ANNARUMON PHOONSIRI'S FUZZY LOGIC PROGRAM      //  

//-----//  

#include <iostream.h>  

#include <stdio.h>  

#include <stdlib.h>  

#include <string.h>  

#include <share.h>  

#include <fcntl.h>  

#include <sys/stat.h>  

#include <io.h>  

#include <math.h>  

#include <dos.h>  

#include <time.h>  

#include "PDB.hpp"  

#include "FDB.hpp"  

#include "SFZYctl.hpp"  

#include "SSYSctl.hpp"  

#include "fuzzy.hpp"  

#include "mtypes.hpp"  

#include "mtsptype.hpp"  

static const char *Rules[]=  

{  

    "R1 glucose is S and ethanol is S then F is PM",  

    "R2 glucose is M and ethanol is S then F is PS",  

    "R3 glucose is B and ethanol is S then F is NS",  

    "R4 glucose is S and ethanol is M then F is PS",  

    "R5 glucose is M and ethanol is M then F is ZE",  

    "R6 glucose is B and ethanol is M then F is NM",  

    "R7 glucose is S and ethanol is B then F is NS",  

    "R8 glucose is M and ethanol is B then F is NM",  

    "R9 glucose is B and ethanol is B then F is NB"};
static const Rulemax=9;

```

```

extern unsigned _stklen=50000;

char *FeFDBnames[]=
{
    "NM",
    "NS",
    "ZE",
    "PS",
    "PM" };

const int FzyFeMax=5;
double FePoint[]={-1,-0.66,-0.33,0,1,2,3};

char *GIFDBnames[]=
{
    "SMALL",
    "MEDIUM",
    "BIG" };

const int FzyGIMax=3;
double GIPoint[]={0,0.1,0.2,0.3,0.4};

char *EtFDBnames[]=
{
    "S",
    "M",
    "B" };

const int FzyEtMax=3;
double EtPoint[]={0,1,2,3,4};

double fshpr1policy(const char**,double,double,float*,int*);

//-----start main-----//

void main(void)

{ PDB      *prcPDBptr;
  FDB      *FDBptr[FDBvecmax], *FeFDBptr[FzyFeMax], *GIFDBptr[FzyGIMax],
            *EtFDBptr[FzyEtMax];
  VDB      *VDBptr;
  int       i,status,FDBcnt,Hdgcnt,TryCll[2];
  double    Domain[2],Parms[4];
  float    compidx;
  FILE     *mdlout,*outp;
  int       hand,handle;
}

```

```

float      a_buf[50],r_buf[50];
float      FF,    //feed forward (L/hr)      u,    //specific growth rate (hr^-1)
           x,    //cell concentration (g/L)   Y;    //cell yield/sugar consume (g/g)
int       p;
float      bg,bc,ag,ac;
float      Feed,FB,glucose,ethanol,F;
unsigned   value;
int       port = 632;
float      v=1;  //medium volume (L) 1 L
float      S=50; //feed concentration (g/L) 120 g/L
clock_t   start,end;

MdlConnecttoFMS(&status);
prcPDBptr=MdlCreatePolicy("FEEDING",MODELADD,&status);
XSYSctl.XSYScurrPDBptr=prcPDBptr;
MdllInsertHedges(prcPDBptr,&Hdgcnt,&status);
mdlout=MtsGetSystemFile(SYSMODFILE);
Domain[0]=FePoint[0];  Domain[1]=FePoint[6];
VDBptr=VarCreateScalar("FEED",REAL,Domain,"0",&status);
MdllLinkVDB(VDBptr,prcPDBptr,&status);
Domain[2]=FePoint[5];
FeFDBptr[0]=FzyCreateSet("PB",INCREASE,Domain,Parms,0,&status);
strcpy(FeFDBptr[0]->FDBdesc,"PB for Feed");
MdllLinkFDB(FeFDBptr[0],prcPDBptr,&status);
Domain[2]=FePoint[1];
FeFDBptr[1]=FzyCreateSet("NB", DECREASE,Domain,Parms,0,&status);
strcpy(FeFDBptr[1]->FDBdesc,"NB for Feed");
MdllLinkFDB(FeFDBptr[1],prcPDBptr,&status);
for(i=0;i<FzyFeMax;i++)
{
  FeFDBptr[i+2]=new FDB;
  FzyInitFDB(FeFDBptr[i+2]);
  strcpy(FeFDBptr[i+2]->FDBid,FeFDBnames[i]);
  FeFDBptr[i+2]->FDBdomain[0]=Domain[0];
}

```

