

ภาคผนวก

โปรแกรมที่เขียนโดยใช้ภาษาเทอร์บอปาส콸

โปรแกรมที่ 1: ใช้สำหรับตรวจสอบการทำงานของวงจรเชื่อมต่อโดยการนำแรงดันไฟฟ้าจากภายนอกคอมพิวเตอร์เข้าสู่ภายในคอมพิวเตอร์

Program Voltage_Input;

uses crt, dos;

var

i, DV : integer;

AV : real;

const

PA = \$0304; กำหนด address ของพอร์ท A ของ IC 8255

Pcontrol = \$0307; กำหนด address ของพอร์ตควบคุม ของ IC 8255

begin

clrscr;

port[Pcontrol] := \$90; กำหนด control word สำหรับให้พอร์ท A เป็นพอร์ตอินพุท

gotoxy(28,2); writeln('VOLTAGE INPUT MEASUREMENT');

gotoxy(28,3); writeln('.....');

for i := 1 to 255 do สั่งให้ทำซ้ำ 255 รอบ

begin

DV := port[PA]; สั่งให้รับแรงดันดิจิตอลซึ่งเป็นแรงดันอนาล็อกที่ผ่านการขยายเข้าเครื่องคอมพิวเตอร์

gotoxy(27,15); writeln('Digital Voltage Input =', DV := 3);

AV := (5/255)*DV; สั่งให้แปลงแรงดันดิจิตอลเป็นแรงดันอนาล็อก

gotoxy(27,20); writeln('Analog Voltage Input =', AV:3:2,'V');

delay(100); สั่งให้หน่วงเวลาเพื่อจะให้ข้อมูลแสดงบนจอคอมพิวเตอร์

end;

end.

**โปรแกรมที่ 2: ใช้สำหรับตรวจสอบการทำงานของวงจรเชื่อมต่อโดยการนำ
แรงดันไฟฟ้าภายในคอมพิวเตอร์ออกนอกคอมพิวเตอร์**

```

Program Voltage_Output;
uses crt;
var i : integer;
const
    PB      = $0305; กำหนด address ของพอร์ท B ของ IC 8255
    Pcontrol = $0307; กำหนด address ของพอร์ทควบคุม ของ IC 8255
begin
    clrscr;
    port[Pcontrol]:=90; กำหนด control word สำหรับให้พอร์ท B เป็นพอร์ทเอาท์พุท
    gotoxy(28,2); writeln('VOLTAGE OUTPUT MEASUREMENT');
    gotoxy(28,3); writeln('.....');
    for i := 1 to 255 do ส่งให้ทำซ้ำ 255 รอบ
    begin
        port[PB] := 0; ให้คำสั่งให้คอมพิวเตอร์ส่งแรงดัน 0 V ออกทางพอร์ท B (LED ติด)
        gotoxy(35,15); writeln('Send 0 volt');
        delay(100);
        port[PB] := 255; ให้คำสั่งให้คอมพิวเตอร์ส่งแรงดัน 5 V ออกทางพอร์ท B (LED ดับ)
        gotoxy(35,20); writeln('Send 5 volt');
        delay(100); ส่งให้นิ่งเวลาเพื่อจะให้ข้อมูลแสดงบนจอคอมพิวเตอร์
    end;
end.

```

**โปรแกรมที่ 3: ใช้สำหรับให้คอมพิวเตอร์อ่านค่าความต้านทานไฟฟ้าที่เข้ากับอุณหภูมิ
ในช่วงอุณหภูมิ 25 °C ถึง 100 °C**

```

Program Resistance_Temperature_data;
uses crt, printer ;
var i, j, DV1, DV2, DV3 : integer;
    AV1, AV2, AV3, R, RL, Vs, VLs, VL, VT, IL, Is, T : real ;

