

สารบัญ

	หน้า
บทคัดย่อ.....	(3)
Abstract.....	(4)
กิตติกรรมประกาศ.....	(5)
สารบัญ.....	(6)
รายการตาราง.....	(9)
รายการภาพประกอบ.....	(10)
ตัวย่อและสัญลักษณ์.....	(12)
บทที่	
1 บทนำ.....	1
1.1 ที่มาและความสำคัญของการวิจัย.....	1
1.2 วัตถุประสงค์ของโครงการ.....	3
1.3 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ.....	3
2 ทบทวนเอกสาร.....	4
2.1 ความรู้ทั่วไป.....	4
2.2 วัตถุประสงค์การติดตั้งสัญญาณไฟจราจร.....	9
2.3 รายละเอียดที่เกี่ยวข้องกับสัญญาณไฟจราจร.....	9
2.3.1 ความหมายสัญญาณไฟจราจร.....	10
2.3.2 หน้าที่ของสัญญาณไฟจราจร.....	10
2.3.3 ข้อพิจารณาติดตั้งสัญญาณไฟจราจร.....	10
2.3.4 ประเภทสัญญาณไฟจราจร.....	14
2.4 มาตรฐานการติดตั้งอุปกรณ์สัญญาณไฟจราจร.....	16
2.4.1 เครื่องควบคุม.....	16
2.4.2 เสาสัญญาณ.....	18
2.4.3 กล่องปุ่มกดคนข้ามทาง.....	18
2.4.4 หัวสัญญาณ.....	21
2.4.5 ท่อร้อยสาย.....	24
2.4.6 สายเคเบิล.....	24

2.4.7	ควงโคมไฟส่องสว่าง	25
3	หลักการออกแบบระบบสัญญาณไฟจราจรแบบประสาน	26
3.1	หลักการพื้นฐานของระบบสัญญาณไฟจราจรแบบประสาน	26
3.2	รอบเวลาสัญญาณไฟจราจรแบบประสาน	31
3.3	หลักการพิจารณาสำหรับการออกแบบสัญญาณไฟจราจร	35
3.4	โปรแกรม aaSIDRA 1.0 สำหรับการออกแบบสัญญาณไฟจราจรทางแยกเดี่ยว	37
3.5	แนวคิดพื้นฐานของโปรแกรม aaSIDRA 1.0	43
4	วิธีดำเนินการวิจัย	48
4.1	ขอบเขตของการวิจัย	48
4.2	ขั้นตอนการทำวิจัย	48
4.3	ลักษณะข้อมูลภาคสนาม	50
5	การวิเคราะห์ข้อมูล	52
5.1	ลักษณะทั่วไปและอธิบายสภาพการจราจร	52
5.1.1	สภาพการจราจรบริเวณสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนประชานิติ	52
5.1.2	สภาพการจราจรบริเวณสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนคลองเรียน1	54
5.1.3	การวิเคราะห์ข้อมูลปริมาณจราจร	56
5.2	การปรับแก้โปรแกรม aaSIDRA 1.0 และการออกแบบรอบเวลาสัญญาณไฟ	58
5.2.1	ผลการออกแบบรอบเวลาสัญญาณไฟจราจรที่เหมาะสม	59
5.2.2	ผลการคำนวณระยะเวลาออฟเซต	60
5.2.3	ไดอะแกรมระหว่างเวลา-ระยะทาง	60
5.3	โปรแกรมควบคุมสัญญาณไฟ	61
5.3.1	โครงสร้างของโปรแกรมควบคุมสัญญาณไฟจราจร	62
5.3.2	การสั่งโปรแกรมทำงาน	62
5.3.3	วิธีการอัด EPROM	63
6	สรุปผล	64
6.1	กล่าวนำ	64
6.2	สรุปผลการวิจัย	64
6.3	ข้อเสนอแนะ	66
	บรรณานุกรม	67
	ภาคผนวก	69

ก ข้อมูลภาคสนาม.....	69
ข ผลการวิเคราะห์ด้วยโปรแกรม aaSIDRA 1.0.....	84
ค บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์และ โปรแกรมควบคุมสัญญาณไฟ.....	113
ง ตัวอย่างการคำนวณหาระยะเวลาออฟเซต.....	162
ประวัติผู้เขียน.....	164