```

FeFDBptr[i+2]->FDBdomain[1]=Domain[1];
MdILinkFDB(FeFDBptr[i+2],prcPDBptr,&status);
myFzyTriangleCurve(FeFDBptr[i+2],Domain,FePoint[i],FePoint[i+1],
FePoint[i+2],&status);}
//FDBcnt=7;
//FzyPlotVar("Feed",FeFDBptr,FDBcnt,SYSMODFILE,&status);
for(i=0;i<FzyGIMax;i++)
{
    GI FDBptr[i]=new FDB;
    FzyInitFDB(GI FDBptr[i]);
    strcpy(GI FDBptr[i]->FDBid,GI FDBnames[i]);
    GI FDBptr[i]->FDBdomain[0]=GI Point[i];
    GI FDBptr[i]->FDBdomain[1]=GI Point[i+2];
    MdILinkFDB(GI FDBptr[i],prcPDBptr,&status);}
FzyShoulderedCurve(GI FDBptr[0],LEFTSHOULDER,GI Point[1],GI Point[2],&status);
for(i=1;i<2;i++)
{
    FzyTriangleCurve(GI FDBptr[i],GI Point[i],GI Point[i+1],
GI Point[i+2],&status);    }
FzyShoulderedCurve(GI FDBptr[2],RITESHOULDER,GI Point[3],GI Point[2],&status);
// FDBcnt=3;
// FzyPlotVar("Glucose",GI FDBptr,FDBcnt,SYSMODFILE,&status);
//--Create the basic fuzzy sets (Ethanol)
for(i=0;i<FzyEtMax;i++)
{
    EtFDBptr[i]=new FDB;
    FzyInitFDB(EtFDBptr[i]);
    strcpy(EtFDBptr[i]->FDBid,EtFDBnames[i]);
    EtFDBptr[i]->FDBdomain[0]=Et Point[i];
    EtFDBptr[i]->FDBdomain[1]=Et Point[i+2];
    MdILinkFDB(EtFDBptr[i],prcPDBptr,&status);}
FzyShoulderedCurve(EtFDBptr[0],LEFTSHOULDER,Et Point[1],Et Point[2],&status);
for(i=1;i<2;i++)

```

```

{
    FzyTriangleCurve(EtFDBptr[i],EtPoint[i],EtPoint[i+1],
                      EtPoint[i+2],&status);      }

    FzyShoulderedCurve(EtFDBptr[2],RITESHOULDER,EtPoint[3],EtPoint[2],&status);

//    FDBcnt=3;

//    FzyPlotVar("Ethanol",EtFDBptr,FDBcnt,SYSMODFILE,&status);

    //--Create an empty fuzzy set as a working area

    FDBptr[0]=FzyCreateSet("NULL",EMPTYSET,Domain,Parms,0,&status);

    MdlLinkFDB(FDBptr[0],prcPDBptr,&status);

    //Initialize

    u=.5;    Y=.2;

    //Initialize feed=0;

    handle = fopen("c:\\eu\\rke.fil",O_RDWR|O_CREAT,SH_DENYRD,S_IREAD);

    r_buf[0]=0;

    write(handle,r_buf,10*sizeof(float));

    close(handle);

    cout<<"\nEnter password to start control : ";

    cin>>p;

    // clear port

//    outport(632+6,0);