```

```

ch : char;

const
  PA      = $0304; กำหนด address ของพอร์ท A ของ IC 8255
  PB      = $0305; กำหนด address ของพอร์ท B ของ IC 825
  Pcontrol = $0307; กำหนด address ของพอร์ทควบคุม ของ IC 8255

begin
  port[Pcontrol]:=90; กำหนด control word สำหรับให้พอร์ทA/ B เป็นพอร์ตอินพุท/เอาท์พุท
  port[PA]:=255; ใช้คำสั่งให้คอมพิวเตอร์ส่งแรงดัน 5 V ออกทางพอร์ท A
  RL :=1000; DV1:=0; DV2:=0; DV3:=0; AV1:=0; AV2:=0; AV3:=0;
  R:=0; RL:=0; Vs:=0; VLs:=0; VL:=0; IL:=0; VL:=0; Is:=0; T:=0;
  begin
    clrscr ;
    gotoxy(24,2); writeln('RESISTANCE VS TEMPERATURE DATA');
    gotoxy(24,3); writeln('-----');
    repeat
      j :=0;
      repeat
        port[PB] := 255 ; ใช้คำสั่งให้คอมพิวเตอร์ส่งแรงดัน 5 V ออกทางพอร์ท B
        delay(100); หน่วงเวลา
        gotoxy(38,10); writeln('1');
        port[PB] := 0 ; ใช้คำสั่งให้คอมพิวเตอร์ส่งแรงดัน 0 V ออกทางพอร์ท B
        delay(100); หน่วงเวลา
        gotoxy(38,10); writeln('0');
        port[PB]:=0; {IO} ส่งให้เครื่องส่งแรงดันเป็น 000 ออกทางพอร์ท B
        delay(100); หน่วงเวลา
        DV1:=port[PA]; ส่งให้เครื่องรับแรงดันต่อกลับค่า (Vs) จากแมงวงจรผ่านทางพอร์ท A
        AV1 :=(5/255)*DV1; ส่งให้แปลงแรงดันดิจิตอลเป็นแรงดันอนาลอก
        Vs:=AV1; เปลี่ยนตัวแปรสำหรับเก็บค่าแรงดันต่อกลับค่า
        port[PB]:=1; {I1} ส่งให้เครื่องส่งแรงดันเป็น 001 ออกทางพอร์ท B

```

```

delay(100); หน่วงเวลา

DV2:=port[PA]; สั่งให้เครื่องรับแรงดันตอกคร่อมสารกับ lode(VLs) จากແຜງງຈາກໜ່າງພອർທ A
AV2 :=(5/255)*DV2; สั่งให้แปลงແຮງດັນຕິຈິດອລເປັນແຮງດັນອນາລອກ
VL:=(VLs-Vs); ແຮງດັນຕິກວ່າມ lode(VL)ເປັນຜລົດຕ່າງຮະຫວ່າງ VL ກັບ Vs
IL:=VL/RL; ກຣະແສໄຟຟ້າທີ່ໃໝ່ຜ່ານ lode(IL)ເປັນຜລົດຫາຮະຫວ່າງ VL ກັບ RL
Is:=IL; ເປົ້າຍນັ້ນຕົວແປຮ່າໜ້າຮັບເກີບຄ່າກຣະແສໄຟຟ້າທີ່ໃໝ່ຜ່ານສາງ (Is)
R:=(Vs/Is); ຄວາມຕ້ານການທີ່ໃໝ່ຜ່ານສາງເປັນຜລົດຕ່າງຮະຫວ່າງ Vs ກັບ Is
gotoxy(7,20); writeln ('Resistance =', R:3:3,ohm);
port[PB]:=2; {12} ສັ່ງໃໝ່ເຄື່ອງສັງແຮງດັນເປັນ 010 ອອກທາງພອർທ B
delay(100); หน่วงเวลา

DV3:=port[PA]; ສັ່ງໃໝ່ເຄື່ອງສັງແຮງດັນຕິຈິດອລຈາກແຜງງຈາກມາເກີບໄວ້ໃນ RAM ຜ່ານທາງພອർທ A
AV3 :=(5/255)*DV3; ສັ່ງໃໝ່ເປັນແຮງແຮງດັນຕິຈິດອລເປັນແຮງດັນອນາລອກ
VT:=AV3; ເປົ້າຍນັ້ນຕົວແປຮ່າໜ້າຮັບເກີບຄ່າແຮງດັນທີ່ເກີບຂອງກັບອຸນຫຼວມ(VT)
T:=(VT-2.73)/(0.01); ແປ່ງແຮງດັນທີ່ເກີບຂອງກັບອຸນຫຼວມ(VT) ໃຫ້ເປັນອຸນຫຼວມ (T)
gotoxy(7,20); writeln ('Temperature =', T:3:2,C);
writeln(lst,' RESISTANCE TEMPERATURE');
writeln(lst,' -----');
writeln(lst,'Resistance =', R:3:2,ohm, Temperature =', T:3:2,C');
delay(100);

j :=j+1 ;
until j =255; ສັ່ງໃໝ່ທຳຈານກຣະທັ້ງ j=255
ch:=readkey; ສັ່ງໃໝ່ເຄົມພິວເຕອນອ່ານຕົວເລີຂໍ້ທີ່ໃໝ່ແຫນູນຂອງຄີ່ຍບອົດແລ້ວໄປເກີບໃນຕັ້ງແປ່ງ ch
until ord(ch) = 27 ; ຈະທຳຂໍ້ຈານກຣະທັ້ງກົມ ESC ແລະມີຜລົດຕ່ອມເນື້ອທຳຂໍ້ 255 ຈົນ
end;
end.
```