รายการตาราง

ตาราง	หน้า
2.1 จำนวนจุดตัดแย้งแยกตามประเภททางแยก.....	7
2.2 ปริมาณจราจรต่ำสุดที่จะพิจารณาติดตั้งสัญญาณไฟจราจร.....	11
2.3 ปริมาณจราจรต่ำสุดเมื่อมีการเคลื่อนไหวย่างต่อเนื่องในทางเอก.....	12
5.1 การปรับค่านว่ยรถยนต์นั่ง.....	58
5.2 เปรียบเทียบค่าสถิติจากการวิเคราะห์ด้วยโปรแกรม aaSIDRA 1.0 และ ค่าสำรวจภาคสนามของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนประชานินดี.....	58
5.3 เปรียบเทียบค่าสถิติจากการวิเคราะห์ด้วยโปรแกรม aaSIDRA 1.0 และ ค่าสำรวจภาคสนามของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนคลองเรียน 1.....	59
ก.1 ปริมาณจราจรบนสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนประชานินดี ช่วงเช้า เวลา 07.00-08.00 น.....	70
ก.2 ปริมาณจราจรบนสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนประชานินดี ช่วงเที่ยง เวลา 11.00-12.00 น.....	71
ก.3 ปริมาณจราจรบนสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนประชานินดี ช่วงเย็น เวลา 16.00-17.00 น.....	73
ก.4 ค่าสถิติบนสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนประชานินดี.....	74
ก.5 ปริมาณจราจรบนสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนคลองเรียน 1 ช่วงเช้า เวลา 07.00-08.00 น.....	77
ก.6 ปริมาณจราจรบนสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนคลองเรียน 1 ช่วงเที่ยง เวลา 11.00-12.00 น.....	78
ก.7 ปริมาณจราจรบนสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนคลองเรียน 1 ช่วงเย็น เวลา 16.00-17.00 น.....	80
ก.8 ค่าสถิติบนสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนคลองเรียน 1.....	81

รายการภาพประกอบ

ภาพประกอบ	หน้า
2.1 ลักษณะของทางแยกแบบ 3ขา, 4 ขา และมากกว่า 4 ขา.....	5
2.2 ลักษณะของทางแยกแบ่งระดับมีทางลาดเชื่อม.....	6
2.3 จุดขัดแย้งบนทางแยกแบบ 3 ขา และ 4 ขา.....	8
2.4 ผู้ควบคุมการจราจรระบบไมโคร โพรเซสเซอร์ 16 บิท.....	17
2.5 เสาไฟจราจรชนิดแบบธรรมดา.....	19
2.6 เสาไฟจราจรชนิดแรงสูง.....	20
2.7 ดวงโคมสัญญาณไฟจราจรขนาด 200 และ 300 มิลลิเมตร.....	21
2.8 หม้อแปลงขนาด 10 และ 12 โวลท์.....	22
2.9 สายเคเบิลชนิด NYY 4 แกน.....	25
3.1 โครงข่ายทางแยกแบบเปิด.....	29
3.2 โครงข่ายทางแยกแบบปิด.....	30
3.3 นิยามของค่าตัวแปร (Nd/S).....	34
3.4 โมเดลพื้นฐานของการเคลื่อนที่.....	44
4.1 ตำแหน่งทางแยกที่ทำการวิจัย.....	49
5.1 ลักษณะกลุ่มรถวิ่งเข้าสู่สี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนประชานิติ.....	53
5.2 ความยาวคิวรถบนถนนสุขุมสารรังสรรค์ (ด้านทิศตะวันตก).....	53
5.3 การจอดรถริมทางแยกบนถนนสุขุมสารรังสรรค์.....	54
5.4 ความยาวคิวรถขณะติดสัญญาณไฟแดง.....	55
5.5 ปัญหาการจอดรถริมถนนคลองเรียน 1 (ด้านทิศใต้).....	55
5.6 ลักษณะกายภาพของถนนคลองเรียน 1 (ด้านทิศใต้).....	56
5.7 ปริมาณจราจรบนโครงข่ายทางแยก.....	57
5.8 ไคอะแกรมเวลา-ระยะทาง.....	60
5.9 กำหนดหมายเลขหลอดสัญญาณไฟบนขาทางแยก.....	61
ก.1 ลักษณะทางกายภาพของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนประชานิติ.....	69
ก.2 จังหวะสัญญาณไฟของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนประชานิติจังหวะ A.....	75
ก.3 จังหวะสัญญาณไฟของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนประชานิติจังหวะ B.....	75
ก.4 จังหวะสัญญาณไฟของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนประชานิติจังหวะ C.....	75

ก.5	ลักษณะทางกายภาพของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนคลองเรียน 1.....	76
ก.6	จังหวะสัญญาณไฟของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนคลองเรียน 1 จังหวะ A.....	82
ก.7	จังหวะสัญญาณไฟของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนคลองเรียน 1 จังหวะ B.....	82
ก.8	จังหวะสัญญาณไฟของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนคลองเรียน 1 จังหวะ C.....	82
ก.9	จังหวะสัญญาณไฟของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนคลองเรียน 1 จังหวะ D.....	83
ข.1	ลักษณะเรขาคณิตของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนประชานิติ.....	96
ข.2	ความล่าช้าต่อคัน(วินาที) และระดับการบริการของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนประชานิติ.....	96
ข.3	ความยาวคิวรถ (คัน) ของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนประชานิติ.....	97
ข.4	รูปแบบจังหวะสัญญาณไฟ ของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนประชานิติ.....	97
ข.5	ลักษณะเรขาคณิตของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนคลองเรียน 1.....	111
ข.6	ความล่าช้าต่อคัน(วินาที) และระดับการบริการของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนคลองเรียน 1.....	111
ข.7	ความยาวคิวรถ (คัน) ของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนคลองเรียน 1.....	112
ข.8	รูปแบบจังหวะสัญญาณไฟ ของสี่แยกถนนสุขุมสารรังสรรค์-ถนนคลองเรียน 1.....	112
ค.1	บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ CP-AT180.....	114
ค.2	แผนผังโครงสร้างของไอซี 8255.....	115
ค.3	แผนผังการจัดขาของไอซี 8255.....	115
ค.4	ลักษณะการต่อหลอด LED.....	116
ค.5	แผนผังการจัดขาของ ไอซี ULN 2803.....	116

ตัวย่อและสัญลักษณ์

C	=	Cycle time ($= \sum(G + I)$ for phases and $= \sum(g + l)$ for critical movements)
C _p	=	Practical cycle time- the cycle time which gives maximum acceptable degrees of saturation, x_p , for critical movements
C _o	=	Optimum cycle time-the cycle time which gives the minimum value of a chosen performance measure, e.g. delay, delay and stops, queue length, etc.
F	=	Phase change time-the time during the signal cycle when there is a change of right of way, i.e. a movement is stopped and another started after an intergreen period
g	=	Effective green time-total movement time less lost time ($= t - l$)
g _d	=	Downstream green time
g _u	=	Upstream green time
G	=	Displayed (controller) green time
I	=	Intergreen time (yellow plus all red) – time from the end of the green period on one phase to the beginning of the green period on the next phase (intergreen time for a movement is the intergreen time of the starting phase)
l	=	Movement lost time – the time which is effectively lost, i.e. start lag less end lag ($= a - b = \text{intergreen} + \text{start loss} - \text{end gain}$)
l _c	=	Stop line-to-stop line cruising distance
L	=	Intersection lost time-the sum of critical movement lost times
No	=	Average overflow queue – number of vehicles left in the queue when the signals change to red in an average cycle
N _d	=	Average number of vehicle in the downstream queue
O	=	Offset – the difference in starting times of the green periods at successive signals
s	=	Saturation flow – maximum steady rate of departure from the queue during the green period (vehicle per unit time)
t	=	Movement time - combined effective green time and lost time ($= g + l = \sum(G + I)$ where the summation is for the phases during which the movement has right-of-way)

- t_c = Average cruising (uninterrupted travel) time
 u = Green time ratio(movement) – the proportion of the cycle which is effectively green
 (= g / c)
 U = Intersection green time ratio – the ratio of available green time to cycle time ;
 summation for the whole intersection of the critical movement green time ratios (= $(c - L) / c = \sum u$)
 V_c = Averages platoon speed (Uninterrupted cruising speed)
 x_p, X_p = Practical degree of saturation – maximum acceptable degree of saturation for an
 individual movement (x_p) or for the intersection (X_p)
 Y = Intersection flow ratio – summation for the whole intersection of the critical
 movement flow ratios ($\sum y$)