//    outport(632+7,0);

    for(;){

        hand = fopen("c:\\eu\\stoi.fil",O_RDONLY, SH_DENYWR, S_IREAD);

        lseek(hand, 0L, SEEK_SET);

        read(hand,a_buf,10*sizeof(float));

        cout<<"\n\n-----start calculate u,Y every 20 minutes----- ";

        cout<<"\nglucose concentration : "<<a_buf[0]; //glucose

        cout<<"\ncell concentration : "<<a_buf[4]; //cell

        cout<<"\n\ncalculate feed every 10 minutes";

        cout<<"\n-----";

        bg=a_buf[0];

        bc=a_buf[4];

        close(hand);
}

```

```

start=clock();
for(;;) {
    delay(5000);
    hand = sopen("c:\\eu\\stoi.fil",O_RDONLY,SH_DENYWR,S_IREAD);
    lseek(hand, 0L, SEEK_SET);
    read(hand,a_buf,10*sizeof(float));
    glucose=a_buf[0]; // g/L
    ethanol=a_buf[1]; // g/L
    x=a_buf[4]; // g/L
    close(hand);
    cout<<"\nglucose = "<<a_buf[0];
    cout<<"\nethanol = "<<a_buf[1];
    cout<<"\ncell = "<<a_buf[4];
    FF=u*x*v/Y/S; //feed forward
    cout<<"\n\nfeed forward : "<<FF;
    F=fshpri1policy(Rules,glucose,ethanol,&compidx,&status);
    FB=F*FF;
    cout<<"\nfuzzy feedback : "<<FB;
    Feed=FF+FB; // V/h
    handle=sopen
    ("c:\\eu\\rke.fil",O_RDWR|O_CREAT,SH_DENYRD,S_IREAD);
    r_buf[0]=Feed;
    write(handle,r_buf,10*sizeof(float));
    close(handle);
    value=Feed*3790.7-12.442;
    cout<<"\nvalue = "<<value;
    cout<<"\nreal feed : "<<Feed;
    cout<<"\n-----";
    outport(632+6,value & 0x00ff);
    outport(632+7,(value & 0x0f00)>> 8);
    if ((outp=fopen("c:\\eu\\outp.fil","a+"))==NULL)
    {
        printf("Cannot open input file.\n");
    }
}

```

```

        fprintf(outp, "\nfeed : %f", Feed);
        fclose(outp);
        end=clock();
        cout<<"\nstart = "<<start;
        cout<<"\nend   = "<<end;
        cout<<"\nend-start = "<<end-start;
        if(end-start>=1200000)
        {
            hand = sopen("c:\\eu\\stoi.fil",O_RDONLY,SH_DENYWR,
                         S_IREAD);
            lseek(hand, 0L, SEEK_SET);
            read(hand,a_buf,10*sizeof(float));
            cout<<"\n----- 20 minutes ----- ";
            cout<<"\nglucose concentration : "<<a_buf[0]; //glucose
            cout<<"\ncell concentration  : "<<a_buf[4]; //cell
            ag=a_buf[0]; ac=a_buf[4];
            u=(ac-bc)*60/20/ac; //specific growth rate
            Y=(ac-bc)/(bg-ag); //yield coefficient
            cout<<"\ncalculate specific growth and yield";
            cout<<"\nu  :"<<u; cout<<"\nY  :"<<Y;
            close(hand);}
        if(end-start>=1200000)break;} //end for(;;) } //end for(;;)

        return;
} //end main program

```

```

//----- ANNARUMON PHOONSIRI -----//
```

```

#include <stdio.h>
#include <math.h>
#include <io.h>
#include <dos.h>
#include <share.h>
#include <fcntl.h>
#include <sys/stat.h>
#include <time.h>