โปรแกรมที่ 4: ใช้สำหรับให้คอมพิวเตอร์แสดงกราฟของความต้านทานไฟฟ้าที่ขึ้นกับอุณหภูมิในช่วงอุณหภูมิ 25°C ถึง 100°C

```

Program Resistance_Temperature_Graph;
uses crt, graph;
var grdrv, grmode, grerror : integer;
    ch                  : char;
const
    PA = $0304; กำหนด address ของพอร์ท A ของ IC 8255
    PB = $0305; กำหนด address ของพอร์ท B ของ IC 825
    Pcontrol = $0307; กำหนด address ของพอร์ทควบคุม ของ IC 8255

Procedure axis;
var    p,q : integer;
      tex : string;
begin
    grdrv := detect; initgraph(grdrv,grmode,'C:\tp\bgi');
    setgraphmode(grmode);
    setcolor(15); line(50,50,50,305); line(50,305,300,305);
                  line(50,50,300,50); line(300,50,300,305);
    setTextStyle(defaultfont,vertdir,0);
    for p:=1 to 25 do
        begin
            line ((305-10*p),295,(305-10*p),305);str(4*p,tex);
            outTextxy(10*p+50,310,tex);
        end;
    setcolor(15) ; setTextStyle(defaultfont,horizdir,0);
    for q:=50 to 305 do
        begin
            if q mod 51 = 0 then
                begin
                    line (45,q,55,q); str(((305-q) mod5)+1)*40,tex);
                end;
        end;
end.

```

```

outtextxy(20,q,tex);
end;
end;
procedure plot; โปรแกรมย่ออย่างง่าย
var i,j,x,y,DV1,DV2,DV3 : integer;
AV1, AV2, AV3,R,Vs,VLs,VL,IL,Is,VT,T : real;
begin
  setcolor(3) ; outtextxy(205,11,'Resistance vs Temperature Curve');
  setcolor(3) ; outtextxy(205,18,'-----');
  setcolor(5) ; outtextxy(50,30,'Ceramic Resistance (kohm)');
  setcolor(5) ; outtextxy(310,320,'Temperature (deg C)');
  setcolor(5) ; outtextxy(48,303,'*');

  DV1:=0; DV2:=0; DV3:=0; AV1:=0; AV2:=0; AV3:=0; R:=0; RL:=0;
  Vs:=0; VLs:=0; VL:=0; IL:=0; VL:=0; Is:=0; T:=0;
  port[Pcontrol]:=$90; กำหนด control word สำหรับให้พอร์ต A/B เป็นพอร์ตอินพุท/เอาท์พุท
begin
  for i:=1 to 100 do
    begin
      for j:=0 to 550 do
        begin
          port[PB]:=0; {IO} ส่งให้เครื่องส่งแรงดันเป็น 000 ออกทางพอร์ต B
          delay(100); หน่วงเวลา
          DV1:=port[PA]; ส่งให้เครื่องรับแรงดันต่อกลาง (Vs) จากแมงวงจรผ่านทางพอร์ต A
          AV1:=(5/255)*DV1; ส่งให้แปลงแรงดันดิจิตอลเป็นแรงดันอนาล็อก
          Vs:=AV1; แปลงแรงดันอนาล็อกเป็นแรงดันต่อกลาง
          port[PB]:=1; {I1} ส่งให้เครื่องส่งแรงดันเป็น 001 ออกทางพอร์ต B
          delay(100); หน่วงเวลา
          DV2:=port[PA]; ส่งให้เครื่องรับแรงดันต่อกลางกับ Iode(VLs) จากแมงวงจรผ่านทางพอร์ต A
        end;
    end;
  end;

```

```

AV2:=(5/255)*DV2; สั่งให้แปลงแรงดันดิจิตอลเป็นแรงดันอนาลอก
VL:=(VLs-Vs); แรงดันต่ำครึ่อม lode(VL) เป็นผลต่างระหว่าง VLs กับ Vs
IL:=VL/RL; กระแสไฟผ่านตัวต้านทาน IL เป็นผลหารระหว่าง VL กับ RL
Is:=IL; เปลี่ยนตัวแปรสำหรับเก็บค่ากระแสไฟผ่านสาร (Is)
R:=(Vs/Is); ความต้านทานที่ในผ่านสารเป็นผลต่างระหว่าง Vs กับ Is
port[PB]:=2;           {12} สั่งให้เครื่องส่งแรงดันเป็น 010 ออกทางพอร์ต B
delay(100); หน่วงเวลา
DV3:=port[PA]; สั่งให้เครื่องรับแรงดันดิจิตอลจากแรงดันจริงมาเก็บไว้ใน RAM ผ่านทางพอร์ต A
AV3:=(5/255)*DV3; สั่งให้แปลงแรงดันดิจิตอลเป็นแรงดันอนาลอก
VT:=AV3; เปลี่ยนตัวแปรสำหรับเก็บค่าแรงดันที่เกี่ยวข้องกับอุณหภูมิ(VT)
T:=(VT-2.73)/(0.01); แปลงแรงดันที่เกี่ยวข้องกับอุณหภูมิ(VT) ให้เป็นอุณหภูมิ(T)
x:=round((255/100)*T(100/255*50));
y:=round(305-(R/1000)*(255/200));
setcolor(15) ; lineto(x,y);
delay(700);
end;
end;
end;
begin {main}
repeat
axis;
plot;
ch:=readkey; สั่งให้คอมพิวเตอร์อ่านตัวเลขที่ใช้แทนปุ่มของคีย์บอร์ด แล้วไปเข้าในตัวแปร ch
until ord(ch) = 27 ; จะทำซ้ำจนกระทั่งกดปุ่ม ESC และมีผลต่อเมื่อทำซ้ำ 255 รอบ
end.

```

โปรแกรมที่ 5: ใช้สำหรับให้คอมพิวเตอร์ทำหน้าที่วัดอุณหภูมิของเตาไฟฟ้าโดยให้สารที่เตรียมได้เป็นหัววัดในช่วงอุณหภูมิต่างๆ

Program Temperature_Sensor_Testing;

uses crt;

var i, j, x, y, DV : integer;

AV, Ttrue : real;

const

PA = \$0304; กำหนด address ของพอร์ต A ของ IC 8255

Pcontrol = \$0307; กำหนด address ของพอร์ตควบคุม ของ IC 8255

begin

clrscr;

port[Pcontrol]:= \$90; กำหนด control word สำหรับให้พอร์ต A เป็นพอร์ตอินพุท

gotoxy(25,2); writeln ('TEMPERATURE MEASUREMENT');

gotoxy(25,3); writeln ('.....');

DV := 0 ; AV := 0 ; Ttrue := 0 ; กำหนดค่าเริ่มต้นเป็น 0

for i := 1 to 255 do

begin

for j := 1 to 550 do

begin

DV := port[PA]; ส่งให้เครื่องรับแรงดันดิจิตอลจากแฝงวงจรมาเก็บไว้ใน RAM ผ่านทางพอร์ต A

gotoxy(27,15); writeln ('Digital Voltage =', DV := 3);

AV := (5/255)*DV; ส่งให้แปลงแรงดันดิจิตอลเป็นแรงดันอนาลอก

gotoxy(27,20); writeln ('Analog Voltage =', AV:3:2,'V');

delay(100);

Ttrue := (39.919*AV+5.5948); สมการที่ได้จากการปรับเทียบเครื่องมือ (กราฟ AV กับ Ttrue)

gotoxy(27,22); writeln ('Measure Temperature =', Ttrue:3,'deg C');

delay(200); หน่วงเวลา

end;

end;

end.