void main ()
{
    float    **allocate_real_matrix(int, int, int, int);
    void     free_real_matrix(float **, int, int, int);
    void     decsol(float **, int, float [], float []);
    int      i,j;
    float   **a,b[8],aux[4],d,x,o,O2,CO2,xx,xxx;
    int      handle,hand,P0;
    float   a_buf[10],r_buf[10],gl,et,v,t,pt,deglu,g,e;
    FILE    *inp;
    printf("\nEnter password to start stoichiometry : ");
    scanf("%d",&P0);
    if (P0==0){
        printf("\nEnter initial glucose concentration (g/L): ");
        scanf("%f",&gl);
        printf("\nEnter initial ethanol concentration (g/L): ");
        scanf("%f",&et);
        a_buf[2]=gl; a_buf[3]=et;
        for (;;) { delay(5000);
                    printf("\n\nEnter time : "); scanf("%f",&t);
                    printf("\nEnter period time : "); scanf("%f",&pt);
                    printf("Enter volume (mL) : ");scanf("%f",&v);
                    printf("\nEnter O2 concentration (%) : ");scanf("%f",&O2);
                    printf("Enter CO2 concentration (%) : ");scanf("%f",&CO2);
                    printf("Enter cell concentration (derivative) : ");scanf("%f",&xx);
    }
}

```

```

printf("Enter cell concentration (g/L) : ");scanf("%f",&xxx);
pt=15; v=1000; x=xx*v/160/1000;
d=pt*(20.9-O2)/100/22.4; o=pt*CO2/100/22.4;
printf("\nO2(mole) = %f",d);
printf("\nCO2(mole) = %f",o);
printf("\ncell(mole) = %f",x);
a=allocate_real_matrix(1,7,1,7);
for (i=1; i<=7; i++) {
    for (j=1; j<=7; j++) {
        a[1][1]=-6; a[1][2]=0; a[1][3]=0; a[1][4]=6;
        a[1][5]=0; a[1][6]=1; a[1][7]=2; a[2][1]=-12;
        a[2][2]=0; a[2][3]=-3; a[2][4]=10.9; a[2][5]=2;
        a[2][6]=0; a[2][7]=6; a[3][1]=-6; a[3][2]=-2;
        a[3][3]=0; a[3][4]=3; a[3][5]=1; a[3][6]=2;
        a[3][7]=1; a[4][1]=0; a[4][2]=0; a[4][3]=-1;
        a[4][4]=1; a[4][5]=0; a[4][6]=0; a[4][7]=0;
        a[5][1]=0; a[5][2]=1; a[5][3]=0; a[5][4]=0;
        a[5][5]=0; a[5][6]=0; a[5][7]=0; a[6][1]=0;
        a[6][2]=0; a[6][3]=0; a[6][4]=1; a[6][5]=0;
        a[6][6]=0; a[6][7]=0; a[7][1]=0; a[7][2]=0;
        a[7][3]=0; a[7][4]=0; a[7][5]=0; a[7][6]=1;
        a[7][7]=0; } }
b[1]=0; b[2]=0; b[3]=0; b[4]=0;b[5]=d; b[6]=x; b[7]=o;
aux[2]=1.0e-5;
decsol(a,7,aux,b);
hand = fopen("c:\\eu\\rke.fil",O_RDONLY,SH_DENYWR,S_IREAD);
lseek(hand, 0L, SEEK_SET);
read(hand,r_buf,10*sizeof(float));
deglu=r_buf[0]*pt*50/60; // g/L
printf("\nFeed (L/hr)= %3.4f",r_buf[0]);
printf("\ndeglu (g/L) = %3.4f",deglu);
close(hand);
g=b[1]*180*1000/v;e=b[7]*46*1000/v;

```