โปรแกรมที่ 6:ใช้สำหรับให้คอมพิวเตอร์ทำหน้าที่ควบคุมการทำงานของเตาไฟฟ้า โดยให้สารที่เตรียมได้เป็นหัววัด

```

Program Furnace_Temperature_Measurement_and_Controller;
uses crt;
var
    ch      : char;
    i, j, DV   : integer;
    AV, T,Ts  : real;
const
    PA      = $0304; กำหนด address ของพอร์ต A ของ IC 8255
    PB      = $0305; กำหนด address ของพอร์ต B ของ IC 8255
    Pcontrol = $0307; กำหนด address ของพอร์ตควบคุม ของ IC 8255
begin
    clrscr;
    port[Pcontrol]:=90; กำหนด control word สำหรับให้พอร์ต A/B เป็นพอร์ตอินพุท/เอาท์พุท
    Ts :=0;
    port[PB]:=255;  ส่งแรงดัน 5 v ไปยังวงจรขับรัลเยอร์ เพื่อให้ชิลิดสเตทรีเลย์ทำงาน
    delay(100);
    port[PB]:=0;  ส่งแรงดัน 0 v ไปยังวงจรขับรัลเยอร์ เพื่อให้ชิลิดสเตทรีเลย์ไม่ทำงาน
    delay(100);  คำสั่งหน่วงเวลา
    gotoxy(14,1); writeln('OVEN TEMPERATURE CONTROL FOR MATERIALS');
    gotoxy(14,2); writeln('.....');
    gotoxy(25,4); writeln('Setting Temperature =   ,Ts:3:0');
    gotoxy(50,4); writeln('C');
    gotoxy(47,4); readln(Ts);  ตั้งค่าอุณหภูมิทำงานของเตาไฟฟ้า
repeat
    gotoxy(33,12); writeln('OVEN START');
    port[PB]:=255;  ส่งแรงดัน 5 v ไปยังวงจรขับรัลเยอร์ เพื่อให้ชิลิดสเตทรีเลย์ทำงาน (จ่ายไฟเข้าเตา)
    delay(2000);  ส่งให้หน่วงเวลาสำหรับให้รีเลย์จ่ายไฟฟ้าให้แก่คลอดของเตาไฟฟ้า
    sound(900);delay(10);nosound;

```

```

gotoxy(29,15); writeln('Reading Temperature');

DV := port[PA]; สั่งให้รับแรงดันดิจิตอลซึ่งมาจากแรงดันต่อกล้องเข้าเครื่อง
gotoxy(35,17); writeln('Digital Voltage =', DV := 3);

AV := (5/255)*DV; สั่งให้แปลงแรงดันดิจิตอลเป็นแรงดันอนาลอก
gotoxy(34,18); writeln('Analog Voltage =', AV:3:2,'V');

T := 72.493*Ln(AV)+117.02; สั่งให้แปลงแรงดันอนาลอกเป็นอุณหภูมิ
gotoxy(34,22); writeln('Measure Temperature =', T:3:2); จ่านอุณหภูมิของเตาไฟฟ้า
gotoxy(43,22); writeln('C');

port[PB]:=0; สงแรงดัน 0 V ไปยังวงจรขับรีเลย์ เพื่อให้ชิลิดสเตทรีเลย์ไม่ทำงาน (หยุดจ่ายไฟเข้าเตา)
delay(600); สงให้หน่วงเวลาสำหรับให้รีเลย์หยุดจ่ายไฟฟ้าให้แก่ชุดควบคุมของเตาไฟฟ้า
sound(9000);delay(10);nosound;

until T>Ts; ทำซ้ำจนอุณหภูมิมากกว่าอุณหภูมิที่ตั้งไว้

for i := 1 to 1500 do
begin
repeat

gotoxy(33,12); writeln('OVEN START');

port[PB]:=0; สงแรงดัน 0 V ไปยังวงจรขับรีเลย์ เพื่อให้ชิลิดสเตทรีเลย์ไม่ทำงาน (หยุดจ่ายไฟเข้าเตา)
sound(900);delay(10);nosound;

gotoxy(29,15); writeln ('Reading Temperature');

DV := port[PA];

gotoxy(35,17); writeln('Digital Voltage =', DV := 3);

AV := (5/255)*DV;

gotoxy(34,18); writeln('Analog Voltage =', AV:3:2,'V');

T := 72.493*Ln(AV)+117.02;

gotoxy(34,22); writeln('Measure Temperature =', T:3:2);

gotoxy(43,22); writeln('C');

delay(200);

until T<Ts-1; ทำซ้ำจนอุณหภูมิลดลง เป็นการควบคุมอุณหภูมิของเตาไฟฟ้าให้คงที่
repeat

```

```

port[PB]:=255; ส่งแรงดัน 5 V ไปยังวงจรขับรีเลย์ เพื่อให้ชิลลิคสเตทรีเลย์ทำงาน (จ่ายไฟเข้าเตา)
sound(5000);delay(90);nosound;
gotoxy(29,15); writeln('Reading Temperature');
DV := port[PA];
gotoxy(35,17); writeln('Digital Voltage =', DV := 3);
AV := (5/255)*DV;
gotoxy(34,18); writeln('Analog Voltage =', AV:3:2,'V');
T :=72.493*Ln(AV)+117.02;
gotoxy(34,22); writeln('Measure Temperature =', T:3:2);
gotoxy(43,22); writeln('C');
delay(200);
until T>Ts;
end;
gotoxy(37,23); writeln('Relay OFF');
gotoxy(37,24); writeln('END');
delay(5000);
end.

```

โปรแกรมที่ 7: ใช้สำหรับให้คอมพิวเตอร์ทำหน้าที่ควบคุมการทำงานของเตาอบไฟฟ้า โดยให้สารที่เตรียมได้เป็นหัววัด

```

Program Oven_Temperature_Controller;
uses crt;
var
  ch      : char;
  i, j, DV    : integer;
  AV, T,Ts   : real;
const
  PA      = $0304; กำหนด address ของพอร์ต A ของ IC 8255
  PB      = $0305; กำหนด address ของพอร์ต B ของ IC 825
  Pcontrol = $0307; กำหนด address ของพอร์ตควบคุม ของ IC 8255

```

```
begin
```

```
clrscr;
```

```
port[Pcontrol]:=90; กำหนด control word สำหรับให้พอร์ต A/B เป็นพอร์ตอินพุท/เอาท์พุท
```

```
Ts :=0;
```

```
port[PB]:=255; ส่งแรงดัน 5 V ไปยังวงจรขับรัลเลอร์ เพื่อให้โซลิดสเตทรีเลย์ทำงาน
```

```
delay(100);
```

```
port[PB]:=0; ส่งแรงดัน 0 V ไปยังวงจรขับรัลเลอร์ เพื่อให้โซลิดสเตทรีเลย์ไม่ทำงาน
```

```
delay(100); คำสั่งหน่วงเวลา
```

```
gotoxy(14,1); writeln('OVEN TEMPERATURE CONTROL FOR MATERIALS');
```

```
gotoxy(14,2); writeln('.....');
```

```
gotoxy(25,4); writeln('Setting Temperature = ', Ts:3:0');
```

```
gotoxy(50,4); writeln('C');
```

```
gotoxy(47,4); readln(Ts); ตั้งค่าอุณหภูมิทำงานของเตาไฟฟ้า
```

```
repeat
```

```
gotoxy(33,12); writeln('OVEN START');
```

```
port[PB]:=255; ส่งแรงดัน 5 V ไปยังวงจรขับรัลเลอร์ เพื่อให้โซลิดสเตทรีเลย์ทำงาน (จ่ายไฟเข้าเตา)
```

```
delay(2000); สั่งให้นอนเวลาสำหรับให้รีเลย์จ่ายไฟฟ้าให้แก่ชุดควบคุมเตาไฟฟ้า
```

```
sound(900);delay(10);nosound;
```

```
gotoxy(29,15); writeln('Reading Temperature');
```

```
DV := port[PA]; สำหรับแรงดันดิจิตอลร่องจากแรงดันตอกครัวมิเตอร์
```

```
gotoxy(35,17); writeln('Digital Voltage =', DV := 3);
```

```
AV := (5/255)*DV; สำหรับแปลงแรงดันดิจิตอลเป็นแรงดันอนาลอก
```

```
gotoxy(34,18); writeln('Analog Voltage =', AV:3:2,'V');
```

```
T := 187*AV; สำหรับแปลงแรงดันอนาลอกเป็นอุณหภูมิ
```

```
If T>Ts-1 then writeln('OVEN Temperature =', T:3:2)
```

```
else
```

```
port[PB]:=0; ส่งแรงดัน 0 V ไปยังวงจรขับรัลเลอร์ เพื่อให้โซลิดสเตทรีเลย์ไม่ทำงาน (หยุดจ่ายไฟเข้าเตา)
```

```
delay(600); สั่งให้นอนเวลาสำหรับให้รีเลย์หยุดจ่ายไฟฟ้าให้แก่ชุดควบคุมเตาไฟฟ้า
```

```
sound(9000);delay(10);nosound;
```