```

printf("\nglucose from stoi = %3.4f",g);
printf("\nethanol from stoi = %3.4f",e);
printf("\na_buf[2] = %3.4f",a_buf[2]);
printf("\na_buf[3] = %3.4f",a_buf[3]);
handle =
sopen("c:\\eu\\stoi.fil",O_RDWR|O_CREAT,SH_DENYRD,S_IREAD);
a_buf[0]=a_buf[2]-g+deglu;
a_buf[1]=a_buf[3]+e;
a_buf[4]=xxx;
write(handle,a_buf,10*sizeof(float));
close(handle);
if ((      inp=fopen("c:\\eu\\inp.fil","a+"))
== NULL)
{printf("Cannot open input file.\n"); }
fprintf(inp,"%time : %2.2f\nglucose : %5.4f\nethanol : %5.4f"
,t,a_buf[0],a_buf[1]);
fprintf(inp,"%ncell : %5.4f\nO2 : %2.2f\nCO2 : %2.2f\nFeed : %2.5f"
,a_buf[4],O2,CO2,r_buf[0]);
fclose(inp);
printf("\nSolution (mole) : ");
printf("\nglucose : %3.4f",b[1]);
printf("\nethanol : %3.4f",b[7]);
printf("\nglucose (total) : %3.4f",a_buf[0]);
printf("\nethanol (total) : %3.4f",a_buf[1]);
printf("\ncell : %3.4f",a_buf[4]);
handle =
sopen("c:\\eu\\stoi.fil",O_RDWR|O_CREAT,SH_DENYRD,S_IREAD);
a_buf[2]=a_buf[0]; a_buf[3]=a_buf[1];
write(handle,a_buf,10*sizeof(float));
close(handle);
free_real_matrix(a,1,7,1); }} } //end main

```

```

//-----ANNARUMON PHOONSIRI-----//

#include <math.h>
#include <stdio.h>
#include <share.h>
#include <fcntl.h>
#include <sys/stat.h>
#include <io.h>
#include <dos.h>
#include <time.h>

void rhs(int n, float t, float y[])
{
    double AA,BB,CC,DD,EE;
    double k=0.0023,k2=0.007,ks=0.025,m=.5, Y=0.2,um=0.2,Yxe=.48,Yes=1.2;
    double pi,u,ve,F S0=200;
    int hand,A12;
    float r_buf[10],a_12[10],a1,a2;
    A12 = fopen("c:\\eu\\a12.fil",O_RDONLY,SH_DENYWR,S_IREAD);
    lseek(A12, 0L, SEEK_SET);
    read(A12,a_12,10*sizeof(float));
    close(A12);
    pi=a_12[3]; ve=a_12[2]; a1=a_12[0]; a2=a_12[1];
    if(pi<0)pi=0; if(ve<0)ve=0;
    hand = fopen("c:\\eu\\feed.fil",O_RDONLY,SH_DENYWR,S_IREAD);
    lseek(hand, 0L, SEEK_SET);
    read(hand,r_buf,10*sizeof(float));
    close(hand);
    F=r_buf[0];
    AA=y[1]; BB=y[2]; CC=y[3]; DD=y[4]; EE=y[5];
    u=um*BB/(ks+BB)/(1+DD*DD);
    y[1]=(u*AA*EE+a1*Yxe*ve*AA*EE-AA*F)/EE;
    y[2]=(F*S0-u*AA*EE/Y-m*AA*EE-a2*pi/Yes*AA*EE-BB*F)/EE;
    y[3]=(a2*pi*AA*EE-a1*ve*AA*EE-CC*F)/EE;
    y[4]=(k*AA*EE+k2*u*AA*EE-DD*F)/EE;
    y[5]=F; }

```

```

void info(int n, float t, float te, float y[])
{
}

void main ()
{
    void rke(float *, float *, int, float [],void (*)(int, float, float[]), float [], int, void (*)(int, float,
    float, float []));
    float t,te,y[30],data[7];
    float a_buf[10],a_12[10],r_buf[10],p_buf[10],f_buf[10];
    int A12,hand,pp,handle,ff;
    float F;
    double mu=0.1,Yxs=0.1;
    FILE *inp;
    t=0; te=0.1;
    y[1]=0.4; //cell
    y[2]=0.5; //glucose
    y[3]=0.87; //ethanol
    y[4]=0; //inhibiting
    y[5]=1; //volume
    while (1) { data[1]=data[2]=1.0e-5;
        delay(300);
        if(y[2] == 0.28)
        {
            a_12[0]=0; a_12[1]=1;
            a_12[2]=0.138-0.062*y[4];
            a_12[3]=0.155+log10(y[2])*123;
            A12 = fopen("c:\\eu\\a12.fil",O_RDWR|O_CREAT,SH_DENYRD,S_IREAD);
            write(A12,a_12,10*sizeof(float));
            close(A12); }

        if(y[2] < 0.28)
        {
            a_12[0]=1; a_12[1]=0;
            a_12[2]=0.138-0.062*y[4]+0.0028/(y[2]-0.28);
            a_12[3]=0;
            A12 = fopen("c:\\eu\\a12.fil",O_RDWR|O_CREAT,SH_DENYRD,S_JREAD);
            write(A12,a_12,10*sizeof(float));
            close(A12); }
    }
}

```