until $T > Ts$; ทำซ้ำจนอุณหภูมินิมากกว่าอุณหภูมิที่ตั้งไว้

for i := 1 to 1500 do

begin

repeat

```

gotoxy(33,12); writeln('OVEN START');

port[PB]:=0; สงแรงดัน 0 v ไปยังวงจรขับรีเลย์ เพื่อให้เซลิดสเตทรีเลย์ไม่ทำงาน (หยุดจ่ายไฟเข้าเตา)

sound(900);delay(10);nosound;

gotoxy(29,15); writeln ('Reading Temperature');

DV := port[PA];

gotoxy(35,17); writeln('Digital Voltage =', DV := 3);

AV := (5/255)*DV;

gotoxy(34,18); writeln('Analog Voltage =', AV:3:2,'V');

T := 187*AV;

gotoxy(34,22); writeln('Measure Temperature =', T:3:2);

gotoxy(43,22); writeln('C');

delay(700);

until  $T < Ts - 1$ ; ทำซ้ำจนอุณหภูมิลดลง เมื่อการควบคุมอุณหภูมิของเตาไฟฟ้าให้คงที่
```

repeat

```

port[PB]:=255; สงแรงดัน 5 v ไปยังวงจรขับรีเลย์ เพื่อให้เซลิดสเตทรีเลย์ทำงาน (จ่ายไฟเข้าเตา)

sound(5000);delay(90);nosound;

gotoxy(29,15); writeln('Reading Temperature');

DV := port[PA];

gotoxy(35,17); writeln('Digital Voltage =', DV := 3);

AV := (5/255)*DV;

gotoxy(34,18); writeln('Analog Voltage =', AV:3:2,'V');

T := 187*AV;

gotoxy(34,22); writeln('Measure Temperature =', T:3:2);

gotoxy(43,22); writeln('C');

delay(700);

```

```

        until T>Ts;
end;
gotoxy(37,23); writeln('Relay OFF');
gotoxy(37,24); writeln('END');
delay(5000);
end.

```

โปรแกรมที่ 8:ใช้สำหรับให้คอมพิวเตอร์ทำหน้าที่ควบคุมอุณหภูมีในย่างในเตาเจน โดยให้สารที่เตรียมได้เป็นหัววัด

```

Program Liquid_Oven_Temperature_Controller;
uses crt;
var
    ch      : char;
    i, j, x, DV      : integer;
    AV, T,Ts      : real;
Type AR_data =array[1..4] of byte;
const
    PA1      = $0300; กำหนด address ของพอร์ต A ของ IC 8255
    PA2      = $0304; กำหนด address ของพอร์ต A ของ IC 8255
    Pcontrol1 = $0303; กำหนด address ของพอร์ตควบคุม ของ IC 8255
    Pcontrol2 = $0307; กำหนด address ของพอร์ตควบคุม ของ IC 8255
    Data1_out : AR_data = ($88, $44, $22, $11);
    Data2_out : AR_data = ($11, $22, $44, $88);
begin
clrscr;
    port[Pcontrol1]:=$80; กำหนด control word สำหรับให้พอร์ต A/B เป็นพอร์ตอินพุท/เอาท์พุท
    port[Pcontrol2]:=$90; กำหนด control word สำหรับให้พอร์ต A/B เป็นพอร์ตอินพุท/เอาท์พุท
    Ts :=0;
    gotoxy(25,4); writeln(' MEASURE AND CONTROL AT LIQUID N2 REGION ');
    gotoxy(14,2); writeln('.....');

```

```

gotoxy(25,4); writeln('Setting Temperature =    ,Ts:3:0');
gotoxy(50,4); writeln('C');
gotoxy(47,4); readln(Ts); ตั้งค่าอุณหภูมิทำงานของเตาไฟฟ้า
repeat
  gotoxy(36,12); writeln('START');
  for i:= 1 to 4 do
    begin
      sound(1000);delay(10);nosound;
      port[PA1]:=data1_out[i];
      delay(400);
    end;
  gotoxy(29,15); writeln('Reading Temperature');
  DV:=port[PA2];
  gotoxy(35,17); writeln('Digital Voltage =', DV := 3);
  AV := (5/255)*DV; ส่งให้แปลงแรงดันดิจิตอลเป็นแรงดันอนาลอก
  gotoxy(34,18); writeln('Analog Voltage =', AV:3:2,'V');
  T:=-1.6*AV*AV-7.8343*AV+23.015; ส่งให้แปลงแรงดันอนาลอกเป็นอุณหภูมิ
  gotoxy(34,22); writeln('Measure Temperature =', T:3:2); อ่านอุณหภูมิของเตาไฟฟ้า
  gotoxy(43,22); writeln('C');
  delay(100); สงให้หน่วงเวลาสำหรับให้รีเลย์หยุดจ่ายไฟฟ้าให้แก่ชุดควบคุมของเตาไฟฟ้า
  sound(5000);delay(10);nosound;
until T<Ts; ทำซ้ำจนอุณหภูมินามากกว่าอุณหภูมิที่ตั้งไว้
for j := 1 to 1500 do
begin
repeat
  gotoxy(36,12); writeln('START');
  for i:= 1 to 4 do
    begin
      sound(3000);delay(10);nosound;

```

```

port[PA1]:=data1_out[i];
delay(500);
end;
gotoxy(29,15); writeln('Reading Temperature');
DV:=port[PA2];
gotoxy(35,17); writeln('Digital Voltage =', DV := 3);
AV := (5/255)*DV; สั่งให้แปลงแรงดันดิจิตอลเป็นแรงดันอนาลอก
gotoxy(34,18); writeln('Analog Voltage =', AV:3:2,'V');
T :=-1.6*AV*AV-7.8343*AV+23.015; สั่งให้แปลงแรงดันอนาลอกเป็นอุณหภูมิ
gotoxy(34,22); writeln('Measure Temperature =', T:3:2); ช่านอุณหภูมิของเตาไฟฟ้า
gotoxy(43,22); writeln('C');
delay(100); สั่งให้นอนเวลาสำหรับให้รีเลย์หยุดจ่ายไฟฟ้าให้แก่ชุดควบคุมของเตาไฟฟ้า
sound(7000);delay(10);nosound;
until T<Ts; ทำซ้ำจนอุณหภูมิมากกว่าอุณหภูมิที่ตั้งไว้
gotoxy(36,12); writeln('START');
for i:= 1 to 4 do
begin
sound(9000);delay(10);nosound;
port[PA1]:=data2_out[i];
delay(500);
end;

gotoxy(29,15); writeln('Reading Temperature');
DV:=port[PA2];
gotoxy(35,17); writeln('Digital Voltage =', DV := 3);
AV := (5/255)*DV; สั่งให้แปลงแรงดันดิจิตอลเป็นแรงดันอนาลอก
gotoxy(34,18); writeln('Analog Voltage =', AV:3:2,'V');
T :=-1.6*AV*AV-7.8343*AV+23.015; สั่งให้แปลงแรงดันอนาลอกเป็นอุณหภูมิ
gotoxy(34,22); writeln('Measure Temperature =', T:3:2); ช่านอุณหภูมิของเตาไฟฟ้า
gotoxy(43,22); writeln('C');

```

```
delay(100); ສັງໃຫ້ໜ່ວງເວລາສໍານັບໃຫ້ເລຍຍຸດຈ່າຍໄຟຟ້າໃໝ່ແກ່ຂະດລວດຂອງເຕາໄຟຟ້າ  
sound(5000);delay(10);nosound;  
until T>Ts-1; ທຳຊ້າຈົນອຸປະກອມມາກອກຈ່າຍອຸປະກອມທີ່ຕັ້ງໄວ້  
end;  
gotoxy(37,23); writeln('Relay OFF');  
gotoxy(37,24); writeln('END');  
delay(9000);  
end.
```