```

if(y[2] > 0.28)
{
    a_12[0]=0; a_12[1]=1;
    a_12[2]=-0.138-0.062*y[4]+0.0028/(y[2]-0.28);
    a_12[3]=0.155+log10(y[2])*123;
    A12 = fopen("c:\\eu\\a12.fil",O_RDWR|O_CREAT,SH_DENYRD,S_IREAD);
    write(A12,a_12,10*sizeof(float));
    close(A12);      }

if(y[3]<=0)
{
    a_12[2]=0; y[3]=0;
    A12 = fopen("c:\\eu\\a12.fil",O_RDWR|O_CREAT,SH_DENYRD,S_IREAD);
    write(A12,a_12,10*sizeof(float));
    close(A12);      }

printf("\n\nnt = %2.2f X = %3.3f S = %3.3f\nCe = %3.3f P = %3.3f V = %3.3f",
t,y[1],y[2],y[3],y[4],y[5]);
a_buf[0]=y[2];  a_buf[1]=y[3];  a_buf[4]=y[1];  a_buf[5]=y[5];
handle = fopen("c:\\eu\\rk.fil",O_RDWR|O_CREAT,SH_DENYRD,S_IREAD);
write(handle,a_buf,10*sizeof(float));
close(handle);

if(y[2]<=.2)
{
    pp = fopen("c:\\eu\\pp.fil",O_RDWR|O_CREAT,SH_DENYRD,S_IREAD);
    p_buf[0]=1;
    write(pp,p_buf,10*sizeof(float));
    close(pp);      }

y[10]=y[1];      y[20]=y[2];
rke(&t,&te,5,y,rhs,data,0,info);
mu=(y[1]-y[10])/y[1]/.1;
if (mu<0) mu=0;
Yxs=(y[1]-y[10])/(y[20]-y[2]);
if (Yxs<0) Yxs=0.1;
r_buf[0]=mu;
r_buf[1]=Yxs;
hand = fopen("c:\\eu\\mu.fil",O_RDWR|O_CREAT,SH_DENYRD,S_IREAD);
write(hand,r_buf,10*sizeof(float));

```

```
close(hand);

printf("\nmu = %3.3f",mu);
printf("\nYxs = %3.3f",Yxs);
ff = fopen("c:\\eu\\feed.fil",O_RDONLY,SH_DENYWR,S_IREAD);
lseek(ff, 0L, SEEK_SET);
read(ff,f_buf,10*sizeof(float));
close(ff);
F=f_buf[0];
printf("\nFeed = %3.3f",F);
if ((      inp=fopen("c:\\eu\\para.fil","a+"))
== NULL)
{ printf("Cannot open input file.\n"); }
fprintf(inp,"%n\n time: %2.2f X: %3.3f S: %3.3f Ce: %3.3f * P: %3.3f V: %3.3f F:
%3.3f",t,y[1],y[2],y[3],y[4],y[5],F);
fclose(inp);
t=te;
te=te+.1;
if (t >= 15) break;
}
} //end main
```

ประวัติผู้เขียน

ชื่อ

นางสาวอรอนุฤทธิ์ พูลศิริ

วัน เดือน ปี เกิด

7 กุมภาพันธ์ 2517

วุฒิการศึกษา

วุฒิ	ชื่อสถาบัน	ปีที่สำเร็จการศึกษา
วิศวกรรมศาสตรบัณฑิต (อุตสาหการ)	คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์	2536